# day07

### Ep01 复习指针和数组

#### • 数组

o **定义**:实际分配了内存空间

○ 声明: 通知编译器名字可用

在数组名做加减运算时:会以元素类型为基类型的指针(加/减一个元素)【对于二维数组来说是直接加一行】

○ 具有相同数据类型的变量 (元素) 的集合 (数组)

。 储存在栈上,在内存中连续存储。

- 。 存储特征
  - 不能太大
  - 只需知道数组名(首地址)就可以求出整个数组的地址
  - 数组名+n (下标) \* sizeof 数据类型
- 。 数组的使用

- 。 数组的传递
  - 对于函数而言,数组的传递是用指针实现的,传入的是数组的首地址(数组名)
- o 指针数组VS数组指针
  - 指针数组=全为指针的 [int \*arr[10]] ,每个元素都是指针
  - 数组指针=指向数组的指针 int(\*p)[10], 一个指针变量, 指向数组。
- 。 二维数组

	(教坛)	类型	数值			
	arreol	INT[3]	addr			
•	arroloj	īrt	1			
	art	INSTATES]	addr.			
	.arr+1	int(*)[3]	addr+12			

■ 二维数组本质为一个一维数组,传递时指针的偏移根据基类型决定

#### 字符串

- o char类型的字符数组以\0结尾 (内存中的0)
- 。 字符串字面值常量存放在代码段而不是数据段
- scanf("%s",str) => 读取以一个单词,遇到空格结束。

Char Sth[10]
Scanf ("%s", Str); 年间
gets (Str); 该取一行
fgets (Str, size of (Str), Strin);
深取一行,派取



### Ep02指针

#### • 指针滥用

○ 指针指向的位置不可写(比如存在字符串常量里)

#### • 指针类型

- 。 基于指针指向的变量类型
- 。 指针在使用之前必须初始化 即
  - 指针必须指向已经分配的空间

#### • 指针的传递

。 函数调用原理



- 。 主调函数传递地址给被调函数
- 。 被调函数用解引用来修改结束值
- 如果函数传递出来的数据需要修改主函数的值,则应用指针传递数据(传递地址)

### **Ep03**

#### • 指针工

- 。 在被调函数内要改变原函数的值,则要用指针传递变量
- 。 指针的偏移
  - 服务于数组
  - 可以通过指针的偏移来访问数组中的元素
  - 指针的基类型决定指针偏移的程度
  - 将堆指针的加减称之为指针的偏移
  - 加就是向后偏移,减就是向前偏移

```
1 int main()
2
 3
      const int N=5;
       int a[N]=\{1,2,3,4,5\};
 4
 5
       //数组名储存的是数组的起始地址
6
       int *p;
 7
       p=a; //初始化指针
8
             //此处不需要取地址符
             //因为数组名=数组首地址=第一个元素的地址
9
       for(int i=0;i<5;i++)
10
11
           printf("%3d",*(p+i));
12
13
           //p = &a[4]; //逆序输出
           //printf("%3d",*(p-i));
14
15
       }
       printf("\n");
16
17
18
19
```

```
20
21
    void print(int *p)
 1
 2
 3
        for(int i=N; i<5; i++)
 4
 5
            printf("%3d",*(p+i));
 6
        }
 7
 8
 9
    int main()
10
11
        const int N=5;
12
        int a[N]=\{1,2,3,4,5\};
13
        int *p;
14
        p=a; //初始化指针
15
```

#### • 指针的自增自减运算符

0

```
1
   int main(){
 2
        int a[3]=\{2,7,8\};
 3
        int *p;
 4
        int j;
 5
        p = a;
 6
        j=*p++; //j=*p;*p++;
 7
        printf([a[0]=%d,j=%d,*p=%d\n",a[0],j.*p);
 8
        // 2, 2, 7
 9
        j=(*p)++; //先进行j=*p运算 在对(*p)++
10
        printf([a[0]=%d,j=%d,*p=%d\n",a[0],j.*p);
11
        // 2, 7, 7
12
13
    }
```

```
项目(P) 生成(B) 调试(D) 团队(M) SQL(Q) 工具(T) 测试(S) 体系结构(C) 分析(N) 奮口(W) 帮助(H)
                                  - Debug - Win32 - 月 등 🚾 🖭 🔁 🔁 🌣 🏷 🖡 🦄 🕫
* ウ - ○ - ▶ 本地 Windows 调试器 - 自动
     main.c* ** X main.c main.c main.c
                                                          - @ main()
          1 p#include <stdio.h>
          2 #include (stdlib.h)
          4 pint main()
符
          6
                  int a[3]={2,7,8};
                  int *p;
int j;
p=a;
                  j=*p++;//j=*p;p++;
                  printf("a[0]=%d, j=%d, *p=%d\n", a[0], j, *p);//2, 2, 7
j=p[++;//j=*p; (*p)++;
printf("a[1]=%d, j=%d, *p=%d\n", a[1], j, *p);
         11
         13
        14
15 }
                  system("pause");
    100 % - -
```

#### • 动态数组

```
1
   int main()
 2
 3
        int needSize;
        char *pStart;
 4
 5
        scanf("%d",&needSize);
        pStart=(char*)malloc(needSize);
 6
 7
        strcpy(pStart,"Hello");
 8
        puts(pStart);
 9
        free(pStart);//要把free后的指针置为NULL
        pStart=NULL;
10
11
12
   }
```

- **既然都是内存空间,为什么还要分栈和堆呢?** 栈是机器系统提供的数据结构,计算机会在底层对栈提供支持:分配专门的寄存器存放栈的地址,压栈出栈都有专门的指令执行,这就决定了栈的效率比较高。堆则是 C/C++函数库提供的,它的机制是很复杂的,例如为了分配一块内存,库函数会按照一定的算法(具体的算法可以参考数据结构/操作系统)在堆内存中搜索可用的足够大小的空间,如果没有足够大小的空间(可能是由于内存碎片太多),就有可能调用系统功能去增加程序数据段的内存空间,这样就有机会分到足够大小的内存,然后进行返回。显然,堆的效率比栈要低得多。
- 。 栈空间和堆空间的差异实例

```
char *printStack()
 1
 2
    {
 3
        char c[] = "I am printStack";
        puts(s);
 4
 5
       return c;
 6
 7
   char *printMalloc
8
       char *p=(char*)malloc(20);
9
       strcpy(p,"I am printMalloc");
10
11
       puts(p);
12
       return p;
13
   int main()
14
15
       char *p;
16
       p=printStack;
17
18
       put(p);//打印会乱码,
19
               //函数调用完毕之后会自动释放栈空间
       p=printMalloc;
20
21
       put(p); //打印不会乱码,对于堆来说只要不free都是属于堆的空间。
22
       free(p);
23
       p = NULL;
24
```

```
realloc
语法
 #include <stdlib.h>
 void *realloc( void *ptr. size_t size );
功能。 函数将ptr 对象的储存空间改变为给定的大小size。 参数size可以是任意大小,大于或小于原尺寸都可以。 返回值是指向新空间的指针,如
       1 #include<cstdio>
          #include<string>
           #define CAPACITY 20
       3
          int main()
       5
               char *p=(char*)malloc(CAPACITY);
       6
       7
               char c;
       8
               int i=0,cap=CAPACITY;
       9
               while(scanf("%c",&c)!EOF)
      10
      11
                   if(i==CAPACITY-1)
      12
      13
                        cap=2*cap;
      14
                        p=(char*)realloc(p,cap);
      15
      16
                   p[i]=c;
      17
                    i++;
      18
      19
               p[i]=0;
      20
               puts(p);
      21
               free(p);
      22 }
```

• 字符指针&&字符数组初始化

```
int main()
     1
     2
     3
            char *p='hello';
     4
            char c[20]="hello";
            c[0]='H';
     5
     6
            //p[0]='H';//字符串常量区不可写
     7
            p="how are u";
     8
            //c="how are u";//因为c是常量
     9
    10 }
o strc
```

# day08

### Ep01 写在前面

- 代码问题:拿出纸和笔,分析问题,提出解决方案并检查和调整。
- 锻炼自己的调试能力
- 找到问题解决,提问。

- 复习指针和数组
- 二级指针和函数指针
- 讲解习题 (103个数找三个有差异的数)

### Ep02 数组指针和二维数组

• 数组指针和二维数组

。 定义

```
1 #include<iostream>
 2 #include<string>
   using namespace std;
4 void print(int p[][4],int row);
 5 int main()
 6
7
       int a[3][4]=\{1,3,5,7,2,4,6,8,9,11,13,15\};
 8
       int (*p)[4];
9
       int b[4]=\{1,2,3,4\};
       //&b+1=>偏移16个字节的下一个数组 基类型是大小为16个字节的数组
10
11
       //*(*(a+1)+1) 得到4的办法 偏移两次
       //第一次偏移成一个一维数组 第二次再次偏移成一个一维数组中的一个元素
12
13
        p=a;
14
       print(a,3);
15
16
       p=(int (*)[4]malloc(16*100));
17
        p[99][3]=1000; //动态二维数组
18
19
20
   void print(int p[][4],int row)
21
22
        printf("sizeof(p)=%d\n", sizeof(p));
23
       //sizeof只看类型, 所以这里p的类型是指针 占4个字节
24
       for(int i=0;i<row;i++)</pre>
25
26
          for(int j=0;j<sizeof(*p)/sizeof(int);j++)</pre>
27
           {
28
              printf("%3d",*(p[i]+j); //比较容易看懂
29
                  //等价于 *(*p+i)+j
30
31
           cout<<endl;</pre>
32
33 }
```

Ep03 指针和数组复习

- 数组
- 。 定义: 数据类型+数组名+[数组大小]
  - 初始化 = {0} //自动推导大小: 忽略数组大小, 根据初始化列表自动推断
- 调用数组:数组名+[数组下标]
  - 数组下标范围0~数组大小-1
  - []的原理: 数组指针的偏移 p[i] 等价于 \*(p+i)
- 。 数组和指针

- 数组名的数据类型?数值?
  - 数组名 = 首个元素的地址 = 数组的地址 = 首地址的指针
  - 类型以**元素类型为基类型的指针**
  - 不能修改指向但是可以修改指向位置的值: const pointer //指针常量
- e

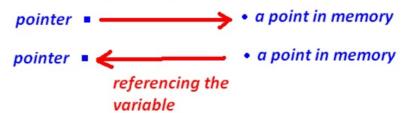
#### 。 二维数组

- 定义:数据类型+数组名+[行][列]
- 内存分布: 同一行连续存储, 行与行之间也连续存储, 地址连续。
  - 按行存储
  - 行与行之间也连续存储
- 本质:数组的数组可以看作是大小为[行]的[列]个一维数组
- 二维数组数组名的含义: int arr[M] [N]
  - arr: 基类型是int[N]的指针。
  - arr+1 地址值增加了 1 \* sizeof (int) \*N
  - 在函数内: [\*arr+1] 1 \* sizeof (int) \*N
- 。 字符数组
  - 字符串的特点: 以\0结尾的字符数组
    - 不会检查数组的大小
  - 字符串的使用问题:
    - char str[20] ="hello world"
    - 使用函数读取的时候:请务必用memset将空间中所有的位置都设置为0;
    - 使用memset清空 char str[30]
      - 1 char str[30];
        2 memset(str,0,sizeof(str));
      - 一些函数
        - strlen.. 表格见笔记
      - 大小: 什么时候可以用sizeof

#### 指针

- 。 概念: 存放了已分配空间的地址的一个变量
- 。 定义: 基类型 \*指针名
  - 指针的数据类型由基类型决定
  - 解引用、间接访问的空间大小和解释方式
    - 解引用: dereferencing the variable 的过程

### dereferencing the variable



- 间接访问:用指针访问变量类型
- 。 指针的偏移:

- 根据指针的基类型的大小进行地址的增加/减少
- 注意指针的偏移和数组之间的联系。
- 。 动态数组
  - 分配在堆上
  - (基类型\*)malloc(数组大小 \*sizeof(基类型))
  - 申请: p=(基类型\*)malloc(数组大小 \*sizeof(基类型))
    - 不要越界: 0~ (数组大小-1)
  - 释放 free (p) , 注意此时P的指向不能偏移
  - 注意此时还需将p=NULL 避免野指针。
- 。 指针的传递
  - 在被调函数里修改主函数的值?
    - 1. 主调函数将变量的地址传入被调函数(实参=地址)
    - 2. 被调函数用接引用(间接访问)的方式修改变量的值
      - 间接访问的方式: \*[] ->

### Ep04 二级指针与函数指针

• 二级指针与函数指针

С

the state of the s		
表示形式	含义	地址值
a	二维数组名, 指向一	0x2000
	维数组 a[0],即 0	
	行首地址	
a[0],	0行0列元素地址	0x2000
*(a+0),		
*a		
a+1, &a [1]	1 行首地址	0x2010
a [1],*(a+1)	1行0列元素a[1][0]	0x2010
	的地址	
a[1]+2,	1行2列元素a[1][2]	0x2018
*(a+1)+2,	的地址	
&a[1][2]		
*(a[1]+2),	1 行 2 列元素 a [1]	元素值为 13
*(*(a+1)+2),	[2] 的值	
a[1][2]		

表示形式	含义	地址值
a	二维数组名,指向一维数组 a[0],即0行的首地址	0x2000
a[0], *(a+0), *a	0行0列的元素地址	0x2000
[a+1], &a[1]	1行首地址	0x2010
a[1], *(a+1)	1行0列元素 a [1] [0] 的地址	0x2010
a[1]+2, * (a+1)+2, &a[1][2]	1行2列的元素 a [1] [2]	0x2018
*(a[1]+2),	1行2列元素 a[1][2] 的值	元素值 为13

- 每次偏移+4
- o 数组指针
  - 二维数组可以看成元素为一维数组的数组
  - 一维数组的数组名在进行偏移和解引用之后,可以看作是以元素类型为基类型的 指针
- 。 如何排序二维数组
  - 数组指针
    - strcpy/ memcpy
  - 二级指针
    - 交换指针排序
  - 函数指针
- 。 心中要由一幅指针指向的内存图
- 。 常见问题

```
    int a[4][4];
    int *p=a;
    int *q=a[0];
    //p&&q的数据类型一样能够说明a个a[0]一样吗?
    //不一样 p++和q++就可以看出区别
    int (*p)[4]=a;
```

#### 。 二级指针

■ 定义: 基类型为指针类型的指针

■ 改变指针的指针

■ 二级指针的传递 //晚上重听

■ 改变i的值需要传入i的地址

#### • 函数指针(概念复杂,使用简单)

。 定义: 存储函数入口地址的指针

○ 使用场景:间接引用函数

。 功能: 传递

```
1 //定义函数指针
   //void (*p)(形参);//这是一个指针,返回值为void。
3
   void b(){
4
      printf("i am ironman \n");
  }//返回值是void 无形参
5
6
   void a(void(*p)(int))
7
8
       p(3);
9
               //定义的时候要形参
10
   int main(){
11
      void(*p);
                //调用的时候要传递实参
12
13
      //p(2);//使用函数指针间接访问b函数
14
      a(p);
15
   }//函数名单独使用,就是函数指针
```

0

- 。 函数指针的实际使用场景
  - 集中某个地址
  - 元素为指针的数组
  - 对某商品进行排序的时候交换指针比交换结构体简单

#### • 使用指针数组排序字符串

```
char b[5][10]={"lele","lili","lilei","hanmeimei","zhousi"};
char* p[5];
for (int i=0;i<5;i++)
{
    p[i]=b[i];//对于二维数组的列下标来说 一个列下标表示一行,每行的开头
    元素就是基类型为一整行的指针。
}
//排序p用冒泡排序
char **p2 = p;</pre>
```

```
9 for(int i=4;i>=1;--i)
 10
 11
        for(int j=0; j< i; ++j)
 12
 13
            if(strcmp(p2[j],p2[j+1]))
 14
 15
               char *tmp=p2[j];
 16
               p2[j]=p2[j+1];
 17
               p2[j+1]=tmp; //交换
 18
 19
       }
 20
        print(p2);
        puts("----");
 21
 22
       for(int i=0;i<=4;i++)
 23
 24
            puts(b[i]);
 25
 26 }
```

#### • 二维数组VS二级指针

。 在默认的情况下二者没有联系

```
o 1 int a[4][3];
2 /*
3 a => 数组名 /指向数组的指针
4 a[0] => int[3]/int*
5 a[0][1] => int
6 //二维数组的解引用流程不涉及二级指针
7 */
8
```

# day09

### Ep01 写在前面

- 函数
- 下午复习完成作业和笔记的修订

### Ep02 函数

- 函数定义and函数声明
  - 。 在定义函数之前需要在主程序前声明函数
  - 。 在头文件里声明, 可省略声明但是需要引入头文件
  - 。 函数不能嵌套定义但是可以嵌套调用
- 形参实参
  - 。 形参: 形式参数, 函数定义时的参数
  - 。 实参:实际参数,函数使用时传入函数的参数

0 \

#### • 全局变量

```
1 #include<cstdio>
2 #include<cstdlib>
3 int i = 10;
4
   void print()
 5
   {
        printf("i am print i =%d\n",i)
 6
 7
   int main()
8
9
        int i = 5;
10
11
        printf("i am main %d\n",i);
        print();
12
13
   }
```

。 会提高阅读难度

#### setjmp

```
1 #include<cstdio>
2 #include<cstdlib>
3 #include<csetjmp>
4 // jmp_buf envbuf; //设置中断点
   void b(jmp_buf envbuf;)
5
 6
7
        printf("i am func b\n");
8
        longjmp(envbuf,5);
9
   }
   void a(jmp_buf envbuf;)
10
11
12
        printf("before b,i am");
        b(envbuf); //通过setjmp跳过下面的语句
13
        printf("finish b,i am");
14
15
16
17
   int main()
18
19
        jmp_buf envbuf;
20
        int ret;
       ret = setjmp(envbuf);
21
22
       if(0==ret)
23
            a(envbuf;);
24
25
26 }
```

#### • 递归调用

```
1  #include<cstdio>
2  #include<cstdlib>
3
4  int main()
5  {
6    int f(int n);
7    int n;
8  while(scanf("%d",&n)!=EOF)
```

```
9
10
            //printf("%d!=%d",n,f(n));
11
            //非递归实现
           int first = 0;
12
            int second = 1;
13
            int third;
14
15
16
            for(int i=0;i<n;i++)</pre>
17
18
                third=first+second;
19
                first=second;
20
                second=third;
21
22
            cout<<third<<endl;</pre>
      }
23
   }
24
   int f(int n) //斐波那契数列
25
26
27
        if(n==1) return 1;
        if(n==2) return 2;
28
        return f(n-1)+f(n-2);
29
30
   }
31 /*
32 int f(int n)
33
34
        if(0==n)
35
        {
36
           return 1;
37
           return n*f(n-1);
38
39
40
```

#### 。 汉诺塔

```
#include<cstdio>
    #include<cstdlib>
    int f(int n);
    int main()
    {
```

# day10

### **Ep01**

• 局部变量和全局变量

```
1  //int k=10; //需要放到函数之上 全局变量
2  void print()
3  {
4  printf("K=%d",k)
5  } //此时无法打印K 未声明的标识符
```

```
6 int k=10;
7 int main ()
8 {
9 int i=10
10 {
11 int j=5; //变量在离自己最近的大括号内有效
12 }
13 printf("j=%d",j);// 未声明的标识符
14 }
```

- 。 全局变量从开始到结束都占用储存空间
- 。 太多的全局变量容易出错
- 。 全局变量放在数据段
- 。 全局变量只能初始化一次
- o 借用全局变量的需要加 extern
- 。 局部变量有效范围在最近的 {} 之间

#### • 静态和动态存储方式

- 。 常用变量就是动态变量
- 。 静态存储在静态区
- 。 仅初始化一次
- 。 静态局部变量是在编译时赋初值的,即只赋初值一次
- 。 用static修饰全局变量,那么该全局变量将不能被其他文件引用
- o 用static 修饰函数,那么该函数将不能被其他文件引用。

```
1  void print()
2  {
3     static int i=0;
4     i++;
5     printf("i am print%d",i)
6  }
```

### **Ep02**

#### • 结构体

```
1 //为了避免浪费空间,在定义结构体的时候要将小字节的放到一起
2 struct student_t{
3
       int num;
4
       char name[20];
 5
       char sex;
 6
       int age;
 7
       float score;
8
       char addr[30];
9
10 };
11 int main()
   { //构造数据类型
12
       struct student_t s= {1001, "aki", 'M', 20, 98.5, "shanghai"};
13
14
       struct student_t sArr[3];
       printf("%d %s %c %d % 5.2f %s
15
    \n",s.num,s.sex,s.age,s.score,s.addr);
       for(int i=0;i<3;i++)
16
```

```
17
18
            scanf_s("%d %s %c %d %f
    %s"&sArr[i].num,sArr[i].name,&sArr[i].age,&sArr[i].score,sArr[
    i].addr)
        } //输入
19
20
        for(int i=0;i<3;i++)
21
             printf ("%d %10s %c %d %f
22
    %s"sArr[i].num,sArr[i].name,sArr[i].age,sArr[i].score,sArr[i].
    addr);
23
      //输出
24
        }
25
26
27
28 }
```

#### 。 结构体指针

■ 一个结构体变量的指针就是该变量所占据的内存段的起始地址。可以设一个指针 变量,用来指向一个结构体变量,此时该指针变量的值是结构体变量的起始地 址。

```
1 typedef struct student{
 2
        int num;
 3
        char name[20];
 4
        float score;
 5
    }student_s, *pstudent_s;
    //等价于 pstudent_s struct student*
 7
   int maim()
8
 9
       int num;
        student_s s={1001, "wwe", 95.5};
10
11
        student_s sArr[3]=
    {1001, "wwe", 95.5, 1002, "apex", 85.5, 1003, "ooc", 75.5}
12
        pstudent_s p;
13
       p=&s ;
14
        pritnf("%d %s %f\n",(*p).num,(*p).name,(*p).score);
15
16
        num=p->num++; //num=p->num p->num+=1
17
        cout<<num<<" "<<p->num;
18
        // 1001 1002
        num=p++->num; //提出++ 先num=p->num 再++p
19
20
        cout<<num<<" "<<p->num;
21
        // 1001 1005
22 }
```

#### 链表

- 。 顺序存储
  - 物理连续&&逻辑连续
- 。 链式存储
  - 逻辑连续不一定物理连续

```
o 1 | struct student{
2 |
3 | }
```

。 增删查改: //晚上重新听 头插法

0

0

. .

main.c\* main.c\* main.c func.h 1 ##include <stdio.h> 2 #include <stdlib.h> 3 4 5 ptypedef struct student{ 6 int num; 7 struct student \*pNext; 8 }Student\_t, \*pStudent\_t; 9 10

```
0
        #include "list.h"
        void listHeadInsert(pStudent_t *ppHead, Student_t **ppTail, int val)
            pStudent_t pNew=(pStudent_t)calloc(1, sizeof(Student_t));
            pNew->num=val;
            if(NULL==*ppHead)//判断链表是否为空
      8
      9
                *ppHead=pNew;
     10
                *ppTail=pNew;
            }else{
     11
     12
                pNew->pNext=*ppHead;
     13
                *ppHead=pNew;
     14
            }
     15 }
```

```
int main()

formula in the street of th
```

```
54
             *ppHead=pNew;
        }else{
56
             while (pCur)
58
                 if (pCur->num>val)
59
60
                      pPre->pNext=pNew;
61
                      pNew->pNext=pCur;
62
                      break;
63
64
                 pPre=pCur;
65
                 pCur=pCur->pNext;
66
67
- 4 >
```

• 顺序插入

```
⑤中。, ◎ 🎐 🗃 🐁 🕈 🗡
图图(V) 项目(P) 生成(B) 调试(D) 团队(M) SQL(Q) 工具(T) 测试(S) 体系结构(C) 分析(N) 窗口(W) 帮助(H)
                               → Debug → Win32
                                                   | ■ 💆 🤊 - 🤻 - ▶ 本地 Windows 调试器 - 自动
▼ ‡ × list.h*
                                            func.h
                                                              main.c main.c
             list.c* ≠ × main.c
                                      main.c
                                                                              main.c
                                                      func.c
                                                                                      main.c

    | © listSortInsert(pStudent_t * ppHead, Student_t ** ppTail, int val)

        (全局范围)
a a
           51
                    }else if(val<pCur->num)//头插法
器(Ctrl- D +
           52
义-调用
           53
                        pNew->pNext=*ppHead;
           54
                        *ppHead=pNew;
胛
           55
                    }else{
作用域
           56
                        while(pCur)
           57
查
           58
                             if(pCur->num>val)
           59
           60
                                 pPre->pNext=pNew;
           61
                                 pNew->pNext=pCur;
           62
                                 break;
           63
           64
                             pPre=pCur;
           65
                             pCur=pCur->pNext;
           66
           67
                         if(NULL==pCur)//这时就要插入到尾部
           68
           69 }
       100 % + 4 >
```

### Ep03 复习

- 函数
- 结构体
  - 。 声明: struct+结构体名{ 成员列表};
  - 。 定义结构体变量
    - struct+结构体名{ 成员列表};
    - 初始化列表
    - [sizeof]: 不是简单相加,而要考虑对齐类型 (一般为4字节对齐)
  - 。 访问成员: .运算符比\*高
    - 结构体名字可以和变量名相同
    - 支持取地址 & 和赋值 =
  - 。 结构体数组
    - 没啥差别
  - 。 结构体指针

- 访问成员时使用箭头 ->
- 解引用需要加·()
- o typedef: 给类型取别名
- 。 链表
  - 结点定义

```
1   sruct node{
2    int data;
3    struct node* pNext;
4  };
```

■ 头插法

```
■ 1 if(){
2
3 }//判空 为空则插入第一个节点
4 else{
5     p.tail->p.next;
7     8 }//若非空先链接新节点之后头指针前移
```

■ 尾插法

```
■ 1 if(){
2
3 }//判空 为空则插入第一个节点
4 else{
5    p.tail->p.next;
7    8 }//若非空先链接新节点之后尾指针后移
```

■ 有序插入

```
■ 1 //使用两个指针,找到合适位置和之前位置
2 if(){
3
4 }//判空 为空则插入第一个节点
5 if else{
6 whlie(){} //找到合适位置和之前位置
7 p.tail->p.next;
8 }
9 else{}
10 //若非空先链接新节点之后尾指针后移
```

### Ep01 写在前面

- 函数
- 。 递归函数:调用自身的函数
- 。 变量以及作用域
  - static 变量:仅初始化一次,只在本文件内使用。

#### 链表

- 。 头插法,
  - 新建节点,插入的值进行初始化
  - 判空, 如果为空, 则新节点赋值给头尾指针
  - 若不为空,新节点的Next值指向原有头节点
  - 新节点成为新的头节点(头指针)
- 。 尾插法
  - 新建节点,插入的值进行初始化
  - 判空, 如果为空, 则新节点赋值给头尾指针
  - 若不为空,新节点的Next值指向原有尾节点
  - 新节点成为新的尾节点(尾指针)
- 。 有序插入
  - 新建节点,插入的值进行初始化
  - 判空,如果为空,则新节点赋值给头尾指针
  - 若不为空
  - 如果新节点的值小于头指针,则直接头插法
  - 如果大于头指针,则遍历链表
  - 找到比插入值大的节点位置,进行头插法
  - 如果遍历链表未找到
  - 则直接尾插法

### Ep02 链表的删除

```
if(NULL==pCur)//没有找到对应结点
{
    printf("Don't find deleteNum\n");
    return;
}
if(pCur==*ppTail)
{
    *ppTail=pPre;
}
```

```
- ► 本地 Windows 调试器 * 目初
全局范围)
                                               - @ main()
   4
   5
          pStudent_t phead=NULL, ptail=NULL;
   6
          int num;
          while (scanf ("%d", &num) !=EOF)
   8
   9
               //listHeadInsert(&phead, &ptail, num);
  10
               //listTailInsert(&phead, &ptail, num);
  11
              listSortInsert(&phead, &ptail, num);
  12
  13
          listPrint(phead);
  14
          //刷新标准输出
          while(printf("please input delete num:"), fflush(stdout), scanf("%d", &num)!=EOF)
  15
  16
  17
              listDelete (&phead, &ptail, num);
  18
              listPrint(phead);
  19
  20
          system("pause");
  21 }
```

### Ep03 链表的修改

见 代码

### Ep04 联合体和枚举

• 联合体

```
1
    union data{
 2
        int i;
 3
        char c;
4
        float f;
5
6
    typedef struct student {
7
        int num; //学号
8
        float cham;
9
    }Student_t, * pStudent_t;
10
    int main()
11
12
        union data a; //
        student_t s;
13
        a.i=10;
14
        a.c='A';
15
        a.f=98.5;
16
17
        //此时 a.i/a.c/a.f都用一个地址
        //一个时间内只有一个成员有效
18
19
        s.num=1001;
20
        s.cham=1024;
21
        //此时二者独立,占不同地址
22
```

枚举

```
enum weekday{sun,mon,tue,wed,thu,fri,sat};
int main()
{
    enum weekday workday;
    workday=1;
    printf("wed=%d\n",workda);
}
```

### Ep05 常用数据结构和算法

- 算法的目的是为了提高存取效率
- 常用栈,队列,二叉树,堆,红黑树,哈希表等数据结构的增删改查
- 通过排序算法掌握时间复杂度与空间复杂度
- 掌握常用查找算法
- 算法学习方法讲解
- 在一开始设计好函数的目的是很重要的

### Ep06 栈 stack

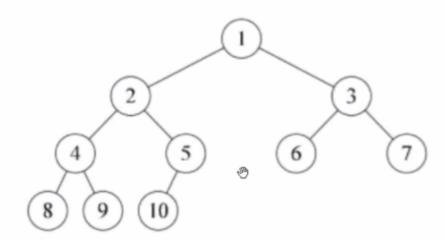
• 栈数据结构的笔记见vs //之后贴出

```
。 后进先出
  。 可以用数组实现,也可以用链表实现
       void init_stack(pStack stack);
       void pop(pStack stack) //出栈
       void push(pStack stack, int val) //入栈
       int top(pStack stack) //返回栈顶元素
int empty(pStack stack) //判断栈是否为空
int size(pStack stack) //返回栈中数据的元素个数
       int size (pStack stack)
                                                        - ⊕ top(pSt
       13
              pCur=stack->phead;
       14
              stack->phead=pCur->pNext;
       15
       16
              free(pCur);
       17
               pCur=NULL;
                            -1- 4 -4--1- 4--4 --- 1\)
 2||#include <stdlib.h>
 3 #include <string.h>
 4
 5 #define MaxSize 5
 6 typedef int ElemType;
 7 ptypedef struct{
 8
        ElemType data[MaxSize];
9
        int front, rear;
10 } SqQueue_t:
11
12
```

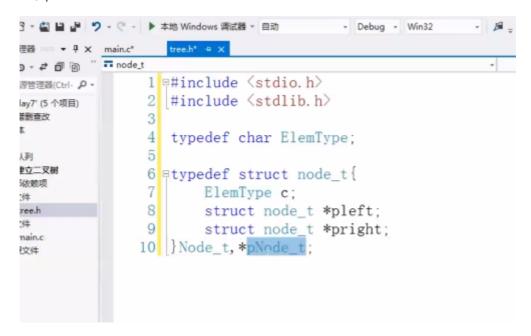
### Ep06队列

•

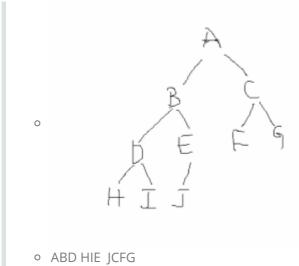
### Ep07二叉树



- 二叉树的第 i 层至多有 2^{i-1}个结点;深度为 k 的二叉树至多有 2^k-1 个结点;对任何一棵二叉树 T,如果其终端结点数为 n\_0,度为 2 的结点数为 n\_2,则 n\_0=n\_3+1。
- BFS
- 堆排
- 度:有几层即度为几
- k层的二叉树最多有2^(k-1)个节点
- 深度为k,有2<sup>(k-1)</sup>个节点的二叉树叫满二叉树
- 完全二叉树
  - 。 仅允许最后一层有空节点且空缺在右边
  - o 对任意结点,如果其右子树的深度为j,则其左子树的深度必为j或j+1。度为1的点只有1个或0个



- 如何正确的分析前序遍历
  - 。 根+左+右的顺序输出



• 中序遍历

```
○ HDIBJEAFCG <del>将上图 脚踩扁 按照顺序输出</del>
```

```
2
2
3 void buildBinaryTree(pNode_t*, pQueue_t*, pQueue_t*, ElemType);
```

```
33 [ void pullabinaryiree (prode_t* treeκοοτ, pwueue_t* quenead, pwueue_t* queiaii, εiem
34 {
35
        pNode_t treeNew=(pNode_t)calloc(1, sizeof(Node_t));
36
        pQueue_t queNew=(pQueue_t)calloc(1, sizeof(Queue_t));
37
        pQueue_t queCur=*queHead;
38
        treeNew->c=val;
39
        queNew->insertPos=treeNew;
40
        if (NULL == *treeRoot)
41
42
            *treeRoot=treeNew:
43
            *queHead=queNew:
44
            *queTail=queNew;
45
        }else{
            (*queTail)->pNext=
46
47
            if (NULL==queCur->insertPos->pleft)
48
49
                queCur->insertPos->pleft=treeNew;
            }else if(NULL==queCur->insertPos->pright)
50
```

## day12

### Ep01

- 最坏时间复杂度T(n)
- 时间复杂度: 执行次数了, 忽略常数。
- 为什么要学算法: 处理较多数据时效率高

### Ep02

•