МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ

ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ «НОВОСИБИРСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»

Кафедра Вычислительной техники

практическая работа №3

по дисциплине: Математические методы распознавания образов «Оценка параметров линии с помощью МНК»

ЦЕЛЬ

Получить навыки оценки параметров линии с помощью различных разновидностей метода наименьших квадратов.

ЗАДАНИЕ

- 1) Сформировать координаты для несколько линий (3-4)
- 2) Внести в них шум (10-15%) по кординатам *х* и *у для полного МНК, только по у для остальных.*
- 3) Определить оценки координат методами:
- Матричного МНК
- Полного МНК
- Взвешенного МНК
- 4) Выполнить сравнение результатов оценки параметров прямой, полученных разными методами.

ХОД РАБОТЫ

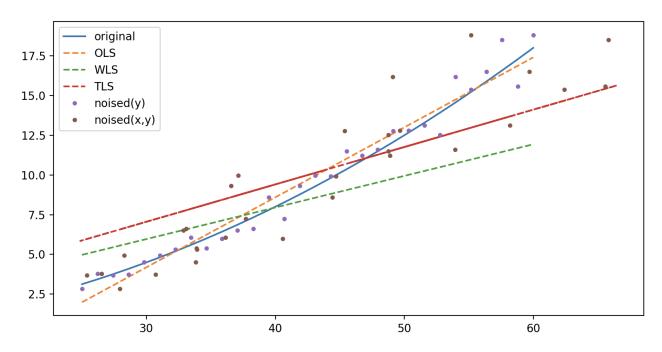
В ходе работы будет использоваться 3 различных функции:

```
def f1(x, *args) → float:
    return 5 * np.sin(x) + 20 * np.sin(x / 10)

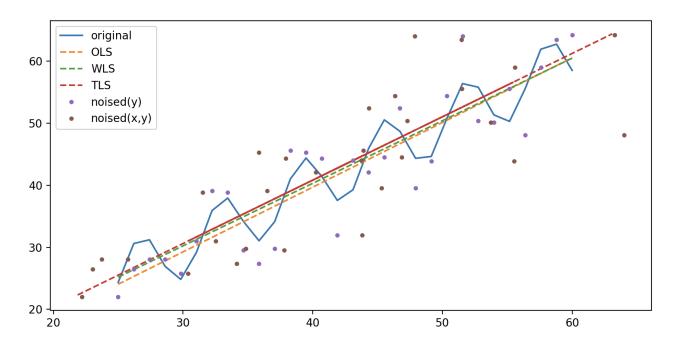
def f2(x, *args) → float:
    return x + 5 * np.sin(x)

1 usage
def f3(x, *args) → float:
    return 0.005 * x ^ 2
```

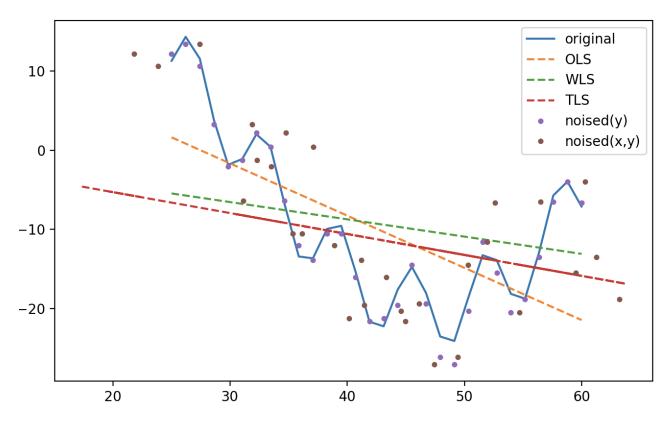
Для каждой из функций программа генерирует 30 точек на интервале от 25 до 60 и накладывает на координату Y шум 15%. Дополнительно для метода TLS (полный МНК) шум накладывается и на координату X.



На скриншоте выше показан результат работы программы на функции f3. Ниже представлена сводка по ошибке различных алгоритмов:



На скриншоте выше показан результат работы программы на функции f2. Ниже представлена сводка по ошибке различных алгоритмов:



На скриншоте выше показан результат работы программы на функции f3. Ниже представлена сводка по ошибке различных алгоритмов:

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе работы были получены навыки оценки параметров линии с помощью различных разновидностей метода наименьших квадратов.

Для каждой из трех функций было сгенерировано по 30 точек и были построены графики линейной регрессии, вычисленной с помощью трех алгоритмов: OLS(матричный МНК), TLS(полный МНК) и WLS(взвешенный МНК). Для разных функций результаты получились тоже разные, однако можно сказать, что метод OLS является одним из наиболее точных, т.к. на приведенных выше примерах он показал наименьшую ошибку, что, вероятно, связано с особенностями выбранных для практической работы функций.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

```
import matplotlib as mpl
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import numpy.linalg as la
import statsmodels.api as sm
mpl.use("MacOSX")
class Noise:
  @staticmethod
  def make_noise(y, p: float, law="uniform"):
     р - уровень шума, от 0 до 1
     eps = abs(y * p)
     if law == "uniform":
       return np.random.uniform(y - eps, y + eps)
     elif law == "normal":
       return np.random.normal(y, eps / 3)
def f1(x, *args) \rightarrow float:
  return 5 * np.sin(x) + 20 * np.sin(x / 10)
def f2(x, *args) \rightarrow float:
  return x + 5 * np.sin(x)
def f3(x, *args) \rightarrow float:
  return 0.005 * x ** 2
def tls(x, y):
  if x.ndim is 1:
     n = 1 # the number of variable of x
     x = x.reshape(len(x), 1)
  else:
     n = np.array(x).shape[1]
  Z = np.vstack((x.T, y)).T
  U, s, Vt = la.svd(Z, full_matrices=True)
  V = Vt.T
  Vxy = V[:n, n:]
  Vyy = V[n:, n:]
  a_tls = - Vxy / Vyy # total least squares soln
```

```
xtyt = -Z.dot(V[:, n:]).dot(V[:, n:].T)
  xt = xtyt[:, :n] # x error
  y_{tls} = (x + xt).dot(a_{tls})
  fro_norm = la.norm(xtyt, 'fro')
  return y_tls, x + xt, a_tls, fro_norm
func = f1
p = 0.15\, # процент шума, от 0 до 1
N = 30 # количество точек
x \min_{x} x \max_{x} = 25,60
X = np.linspace(x_min, x_max, N)
y = func(X)
print(X)
print(y)
# noising
x_noised = Noise.make_noise(X, p)
y_noised = Noise.make_noise(y, p)
print(x_noised)
print(y_noised)
# OLS
fit_ols = sm.OLS(y_noised, sm.add_constant(X)).fit()
print(fit_ols.summary())
print("Parameters: ", fit_ols.params)
print("Standard errors: ", fit_ols.bse)
print("R2: ", fit_ols.rsquared)
# WLS
weights = np.ones(N)
weights[N * 6 // 10:] = 3
weights = 1.0 / \text{(weights ** 2)}
fit_wls = sm.WLS(y, X, weights=weights).fit()
print(fit_wls.summary())
print("Parameters: ", fit_wls.params)
print("Standard errors: ", fit_wls.bse)
print("R2: ", fit_wls.rsquared)
#####################################
#TLS
y_tls, x_tls, a_tls, from_norm = tls(x_noised, y_noised)
```

```
#####################################
# PREPARE
y_ols = fit_ols.fittedvalues
y_wls = fit_wls.fittedvalues
# STATS
print("======ERROR NORM======"")
print("----")
print(f' err_noised: {round(np.linalg.norm(y - y_noised), 5)}')
print(f'
         err_ols: {round(np.linalg.norm(y - y_ols), 5)}')
         err_wls: {round(np.linalg.norm(y - y_wls), 5)}')
print(f'
         err_tls: {round(np.linalg.norm(y - y_tls), 5)}')
print(f'
print(f'
         err_ols_noised: {round(np.linalg.norm(y_noised - y_ols), 5)}')
         err_wls_noised: {round(np.linalg.norm(y_noised - y_wls), 5)}')
print(f'
         err_tls_noised: {round(np.linalg.norm(y_noised - y_tls), 5)}')
print(f'
print("-----")
# plotting
plt.plot(X, y, "-", label="original")
plt.plot(X, fit_ols.fittedvalues, "--", label="OLS") plt.plot(X, fit_wls.fittedvalues, "--", label="WLS")
plt.plot(x_tls, y_tls, "--", label="TLS")
plt.plot(X, y_noised, "o", label="noised(y)", markersize=3)
plt.plot(x_noised, y_noised, "o", label="noised(x,y)", markersize=3)
plt.legend()
plt.show()
```