Lancer de rayon

1 Informations pratiques

Ce projet est à effectuer en binômes. Dès qu'un binôme sera constitué, il enverra un mail à vtorri@univ-evry.fr pour vérification.

Le code rendu sera écrit en C++ pour le développement. **Tout projet ne compilant pas se verra attribuer la note de 0**. Mieux vaut rendre un projet incomplet mais compilant, qu'un projet ne compilant pas. Si plusieurs binômes ont des codes trop similaires, leur note sera divisée par le nombre de binômes impliqués.

Le code devra être indenté de manière uniforme. La définition des méthodes et des fonctions ne devront pas dépasser un nombre de lignes raisonnable (au plus 50 lignes)

Le code devra être commenté en utilisant la syntaxe de Doxygen.

Le rapport sera écrit en LaTeXet inclura les choix, les problèmes techniques qui se posent et les solutions trouvées (la conception (dont un diagramme UML complet) et réalisation). Le soin apporté à la grammaire et à l'orthographe sera largement pris en compte.

Le projet sera envoyé sous forme d'archive tar.xz ayant pour nom

NOM1_NOM2_projet_rayon.tar.xz avant le Dimanche 12 janvier 2020 à minuit à l'adresse vtorri@univ-evry.fr. Le non respect du nom de l'archive sera pénalisé par 5 points en moins. L'archive contiendra le rapport en LATEXet PDF, ainsi que les fichiers C++. Tout projet rendu en retard se verra attribuer la note de 0. Donc ne pas attendre le dernier moment pour l'envoyer. Un mail de confirmation sera envoyé.

2 Le tracé de rayon

L'obtention de la représentation d'une scène en 3D sur un écran peut s'obtenir de deux manières :

— La rasterisation : on crée un monde en 3D et on le projette sur l'écran à l'aide de formules de projection classiques. Cette technique est rapide (animation en temps réel possible) mais les effets réalistes tels les

- ombres doivent être simulés, d'où un rendu qeulques fois peu réalistes de ce point de vue.
- Le tracé de rayon : on crée aussi un monde en 3D, mais au lieu de projeter le monde 3D sur l'écran, on suit le trajet d'un rayon partant de notre œuil, passant par un pixel de l'écran. Il suffit alors de suivre le rayon qui "rebondit" sur chacun des objets de la scène. Les images sont très réalistes, mais le calcul est plus coûteux et donc une animation en temps réel est difficile, malgré la puissance des ordinateurs actuels.

On peut voir sur la Figure 1 (issue de Wikipedia) le principe du tracé de rayon.

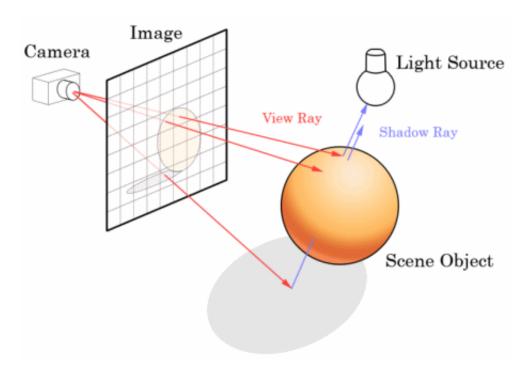


FIGURE 1 – Principe du lancé de rayon

L'algorithme général du tracé de rayon est le suivant :

- 1. Construire la scène avec les objets, la source de lumière et la caméra $(i.e.\ l'œuil).$
- 2. Calculer l'image.
- 3. Sauver l'image.

Un algorithme basique (qui devra être amélioré) pour le calcul de l'image peut être le suivant :

1. Déterminer la grille correspondant à l'image que l'on désire sauver

- 2. Pour chaque point de la grille :
 - (a) Déterminer l'équation de la ligne qui passe par l'œuil et le point de la grille en question.
 - (b) Pour chaque objet de la scène :
 - i. Déterminer si la ligne intersecte l'objet.
 - ii. S'il y a intersection et si ce point est le plus proche de l'œuil, on sauve ce point. L'intensité de la lumière sur le point d'intersection se fera grâce à la position de source de lumière.
 - iii. Si l'objet possède un indice de réflection, on continue de suivre le rayon avec la ligne réfléchie.
 - (c) On calcule la couleur et on l'assigne au point de la grille considéré.

La Figure 2 page 3 présente un diagramme de classe simplifié.

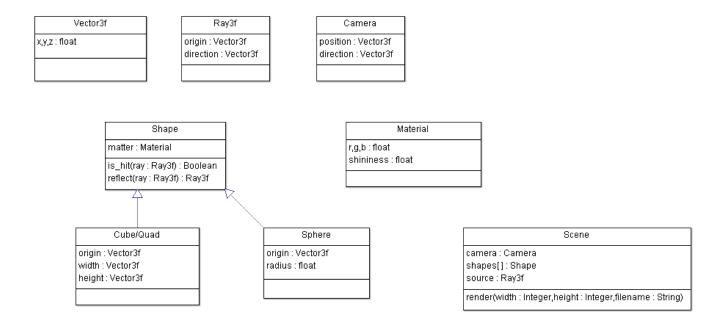


FIGURE 2 – Diagramme de classes

On présente les diverses classes :

— **Vector3f** : c'est un vecteur 3D de float.

- Ray3f: un rayon avec une origine et une direction
- Camera: la caméra ou œuil d'où on regarde la scène.
- **Material** : la couleur (uniforme) et un coefficient de luminosité entre 0 et 1 (0 signifie pas de réflection (objet mat) et 1 signifie que le rayon est entièrement réfléchi (un miroir)).
- **Shape** : classe abstraite. La méthode *is_hit* teste si le rayon intersecte l'objet et la méthode *reflect* renvoie le rayon réfléchi.
- Cube/Quad : un cube ou un rectangle, défini par une origine (le centre) et la taille.
- **Sphere** : une sphère définie par une origine et un rayon.
- **Scene** : la scène qui comprend la caméra et les objets et la source de lumière. La méthode *render* définit la taille de la grille (donc de l'image) ainsi que le nom du fichier dans lequel on sauve l'image.

3 Sujet

La scène sera composée de 5 quadrilatères définissant une boîte, la caméra se trouvant au niveau du côté manquant (voir Figure 3).

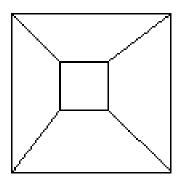


FIGURE 3 – Scene vide

On placera la source de lumière au niveau du quadrilatère supérieur, ainsi qu'une sphère et un cube.

Ecrire un programme en C++ correctement structuré, sans l'aide d'une quelconque bibliothèque extérieure au C++ qui sauvera dans un fichier une image de la scène. On utilisera libpng pour sauver l'image au format PNG. Ce sera la seule bibliothèque extérieure qui sera utilisée pour le projet.