

搜狗检索系统的性能优化

S 搜狗搜索 谢远江







多搜狗搜索

搜狗搜索成立于2004年

拥有5.6亿用户,是中国第二大搜索引擎







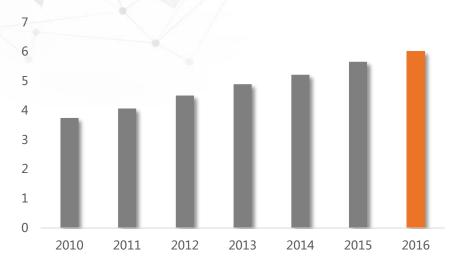




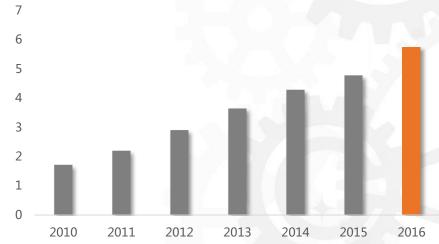




PC搜索用户规模数(亿)



手机搜索用户规模数(亿)





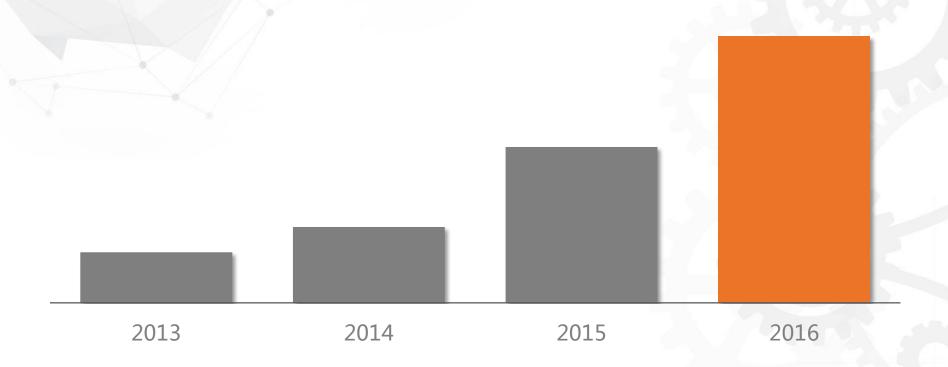








三年内移动搜索量增长800%











































































代码实现



〉锁

• 临界区大小

▶循环展开

```
for(int i=0; i<10000000; i++)
r += i;
```



>If(A && B && C)

- A==true 70%
- B==true 20%
- C==true 5%

>数据预处理

• 减少重复计算

```
for(int i=0; i<10000000; i+=4)
{
    r += i;
    r += i+1;
    r += i+2;
    r += i+3;
}</pre>
```







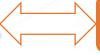


数据结构



▶选用合适的数据结构

Map



Unordered_map

- ▶根据业务场景设计数据结构
 - Heap
 - pop()
 - push()
 - top()
 - 1亿个整数求TOP 1W
 - 元素更新: pop + push
 - Heap::top_replace()











体系结构



硬件升级

- cpu
- 内存
- 硬盘
- 网卡

专用芯片

- **GPU**
- **TPU**
- 压缩芯片
- 加密芯片

体系结构

- 系统环境
- 超线程
- NUMA
- SIMD&&AVX











体系结构



> Malloc

- ptmalloc
- TcMalloc & JeMalloc
 - 减少锁争用
 - 线程缓存

>文件系统缓存

- dirty_ratio
- dirty_expire_centisecs

≻Cpu运行频率

- 降频
- 定频

▶超线程

- 多线程应用
- 文件、网络、线程调度等











体系结构



> Cache line

• Size: 64Byte

· Alignment: 64

```
struct People{
        int user_id;
        int name_len;
        char name[64];
        int age;
        int height;
```



```
struct People{
        int user_id;
        int height;
        int name_len;
        char name[64];
```









体系结构



```
struct foo{
        int x;
        int y;
struct foo f;
void *thread_A(void *)
        for(int i=0; i<10000000; i++)
                f.x += i;
void *thread_B(void *)
        for(int i=0; i<10000000; i++)
                f.y += i << 1;
```

线程A, Cost:28ms

线程B, Cost:30ms

线程A & B, Cost:70ms





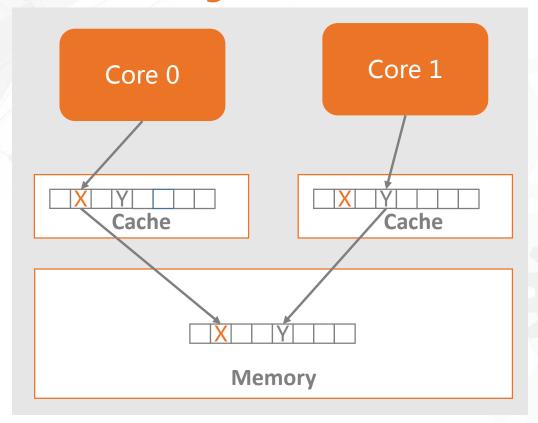




体系结构



> Cache False Sharing











体系结构



> Cache False Sharing

- 增大元素间隔
 - · 不同线程存取的元素位于不同的cache line上
- 线程局部变量
 - 创建全局数据的本地拷贝
 - 回写全局数据
- 数据结构分拆
 - 单独存储无交互或耦合的元素











体系结构



```
struct foo{
        int x;
        char buf[60];
        int y;
struct foo f;
void *thread_A(void *)
        for(int i=0; i<10000000; i++)
                f.x += i;
void *thread_B(void *)
        for(int i=0; i<10000000; i++)
                f.y += i << 1;
```

线程A, Cost:28ms

线程B, Cost:30ms

线程A & B, Cost:30ms









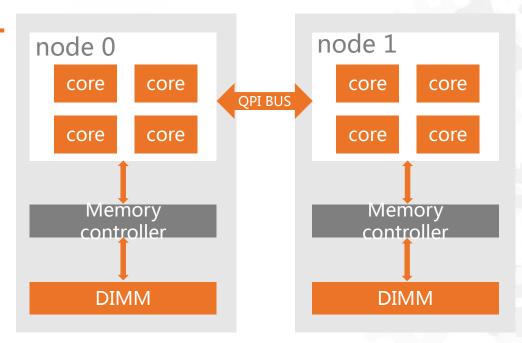
体系结构



>**NUMA**

• 访问本地存储器的性能远高于非本地存储器

▶15%性能提升











算法设计



▶场景

- 数据查找
- · 数据格式 < uint 64, uint 64 >
- 数据规模:百万
- 无数据更新
- Qps: 10w~100w
- 命中概率: <5%
- > Hash
- > Hash + BitMap(BloomFilter)











算法设计



▶检索性能

- 载入内存的倒排数据
- 倒排的查找效率

➢倒排

- 单调递增整数数列
- {2,3,5,9,10,20,22,23,...}

≻倒排压缩

- 解压缩速度
- 压缩比











算法设计



>压缩算法

- Variable byte coding
- Elias Gamma (Delta) coding
- Golomb coding
- Simple-9
- Simple-16
- PForDelta
- NewPForDelta











算法设计





□ 数量: 0.01% □ 使用率: 12%



□ 数量: 0.1% □ 使用率: 75%



□ 数量:99.89% □ 使用率:13%











算法设计



> Bitmap

- **定义Find函数**
 - Bitmap_find(x, res)
 - 如果bit x = 1 , res = x
 - 如果bit x = 0 , res = x往后看第一个出现1的位置
 - 查找指令
 - Bsfq
- > 优点
 - 查找效率非常高
- > 缺点
 - 空间占用大











算法设计



- **>BitCompres**
- **Delta** {2,3,5,9,10,20,22,23,...} {2,1,2,4,1,10,2,1,...}
- **>Group bit**
 - Group: 128 (或256)个数
 - BitSize: group中最大值的位宽

2	1	2	4	1	10	2	1				

4bit

>GroupInfo

- BitSize
- MaxId





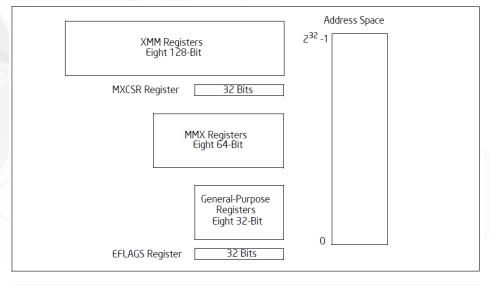


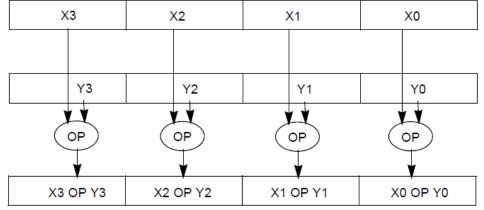




算法设计









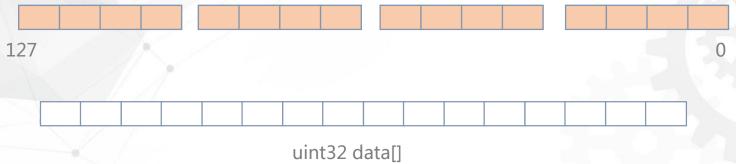






算法设计





 $mask = _mm_set1_epi32((1U << 8) - 1);$

ResReg = _mm_and_si128(Reg , mask); _mm_store_si128(res++, ResReg);

Reg = _mm_srli_epi32(Reg, 8);



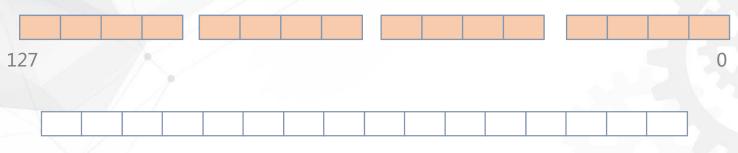






算法设计





uint32 data[]

- > Group
 - 128/256
- > 优点
 - 并行
- > 缺点
 - 异常值影响压缩率















简洁高效的代码实现

总 结 SUMMARY

- **9** 合理的数据结构设计
- 今○合理利用体系结构特性
- 世 优秀的算法设计













THANKS

SequeMedia ^{盛拓传媒}





