1 Indeks haseł

Najczęściej spotykaną w literaturze klasą sieci Petriego są sieci miejsc i przejść. Są one podstawowym językiem modelowania współbieżności i synchronizacji procesów dyskretnych, a także stanowią (stanowiły) punkt wyjścia do definiowania wielu innych klas sieci. Najistotniejsze cechy tej klasy sieci to prosta struktura oraz duża różnorodność i łatwość stosowania metod analizy.

PT-sieć jest definiowana jako piątka $\mathcal{N}=(P,T,A,W,M_0)$. Symbole P,T i A oznaczają odpowiednio zbiór miejsc, przejść i łuków sieci. Funkcja $W:A\to\mathbb{N}$ jest funkcją wag tuków, przyporządkowującą każdemu łukowi sieci liczbę naturalną, interpretowaną jako jego waga (krotność). Wagi łuków reprezentowane są graficznie za pomocą etykiet umieszczanych przy odpowiednich łukach. Przy opisie sieci pomijane są wagi równe 1. Funkcja $M_0:P\to\mathbb{N}\cup\{0\}$ określa znakowanie początkowe, tzn. początkowy rozkład znaczników (żetonów) w miejscach sieci. Znaczniki reprezentowane są graficznie za pomocą kropek umieszczanych wewnątrz elips symbolizujących miejsca sieci lub – w sytuacji gdy liczba znaczników jest duża – za pomocą etykiet zawierających informację o liczbie znaczników.

Indeks

```
funkcja
wag łuków, 1

miejsce, 1

przejście, 1

PT-sieć, 1

sieć
miejsc i przejść, 1

tranzycja, 1

waga łuku, 1

zbiór
łuków sieci, 1
miejsc, 1
przejść, 1

znakowanie
początkowe, 1
```