CV DEEP LEARNING WITH PYTORCH

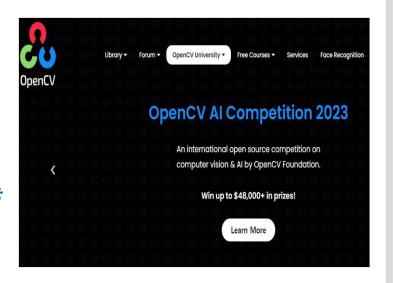
PART II

ABOUT OPENCY

ABOUT OPENCY

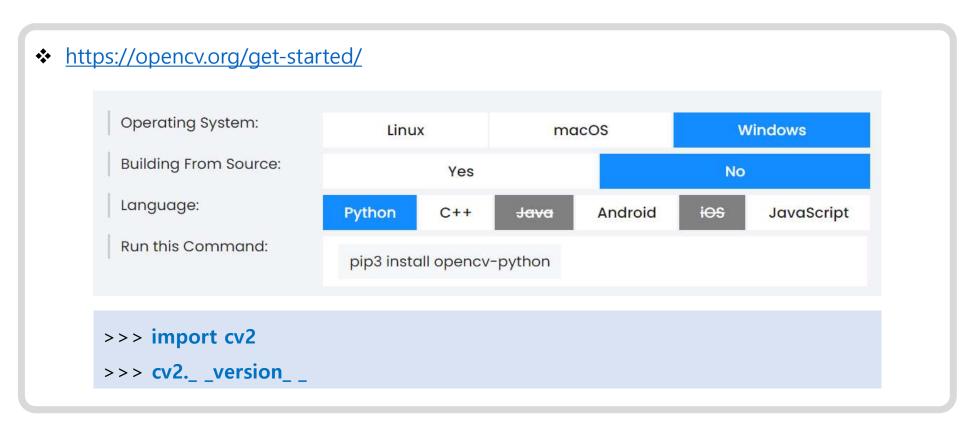
♦ OPENCV

- Open Source Computer Vision Library 약자
- 인텔에서 최초 개발한 Cross-Platform 기반 라이브러리
- 실시간 영상 처리에 중점, 학술 및 상업적 용도 사용 가능
- 500가지가 넘는 알고리즘으로 최적화
- 알고리즘 지원 함수는 알고리즘 수의 10배가 넘음
- GPU 가속 모듈 지원으로 고해상도 이미지 실시간 처리 가능
- 머신러닝과 밀접한 연관으로 머신러닝 관련 모듈 포함
- https://opencv.org/



ABOUT OPENCY

◆ OPENCV 설치



기본 주요 함수

◆ 이미지 데이터 읽기

ndarray = cv2.imread(filepath, flags)

■ 지정된 경로의 이미지 데이터를 ndarray로 읽어오기

■ 알파채널(투명) 있는 경우 BGRA 방식 읽기 → 값 255 - 흰색 0 - 검은색

■ filepath : 로딩할 이미지 경로포함 파일명

floags

• cv2.IMREAD_COLOR : 1 컬러이미지 [기본값]

• cv2.IMREAD_GRAYSCALE : 0 그레이스케일

• cv2.IMREAD_UNCHANGED : -1 속성 그대로

◆ 이미지 데이터 읽기

❖ 이미지 기본 정보 출력

```
import cv2

img_file = '../data/img/flower.JPG' # 이미지 경로
img = cv2.imread(img_file) # 이미지 데이터 로딩

# 로딩된 이미지 데이터 정보
print(f'[타 입] {type(img)}')
print(f'[형 태] {img.shape} [차원] {img.ndim}D')
print(f'[데이터] {img.dtype} [크기] {img.size}byte')
```

◆ 이미지 데이터 읽기

❖ 이미지 기본 정보 출력

```
import cv2

img_file = '../data/img/flower.JPG' # 이미지 경로
img = cv2.imread(img_file, cv.IMREAD_GRAYSCALE) # 흑백 데이터 로딩

# 로딩된 이미지 데이터 정보
print(f'[타 입] {type(img)}')
print(f'[형 태] {img.shape} [차원] {img.ndim}D')
print(f'[데이터] {img.dtype} [크기] {img.size}byte')
```

◆ 이미지 데이터 읽기

❖ 이미지 기본 정보 출력

```
# 2가지 모드의 이미지 로딩
img_gray = cv2.imread(img_file, cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
img_color = cv2.imread(img_file, cv2.IMREAD_COLOR)

# 흑백이미지
print(f'[IMG_GRAY] [타 입] {type(img_gray)}')
print(f'[형 태] {img_gray.shape} [차원] {img_gray.ndim}D')
print(f'[데이터] {img_gray.dtype} [크기] {img_gray.size}byte')

# 컬러 이미지
print(f'[IMG_COLOR]' [타 입] {type(img_color)}')
print(f'[형 태] {img_color.shape} [차원] {img_color.ndim}D')
print(f'[데이터] {img_color.dtype} [크기] {img_color.size}byte')
```

◆ 이미지 데이터 읽기

- ndarray = cv2.imshow(title , image)
 - 이미지 출력 창 제어 코드 없으면 바로 종료
 - cv2.waitKey(), cv2.destroyAllWindows()
 - title: 이미지 출력 창 제목
 - image : numpy.ndarray 데이터

◆ 이미지 데이터 읽기

retval=cv2.waitkey (delay = 0)

■ 이미지 출력 창 위에 keyboard 입력 대기하는 함수

■ delay : 지연 시간

▶ 밀리세컨드 값 입력

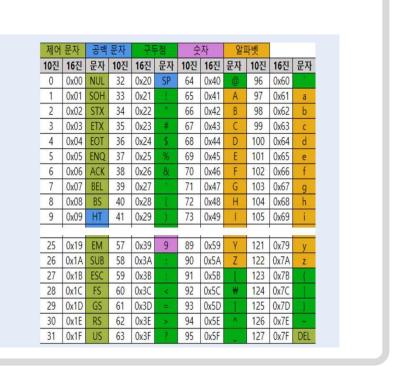
▶ 0 무한대기

■ retval : 1byte 사용자 입력 키 값

◆ 이미지 데이터 읽기

retval=cv2.waitkey (delay = 0)

- 키 코드값
 - 특정 키 코드값 : ord(문자')
 - 주요 특수키 코드값
 - ➤ ESC키 27
 - ➤ ENTER키 13
 - ➤ TAB키 9



◆ 이미지 데이터 읽기

❖ 이미지 화면 출력

```
import cv2

img_file = "../data/img/flower.JPG" # 이미지 경로
img = cv2.imread(img_file) # 이미지 데이터 로딩

if img is not None:
    cv2.imshow('FLOWER', img) # 이미지 창 화면 출력
    cv2.waitKey() # 이미지 창 위에 키 입력 대기
    cv2.destroyAllWindows() # 창 모두 닫기

else:
    print('No image file!!!')
```

◆ 이미지 데이터 읽기

```
❖ 이미지 화면 출력
  if img is not None:
     cv2.imshow('IMG', img)
     while True:
                                     # 키 입력 대기
         key=cv2.waitKey()
         print(f'key =>> {key} - {hex(key)}') # 입력 키 출력
                                           # ESC키 일때 화면 종료
         if key==27:
             cv2.destroyAllWindows()
             break
  else:
     print('No image file!!!')
```

◆ 이미지 데이터 저장

ret = cv2.imwrite(filename, image)

■ 지정된 경로에 이미지 저장

■ filepath : 저장될 이미지 경로포함 파일명

■ ret : 저장 여부

◆ 이미지 데이터 저장

❖ 회색 이미지 저장

```
import cv2

img_file = '../data/img/flower.JPG' # 이미지 경로
img_gray = cv2.imread(img_file, cv2.IMREAD_GRAYSCALE) # 흑백이미지

save_filename='../data/img/gray_.jpg'
gray_file = cv2.imwrite(save_filename, img_gray) # 이미지 저장
```

◆ 이미지 데이터 채널 분리

multi_channel = cv2.split(image)

■ 이미지의 색상 분리

■ 분리된 채널은 단일 채널로 흑백 색상 표현

■ 주의! OpenCV의 색상 배열 순서 → BGR

■ image : ndarray 이미지 데이터

■ multi_channel : 분리된 데이터 리스트 B, G, R 반환

◆ 이미지 데이터 채널 분리

❖ 이미지 채널 분리

```
import cv2

img_file = '../data/img/flower.JPG' # 이미지 경로
img = cv2.imread(img_file) # 이미지 로딩

img_b, img_g, img_r = cv2.split(img) # 이미지 채널 분리 B G R

cv2.imshow('[Blue Channel]', img_b)
cv2.imshow('[Green Channel]', img_g)
cv2.imshow('[Red Channel]', img_r)

cv2.waitKey()
cv2.destroyAllWindows()
```

◆ 이미지 데이터 채널 분리

```
❖ 이미지 채널 분리
  import cv2
                                  # 이미지 경로
  img_file = '../data/img/flower.JPG'
                                       # 이미지 로딩
  img = cv2.imread(img file)
  # ndarray 분리
  b, g, r = img[:,:,0], img[:,:,1], img[:,:,2]
  cv2.imshow('[IMG-R]', b)
  cv2.imshow('[IMG-G]', g)
  cv2.imshow('[IMG-B]', r)
  cv2.waitKey()
  cv2.destroyAllWindows()
```

◆ 이미지 데이터 채널 병합 / 변경

ndarray = cv2.merge((b, g, r))

■ 분리된 채널 병합 및 채널 순서 변환 후 이미지 데이터 반환

■ mv : 채널 튜플

■ ndarray : 병합된 이미지 데이터

◆ 이미지 데이터 채널 병합/변경

❖ 이미지 채널 병합

```
import cv2

img_file = '../data/img/flower.JPG' # 이미지 경로
img = cv2.imread(img_file) # 이미지 로딩

img_b, img_g, img_r = cv2.split(img) # 이미지 채널 분리 B G R

img_rgb = cv2.merge((img_r, img_g, img_b)) # 채널 순서 변경

cv2.imshow('[RGB IMAGE]', img_rgb)

cv2.waitKey()
cv2.destroyAllWindows()
```

◆ 이미지 색 공간 변환

ndarray = cv2.cvtColor(src, code, dst=None, dstCn=None)

■ BGR색 공간을 HSV, YCrCb, GrayScale 등 다른 색 공간 변환

src

code

dst

dstCn

: 입력 이미지 데이터

: 색공간

cv2.COLOR BGR2GRAY / cv2.COLOR GRAY2BGR

cv2.COLOR_BGR2RGB / cv2.COLOR_RGB2BGR

cv2.COLOR BGR2HSV / cv2.COLOR HSV2BGR

cv2.COLOR_BGR2YCrCb / cv2.COLOR_YCrCb2BGR

: 결과 이미지 데이터

: 결과 영상 채널 수

◆ 이미지 색 공간 변환

```
❖ 이미지 채널 BGR → HSV
  import cv2
  img_file = '../data/img/flower.JPG' # 이미지 경로
img = cv2.imread(img_file) # 이미지 로딩
  img = cv2.imread(img_file)
  # BGR -> HSV
  src_hsv = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2HSV)
  planes = cv2.split(src hsv)
  cv2.imshow('[HSV IMG]', src hsv)
  cv2.waitKey()
  cv2.destroyAllWindows()
```

◆ 이미지 크기 변경

ndarray = cv2.resize(src, dstSize, fx, fy, interpolation)

■ BGR색 공간을 HSV, YCrCb, GrayScale 등 다른 색 공간 변환

■ src : 입력 이미지 데이터

■ dstSize : 변경 이미지 절대 크기 (너비, 높이)

■ fx, fy : 변경 이미지 상대 크기, 절대크기(0, 0) 설정 필요

■ interpolation : 보간법, 변형된 이미지 픽셀 추정 값 할당 방법

• cv2.INTER_NEAREST 이웃보간법

• cv2.INTER_LINEAR 쌍 선형 보간법 [확대]

• cv2.INTER_LINEAR_ EXACT 비트 쌍 선형 보간법

 • cv2.INTER_CUBIC
 바이큐빅 보간법
 [확대]

 • cv2.INTER AREA
 영역 보간법
 [축소]

• cv2.INTER LANCZOS4 Lanczos 보간법

◆ 이미지 크기 변경

❖ 이미지 축소 / 확대

```
import cv2

img_file = '../data/img/flower.JPG' # 이미지 경로
img = cv2.imread(img_file) # 이미지 로딩

down_img = cv2.resize(img, dsize=(30, 30), interpolation=cv2.INTER_AREA)

up_img = cv2.resize(img, dsize=(0, 0), fx=1.5, fy=1.5, interpolation=cv2.INTER_CUBIC)

cv2.imshow( "down_img", down_img )

cv2.imshow( "up_img", up_img )

cv2.imshow('ORG', img)

cv2.waitKey()

cv2.destroyAllWindows()
```

◆ 이미지 크기 변경

ndarray = cv2.resize(src, dstSize, fx, fy, interpolation)

■ BGR색 공간을 HSV, YCrCb, GrayScale 등 다른 색 공간 변환

■ src : 입력 이미지 데이터

■ dstSize : 변경 이미지 절대 크기 (너비, 높이)

■ fx, fy : 변경 이미지 상대 크기, 절대크기(0, 0) 설정 필요

■ interpolation : 보간법, 변형된 이미지 픽셀 추정 값 할당 방법

• cv2.INTER_NEAREST 이웃보간법

• cv2.INTER_LINEAR 쌍 선형 보간법 [확대]

• cv2.INTER_LINEAR_ EXACT 비트 쌍 선형 보간법

 • cv2.INTER_CUBIC
 바이큐빅 보간법
 [확대]

 • cv2.INTER AREA
 영역 보간법
 [축소]

• cv2.INTER LANCZOS4 Lanczos 보간법

◆ 이미지 크기 변경

❖ 이미지 축소 / 확대

```
import cv2

img_file = '../data/img/flower.JPG' # 이미지 경로
img = cv2.imread(img_file) # 이미지 로딩

down_img = cv2.resize(img, dsize=(30, 30), interpolation=cv2.INTER_AREA)

up_img = cv2.resize(img, dsize=(0, 0), fx=1.5, fy=1.5, interpolation=cv2.INTER_CUBIC)

cv2.imshow( "down_img", down_img )

cv2.imshow( "up_img", up_img )

cv2.imshow('ORG', img)

cv2.waitKey()

cv2.destroyAllWindows()
```

◆ 선 그리기 함수

cv2.line(img, start, end, color, thickness, lineType)

■ img : 그림을 그릴 이미지 파일

■ start : 선 시작 좌표(ex; (0,0))

■ end : 선 종료 좌표(ex; (500. 500))

■ color : BGR형태의 선 색상 (ex; (255, 0, 0) -> Blue)

■ thickness (int) : 선의 두께. pixel (default=1)

■ lineType : 선 그리기 형식 (cv2.LINE_4, cv2.LINE_8, cv2.LINE_AA)

◆ 사각형 그리기 함수

cv2.rectangle(img, start, end, color, thickness, lineType)

■ img : 그림을 그릴 이미지 파일

■ start : 시작 꼭지점 좌표(ex; (0,0))

■ end : 종료 꼭지점 좌표(ex; (500. 500))

■ color : BGR형태의 선 색상 (ex; (255, 0, 0) -> Blue)

■ thickness (int) : 선의 두께. pixel (default=1)

■ lineType : 선 그리기 형식 (cv2.LINE_4, cv2.LINE_8, cv2.LINE_AA)

◆ 다각형 그리기 함수

cv2.polylines(img, pts, isClosed, color, thickness, lineType)

■ img : 그림을 그릴 이미지 파일

■ pts : 연결할 꼭짓점 좌표, Numpy array

■ isClosed : 닫힌 도형 여부, True/False

■ color : BGR형태의 선 색상 (ex; (255, 0, 0) -> Blue)

■ thickness (int) : 선의 두께. pixel (default=1)

■ lineType : 선 그리기 형식 (cv2.LINE_4, cv2.LINE_8, cv2.LINE_AA)

◆ 원 그리기 함수

cv2.circle(img, center, radius, color, thickness, lineType)

■ img : 그림을 그릴 이미지 파일

■ center : 타원의 중심 좌표 (x, y)

■ radius : 반지름

■ color : BGR형태의 선 색상 (ex; (255, 0, 0) -> Blue)

■ thickness (int) : 선의 두께. pixel (default=1)

■ lineType : 선 그리기 형식 (-1: 안쪽 채움)

◆ 타원 그리기 함수

- cv2.ellipse(img, center, axes, angle, startAngle, endAngle, color, thickness, lineType)
 - img: 그림을 그릴 이미지 파일
 - center: 타원의 중심 좌표 (x, y)
 - axes: 타원의 중심에서 가장 긴 축의 길이와 가장 짧은 축의 길이
 - angle: 타원의 기준 축 회전 각도
 - startAngle: 타원의 호가 시작하는 각도
 - endAngle: 타원의 호가 끝나는 각도
 - thickness (int): 선의 두께. pixel (default=1)
 - lineType: 선 그리기 형식 (-1 : 안쪽 채움)

◆ 글자 쓰기함수

- cv2.putText(img, text, org, font, fontScale, color, thickness, lineType)
 - img: 그림을 그릴 이미지 파일
 - text: 출력 문자열
 - org: 문자열 표시할 위치(좌측 하단 기준), (x, y)
 - font: 글꼴 cv2.FONT_XXX 형식
 - fontScale: 글꼴 크기
 - color: 글자 색
 - thickness (int): 글자 두께. pixel (default=1)
 - lineType: 글자 선 형식 (cv2.LINE_4, cv2.LINE_8, cv2.LINE_AA)

◆ 도형 및 글자 그리기

```
import cv2
import numpy as np

src = np.zeros((768, 1366, 3), dtype=np.uint8)

src = cv2.line(src, (100, 100), (1200, 100), (0, 0, 255), 3, cv2.LINE_AA)

src = cv2.circle(src, (300, 300), 50, (0, 255, 0), cv2.FILLED, cv2.LINE_4)

src = cv2.rectangle(src, (500, 200), (1000, 400), (255, 0, 0), 5, cv2.LINE_8)

src = cv2.ellipse(src, (1200, 300), (100, 50), 0, 90, 180, (255, 255, 0), 2)
```

◆ 도형 및 글자 그리기

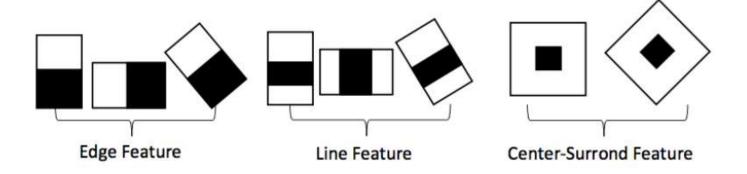
```
pts1 = np.array([[100, 500], [300, 500], [200, 600]])
pts2 = np.array([[600, 500], [800, 500], [700, 600]])
src = cv2.polylines(src, [pts1], True, (0, 255, 255), 2)
src = cv2.fillPoly(src, [pts2], (255, 0, 255), cv2.LINE AA)
src = cv2.putText(src, "HAPPY", (900, 600),
                  cv2.FONT HERSHEY COMPLEX, 2, (255, 255, 255), 3)
cv2.imshow("src", src)
cv2.waitKey()
cv2.destroyAllWindows()
```

◆ 얼굴인식

```
pts1 = np.array([[100, 500], [300, 500], [200, 600]])
pts2 = np.array([[600, 500], [800, 500], [700, 600]])
src = cv2.polylines(src, [pts1], True, (0, 255, 255), 2)
src = cv2.fillPoly(src, [pts2], (255, 0, 255), cv2.LINE AA)
src = cv2.putText(src, "HAPPY", (900, 600),
                  cv2.FONT HERSHEY COMPLEX, 2, (255, 255, 255), 3)
cv2.imshow("src", src)
cv2.waitKey()
cv2.destroyAllWindows()
```

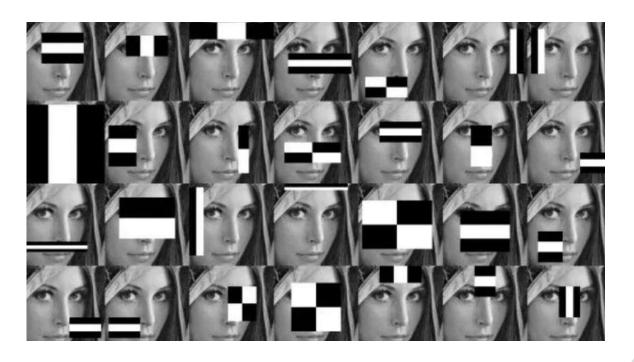
◆ 얼굴인식

- ❖ OpenCV 제공 인식 모델
- Haar Cascade는 머신 러닝기반의 객체 검출 알고리즘
- 2001년 논문 "Rapid Object Detection using a Boosted Cascade of Simple Features"에서 Paul Viola와 Michael Jones가 제안한 특징(feature) 기반으로 비디오 또는 이미지에서 객체 검출
- 특징 : 직사각형 영역으로 구성되는 특징 사용으로 픽셀을 직접 사용할 때 보다 동작 속도 빠름



◆ 얼굴인식

❖ OpenCV 제공 인식 모델



◆ 얼굴인식

- ❖ OpenCV 제공 인식 모델
 - haarcascades 폴더
 - haarcascade_eye.xml
 - haarcascade_eye_tree_eyeglasses.xml
 - haarcascade frontalcatface.xml
 - haarcascade frontalcatface extended.xml
 - haarcascade_frontalface_alt.xml
 - haarcascade_frontalface_alt_tree.xml
 - haarcascade_frontalface_default.xml
 - haarcascade fullbody.xml
 - haarcascade_lefteye_2splits.xml:
 - haarcascade smile.xml
 - haarcascade_upperbody.xmlhaarcascade_smile.xml
 - haarcascade upperbody.xml

◆ 얼굴인식

retval = cv2.CascadeClassifier.load(filename)

객체 인식 모델 로딩

■ filename : XML 모델 파일

■ retval : 성공 True, 실패 False

◆ 얼굴인식

retval = cv2. CascadeClassifier.detectMultiScale(image, scaleFactor=None, minNeighbors=None, flags=None, minSize=None, maxSize=None)

특정 영상에서 내가 찾고자 하는 객체를 검출

■ image : 입력 영상 (cv2.CV_8U)

■ scaleFactor : 영상 축소 비율. 기본값은 1.1.

■ minNeighbors : 얼마나 많은 이웃 사각형 검출되어야 최종 검출 영역으로 설정할지 지정 기본값 3

■ flags : (현재) 사용되지 않음

■ minSize : 최소 객체 크기. (w, h) 튜플

■ maxSize : 최대 객체 크기. (w, h) 튜플

■ result : 검출된 객체의 사각형 정보(x, y, w, h) 담은 numpy.ndarray

◆ 얼굴인식

```
# 이미지 파일 및 정면얼굴 인식 모델 경로
frontalface_model = '../data/haarcascades/haarcascade_frontalface_alt.xml'
img_file = '../data/img/black_pink.jpg'

# 정면얼굴 인식 모델 로딩
face_detector = cv2.CascadeClassifier(frontalface_model)

# 이미지 데이터 로딩
imgNP=cv2.imread(img_file)

# 이미지에서 정면 얼굴 인식 ==> [결과] 인식된 얼굴 수 만큼 위치정보(x, y, w, h) 반환
face_detections = face_detector.detectMultiScale(imgNP)
print(f'** face_detections RESULT\(\frace\)n{face_detections}')
```

◆ 얼굴인식

```
# 인식된 정면 얼굴 ROI 표시

for (x, y, w, h) in face_detections:
    cv2.rectangle(imgNP, (x, y), (x + w, y + h), (0, 255, 0), 2)

# 화면 출력
cv2.imshow('[M]', imgNP)

# 키 입력 및 X버튼에 따른 창 닫기

if cv2.waitKey() or cv2.getWindowProperty('image', cv2.WND_PROP_VISIBLE) <1:
    cv2.destroyAllWindows()
```