



TAREA 10. PSEUDOCÓDIGO PARA RESOLVER LAS RAÍCES DE UNA FUNCIÓN TRIGONOMÉTRICA POR EL MÉTODO DE BISECCIÓN..

Adolfo Hernández Ramírez (427560)

Correo: a.hernandezramirez3@ugto.mx.

Licenciatura Ingeniera Química Sustentable. Universidad de Guanajuato. División de Ciencias e Ingenierías. Campus León. Loma del Bosque 103, Lomas del Campestre. León, Gto, México.

Pseudocódigo.

1. Declaramos la función trigonométrica.

- Float fx (float x) {return $\sin(10 \cdot x) - \cos(3 \cdot x)$ }.

2. Declarar las variables flotantes error_max = 0.001, a_0 = 3, b_0 = 5, inc = 0.2.

3. Declarar las variables enteras i = 0, N, intervalos = 11.

4. Declarar los siguientes arreglos: float k[intervalos], float a[intervalos], float b[intervalos].

5. Evitar los desbordamientos de arreglos. Si $N > \text{intervalos}$ entonces $N = \text{intervalos}$.

6. Determinar los pequeños intervalos a evaluar con un ciclo for i=0 hasta i < N.

- $a[i] = a_0 + i \cdot \text{inc};$
- $b[i] = a[i] + \text{inc};$
- $k[i] = 0;$

7. Con un ciclo for evaluar las funciones para cada subintervalo. For i = 0 hasta i < N.

Float fa = fx(a[i]).

Float fb = fx(b[i]).

7.1. Si $fa \cdot fb > 0$ entonces no hay cambios de signos. Dar un mensaje de salida para estos casos y continuar con el ciclo for.

8. Aplicar el método de bisección para cada subintervalo.

8.1. Declarar las siguientes variables flotantes: float a_new = a[i], float b_new = b[i]; float k_new = 0, float fk_new, float error = 0.

Donde es importante mencionar que a lo que se refiere cada variable como nueva, es porque para cada subintervalo se toman los valores de a, b y k. Y como este código evalúa de intervalo en intervalo, es por ello que estos valores cambian y en cierto modo nos recorremos en subintervalo por subintervalo y evaluamos si se encuentra una raíz en ese intervalo.

8.2. Declarar las variables enteras: iteraciones = 0.

9. Mientras error > error_max. Determinar:

9.1. $k_{\text{new}} = (b_{\text{new}} + a_{\text{new}}) / 2.$

9.2. Declarar que $fk_{\text{new}} = fx(k_{\text{new}}).$

9.3. Si $f_a * f_{k_new} < 0$. entonces $b_new = k_new$ y $f_b = f_{k_new}$. Si no, entonces $a_new = k_new$ y $f_a = f_{k_new}$.

9.4. Determinar el error:

Error = $f_{abs}(b_new - a_new)$.

9.5. Iteraciones ++.

9.6. Declarar que $k[i] = k_new$.

9.7. Imprimir los resultados en forma de tabla, que muestre las iteraciones, $a[i]$, $b[i]$, $k[i]$, $f_x(k[i])$, error.

10. Imprimir las raíces encontradas.

10.1. for $i = 0$ hasta $i < N$.

10.1.1. Si $k[i] \neq 0$, entonces se imprimen los resultados de $k[i]$ y $f_x(k[i])$.