

```

Inicio
// Leer dimensión del sistema
int N
Imprimir ("Leer dimensión:")
scanf ("%i", &N)
double A[N][N+1] // Matriz aumentada
double x[N]
// Leer coeficientes A y b
Para i=0 hasta N-1
    Para j=0 hasta N
        scanf (A[i][j])
    Fin
Fin
// Pivoteo parcial
Para i=0 hasta N-2
    max=i
    Para k=i+1 hasta N-1
        Si fabs(A[k][i]) > fabs(A[max][i])
            Entonces max=k
        Fin
    Intercambiar Fila i con Fila max
Fin
// Eliminación hacia adelante y normalización
Para i=0 hasta N-2
    Pivote = A[i][i]
    Dividir Fila i entre pivote
    Para k=i+1 hasta N-1
        Factor = A[k][i]
        Restar factor * Fila i de Fila k
    Fin
    i=i+1
// Última fila
Pivote Final = A[N-1][N-1]
Dividir fila N-1 entre Pivote Final

```

```

// Sustitución hacia atrás
Para i=N-1 hasta 0
    x[i] = A[i][N]
    Para j=i+1 hasta N-1
        x[i] -= A[i][j] * x[j]
    Fin
Fin
// Mostrar solución
Para i=0 hasta N-1
    Imprimir ("x[i] = ", i+1, x[i])
Fin
// Condición del sistema
minPivote = fabs(A[0][0])
maxPivote = fabs(A[0][0])
Para i=1 hasta N-1
    p = fabs(A[i][i])
    Si p < minPivote entonces minPivote = p
    Si p > maxPivote entonces maxPivote = p
Fin
Condición = maxPivote / minPivote
Si condición > 1e6
    Imprimir ("sistema mal condicionado")
Si no
    Imprimir ("sistema bien condicionado")
Fin

```


Metodo Gauss - Jordan

Scribe

```
Inicio
  int N
  Imprimir("Leer dimension")
  scanf("%d", &N)
  double A[N][N+1], x[N]
  // Leer matriz aumentada
  Para i = 0 hasta N-1
    Para j = 0 hasta N
      scanf(A[i][j])
  Fin
  Fin
  // Gauss Jordan con pivoteo parcial
  Para i = 0 hasta N-1
    // Pivoteo parcial
    max = i
    Para k = i+1 hasta N-1
      Si fabs(A[k][i]) > fabs(A[max][i])
        entonces max = k
      Fin
    Intercambiar fila i con fila max
    // Normalizar fila pivote
    pivote = A[i][i]
    Dividir fila i entre pivote
    // Eliminar columna i en todas las filas (arriba y abajo)
    Para k = 0 hasta N-1
      Si k != i entonces
        factor = A[k][i] / pivote
        Restar factor * Fila i de fila k
      Fin
    Fin
  Fin
  // Extraer solución
  Para i = 0 hasta N-1
    x[i] = A[i][N]
  Fin
  // Mostrar matriz final y solución
  Para i = 0 hasta N-1
    Para j = 0 hasta N
      Imprimir(A[i][j])
    Fin
  Para i = 0 hasta N-1
    Imprimir(x[i] = "i+1 x[i]")
  Fin
  // Evaluar condición del sistema
  minPivote = fabs(A[0][0])
  maxPivote = fabs(A[0][0])
  Para i = 1 hasta N-1
    p = fabs(A[i][i])
    Si p < minPivote entonces minPivote = p
    Si p > maxPivote entonces maxPivote = p
  Fin
  Para Condicion = maxPivote / minPivote
  Si Condicion > 1 e
    Imprimir("sistema mal condicionado")
  Sino
    Imprimir("sistema bien condicionado")
  Fin
```