5. 死锁

5.1. 死锁概念于特征

1概念:两个及以上进程互相等待对方资源,无外力作用就无法推进执行

2实例:进程P1占用打印机且申请IO设备,进程2占用IO但是申请打印机

3 死锁的特点:

1. 互斥:对于资源,一次性只能有一个进程访问

2. 占有并等待: 进程至少占有一个进程, 等待另一个被其他进程占有的资源

3. 不可抢占: 进程要在执行完后才释放资源, 不会中途被抢走

4. 循环等待: 等待资源的进程间存在环

总结: 至少两个占有资源但又等待资源的进程才会产生死锁

5.2. 死锁的必要条件

5.2.1. OS的资源分类

1根据资源性质(事实上进程可抢占与否完全取决于资源类型)

1. 可剥夺/抢占资源:别的进程可以从本进程处把这个资源抢走(打印机)

2. 不可剥夺/抢占资源:除非本进程释放,别的进程根本抢不走(主存/CPU)

2 根据使用方式: 共享/独占资源

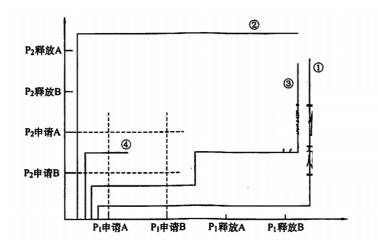
PS—共享资源的获取与释放:请求然后得到资源(不被立即允许时一直等待)→使用→释放

3 根据使用期限:永久资源(无法被消耗,如打印机)+临时资源(可以被消耗殆尽,如内存)

5.2.2. 死锁产生的原因

并发执行的资源竞争+系统资源不足(根本原因)+进程推进顺序不当(直接原因)

如下图只有4(落入虚线方框内)会锁死



5.2.3. 进程锁死的必要条件

1 互斥条件:一段时间内某种资源仅为一个进程占有

2 不剥离条件:资源在未使用完之前,不能被其他进程夺走

3请求与保持条件:进程申请新资源的同时,继续占有以获得的资源

₩ 环路等待条件:如下

1. 进程P1已经拥有资源A, 但它还需要资源B来继续运行

2. 进程P2已经拥有资源B, 但它还需要资源C来继续运行

3. 进程P3已经拥有资源C, 但它还需要资源A来继续运行

5.3. 死锁的处理

1 鸵鸟算法:不对死锁进行任何处理,如UNIX,降低了系统复杂性/但死锁时会导致资源浪费和响应延长

2 死锁预防:设置严格限制来破坏死锁的必要条件,如可剥夺式的进程调度(优先级),系统是永远不会死锁了/但会对影响并发性的性能

3 死锁避免:分配资源时OS会预测接下来会不会死锁(再决定要不要这么分配资源),如银行家 算法,比死锁预防更有利于并发执/但预测操作会增加计算成本

№ 死锁检测及解除: (被动策略)OS定期检索是否死锁然后在死锁后采取措施,如剥终止or剥夺某进程资源来打破死锁,OS可以在大多数时间内高效地运行,但死锁后代价大

5.4. 死锁的预防: 四个必要条件各个击破

1 互斥条件:资源只能给一个进程→能给多个进程,但是这会打破进程固有属性(两个进程公用打印机?)所以不实际

②不剥夺(非抢占)条件:进程持有资源后就霸占→若该进程新的资源请求不被满足就放弃之前已经有的资源,但是这太复杂还可能造成以前工作作废(打印到一半丢掉)

③请求与保持条件:进程持有资源后请求其他资源→强制进程一次性申请得到所有资源后再运行,但是这样资源利用率低且进程容易饥饿

⁴环路等待条件:将所有的资源类型放入资源列表中,并且要求进程按照资源表申请资源;编号递增申请,但限制了新设备的增加(重写编号),吞吐量低

5.5. 死锁的避免: 相比死锁的预防限制更弱

5.5.1. 安全/不安全状态

1基本概念

1. 安全状态:系统按某顺序(安全序列,不唯一)为每进程分配其所需资源,保证每个进程都可顺利完成

2. 不安全状态:不存在上述的安全顺序,但是不一定所有不安全状态都有死锁,只是可能 (有些资源执行到一半就放弃了)

2 安全状态实例: P1-3共享一个资源,资源总数为10

进程	资源总需求	己分配资源	可用资源
P ₁	8	3	
P ₂	4	2	4
P ₃	9	1	

可用资源按照P2→P1→P3顺序配是安全的(安全序列),如果可用资源先分给P1就会直接锁死

3 死锁避免的核心: 使OS一直处于安全状态之一的状态

分配资源前先计算分配的安全性→确认能安全分配再分配

5.5.2. 资源分配图算法: 每种资源只有一个实例

1 请求边与需求边

1. 请求边: 实线 $< P_i, r_i >$ 表示 P_i 请求一个 r_i 资源且尚未分配

2. 需求边: 虚线 $< P_i, r_i >$ 表示 P_i 可能会请求一个 r_i 资源

3. 转化: 申请资源后虚线转实线, 释放资源后实现转虚线

2 死锁预防

把申请边实线< $P_i, r_i >$ 转化为分配边< $r_i, P_i >$,如果出现环路则不安全,如果不出现环路那么安全可分配

5.5.3. 银行家算法: 每种资源可有多个实例

5.5.3.1. 算法中用到的数据结构

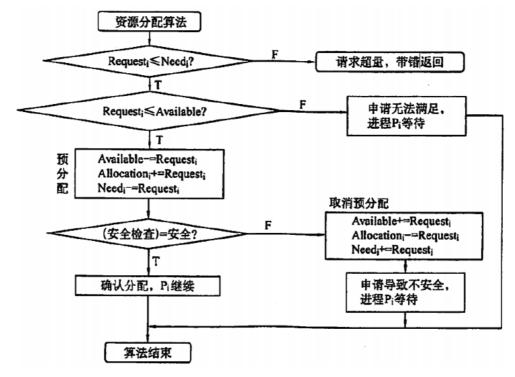
假设有进程 $(P_1, P_2 \dots P_n)$ and资源 $(R_1, R_2 \dots R_m)$,则用到的数据结构

```
Available[i]//可用资源向量,表示第Ri类资源的现有空闲数量Request[i][j]//请求矩阵,表示进程Pi请求的Rj类资源的数量max[i][j]//最大需求矩阵,表示进程Pi对Rj类资源最大需求数Allocation[i][j]//分配矩阵,进程Pi对Rj类资源的持有数Need[i][j]//需求矩阵,进程Pi对Rj类资源仍然需要的数目Need[i]//Pi的资源需求向量,即所需全部资源类型及数目
```

Need[i] [j] = Max[i] [j] - Allocation[i] [j]

5.5.3.2. 银行家算法的描述

1银行家算法

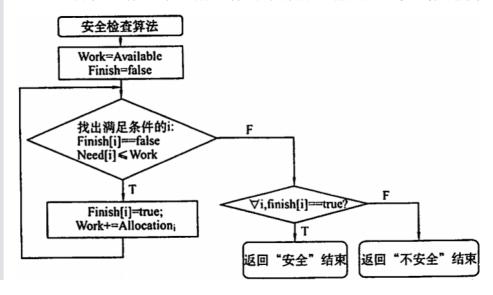


2 安全性检测算法:

1. 先要建立两个向量Work(可用资源)和Finish(进程结束)

```
Work=Available;
Finish[i]=false; //表示Pi进程还未执行完
```

- 2. 找到符合条件的进程: 未结束+所需资源小于系统可用
 - 2.1. 如果有这样的进程则执行完进程后释放其所有资源Allocation
 - 2.2. 找不到这样的进程的话有两种可能, 那就是全部执行完了(安全), 否则不安全



5.5.3.3. 银行家算法实例

1 题目

process.	A	Alloea-tion				Ma x		Avaliable		
	A	B	c	D	A	В	CD	A	B	CD
Po	0	0	ι	۷	0	0	۱۷	1	5	2
Pi	1	0	0	0	1	7	5 0			
Pz	1	3	5	4	2	. 3	56			
Pz	0	0	1	4	0	6	56			
1) Need =	Max	REB	41							
2) 分析多(•							

2解答

(1) Need =	1750 -	1000 =	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	
(2) 才形织		aliable = E_1 s		
process.	Work A B CD	Need ABCD	Allocation ABCD	Nork+ Allocation ABCD
Po	1 5 20	0 0 00	0012	1532
P.	1532	1002	1354	2886
P1 	3 8 8 6	0 750	0 0 1 4	3886
具律过程。				
0多和找	head < Work &	为出程,此处?	4 Po. [0.0.0.0	[<[1.5.2,0]
让的林	33.直到网络	束释改货派~	.> work'= work.	+ Allocation=[153]
			pB.[1.5.22	
				+ Allocation=[288
3 31%	need (worth!"	GSHERE, P.	5 B和铅字	花,所以不免
			执行民全部世界	
			•	₹ < Po Fz. Ps. F

3) ● 有先利定 由然情节饱调、 一种空间发源、 一不起量清澈。 ● 小子空间发源 → 不附清花花
TEXX & Request 1 (0.4 20) { \ \ \text{\text} \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \
< Available (15 20)
(如果不满足刚直接逐出异族)
①满足后, [Available = Available - Pequest 1
Atlo costion = Atlocation + poquests 1 > + Attros to Neal - pequests 1
5星元1、
Alloc Max Med Arai Alloc Max Med Arai
Po 0012 0012 0000 Po 0012 0012 0000
P, 1000 1750 0750 500 P1 1420 17500330
P2 1354 2356 1002 P2 1354 2356 1002 1100
P3 0014 0656 0642 P3 0656 0014 0642
(3) 再判断折废代表状态(1029性
Po 600 read < 1 work - \$\frac{1}{2} \text{From work} = (1,1,00) + (0.0,1.2)
= (1.1.1.x)
P245 Ned < WOTK'→ 抽谷P2→ WOTK' = (111-12) + (113-54)
= (2.4,6,6)
PIGS need < Wenc" -
=(3,8.8.6)
P3600 Med < Mark" - 12/2 (52) Po P2 P1 P2
* TX 8 44 W

5.6. 死锁的检测

5.6.1. 资源分配图: SRAG=(V,E)的有向图

1 点集:分为两类,每个进程 P_i 一个点(圆圈),一类资源 r_i 一个点(方框),而一类资源中还可能有多个资源则用方框中的点来表示(每个资源表示一个<mark>实例</mark>)

②有向边集: $<P_i,r_i>$ 表示 P_i 请求一个 r_i 资源且尚未分配(申请边), $<r_i,P_i>$ 表示 r_i 资源中一个资源已经分配给了 P_i (分配边)

3 图例:

Process进程



Resource Type with 4 instances有四个实例的资源类型

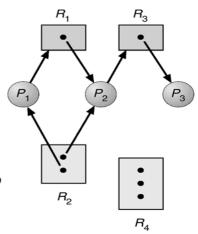


• P_i requests instance of R_j (P_i 请求一个 R_j 的实例)



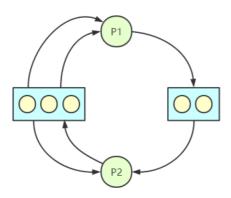
■ *P_i* is holding an instance of *R_j* (*P_i* 持有一个*R_j*的实例)





5.6.2. 死锁定理: 用SRAG检验系统是否死锁

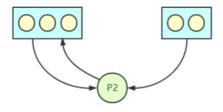
1图中的非阻塞进程: 首先要有边与进程结点连接(允许仍未结束), 其次该节点申请的资源数要小于等于该类资源的空弦数。如下图的P1就是非阻塞的



1 可完全简化

1. 找到非阻塞结点,该节点会执行到底然后释放资源,然后孤立。如下图





- 2. 其他进程因为得到了被释放的资源,也开始执行。在本例中是P2
- 3. 按照这个规则周而复始,如果最后图中无边则图是可完全简化的,否则得到<mark>唯一的</mark>不可 简化图





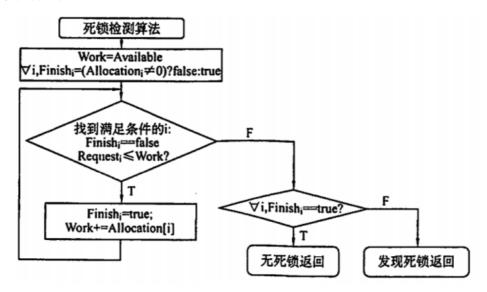




2 死锁定理: 状态S是死锁 ←→ S状态的资源分配图不可完全简化

5.6.3. 死锁检测方法

- 1 死锁的必要性检测:
 - 1. 如果SRAG无环,那么比不可能死锁
 - 2. 如果SEGA有环,每类资源都只有一个实例,则一定死锁。否则见下:
- **2** 死锁的检测(他妈就是死锁定理吧!):确定是否存在一种方式使所有进程都可以获得所需资源并运行完



- 1. Work表示当前可用的资源,如果Allocation不为零(分配有资源)则Finish为假(进程不该结束),反之
- 2. 然后寻找这样的进程: 进程仍未结束, 请求的资源小于可用资源
 - 2.1. 如果有这样的进程就让他执行完然后释放所占资源
 - 2.2. 没有的话, 要么所有进程都执行完了, 要么就死锁了

5.7. 死锁的解除

1 剥夺资源:从其他进程处抢来足够资源解除死锁

2 撤销进程:灭掉一些进程为其他进程提供更多资源

3 进程回退:根据记录信息,进程回到死锁前(自愿放弃资源)

PS. 活锁/饥饿/饿死

11 饥饿:进程长时间等待

2饿死: 进程等待时间过长, 即使得到资源执行了也无意义了

3 活锁:特殊的一种饥饿,进程在执行但是无法被调度前进,像被死锁了一样