



# Řešení rekurentních problémů

---

Jitka Kreslíková, Aleš Smrčka

2021

Fakulta informačních technologií  
Vysoké učení technické v Brně

IZP – Základy programování



# Řešení rekurentních problémů

---

- ☐ Posloupnosti
- ☐ Řady



# Rekurentní vztah

---

$Y_{i+1} = F(Y_{i-k}, \dots, Y_{i-2}, Y_{i-1}, Y_i)$ , kde:

$Y_{i-k}, Y_{i-k+1}, \dots, Y_i, Y_{i+1}$  – zevšeobecněné proměnné,

$F$  – funkce na základě které získáme z hodnot

$Y_{i-k}, \dots, Y_{i-2}, Y_{i-1}, Y_i$  hodnotu  $Y_{i+1}$

$i, k \geq 0$  – počet předchozích kroků řešení

## Vlastnosti:

- pro výpočet další hodnoty potřebujeme pouze  $k+1$  posledních hodnot.
- musí existovat takové  $n$ , že  $Y_n$  je požadovanou hodnotou, po jejímž získání iterační výpočet končí.
- musíme umět rozpoznat požadovanou hodnotu.



# Posloupnosti

---

- Uvažujme rekurentní vztah:

$$Y_{i+1} = F(Y_i)$$

- pro výpočet  $Y_{i+1}$  je potřeba zjistit hodnotu  $Y_i$ .
- na začátku musí být dané  $Y_0$ , ze kterého celý výpočet začíná.
- postupně dostáváme hodnoty  $Y_1, Y_2, \dots, Y_n$ , pro které platí:
  1.  $Y_{i+1} = F(Y_i)$  pro  $i \geq 0$
  2.  $Y_i \neq Y_j$  pro  $i \neq j$
  3.  $Y_i$  pro  $i < n$  – nesplňuje podmínky požadované hodnoty.
  4.  $Y_n$  – splňuje podmínky požadované hodnoty.



# Algoritmické schéma pro posloupnosti

---

- Algoritmus realizující vztah  $Y_{i+1}=F(Y_i)$ :
  1.  $Y=y_0$ ;
  2. while ( $\neg B(Y)$ )  $Y=F(Y)$ ;
- Všeobecné symboly:
  - Proměnná  $Y$
  - Predikátový symbol  $B$
  - Funkční symbol  $F$
- Predikát  $B(Y)$  – podmínka požadované hodnoty závislá na hodnotě  $Y$
- Nejde o řešení konkrétního rekurentního vztahu



# Algoritmické schéma

---

- ❑ Algoritmická konstrukce, ve které symboly proměnných, funkcí a predikátů nejsou interpretovány.
- ❑ Pro konkrétní rekurentní vztah uvedeného charakteru stačí interpretace příslušných symbolů.
- ❑ Rekurentní vztahy → iterační výpočty → algoritmické schéma lze použít pro řešení celé řady problémů.



# Výpočet druhé odmocniny

*Příklad:* Výpočet druhé odmocniny reálného čísla  $A \geq 0$  lze popsat rekurentním vztahem:

$$y_{i+1} = \frac{1}{2} \left( \frac{A}{y_i} + y_i \right)$$

- $y_0$  – pro jednoduchost lze volit 1.
- Způsob ukončení algoritmu:
  - Obvykle se výpočet opakuje, dokud  $|y_i - y_{i+1}|$  není menší než nějaká zadaná hodnota.
  - Této hodnotě se říká přesnost výpočtu – značíme ji **eps**.
- Pro výpočet nové hodnoty  $y$  potřebujeme jednu předcházející hodnotu – použijeme dvě proměnné: `stareY`, `noveY`.



# Výpočet druhé odmocniny

---

## **Algoritmus:**

1. zadej A, eps
2. inicializuj stareY (1)
3. vypočítej noveY (podle vzorce)
4. opakuj pokud  $\text{abs}(\text{noveY} - \text{stareY}) \geq \text{eps}$ 
  - {  
ulož noveY do stareY  
vypočítej noveY  
}
5. zobraz výsledek





# Řady

---

- Uvažujme řadu vytvořenou z členů:

$$t_0, t_1, t_2, \dots$$

- Pro členy řady lze napsat rekurentní vztah:

$$t_i = f(t_{i-1}), \text{ pro } i > 0$$

- Necht' částečné součty jsou:

$$s_0, s_1, s_2, \dots$$

$$s_i = t_0 + t_1 + \dots + t_i$$

- Pro částečné součty platí rekurentní vztah:

$$s_0 = t_0$$

$$s_i = s_{i-1} + t_i$$



# Řady

---

- ❑ Při konstrukci algoritmu nutno zohlednit
  - rekurentní vztah pro částečné součty
  - rekurentní vztah pro členy řady, jejich vzájemný vztah
  - způsob ukončení
- ❑ Použití řad pro aproximaci funkcí
  - Počet členů řad není dopředu znám
  - Konec algoritmu  $\Leftrightarrow$  přesnost aproximace
  - Přesnost dána buď dosaženou hodnotou částečné sumy nebo posledním sčítancem



# Algoritmické schéma pro řady

---

□ Na základě uvedené analýzy lze sestavit modifikované algoritmické schéma pro řady:

1.  $T = t_0;$

2.  $S = T;$

3. while ( $\neg B(S, T)$ )  
  {  
     $T = f(T);$   
     $S = S + T;$   
  }

4. zobraz výsledek



# Algoritmické schéma pro řady

---

□ Analogicky jako pro posloupnosti tak i pro řady musí platit tvrzení:

1.  $t_i = f(t_{i-1})$  pro  $i > 0$
2.  $t_i \neq t_j$  pro  $i \neq j$
3.  $s_i = s_{i-1} + t_i$  pro  $i > 0$
4.  $\neg B(s_i, t_i)$  pro  $i < n$
5.  $B(s_n, t_n)$  změnění se hodnota predikátu  $B$



# Algoritmické schéma pro řady

---

- Při použití algoritmického schématu pro řady je třeba si uvědomit, že
  - musí existovat  **$n$** , pro které se změní hodnota predikátu  **$B(s_i, t_i)$** .
  - při aproximaci funkce je třeba podmínku volit uváženě s ohledem na **funkci**, **argument** a **řadu** → konvergence řady může být velmi pomalá.
  - požadované přesnosti aproximace nemusí být vždy dosažitelné, anebo její cena může být velmi velká.



# Aproximace $e^x$

*Příklad:* Aproximace  $y = e^x$

Exponenciální funkci  $e^x$  lze aproximovat řadou:

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots + \frac{x^n}{n!}$$

Pro částečný součet  $s_i$  lze napsat:

$$s_i = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots + \frac{x^i}{i!}$$



# Aproximace $e^x$

- Závislost sousedních členů řady lze vyjádřit rekurentním vztahem:

$$t_j = t_{j-1} \frac{x}{j} \quad \text{pro } j > 0$$

- Řada konverguje pro  $\mathcal{R} \rightarrow$  přírůstek jednotlivých členů řady do celkové sumy bude od určitého  $i$  klesat  $\rightarrow$  lze využít pro tvorbu koncové podmínky
- Cyklus se bude opakovat, dokud hodnota přírůstku, tedy hodnota členu řady, neklesne pod danou hranici, kterou označíme **eps**.



# Aproximace $e^x$

---

## Algoritmus:

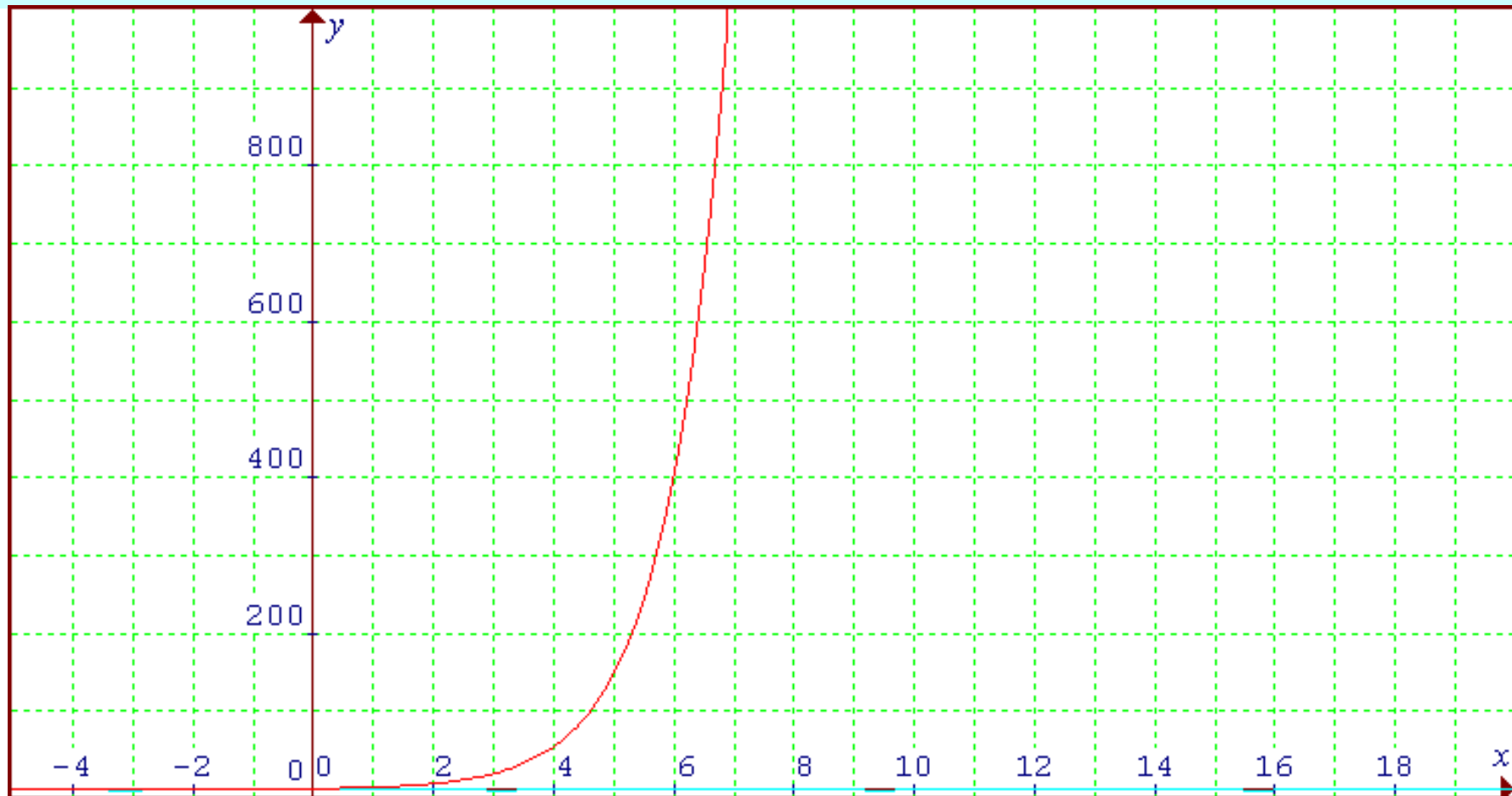
1. zadání  $x$ ,  $\epsilon$
2. inicializace:  $t=1$ ,  $\text{soucetRady}=t$ ,  $i=0$
3. opakuj pokud  $\text{abs}(t) \geq \epsilon$ 
  - {
  - inkrementace  $i$
  - výpočet dalšího členu  $t$
  - $\text{soucetRady} = \text{soucetRady} + t$
  - }
4. zobrazení výsledku





# Aproximace $e^x$

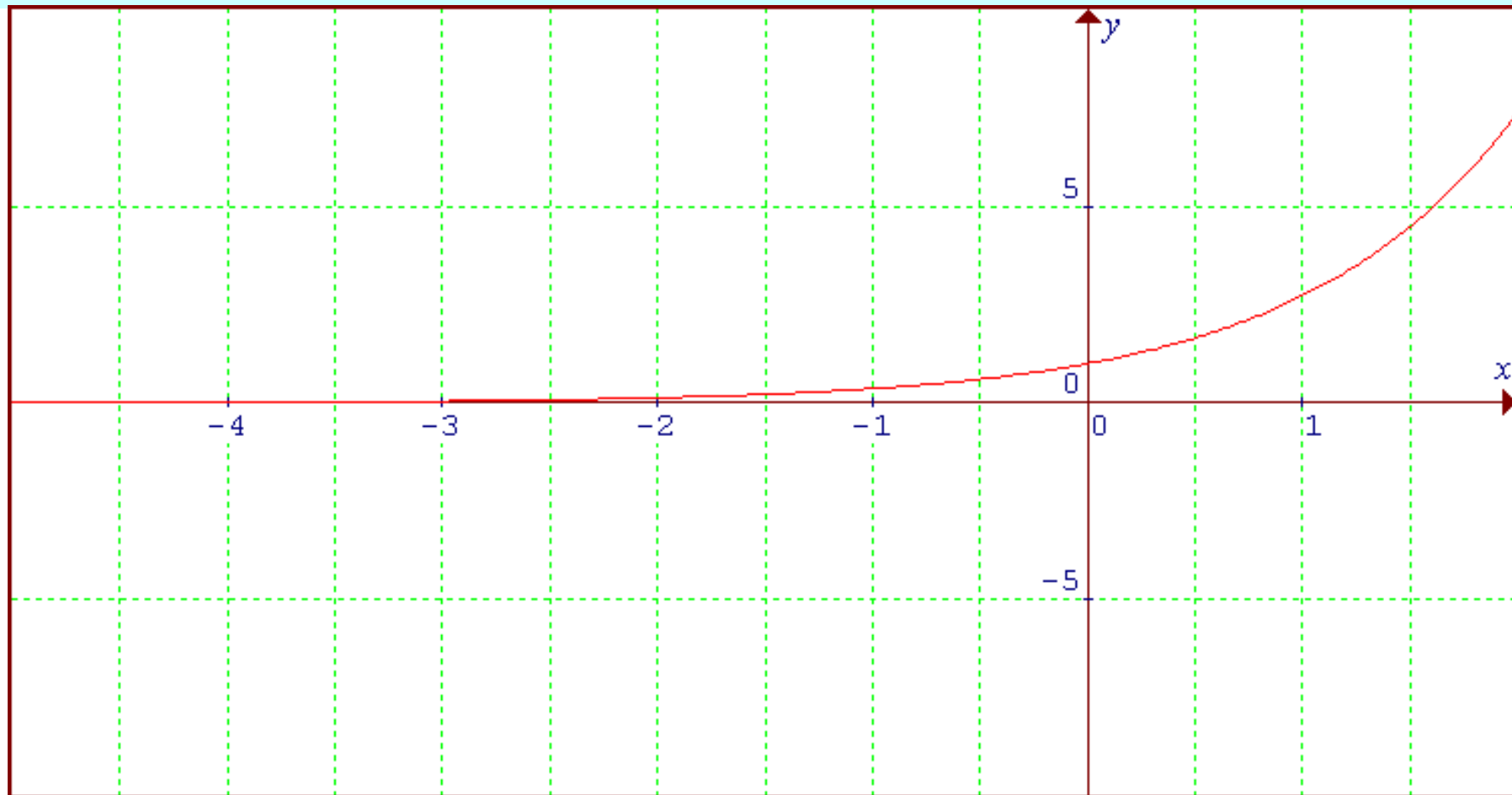
Příklad:  $y = e^x, (-\infty < x < \infty)$





# Aproximace $e^x$

*Příklad:*  $y = e^x, (-\infty < x < \infty)$





# Aproximace $e^x$

---

- Rychlost konvergence
  - není stejná pro všechna reálná čísla.
  - je velká pro malé hodnoty argumentu  $x$  (okolo nuly).
- Pro velké hodnoty  $x$  se doporučuje rozdělit argument  **$x$**  na celou část  **$c$**  a desetinnou část  **$d$**  a použít vztah:

$$e^{c+d} = e^c \cdot e^d$$

Hodnota  $e^c$  se vypočítá opakovaným násobením  $e$ .



# Aproximace $\sin(x)$

*Příklad:* Aproximace  $y = \sin(x)$

Pro částečný součet  $s_i$  lze napsat:

$$s_i = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \dots (-1)^i \frac{x^{2i+1}}{(2i+1)!}$$

Členy řady:

$$t_j = -t_{j-1} \frac{x^2}{k_j(k_j - 1)}, \quad \text{pro } j > 0$$

$$k_j = k_{j-1} + 2$$

počáteční hodnoty:  $t_0 = x$ ,  $k_0 = 1$

pro  $x \in \langle 0; \pi/4 \rangle$  - konverguje nejrychleji (ověřte)



# Aproximace $\sin(x)$

- ❑ **Podmínka ukončení** nespecifikuje absolutní hodnotu posledního členu, ale určuje relativně jeho velikost vzhledem k celkové sumě.

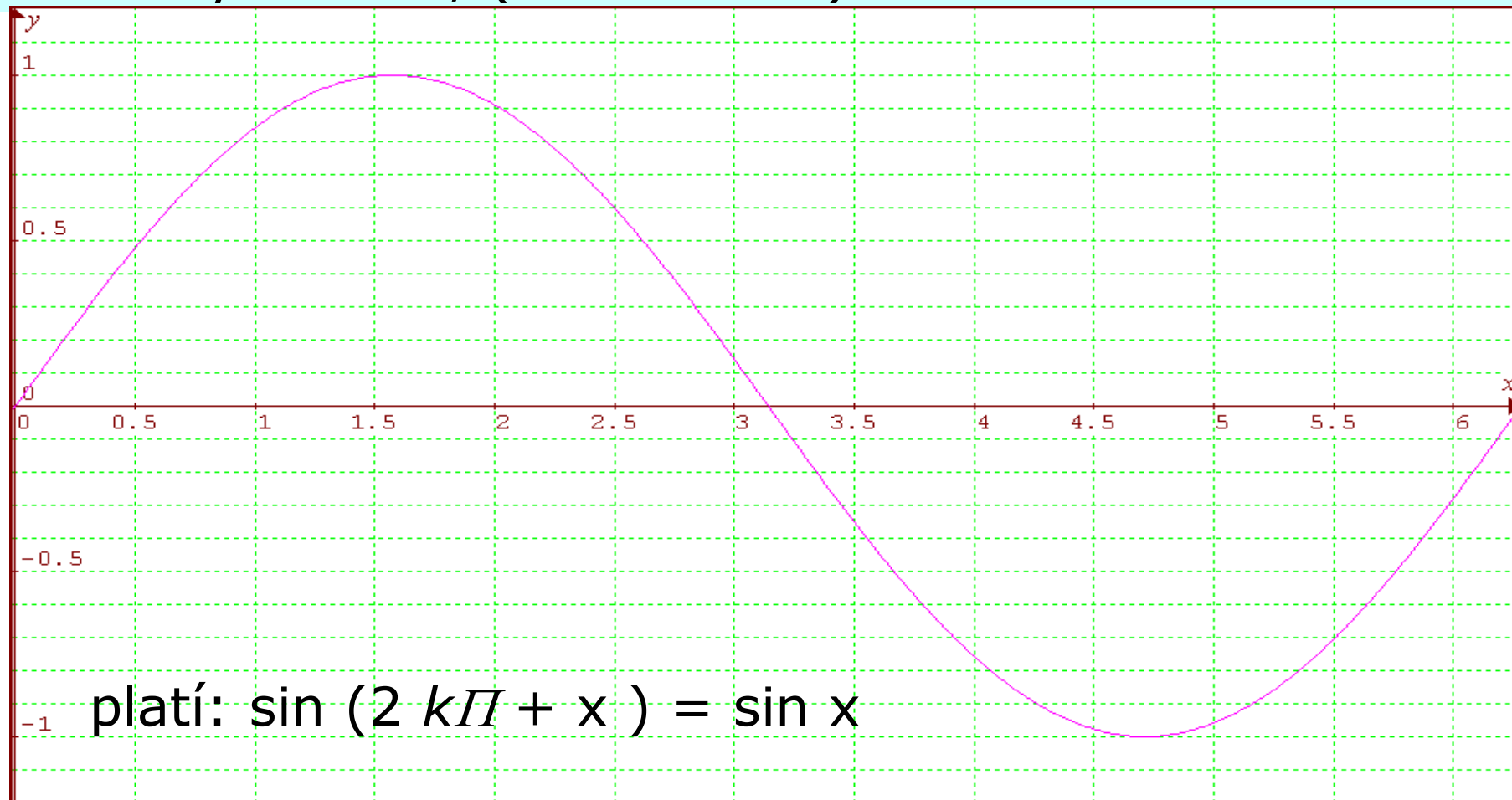
## Algoritmus:

1. zadání  $x$ ,  $\epsilon$
2. inicializace  $t=x$ ,  $\text{soucetRady}=t$ ,  $k=1$
3. opakuj pokud  $\text{abs}(t) \geq \epsilon \times \text{abs}(\text{soucetRady})$ 
  - {
  - $k = k + 2$
  - výpočet dalšího členu  $t$
  - $\text{soucetRady} = \text{soucetRady} + t$
  - }
4. zobrazení výsledku



# Řešení rekurentních problémů

Příklad:  $y = \sin x, (-\infty < x < \infty)$





# Heuristika

---

- Opatření:
  - k snížení náročnosti výpočtu
  - k zvýšení efektivity výpočtu
- Posun výpočtu do intervalu nejrychlejší konvergence
  - $e^{c+d} = e^c e^d$
  - využití periodicity u goniometrických funkcí
- Odstranění zbytečných výpočtů
  - Zejména z těla cyklu – odsunout mimo!



# Řešení rekurentních problémů

---







# Kontrolní otázky

---

1. Jak je definován rekurentní vztah?
2. Vysvětlete postup řešení problémů, které jsou definované rekurentním vztahem.
3. Jakým způsobem se řeší přesnost výpočtu u problémů zadaných rekurentním vztahem?



# Úkoly k procvičení

---

1. Vytvořte program v jazyku C se standardními knihovnamí, který pomocí iteračních výpočtů vypočítá funkce o neznámém počtu hodnot na standardním vstupu a vypíše výsledky na standardní výstup. Každá hodnota bude vypočtena zvlášť ve vlastní funkci. Algoritmy musí řešit heuristiku a práci s nekonečnými a nečíselnými hodnotami podobně jako to řeší knihovna `<math.h>`.