



Facultad
de Ciencias
Básicas

dm₂a
Doctorado en Modelamiento
Matemático Aplicado



GEMA
Grupo de Investigación
Estudios en Matemáticas y
Aplicaciones



High-Performance Computing para Modelamiento Matemático con (Py)CUDA

Sesión 1: *Introducción al High Performance Computing y Computo Paralelo*

Diego Maldonado

Universidad Católica del Maule

16 de diciembre de 2025

1 High Performance Computing

- ¿Qué es High Performance Computing (HPC)?
- ¿Por qué HPC no es lo mismo que “computación normal”?
- Hardware típico en HPC (visión general)
- Software que suele acompañar al hardware
- ¿Por qué HPC es importante hoy?

2 Medición del Algoritmo

- Recursos
- Notación de la O grande

3 Cómputo paralelo

- Motivación
- Modelos de cómputo paralelo

4 Modelo de memoria compartida

- Coordinación de las unidades de procesamiento
- Algoritmos y pseudocódigo en la PRAM
- Gasto de recursos en la PRAM
- Diferencias entre la PRAM y la RAM

5 Técnicas de programación en la PRAM: división de datos

6 Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

- Preliminares
- Multiplicación de matrices
- Multiplicación de matrices

High Performance Computing

¿Qué es High Performance Computing (HPC)?

- **HPC** es el uso de **múltiples recursos computacionales en paralelo** para resolver problemas que serían **demasiado lentos** en un computador tradicional.
- En vez de “un computador más rápido”, HPC suele ser:
 - **muchos núcleos** trabajando a la vez (CPU),
 - **muchas GPUs** procesando en paralelo,
 - y/o **muchos nodos** conectados en un clúster.
- Objetivo principal: **reducir tiempo de cómputo** y/o **aumentar el tamaño/precisión** de los modelos.

High Performance Computing

¿Por qué HPC no es lo mismo que "computación normal"?

Diferencia clave

En HPC, el foco está en **paralelizar** y **escalar** el cálculo: dividir el problema en partes y ejecutarlas simultáneamente.

- **Computación tradicional:** 1 máquina, pocos núcleos, ejecución principalmente secuencial.
- **HPC:** decenas/miles de núcleos y/o GPUs; coordinación y comunicación entre procesos.
- HPC requiere pensar en:
 - **rendimiento** (performance),
 - **uso eficiente de memoria**,
 - **comunicación** entre tareas (latencia/ancho de banda),
 - **balance de carga**.

- **CPU (muchos núcleos):** buena para control, lógica, y tareas con ramificación.
- **GPU (miles de hilos):** ideal para operaciones masivas y repetitivas (matrices, filtros, simulaciones).
- **Memoria RAM:** capacidad y velocidad; jerarquía de cachés importa mucho.
- **Almacenamiento:** SSD, y a nivel clúster, sistemas distribuidos.

Idea central

En HPC, **la comunicación y la memoria** pueden ser tan importantes como el cómputo.

High Performance Computing

Hardware típico en HPC (visión general)

- **CPU (muchos núcleos):** buena para control, lógica, y tareas con ramificación.
- **GPU (miles de hilos):** ideal para operaciones masivas y repetitivas (matrices, filtros, simulaciones).
- **Memoria RAM:** capacidad y velocidad; jerarquía de cachés importa mucho.
- **Almacenamiento:** SSD, y a nivel clúster, sistemas distribuidos.

Idea central

En HPC, **la comunicación y la memoria** pueden ser tan importantes como el cómputo.

High Performance Computing

Software que suele acompañar al hardware

- **Paralelismo en CPU:** OpenMP / hilos / vectorización SIMD.
- **Paralelismo distribuido:** MPI (Message Passing Interface) para comunicación entre nodos.
- **Aceleración con GPU:** CUDA, OpenCL, o bibliotecas (BLAS/cuBLAS, etc.).
- **Planificación de trabajos:** gestores de colas (p.ej., SLURM) para asignar recursos.

Mensaje

HPC no es solo “más hardware”: es un **ecosistema** (hardware + software + buenas prácticas).

High Performance Computing

Software que suele acompañar al hardware

- **Paralelismo en CPU:** OpenMP / hilos / vectorización SIMD.
- **Paralelismo distribuido:** MPI (Message Passing Interface) para comunicación entre nodos.
- **Aceleración con GPU:** CUDA, OpenCL, o bibliotecas (BLAS/cuBLAS, etc.).
- **Planificación de trabajos:** gestores de colas (p.ej., SLURM) para asignar recursos.

Mensaje

HPC no es solo “más hardware”: es un **ecosistema** (hardware + software + buenas prácticas).

- **Ciencia y simulación:** clima, oceanografía, geofísica, astrofísica, materiales.
- **Ingeniería:** CFD, elementos finitos, optimización de diseños, gemelos digitales.
- **Datos e IA:** entrenamiento e inferencia a gran escala (deep learning, modelos funcionales).
- **Salud:** genómica, diseño de fármacos, análisis de imágenes médicas.
- **Industria y negocio:** logística, detección de fraude, pricing, análisis masivo en tiempo acotado.

Tendencia actual

El tamaño de los datos y la complejidad de los modelos crecen más rápido que el rendimiento de un solo núcleo.

Definición

La **complejidad computación** es la disciplina que se dedica a discriminar los **problemas y algoritmos** en función de los **recursos computacionales** que estos utilizan.

Problema: Es cualquier pregunta. Puede tener **entradas** (parámetros) y **salidas** (respuesta a la pregunta). **Ej:** $P_2(x)$: ¿Cuántos años tiene x ?

Algoritmo: Conjunto de pasos a seguir con las siguientes propiedades:

- ① No ambiguos
- ② Bien definidos
- ③ Finitos

Los algoritmos pueden tener **entradas** y **salidas**, que se obtienen al después de ejecutar el algoritmo con las entradas.

Programa: Conjunto de instrucciones escritas en algún lenguajes de programación. Dependen de **entradas** y al ejecutarse entrega **salidas**

Definición

La **complejidad computación** es la disciplina que se dedica a discriminar los **problemas y algoritmos** en función de los **recursos computacionales** que estos utilizan.

Problema: Es cualquier pregunta. Puede tener **entradas** (parámetros) y **salidas** (respuesta a la pregunta). **Ej:** $P_2(x)$: ¿Cuántos años tiene x ?

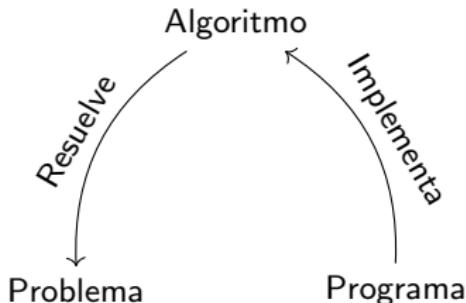
Algoritmo: Conjunto de pasos a seguir con las siguientes propiedades:

- ① No ambiguos
- ② Bien definidos
- ③ Finitos

Los algoritmos pueden tener **entradas** y **salidas**, que se obtienen al después de ejecutar el algoritmo con las entradas.

Programa: Conjunto de instrucciones escritas en algún lenguajes de programación. Dependen de **entradas** y al ejecutarse entrega **salidas**

Relación entre Problema, Algoritmo y Programa:



Medición del Algoritmo

Recursos

Existen distintos tipos de recurso computacionales y dependiendo de las limitaciones que existan será de interés uno u otro. Alguno de los principales recursos computacionales estudiados son:

- Tiempo (Número de operaciones).
- Espacio (Memoria (RAM/VRAM)).
- Número de procesadores.
- Información intercambiada entre procesadores (problemas distribuidos).

En este taller nuestro recurso de interés será el **Tiempo, Número de procesadores y Memoria** (en ese orden).

El tiempo:

Llamaremos **operaciones elementales** a un conjunto de operaciones que combinadas permita realizar cualquier otra operación en una máquina. Para nuestro estudio consideraremos operaciones elementales:

- Leer y escribir en una posición de un arreglo.
- Operaciones aritméticas elementales de dos números ($+, -, \cdot, :, \dots$).
- Comparaciones entre dos números ($<, >, =, \dots$).

El tiempo se medirá en la cantidad de operaciones elementales ejecutadas (no segundos).

El espacio (memoria):

Se mide en Bits. Se calcula como la suma de la memoria utilizada por todas las variables y arreglos.

El número de procesadores:

Se mide como la cantidad de procesadores asignados en un algoritmo.

En los tres casos, esta cantidad depende **crecientemente** del tamaño de la entrada.

Medición del Algoritmo

Recursos

Para una entrada de un arreglo de n elementos y un solo procesador, calcule el tiempo y memoria utilizados por el siguiente algoritmo:

Max(A)

Entrada: A un arreglo de largo m .

Salida: El elemento más grande de A .

- 1 $i = 0$
- 2 $\text{masGrande} = A[1]$
- 3 **Mientras** $i \neq m$ **hacer**
- 4 $i = i + 1$
- 5 **Si** $A[i] > \text{masGrande}$ **entonces**
- 6 $\text{masGrande} = A[i]$
- 7 **Devolver** masGrande

Nota

En el ejemplo anterior, se ve que el tiempo depende de la entrada misma además del tamaño. Para evitar eso se toma como tiempo **del peor caso**, aquel que toma más tiempo.

Medición del Algoritmo

Notación de la O grande

Para clasificar algoritmos por diferencias importantes en la cantidad de recurso usado, introducimos la **Notación de la \mathcal{O} grande**. En general f hará referencia al **los recursos usados de un algoritmo (tiempo, memoria etc.)** con entrada de tamaño n .

Definición (\mathcal{O} -Grande)

Dada una función $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+$ y una función $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+$, decimos que $f(n) \in \mathcal{O}(g(n))$ (se lee f es de **orden** g) si:

$$\exists C \in \mathbb{R}^+, \exists n_0 \in \mathbb{N}, \forall n \geq n_0 : f(n) \leq Cg(n)$$

Nota 1

$\mathcal{O}(g(n))$ se interpreta como el **conjunto** de las funciones que *crecen a lo más* como $g(n)$.

Nota 2

$f(n) = \mathcal{O}(g(n))$ se puede interpretar como que, a partir de cierto n , g le gana a f .

Ejemplo: $10n + 10 = \mathcal{O}(n)$ y $1000n = \mathcal{O}(n^2)$.

Nota 3

Nos interesarán los algoritmos polonomiales ($\mathcal{O}(n^k)$) y polilogarítmicos ($\mathcal{O}(\log^k(n))$).

Medición del Algoritmo

Notación de la O grande

Para una entrada de un arreglo de n elementos y un solo procesador, calcule el tiempo y memoria utilizados por el siguiente algoritmo usando la Notación de la \mathcal{O} grande:

Max(A)

Entrada: A un arreglo de largo m .

Salida: El elemento más grande de A .

```
1  $i = 0$ 
2  $masGrande = A[1]$ 
3 Mientras  $i \neq m$  hacer
4    $i = i + 1$ 
5   Si  $A[i] > masGrande$  entonces
6     |    $masGrande = A[i]$ 
7 Devolver  $masGrande$ 
```

Definición (Cómputo paralelo)

Es el cálculo que se realiza donde dos o más cálculos se realizan **simultáneamente**.

Cómputo paralelo

Motivación

Definición (Cómputo paralelo)

Es el cómputo que se realiza donde dos o más cálculos se realizan **simultáneamente**.

Distintos motivos nos llevan a buscar formas alternativas de realizar computo:

- El “inminente” fin de la ley de Moore.
- Los límites físicos para los micro-procesadores ($>5\text{nm}$).
- Las barreras tecnológicas para el desarrollo de micro-procesadores.

Moore's law: The number of transistors per microprocessor

Moore's law is the observation that the number of transistors in an integrated circuit doubles about every two years, thanks to improvements in production. It was first described by Gordon E. Moore, the co-founder of Intel, in 1965.



Cómputo paralelo

Motivación

Definición (Cómputo paralelo)

Es el cómputo que se realiza donde dos o más cálculos se realizan **simultáneamente**.

Distintos motivos nos llevan a buscar formas alternativas de realizar computo:

- El “inminente” fin de la ley de Moore.
- Los límites físicos para los micro-procesadores ($>5\text{nm}$).
- Las barreras tecnológicas para el desarrollo de micro-procesadores.
- Contextos “naturales” donde realizar cálculo de paralelo. (Juegos en linea)



Definición (Cómputo paralelo)

Es el cómputo que se realiza donde dos o más cálculos se realizan **simultáneamente**.

Distintos motivos nos llevan a buscar formas alternativas de realizar computo:

- El “inminente” fin de la ley de Moore.
- Los límites físicos para los micro-procesadores ($>5\text{nm}$).
- Las barreras tecnológicas para el desarrollo de micro-procesadores.
- Contextos “naturales” donde realizar cálculo de paralelo. (Juegos en linea)
- Calculo de voluntarios (SETI@home).



Definición (Cómputo paralelo)

Es el cómputo que se realiza donde dos o más cálculos se realizan **simultáneamente**.

Distintos motivos nos llevan a buscar formas alternativas de realizar computo:

- El “inminente” fin de la ley de Moore.
- Los límites físicos para los micro-procesadores ($>5\text{nm}$).
- Las barreras tecnológicas para el desarrollo de micro-procesadores.
- Contextos “naturales” donde realizar cálculo de paralelo. (Juegos en linea)
- Calculo de voluntarios (SETI@home).
- Hardware paralelo más asequible. (procesadores multi-core/tarjetas gráficas)



Cómputo paralelo

Modelos de cómputo paralelo

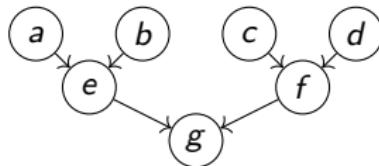
Dada la flexibilidad de la definición de cómputo paralelo, existen distintos modelos, cada uno con un propósito específico.

- Modelo de grafos acíclicos dirigidos.
- Modelo distribuido.
- Modelo de memoria compartida.

Cómputo paralelo

Modelo de grafos acíclicos dirigidos

Un **grafo acíclico dirigido** (DAG en inglés) es un digrafo sin caminos dirigidos que parten y terminen en el mismo vértice.



- Muchos algoritmos (paralelos) pueden explicarse y entenderse en este modelo fácilmente.
- Los vértices de grado de entrada 0 representan la entrada del algoritmo y aquellos de grado de salida 0 representan la salida.
- Los vértices intermedios están etiquetados con operaciones.
- Cada vértice puede ejecutarse independientemente de los otros si sus vecinos de entrada ya tienen calculada su información.

Cálculo paralelo

Modelo de grafos acíclicos dirigidos

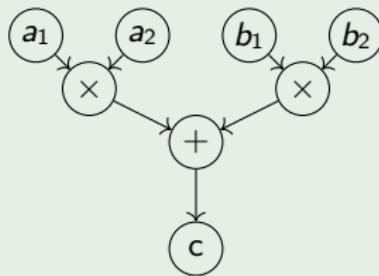
Un algoritmo está representado por una familia de DAGs, un DAG por cada tamaño de entrada posible.

Ventaja: Es fácil de representar, entender y calcular parámetros como el número de operaciones involucradas o el número de unidades de procesamiento requeridas.

Desventaja: Es difícil de implementar.

Ejemplo

El siguiente es un DAG que calcula el producto interior entre (a_1, a_2) y (b_1, b_2) y lo almacena en c .



Cálculo paralelo

Modelo de grafos acíclicos dirigidos

Ejemplo

Ejercicios Para cada uno de los siguientes algoritmos, entradas y salidas, dibuje un DAG que lo represente. Las etiquetas de los vértices pueden ser $+, -, \times, /, \sqrt{}, ()^2$ y los números naturales.

- ① El determinante de la matriz $A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{2,1} & a_{2,2} \end{pmatrix}$ donde la salida es el número d .
- ② El inversa de la matriz $A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{2,1} & a_{2,2} \end{pmatrix}$ donde la salida es matriz $B = \begin{pmatrix} b_{1,1} & b_{1,2} \\ b_{2,1} & b_{2,2} \end{pmatrix}$ y $\det(A) \neq 0$.

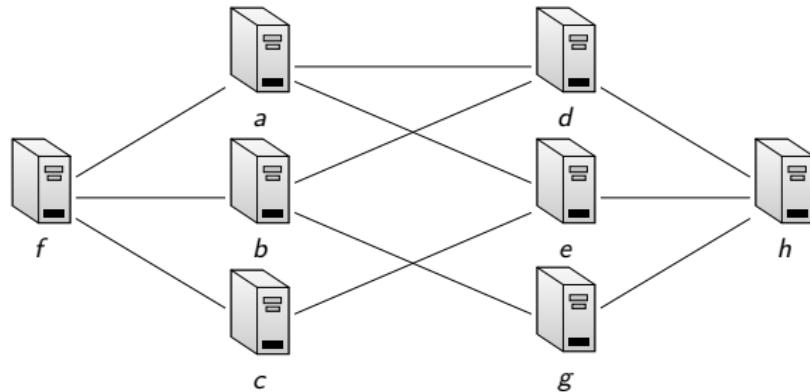
Nota

Note que, por ejemplo, el algoritmo para el cálculo de determinante no está representado por un DAG, **está representado por una familia de DAGs**, un DAG por cada posible tamaño de matriz.

Cómputo paralelo

Modelo distribuido

En este modelo, cada unidad de procesamiento tiene su **propia memoria** y acceso a, en general, sólo a algunas otras unidades de procesamiento, **formando una red**.

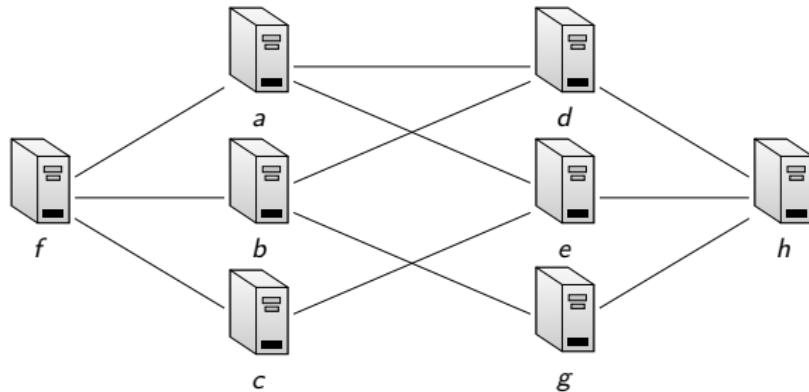


- El desarrollo de algoritmos **depende de la topología** de la red.

Cómputo paralelo

Modelo distribuido

En este modelo, cada unidad de procesamiento tiene su **propia memoria** y acceso a, en general, sólo a algunas otras unidades de procesamiento, **formando una red**.

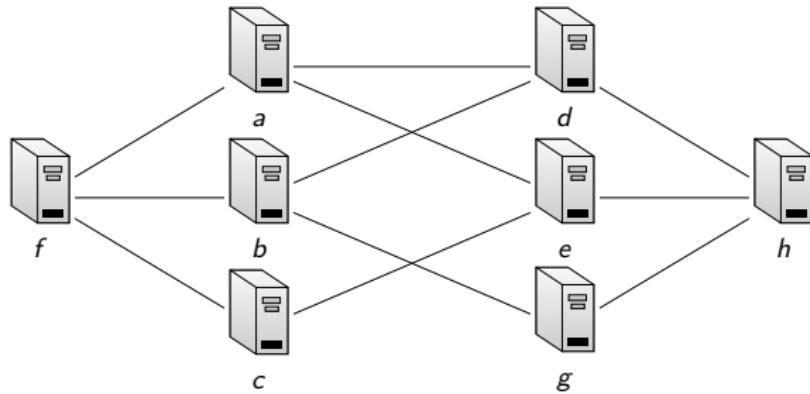


- El desarrollo de algoritmos **depende de la topología** de la red.
- Hay dos instrucciones nuevas de comunicación:

Cómputo paralelo

Modelo distribuido

En este modelo, cada unidad de procesamiento tiene su **propia memoria** y acceso a, en general, sólo a algunas otras unidades de procesamiento, **formando una red**.

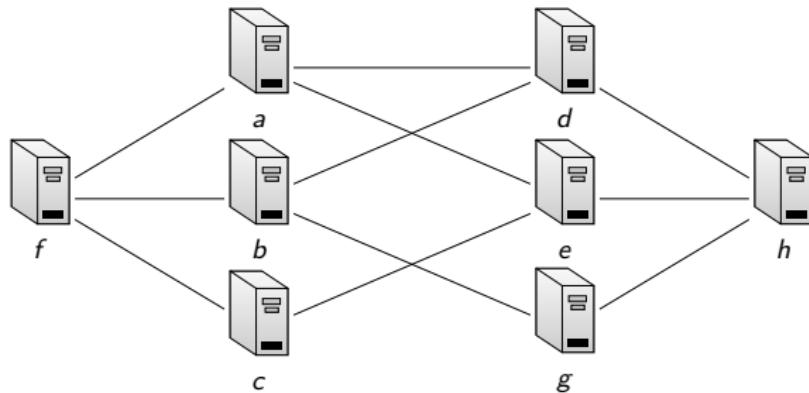


- El desarrollo de algoritmos **depende de la topología** de la red.
- Hay dos instrucciones nuevas de comunicación:
Enviar(A,p): Detiene la ejecución del procesador, entrega una copia de *A* a *p* y reanuda la ejecución.

Cómputo paralelo

Modelo distribuido

En este modelo, cada unidad de procesamiento tiene su **propia memoria** y acceso a, en general, sólo a algunas otras unidades de procesamiento, **formando una red**.



- El desarrollo de algoritmos **depende de la topología** de la red.
- Hay dos instrucciones nuevas de comunicación:

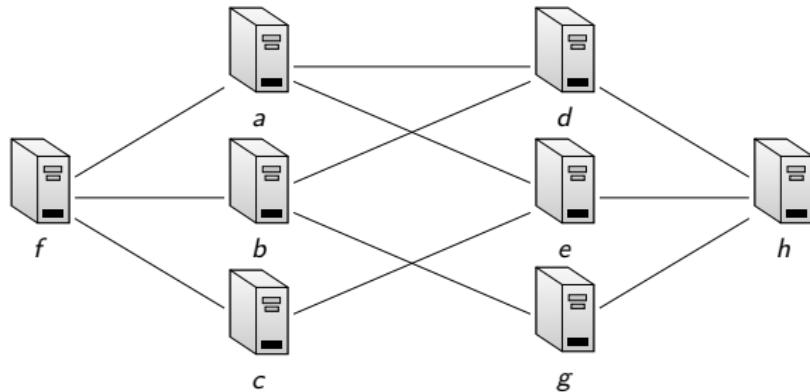
Enviar(A,p): Detiene la ejecución del procesador, entrega una copia de A a p y reanuda la ejecución.

Recibir(A,p): Detiene la ejecución del procesador, recibe una copia de A desde p y reanuda la ejecución.

Cómputo paralelo

Modelo distribuido

En este modelo, cada unidad de procesamiento tiene su **propia memoria** y acceso a, en general, sólo a algunas otras unidades de procesamiento, **formando una red**.

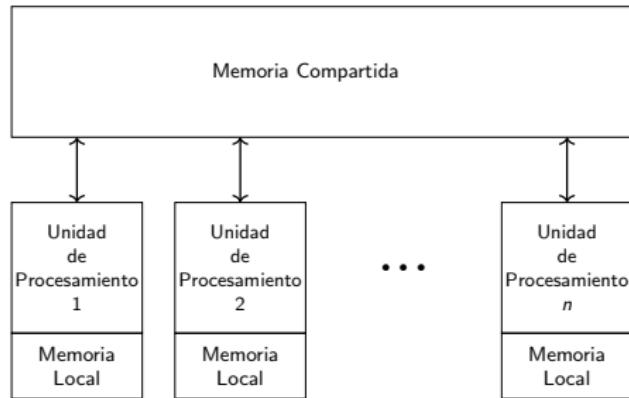


- El desarrollo de algoritmos **depende de la topología** de la red.
- Hay dos instrucciones nuevas de comunicación:
 - Enviar(A,p):** Detiene la ejecución del procesador, entrega una copia de A a p y reanuda la ejecución.
 - Recibir(A,p):** Detiene la ejecución del procesador, recibe una copia de A desde p y reanuda la ejecución.
- Una limitante es la comunicación entre las unidades de procesamiento.

Cómputo paralelo

Modelo de memoria compartida

En este modelo, cada unidad de procesamiento tiene acceso a una **memoria compartida** (o global) además de su memoria local, y con ella puede intercambiar información con el resto.

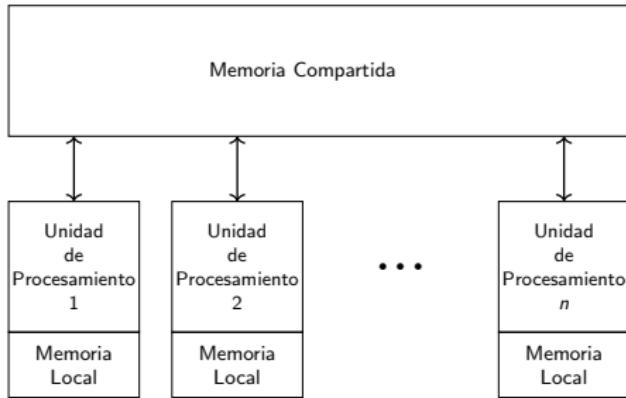


- Hay dos instrucciones nuevas asociadas a la memoria global:

Cómputo paralelo

Modelo de memoria compartida

En este modelo, cada unidad de procesamiento tiene acceso a una **memoria compartida** (o global) además de su memoria local, y con ella puede intercambiar información con el resto.



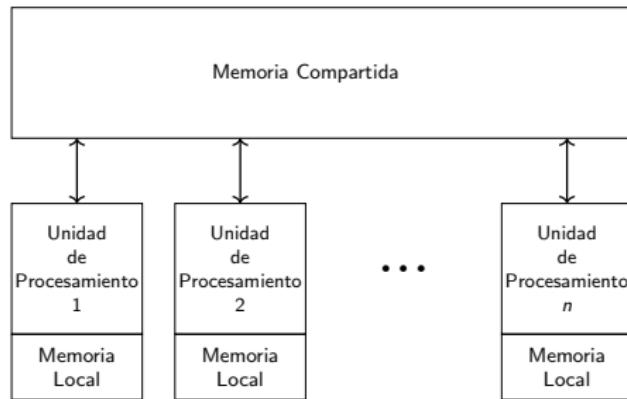
- Hay dos instrucciones nuevas asociadas a la memoria global:

Lectura Global(A,B): Crea una copia de A desde la memoria compartida a B en la memoria local.

Cómputo paralelo

Modelo de memoria compartida

En este modelo, cada unidad de procesamiento tiene acceso a una **memoria compartida** (o global) además de su memoria local, y con ella puede intercambiar información con el resto.



- Hay dos instrucciones nuevas asociadas a la memoria global:

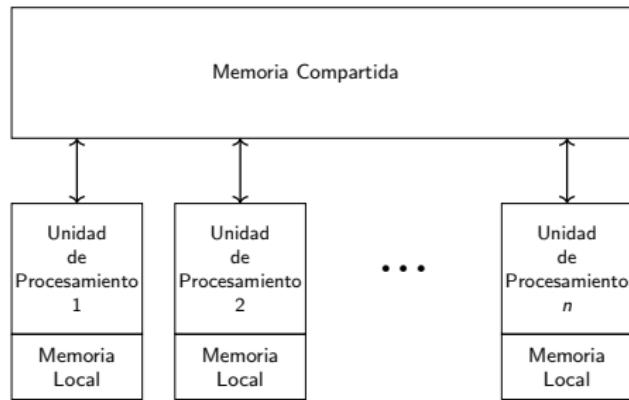
Lectura Global(A,B): Crea una copia de A desde la memoria compartida a B en la memoria local.

Escritura Global(A,B): Crea una copia de A desde la memoria local a B en la memoria compartida.

Cómputo paralelo

Modelo de memoria compartida

En este modelo, cada unidad de procesamiento tiene acceso a una **memoria compartida** (o global) además de su memoria local, y con ella puede intercambiar información con el resto.



- Hay dos instrucciones nuevas asociadas a la memoria global:
 - Lectura Global(A,B):** Crea una copia de A desde la memoria compartida a B en la memoria local.
 - Escritura Global(A,B):** Crea una copia de A desde la memoria local a B en la memoria compartida.
- El procesamiento puede ser síncrono o asíncrono.

Modelo de memoria compartida

Modelo de memoria compartida

- Entre los distintos modelos de cómputo, elegiremos el **modelo de memoria compartida**, que llamaremos PRAM (*Parallel Random-Access Machine*).
- Trabajaremos con un sistema del tipo SIMD (*Single Instruction, Multiple Data*), es decir, **cada procesador tiene la misma programación**, pero pueden acceder a distintos datos.
- Asumiremos que las unidades de procesamiento funcionan sincrónicamente. En la práctica, en caso de no tener sincronía, se deben fijar los **puntos de sincronización**.

Modelo de memoria compartida

Coordinación de las unidades de procesamiento

En la PRAM, las **distintas** unidades de procesamiento puede acceder a la memoria compartida, generando **conflicto** si dos unidades diferentes quieren acceder al **mismo espacio de memoria** compartida **simultáneamente**.

Esto induce a los siguientes sub modelos, basado en

- si la **lectura** puede ser simultanea¹ o exclusiva (*Concurrent* o *Exclusive Read*) o
- si la **escritura** puede ser simultanea o exclusiva (*Concurrent* o *Exclusive Write*).

Estos son:

EREW: exclusive read, exclusive write,

CREW: concurrent read, exclusive write,

ERCW: exclusive read, concurrent write,

CRCW: concurrent read, concurrent write.

En potencia, el orden sería EREW < CREW < CRCW.

En la practica si se tiene escritura simultanea es fácil tener lectura simultanea, por lo que ERCW se reemplaza por CRCW.

¹o concurrente en algunos textos

Modelo de memoria compartida

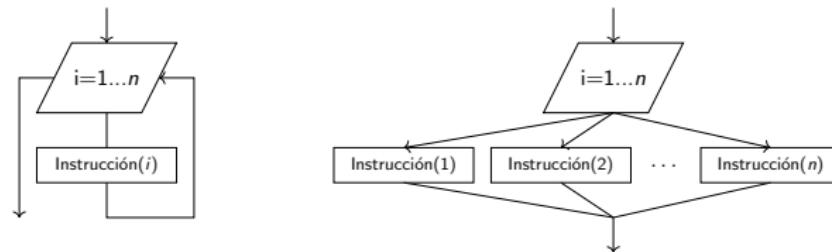
Algoritmos y pseudocódigo en la PRAM

Para expresar que ciertas instrucciones se realizaran simultáneamente por varios procesadores, introduciremos la sentencia **hacer en paralelo**, también conocida como **parfor** o **pardo** (*parallel for* o *parallel do*)

Hacer en paralelo

```
1 Para  $i = 1 \dots n$  hacer en paralelo  
2   |   instrucciones
```

En este caso, para cada valor de i o v , un procesador ejecutará simultáneamente las instrucciones que aparecen debajo, como si fuera una sentencia “Para cada”.



En una sentencia de este tipo, el número de operaciones realizadas es n , pero **el tiempo es 1**, pues las n instrucciones se realizaron **simultáneamente**. Por otro lado, el número de procesadores utilizados es n .

Modelo de memoria compartida

Gasto de recursos en la PRAM

Definición

Dado un algoritmo paralelo con entrada de tamaño n , denotaremos $T(n)$ y $P(n)$ el tiempo paralelo y el número de procesadores que el algoritmo utiliza.

Ejemplo

Consideremos el siguiente algoritmo paralelo:

Duplicador(A)

Entrada: A un arreglo de largo n .

Salida: B , un arreglo donde cada entrada es el doble de esa entrada en A .

- 1 **Para** $i = 1 \dots n$ **hacer en paralelo**
- 2 | $B[i] = 2A[i]$
- 3 **Devolver** B

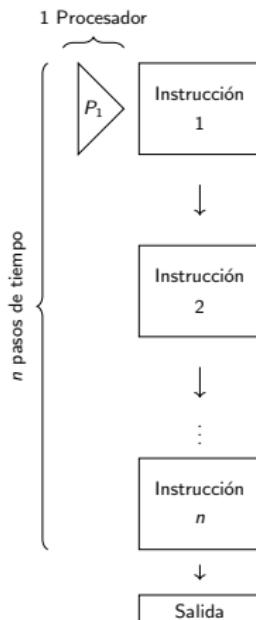
Este algoritmo usa $\mathcal{O}(n)$ procesadores ($P(n) = \mathcal{O}(n)$) y tiempo 1 ($T(n) = \mathcal{O}(1)$). Si tenemos p procesadores, entonces el tiempo que toma es $T(n) = \mathcal{O}(n/p + 1)$ operaciones paralelas.

Modelo de memoria compartida

Diferencias entre la PRAM y la RAM

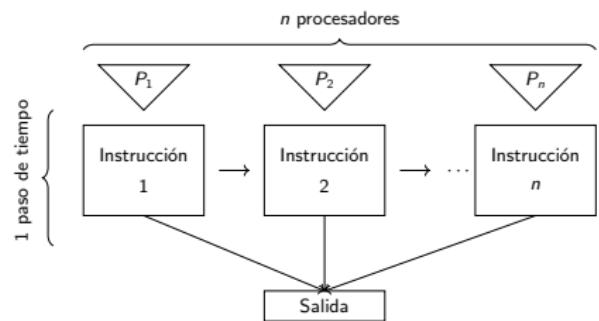
Modelo RAM

- 1 **Para** $i = 1 \dots n$ **hacer**
- 2 | **Instrucción** i
- 3 **Devolver** "Salida"



Modelo PRAM

- 1 **Para** $i = 1 \dots n$ **hacer en paralelo**
- 2 | **Instrucción** i
- 3 **Devolver** "Salida"



Modelo de memoria compartida

Diferencias entre la PRAM y la RAM

Ejemplo

Consideremos el siguiente algoritmo paralelo:

Entrada: Cadena de bits $w_1 \dots w_n$.

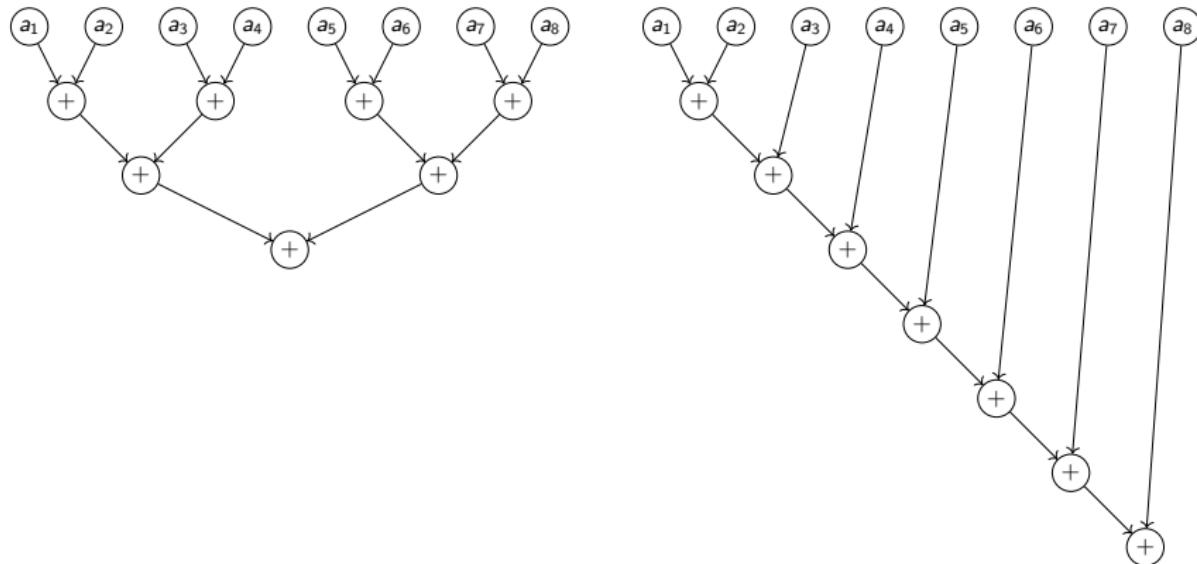
Salida: Es o no es una cadena de 0s y 1s intercalados. (0101010101... o 1010101010...)

- 1 *salida* = “Es intercalada”
- 2 **Para** $i = 1, \dots, n - 1$ **hacer en paralelo**
- 3 | **Si** $w_i = w_{i+1}$ **entonces**
- 4 | *salida* = “No es intercalada”
- 5 **Devolver** *salida*

- ① Determine la cantidad de recursos utilizados.
- ② ¿Qué tipo de concurrencia debe admitir la PRAM que corra este algoritmo?

Técnicas de programación en la PRAM: división de datos

Las técnicas algorítmicas en máquinas PRAM se basan en la idea de aprovechar la gran cantidad de procesadores para obtener una mejora exponencial en los tiempos de cálculo. Esto se logra repartiendo eficientemente los procesadores en las tareas a realizar.

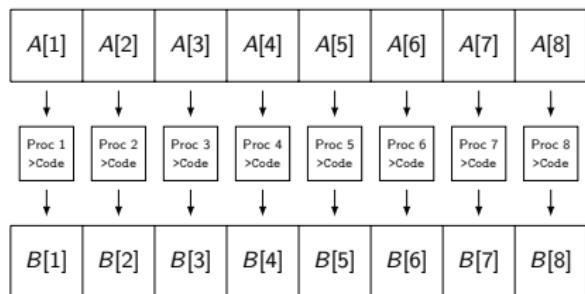


Técnicas de programación en la PRAM: división de datos

Diferencias entre la PRAM y la RAM

Una técnica simple es la de dividir los datos de entrada en partes independientes y luego aplicar un algoritmo componente a componente para encontrar la salida.

Esta técnica funciona cuando la naturaleza del problema permite la separación en partes independientes.



Duplicador(A)

Entrada: A un arreglo de largo n .

Salida: B , un arreglo donde cada entrada es el doble de esa entrada en A .

- 1 **Para** $i = 1 \dots n$ **hacer en paralelo**
- 2 | $B[i] = 2A[i]$
- 3 **Devolver** B

El tiempo que toma es el tiempo que toma ejecutar un solo código independiente del tamaño de la entrada, teniendo suficientes procesadores.

Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

Preliminares

Lema

Dado un árbol binario completo de $2^n - 1$, su profundidad es $n - 1$



Definición

Una operación binaria $* : A \times A \rightarrow A$ es **asociativa** si $\forall a, b, c \in A, (a * b) * c = a * (b * c)$

Ejemplos

Ejemplos de operaciones binarias asociativas:

- $+, \cdot$ en \mathbb{R} y en $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
- \max, \min en \mathbb{R}
- \wedge, \vee, \veevee en $\{0, 1\}$

Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

Preliminares

La técnica del árbol balanceado consiste en resolver un problema mediante un algoritmo con un DAG que sea un **árbol balanceado**. La profundidad del árbol nos dará el tiempo en paralelo (logarítmico).

En particular nos va a interesar el siguiente problema

Suma de prefijos (Prefix-sum)

Dado un arreglo $[a_1, \dots, a_n] \in A^n$ y * una operación binaria interna asociativa en A .

¿Cuánto vale $a_1 * a_2 * \dots * a_n$?

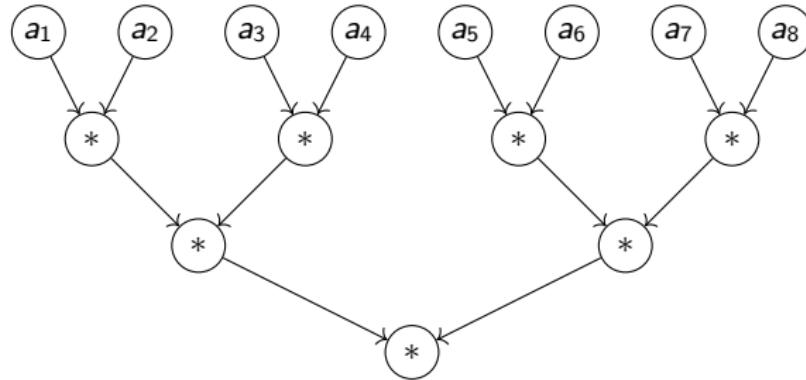
Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

Preliminares

EL problema de Suma de Prefijos tiene una solución mediante un algoritmo paralelo eficiente que viene de la siguiente asociación de las operaciones.

$$a_1 * a_2 * a_3 * a_4 * a_5 * a_6 * a_7 * a_8 = [(a_1 * a_2) * (a_3 * a_4)] * [(a_5 * a_6) * (a_7 * a_8)]$$

que se representa en el siguiente DAG



pero necesitamos una versión en pseudo-código para la PRAM

Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

Preliminares

SumaDePrefijosRecursiva(a, n)

Entrada: $a = [a_1, \dots, a_n] \in A^n$, $n = 2^l$

Salida: $a_1 * \dots * a_n$

- 1 **Si** $n = 1$ **entonces**
 - 2 **Devolver** a_1
- 3 **Para** $i = 1 \dots n/2$ **hacer en paralelo**
 - 4 $y_i = a_{2i-1} * a_{2i}$
- 5 **SumaDePrefijosRecursiva**($y, n/2$)

Teorema

El algoritmo de SumaDePrefijosRecursiva:

- es correcto.
- corre en tiempo $\mathcal{O}(\log n)$ y usa $\mathcal{O}(n)$ procesadores.
- modelo EREW.

Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

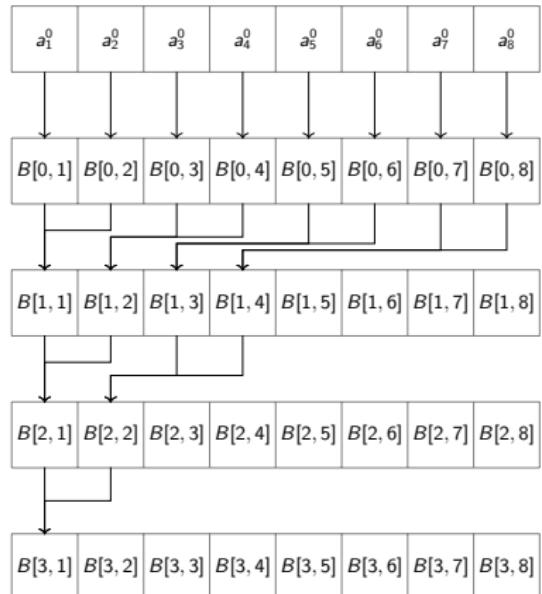
Preliminares

SumaDePrefijos(a, n)

Entrada: $a = [a_1, \dots, a_n] \in A^n, n = 2^l$

Salida: $a_1 * \dots * a_n$

- 1 **Para** $i = 1 \dots n$ **hacer en paralelo**
 $B[0, i] = a[i]$
- 2 |
- 3 **Para** $t = 1 \dots l$ **hacer**
4 | **Para** $i = 1 \dots 2^{l-t}$ **hacer en paralelo**
5 | | $B[t, i] =$
 | | $B[t - 1, 2i - 1] * B[t - 1, 2i]$
- 6 **Devolver** $B[l, 1]$



Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

Ejercicios

Ejemplo (Ejercicio)

Construya un algoritmo paralelo que resuelva los siguientes problemas:

Suma (a): Dado un arreglo $a = [a_1, \dots, a_n] \in \mathbb{R}^n$ ¿Cuánto vale $a_1 + a_2 + \dots + a_n$?

Producto (a): Dado un arreglo $a = [a_1, \dots, a_n] \in \mathbb{R}^n$ ¿Cuánto vale $a_1 \cdot a_2 \cdot \dots \cdot a_n$?

Máximo (a): Dado un arreglo $a = [a_1, \dots, a_n] \in \mathbb{R}^n$ ¿Cuánto vale $\max\{a_1, \dots, a_n\}$?

Mínimo (a): Dado un arreglo $a = [a_1, \dots, a_n] \in \mathbb{R}^n$ ¿Cuánto vale $\min\{a_1, \dots, a_n\}$?

Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

Multiplicación de matrices

Teorema

Sean $a, b \in \mathbb{R}^n$, entonces hay un algoritmo que calcula $a \cdot b$ y toma $t(n) = \mathcal{O}(\log n)$ y usa $p(n) = \mathcal{O}(n)$ en una PRAM EREW.

Demostración.

ProductoPunto(a, b)

Entrada: $a = [a_1, \dots, a_n], b = [b_1, \dots, b_n] \in \mathbb{R}^n, n = 2^l$

Salida: $a \cdot b$

1 **Para** $i = 1 \dots n$ **hacer en paralelo**

$$2 \quad | \quad c[i] = a[i] \cdot b[i]$$

3 **Devolver** Suma(c);

▷ Ver ejercicio anterior



Ejemplo (Ejercicio)

Dibuje el DAG del algoritmo ProductoPunto(a, b).

Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

Multiplicación de matrices

Teorema

Sean $A \in \mathcal{M}_{n,m}(\mathbb{R})$ y $B \in \mathcal{M}_{m,l}(\mathbb{R})$ dos matrices compatibles para la multiplicación, entonces hay un algoritmo paralelo que calcula $A \cdot B$ y toma $t(N) = \mathcal{O}(\log N)$ y usa $p(N) = \mathcal{O}(N^2)$ en una PRAM CREW, donde N es el tamaño de la entrada.

Demostración.

ProductoMatricial(A, B)

Entrada: $A \in \mathcal{M}_{n,m}(\mathbb{R})$ y $B \in \mathcal{M}_{m,l}(\mathbb{R})$

Salida: $A \cdot B$



Ejemplo (Ejercicio)

Dibuje el DAG del algoritmo ProductoMatricial(A, B) para $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ con $n = 2$ y $\eta = 3$.

Técnicas de programación en la PRAM: Árbol balanceado

Multiplicación de matrices

Ejemplo (Ejercicio)

Construya un algoritmo paralelo que resuelva los siguientes problemas:

Potencia (A,p) Dado una matriz $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ¿Cuánto vale A^p ? **Clausura transitiva**

(A) Dado una matriz $A \in \mathcal{M}_n(\{0,1\})$ ¿Cuánto vale A^T ?