

鲲鹏920代码调优指南



鲲鹏920体系结构特点及性能优化点

速度快
容量大

鲲鹏920规格		性能优化点	实施手段
Cpu 寄存器	指令集：ARMv8-A, ARMv 8.2 64C/64T,48C/48T 2.6GHz 31个通用寄存器 32个128bit的向量寄存器	指令级并行(去除指令间的依赖关系) 向量化并行(NEON) 循环并行化(串行循环转化为并行循环) 多线程编程等	编程语言： c/c++、汇编 实施手段例： 1.编译器自动优化： (1)编译选项： O2,O3,循环展开,自动向量化，流水线 (2)去掉全局变量便于编译器优化 (3)受限的指针运用 2.算法和数据结构 (1)数据组织(如：缓存利用) (2)算法实现的策略(如：查表) 3.函数 (1)传参设计 (2)内联小函数 4.循环 展开、累积、拆分、合并 5.语句 避免生成不需要的指令，让语句生成更高效的指令 (FMA,Move指令排布) 6.指令 使用高吞吐量的指令 7.多核并发 多线程编程 辅助： 性能分析工具
L1Cache	I Cache Size :64KB D Cache Size:64KB CacheLine:64B	指令对齐 预取 Cache line 对齐	
L2Cache	Cache Size:512KB Cache Line:64B	预取 Cache line 对齐 Cache分片	
L3Cache	Cache Size:1MB/Core Cache Line:128B	预取 Cache line 对齐 Cache分片 线程级存储 避免false-sharing	
内存	内存通道：8x2933MT/s	Numa编程 内存重用	

算法和数据结构优化指南 之 对齐cacheline

优化示例：1. 假设是行列数相同(M)的float方阵相乘。2. 为说明简单起见，假设M为items的倍数

优化前代码

```
#define M 1600
for(int i=0; i < M;i++) {
    for(int j=0;j < M;j++) {
        dest[i][j] = 0;
        for(int k=0; k < M;k++) {
            dest[i][j] += src1[i][k] * src2[k][j];
        }
    }
}
```

优化前性能

```
4,444,887,982      cache-misses
79.208280470 seconds time elapsed
79.085865000 seconds user
0.015972000 seconds sys
```

优化后代码

```
#define M 1600
#define CacheLineSize 64
int items = CacheLineSize / sizeof(float);
for(int i=0;i<M;i++) {
    for(int j=0;j<M;j += items) {
        for(int jj=0;jj<items;jj++) {
            dest[i][j+jj] = 0;
        }
        for(int k=0;k<M;k++) {
            for(int jj=0;jj<items;jj++) {
                dest[i][j+jj] += src1[i][k] * src2[k][j+jj];
            }
        }
    }
}
```

优化后性能

Cache miss降低。运行时间降低一半

```
298,703,303      cache-misses
40.429041360 seconds time elapsed
40.366073000 seconds user
0.007988000 seconds sys
```

核心方法：

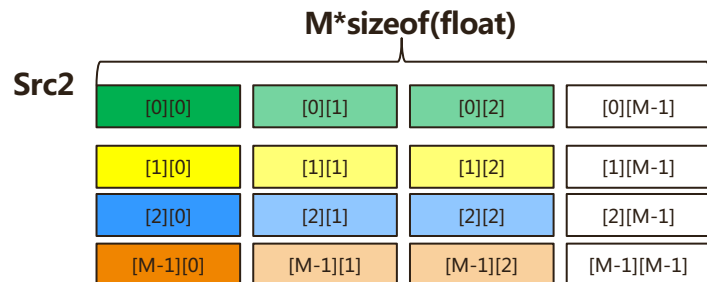
处理数据量对齐鲲鹏920 cache line(L1 L2 64B)，提升cache命中率

优化说明：

[优化前]

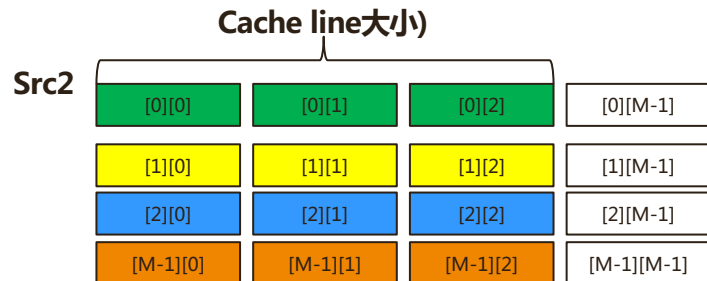
如图所示，同色系代表cacheline预期进来的数据，带有透明色的代表被浪费的数据。

在M很大的情况下，如果M*sizeof(float)大于cache line，则每次访问src2[k][j]都不能命中缓存。



[优化后]

Cache友好，不浪费cache line预取进来的数据



算法和数据结构优化指南 之 Cache分片

优化示例：1. 假设是行列数相同(M)的float方阵相乘。2. 为说明简单起见，假设指定T能为M整除的倍数

优化前代码片段	优化后代码片段
<pre>#define M 1600 for(int i=0; i < M;i++) { for(int j=0;j < M;j++) { dest[i][j] = 0; for(int k=0; k < M;k++) { dest[i][j] += src1[i][k] * src2[k][j]; } } }</pre>	<pre>int T = 64;// int N = M/T;//25 int k = 0; int i = 0; int j = 0; for(int kt = 0; kt < N; ++ kt){ for(int it=0; it<N; ++it){ for(int jt=0;jt<N; ++jt){ int ktt = kt*T; int itt = it*T; int jtt = jt*T; for(k = ktt; k<ktt+T; ++k){ for(i = itt; i<itt+T; ++i){ float r = src1[i][k]; for(j=jtt; j<jtt+T; ++j){ dest[i][j] += r *src2[k][j]; } } } } } }</pre>
<p>优化前性能</p> <pre>Performance counter stats for './block_gemm': 4,444,226,429 cache-misses 79.091859780 seconds time elapsed 78.976563000 seconds user 0.011981000 seconds sys</pre>	<p>优化后性能</p> <p>Cache miss降低。运行时间降低一半以上</p> <pre>Performance counter stats for './block_gemm 64': 13,388,096 cache-misses 26.934739940 seconds time elapsed 26.893215000 seconds user 0.011983000 seconds sys</pre>

核心方法：

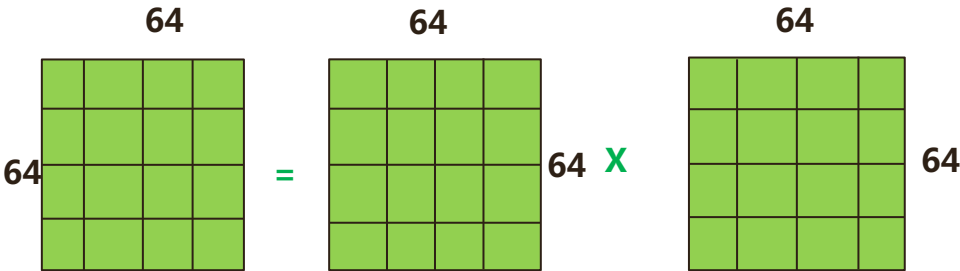
当计算量大的时候，进行分片，将计算量限定在 cache容量以内，降低cache miss以提升计算性能

优化说明

矩阵大小1600*1600*sizeof(float)*3 Byte = 29.2M 超过了Cache的容量

将分块调整为

64*64*3*sizeof(float) = 48K
在L1CacheSize 64KB以内



算法和数据结构优化指南 之 查表

核心方法：

- (1)如果某些运算频繁的进行，可以提前保存所有的可能的结果。运算时通过查表获取结果即可。查表法可获得性能提升
- (2)可结合查表法和线性插值法达到精度和性能的平衡。

<div>优化前代码</div> <pre>for(int j = 0; j<1000000000; j++) { float val = expf(j%5); }</pre> <div>优化前性能</div> <div>0.979564990 seconds time elapsed 0.978498000 seconds user 0.000000000 seconds sys</div>	<div>优化后代码</div> <pre>float a[5]={2.71828,7.389,20.085,54.5981,148.413}; for(int j = 0; j<1000000000; j++) { float val = a[j%5]; }</pre> <div>优化后性能</div> <div>运行时间降低2/3</div> <div>0.334317780 seconds time elapsed 0.334055000 seconds user 0.000000000 seconds sys</div>
--	---

VML的vexp、VSL的vRang中均实践了查表法。

函数优化指南之传参

优化前代码

```
struct WordModel {
    int x[100];
    float y[20];
    float z[10];
};
float getY0ByVal(WordModel bs)
{
    return bs.y[0];
}

int main(int argc, char **argv){
    WordModel val;
    .....
    for(int j = 0; j<1000000000; j++) {
        float y0 = getY0ByVal(val);
    }
    return 0;
}
```

优化前性能

```
2.019290750 seconds time elapsed
2.017644000 seconds user
0.000000000 seconds sys
```

优化后代码

```
struct WordModel {
    int x[100];
    float y[20];
    float z[10];
};
float getY0ByPtr(WordModel* bs)
{
    return bs->y[0];
}

int main(int argc, char **argv){
    WordModel val;
    .....
    for(int j = 0; j<1000000000; j++) {
        float y0 = getY0ByPtr(&val);
    }
    return 0;
}
```

优化后性能

```
0.208923610 seconds time elapsed
0.208749000 seconds user
0.000000000 seconds sys
```

核心方法：

函数参数优先通过寄存器传递，大小超量通过栈传递。

如果参数是大结构体或者类时，会有调用时的复制开销和返回时的销毁开销。

改成指针传递则只需要传递一个指针即可。开销较小。

此为通用的优化方法

函数优化指南之内联小函数

示例

```
//求0-9的平方
inline int inlineFunc(int num)
{
    if(num>9||num<0){
        return -1;
    }
    return num*num;
}

int main(int argc,char* argv[])
{
    int a=8;
    int res=inlineFunc(a);
    cout<<"res:"<<res<<endl;
}
```

优点：

- (1)消除函数调用的开销。
- (2)如果函数调用在循环体内，则编译器很难进行向量化。此时循环体内调用的函数如果采用内联形式的话，则编译器可识别优化

缺点：

- 如果内联后的函数较长，会增加寄存器压力
- 如果函数内有分支，内联后会对指令流水线产生不利影响

循环优化指南之循环展开

原理知识：

- 循环展开（Loop unroll）牺牲函数的尺寸，降低循环带来的开销，加快程序执行速度的方法；
- 针对Kunpeng 920处理器具有多个功能单元（FSU，ALU，LD/ST）的特点，循环展开也有利于充分使用功能单元进行指令级并行，优化指令流水线的调度。

使用方法：

- 针对循环之间不存在循环依赖或访问冲突的场景，可以使用SIMD改写、手工循环展开或者在编译选项中添加-funroll-loops；
- 针对循环之间存在依赖或访问冲突的场景，可以考虑手工循环展开的方式，减少循环开销。

注意：

- 小循环且内部没有判断逻辑，收益较高；
- 大循环展开有可能会引起通用寄存器的溢出，降低性能（寄存器重命名/外溢至内存）；
- 内部有判断逻辑可能会增加分支预测的开销，需要具体情况具体分析。

```
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include <string.h>

void vpow(int length, float* src)
{
    for (int i = 0; i < length; i++) {
        powf(src[i], src[i]);
    }
}

int main(int argc, char **argv)
{
    float *src = (float *)malloc(1000000 * sizeof(float));
    for (int i = 0; i < 1000000; i++) {
        src[i] = rand() * 100;
    }
    vpow(1000000, src);
}
```

```
[100383570@localhost test_opti]$ perf stat ./vexp
```

```
Performance counter stats for './vexp':
```

56.84 msec	task-clock:u	#	0.988 CPUs utilized
0	context-switches:u	#	0.000 K/sec
0	cpu-migrations:u	#	0.000 K/sec
473	page-faults:u	#	0.008 M/sec
135,525,102	cycles:u	#	2.384 GHz
173,681,547	instructions:u	#	1.28 insn per cycle
<not supported>	branches:u		
727,443	branch-misses:u		

```
0.057522960 seconds time elapsed
```

```
0.049852000 seconds user
```

```
0.007677000 seconds sys
```

```
Performance counter stats for './vexp_unroll':
```

42.64 msec	task-clock:u	#	0.991 CPUs utilized
0	context-switches:u	#	0.000 K/sec
0	cpu-migrations:u	#	0.000 K/sec
57	page-faults:u	#	0.001 M/sec
107,324,851	cycles:u	#	2.517 GHz
170,681,504	instructions:u	#	1.59 insn per cycle
<not supported>	branches:u		
724,012	branch-misses:u		

```
0.043041660 seconds time elapsed
```

```
0.042992000 seconds user
```

```
0.000000000 seconds sys
```

未做循环展开
汇编规模50行
IPC ~1.28

循环展开
汇编规模190行
IPC ~1.59

上述例子为使用编译选项-funroll-loops进行循环展开；另外可手动对循环体进行展开，或者使用SIMD改写循环内容，均能在合适场景将循环性能进行提升

循环优化指南 之 SIMD优化

原理知识：

- SIMD (Single Instruction Multi Data) 单指令多数据流，支持将数据打包在一个大型寄存器中进行处理的一组指令集，在性能上相比标量操作吞吐量更大，适合数据密集型的操作；

使用方法：

- 编译器自动向量化优化，加入-ftree-vectorize，或编译优化设置为-O3，可添加-ftree-vectorizer-verbose参数查看编译器优化；
- 使用Neon Intrinsics改写循环体，优化处理过程；

```
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include <string.h>

void vadd(int length, float* src)
{
    for (int i = 0; i < length; i++) {
        src[i] += src[i] * src[i];
    }
}

int main(int argc, char **argv)
{
    float *src = (float *)malloc(100000000 * sizeof(float));
    for (int i = 0; i < 100000000; i++) {
        src[i] = rand() * 100;
    }
    vadd(100000000, src);
}

Performance counter stats for './vadd':
      2,299.48 msec task-clock:u      #    0.99
          0      context-switches:u  #    0.00
          0      cpu-migrations:u    #    0.00
        389      page-faults:u       #    0.16
    5,761,850,685 cycles:u            #    2.50
    7,690,540,540 instructions:u     #    1.33
<not supported> branches:u
    3,234,224 branch-misses:u

      2.301245250 seconds time elapsed

      2.244850000 seconds user
      0.047914000 seconds sys

#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include <string.h>
#include <arm_neon.h>

static inline void vadd(int length, float* src)
{
    float32x4_t vsrc;
    float32x4_t vtemp;
    for (int i = 0; i < length / 4; i++) {
        vsrc = vldq_f32(src + i * 4);
        vtemp = vmlaq_f32(vsrc, vsrc, vsrc);
        vstq_f32(src + i * 4, vtemp);
    }
}

int main(int argc, char **argv)
{
    float *src = (float *)malloc(100000000 * sizeof(float));
    for (int i = 0; i < 100000000; i++) {
        src[i] = rand() * 100;
    }
    vadd(100000000, src);
}

Performance counter stats for './vadd_inline':
      2,130.46 msec task-clock:u      #    1.00 CPUs utilized
          0      context-switches:u  #    0.00 K/sec
          0      cpu-migrations:u    #    0.00 K/sec
        510      page-faults:u       #    0.239 K/sec
    5,366,448,557 cycles:u            #    2.519 GHz
    7,690,540,553 instructions:u     #    1.43 insns per cycle
<not supported> branches:u
    3,232,127 branch-misses:u

      2.131350040 seconds time elapsed

      2.048101000 seconds user
      0.080029000 seconds sys
```

循环优化指南 之 合并小循环

原理知识：

- 对于小循环体，可以考虑将函数上下流中的多个循环合并至一个循环内执行，减少对循环变量的操作；
- 合并小循环后也有利于增加Kunpeng处理器乱序执行的机会，提升指令级的并行能力。

注意：

- 循环的大小不绝对以代码规模而定，需要视循环的计算复杂性而言；
- 小循环内若均存在分支判断，则需要视情况而定，过多的分支可能会导致合并后性能劣化。

```
for (int i = 0; i < 100000000; i++) {  
    src[i] = rand();  
}  
// Transform to [lBound, rBound)  
for (int i = 0; i < 100000000; i++) {  
    src[i] = lBound + (rBound - lBound) * src[i];  
}
```

```
10.0 20.0  
Two loops:  
2281 ms  
Merge loops:  
2186 ms
```

```
Two loops:  
2213 ms  
  
Performance counter stats for './trans':  
  
    2,216.96 msec task-clock:u      #    1.000 CPUs utilized  
         0      context-switches:u  #    0.000 K/sec  
         0      cpu-migrations:u    #    0.000 K/sec  
       1,057      page-faults:u     #    0.477 K/sec  
 5,399,335,821 cycles:u            #    2.435 GHz  
 7,642,129,804 instructions:u      #    1.42  insn per cycle  
<not supported> branches:u  
   3,244,608 branch-misses:u  
  
    2.217507250 seconds time elapsed  
  
    2.098436000 seconds user  
    0.115771000 seconds sys
```

```
Merge loops:  
2013 ms  
  
Performance counter stats for './trans l':  
  
    2,017.17 msec task-clock:u      #    0.999 CPUs utilized  
         0      context-switches:u  #    0.000 K/sec  
         0      cpu-migrations:u    #    0.000 K/sec  
        704      page-faults:u     #    0.349 K/sec  
 5,097,076,200 cycles:u            #    2.527 GHz  
 7,642,129,806 instructions:u      #    1.50  insn per cycle  
<not supported> branches:u  
   3,245,118 branch-misses:u  
  
    2.018326200 seconds time elapsed  
  
    1.950886000 seconds user  
    0.063984000 seconds sys
```

以生成[lBound, rBound)的均匀分布随机数为例，首先生成[0, 1)均匀分布随机数，然后通过分布转换将数据映射到对应的空间。

操作相对简单，可做循环合并，增加指令的并行能力和乱序执行的可能，从微观数据来看IPC利用率更高。

循环优化指南之拆分大循环

原理知识：

- 针对较为复杂或计算密集的循环，可以将大循环拆分至多个小循环内执行，可以提升寄存器的利用效率；
- 拆分大循环与合并小循环的使用是相对概念，难以绝对而言。

以生成标准高斯分布随机数为例，首先生成两个[0, 1)均匀分布随机数，然后通过BoxMuller分布转换方法将数据映射到对应的空间；其中BoxMuller方法需要使用Ln、Sqrt和Sin操作，属于计算密集操作。

在实际案例中，将循环拆分后性能得到大幅度提升（业务场景性能提升200%），减轻同一个循环的计算密度，提升寄存器的利用效率，同时也在一定程度上减少page-faults。

```
for (int i = 0; i < 100000000; i++) {
    src[i] = sqrt(-2 * log(rand())) * sin(2 * 3.1415926 * rand());
}
Merge loops:
21106 ms

Performance counter stats for './trans 1':

    21,109.45 msec task-clock:u      #    1.000 CPUs utilized
           0      context-switches:u    #    0.000 K/sec
           0      cpu-migrations:u      #    0.000 K/sec
        1,449      page-faults:u        #    0.069 K/sec
    54,398,614,358 cycles:u           #    2.577 GHz
    87,046,315,419 instructions:u      #    1.60 insn per cycle
<not supported>  branches:u
    205,055,486   branch-misses:u

    21.112294430 seconds time elapsed

    20.939576000 seconds user
     0.131779000 seconds sys
```

```
for (int i = 0; i < 100000000; i++) {
    src[i] = sin(2 * 3.1415926 * rand());
}
for (int i = 0; i < 100000000; i++) {
    src[i] *= sqrt(-2 * log(rand()));
}
Two loops:
20450 ms

Performance counter stats for './trans':

    20,451.83 msec task-clock:u      #    1.000 CPUs utilized
           0      context-switches:u    #    0.000 K/sec
           0      cpu-migrations:u      #    0.000 K/sec
         447      page-faults:u        #    0.022 K/sec
    52,854,526,474 cycles:u           #    2.584 GHz
    86,596,010,231 instructions:u      #    1.64 insn per cycle
<not supported>  branches:u
    194,837,063   branch-misses:u

    20.454634500 seconds time elapsed

    20.367134000 seconds user
     0.035933000 seconds sys
```

语句优化指南 之 减少内存读写和分配

原理知识：

- 使用临时变量等手段，减少对某一块固定内存空间的访问，可以提升编译器的优化能力；
- 针对一些场景，可以重复利用内存空间，减少分配内存的次数来进行性能提升。

在某案例中，生成最终输出数据的流程包含前端和后端转换，在编码实现时实际上有两种实现模式：

一种是内部分配内存A用于存放算法核心生成的数据内容，转换赋值至目标内存空间B内；

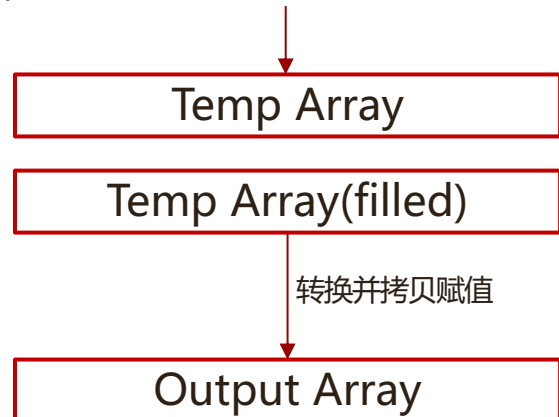
另一种是直接目标数组空间B作为中间存储，转换赋值在内存空间B内进行。

前者内存模式为copy，且需要内部分配空间，在输出长度较大时带来额外开销；后者内存模式为override，无需分配额外空间，经实测override的带宽也比copy的带宽更高。

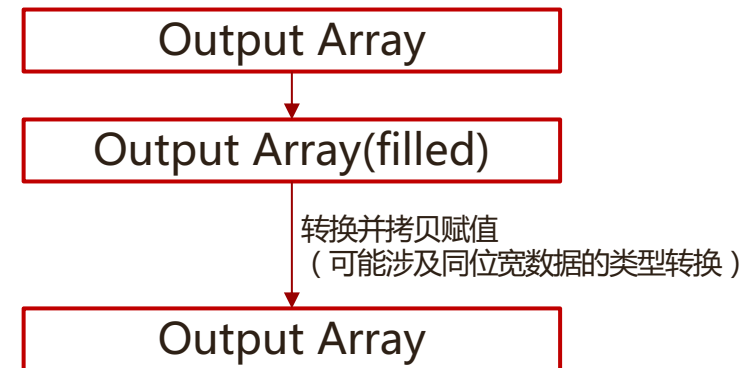
端到端性能提升10%。

实现一：

内部申请额外内存空间



实现二：



语句优化指南 之 结构体对齐

原理知识：

- 尽量保持结构体的定义保持字节对齐，有利于在编译器优化后运行时性能最佳，避免内存不对齐。

优化方法：

- 较小结构体进行机器字对齐，较大结构体进行Cache Line对齐（L1/L2 64Bytes，L3 128Bytes）；
- 只读字段与读写字段隔离对齐，使得其集中在Cache的不同Cache Line中，降低只读字段的Cache Line频繁失效，也减少读写字段污染的Cache Line条数；
- 尽量大数据类型在前，小数据类型在后，保持数据紧密；
- 总字节数尽量是2的幂次；
- 每个域的起始地址为其大小的整数倍；
- 可以使用编译器提供的按字节对齐的编译原句
`__attribute__((aligned(x)))`, `__attribute__((packed()))`优化。

```
#define CACHE_LINE_SIZE 128
#define VAR_NR ((CACHE_LINE_SIZE/sizeof(int))-1)
struct key {
    int a[VAR_NR];
    // int pad;
} __attribute__((packed));

Performance counter stats for './no_padd':

    7,447.52 msec task-clock
        184      context-switches
        95      cpu-migrations
        254      page-faults
    19,360,124,525 cycles
    57,671,033,860 instructions
    <not supported> branches
        175,570 branch-misses

    0.172513250 seconds time elapsed

    7.439424000 seconds user
    0.000000000 seconds sys

Performance counter stats for './padd':

    7,446.00 msec task-clock
        155      context-switches
        95      cpu-migrations
        254      page-faults
    19,356,618,927 cycles
    57,664,918,542 instructions
    <not supported> branches
        163,157 branch-misses

    0.168329850 seconds time elapsed

    7.434411000 seconds user
    0.004068000 seconds sys
```

```
static void real_job(int index)
{
    #define LOOP_NR 100000000
    struct key *k = g_key+index;
    int i;
    for (i = 0; i < VAR_NR; ++i) {
        k->a[i] = i;
    }
    for (i = 0; i < LOOP_NR; ++i) {
        k->a[14] = k->a[14]+k->a[3];
        k->a[3] = k->a[14]+k->a[5];
        k->a[1] = k->a[1]+k->a[7];
        k->a[7] = k->a[1]+k->a[9];
    }
}
```

结构体未对齐

结构体对齐

如上图所示，结构体构造为Cache Line大小减去一个整形数据的大小，进行数据更新的操作。CPU在进行数据获取和更新操作时，由于结构体与Cache Line Size的匹配关系，直接影响了cache是否会产生失效。

语句优化指南 之 分支优化

原理知识：

- 编译器会对分支进行预判，正确的编码方式可以提高分支预测的准确性和流水线效率；

优化方法：

- 避免将判断放在循环内；
- 拆分循环，将循环内的多条件分支运行拆分成多个循环，避免判断（例如奇偶拆分）；
- 合并条件，多个条件合并成一个分支预测；
- 使用三目条件运算符，编译器将优化会条件赋值语句，可以提升性能；
- 使用查表的方式减少分支；
- 调整判断顺序或使用unlikely()/likely()语句显性标识分支可能性，提升编译器对分支预测的准确性。

Performance counter stats for './bn 1000':			
1,671.60 msec	task-clock:u	#	1.000 CPUs utilized
0	context-switches:u	#	0.000 K/sec
0	cpu-migrations:u	#	0.000 K/sec
509	page-faults:u	#	0.304 K/sec
4,331,418,158	cycles:u	#	2.591 GHz
9,000,475,297	instructions:u	#	2.08 insn per cycle
<not supported>	branches:u		
7,066	branch-misses:u		
1.672393670 seconds time elapsed			
1.669342000 seconds user			
0.000000000 seconds sys			
Performance counter stats for './b0 1000':			
1,655.60 msec	task-clock:u	#	0.999 CPUs utilized
0	context-switches:u	#	0.000 K/sec
0	cpu-migrations:u	#	0.000 K/sec
508	page-faults:u	#	0.303 K/sec
4,285,812,428	cycles:u	#	2.589 GHz
9,000,475,312	instructions:u	#	2.10 insn per cycle
<not supported>	branches:u		
6,878	branch-misses:u		
1.657070110 seconds time elapsed			
1.653240000 seconds user			
0.000000000 seconds sys			
Performance counter stats for './b1 1000':			
3,435.19 msec	task-clock:u	#	1.000 CPUs utilized
0	context-switches:u	#	0.000 K/sec
0	cpu-migrations:u	#	0.000 K/sec
987	page-faults:u	#	0.287 K/sec
8,883,871,595	cycles:u	#	2.586 GHz
9,000,475,206	instructions:u	#	1.01 insn per cycle
<not supported>	branches:u		
7,214	branch-misses:u		
3.436001530 seconds time elapsed			
3.420168000 seconds user			
0.007971000 seconds sys			

无分支优化

正确分支优化

错误分支优化

针对同一程序代码，添加unlikely()/likely()语句实际运行结果

多线程并发优化指南 之 避免不必要共享写

• 原理

- 多核写入共享变量会导致所在cache line在这些核的私有cache之间重复无效化，降低cache命中率
- 伪共享：写入位于相同cache line的不同变量，和写入共享变量效果相同

• 鲲鹏特点

- 鲲鹏920的L1和L2 cache line大小为64字节、L3 cache line为128字节

• 优化方案

- OpenMP代码中使用reduction子句替代直接写入共享变量（循环过程中写入线程私有变量）
- 线程私有的变量按照cache line大小对齐（线程栈上的变量除外）
- 使用线程私有变量（如GCC支持__thread，C11支持_Thread_local关键字）

• 优化例1（见右上）

- 增加reduction子句，当n=1G时运行时间缩短到2/3

• 优化例2（见右下）

- 对于线程私有的变量增加按照cache对齐，100线程下运行时间缩短到1/3

```
int domainError = 0;
#pragma omp parallel for reduction(|:domainError)
for (long i = 0; i < n; i++) {
    if (a[i] <= 0) {
        domainError = 1;
    }
    y[i] = logf(a[i]);
}
return domainError;
```

```
struct ThreadInfo {
    unsigned long tid;
    float *input;
    unsigned long sum;
    unsigned long length;
} __attribute__((aligned(128)));

struct ThreadInfo tinfo[N];

void *proc(void *arg)
{
    struct ThreadInfo *info = (struct ThreadInfo *)arg;
    info->sum = 0;
    for (unsigned long i = 0; i < info->length; i++) {
        info->sum += info->input[i];
    }
}
```

调优工具 (perf)

- perf可以在运行程序时收集性能计数器 (events) , 分析程序性能、发现热点或性能瓶颈
 - 列出perf支持的events : perf list
 - 运行app并收集events信息, 运行结束后输出结果 : perf stat -c events ./app
 - 例如右上例在运行/bin/ls时收集了cycles (CPU时间) 和cache-misses信息
 - 运行app并收集信息后存入文件 : perf record -c events ./app, 然后可用perf report查看
 - 例如右例是使用perf report后可见的界面, 给出每个函数的cycles事件分布
 - 根据此比例发现程序热点, 决定首先优化的函数
 - 进入具体函数后可以看到每条指令的cycles分布, 可以看到str指令为热点
 - 注: 编译时需要加入调试信息才能显示C源代码 (GCC使用-g)

```
[251 1.48 opt]$ perf stat -e cycles,cache-misses /bin/ls /
bin dev home lib64 media opt root sbin sys usr
boot etc lib lost+found mnt proc run srv tmp var

Performance counter stats for '/bin/ls /':

    909159      cycles:u

    5112        cache-misses:u

    0.001482320 seconds time elapsed

    0.001525000 seconds user
    0.000000000 seconds sys
```

```
Samples: 972 of event 'cycles:u', Event count (approx.
Overhead Command Shared Object Symbol
82.02% ins ins [.] getx
17.85% ins ins [.] main
0.10% ins libc-2.28.so [.] _IO_file_xsput
0.02% ins ld-2.28.so [.] _dl_lookup_sym
0.00% ins ld-2.28.so [.] _dl_start_fina
0.00% ins ld-2.28.so [.] _dl_start
```

```
14.00 80: → ldr q1, [x0], #16
vmulq_f32():
1.03 return __a * __b;
fmul v1.4s, v1.4s, v1.4s
main():
10.65 for (int i = 0; i < N; i += 4) {
cmp x0, x2
vst1q_f32():

__extension__ extern __inline void
__attribute__((always_inline, __gnu_f
vst1q_f32 (float32_t *a, float32x4_t b)
{
__builtin_aarch64_st1v4sf ((__builtin_aa
72.05 str q1, [x1], #16
main():
0.68 b.ne 80
```

调优工具优化举例：perf

- 优化前perf发现访存指令所用CPU cycles较多，考虑优化访存
- 优化方法：交换内外层循环，提高数组B访问局部性
- 优化后性能明显提升且perf统计发现数组B加载指令不再是热点

优化前

```
for (int i = 0; i < N; i++) {
    for (int j = 0; j < P; j++) {
        C[i][j] = 0;
        for (int k = 0; k < M; k++) {
            C[i][j] += A[i][k] * B[k][j];
        }
    }
}
```

	mov	x1, x6
25.20	40:	ldr s1, [x0]
30.10		add x0, x0, x2
38.85		ldr s2, [x1], #4
5.00		cmp x0, x3
		fmadd s0, s2, s1, s0
0.60	↑ b.ne	40
0.06		str s0, [x5, x4]
		add x4, x4, #0x4

加载
数组B

优化后

```
for (int i = 0; i < N; i++) {
    for (int k = 0; k < M; k++) {
        for (int j = 0; j < P; j++) {
            if (k == 0) {
                C[i][j] = 0;
            }
            C[i][j] += A[i][k] * B[k][j];
        }
    }
}
```

	mov	x2, #0x0
	28:	ldr s2, [x5, x2, ls1 #2]
		mov x0, #0x0
0.60	30:	↓ cbz x2, 78
0.06		ldr s1, [x1, x0]
21.15	38:	ldr s0, [x3, x0]
		fmadd s0, s2, s0, s1
78.19		str s0, [x1, x0]
		add x0, x0, #0x4
		cmp x0, x4

加载
数组B