

Relatório do Problema de Programação 3 – *Bike Lanes*

Equipa:

Nº de Estudante: 2018285941 Nome: Cláudia Filipa Peres Saraiva de Campos

Nº de Estudante: 2018275530 Nome: Dário Filipe Torres Félix

1. Descrição do Algoritmo

1.1. Identificação dos Circuitos

No contexto do problema, um circuito corresponde ao conjunto máximo de Pontos de Interesse (POI) cujas conexões entre eles permitem qualquer POI viajar até outro POI qualquer. Esta definição de Ponto de Interesse corresponde à definição de Componentes Fortemente Conexos (SCC). Por isso, para a identificação dos circuitos, utilizámos o algoritmo de *Tarjan*, adaptado ao nosso problema: apenas adicionamos os circuitos cujo comprimento é superior a 1.

Function *tarjanStep*(*v*, *t*, *G*, *dfs*, *low*, *stack*, *inStack*, *circuits*)

```
dfs[v] ← t
low[v] ← t
t ← t + 1
stack.push(v)
inStack[v] ← true
for each arc {v, w} in G do
    if dfs[w] = -1 then
        t ← tarjanStep(w, t, dfs, low, stack, inStack, circuits)
        low[w] ← min(low[v], low[w])
    else if inStack[w] = true then
        low[v] ← min(low[v], dfs[w])
if low[v] = dfs[v] then
    circuit ← ∅
    do
        w ← stack.pop( )
        circuit.add(w)
    while w ≠ v
    if circuit.length > 1 then
        circuits.add(circuit)
return t
```

Function *tarjan*(*G*)

```
t ← 1
for each v ∈ G do
    dfs[v] ← -1
    low[v] ← -1
    inStack[v] ← false
    stack ← ∅
    circuits ← ∅
for each v ∈ G do
    if dfs[v] = -1 then
        t ← tarjanStep(v, t, G, dfs, low, stack, inStack, circuits)
return circuits
```

1.2. Seleção das ruas para a construção das ciclovias

Na segunda fase do problema, depois de identificar todos os circuitos, é referido que, para cada circuito, deve-se escolher as estradas que permitem conectar todos os Pontos de Interesse com o menor comprimento possível. Ora esta definição é semelhante à definição de *Minimum Spanning Tree*.

Para calcular a *Minimum Spanning Tree* de um circuito utilizámos o algoritmo de *Kruskal*.

O grafo que corresponde à cidade é um grafo direcionado, porém o algoritmo de *Kruskal* só pode ser aplicado a grafos não-direcionados. No entanto, como as ciclovias não são de sentido único, ou seja, as bicicletas podem circular em ambos os sentidos, este algoritmo pode ser aplicado sem produzir resultados incorretos.

Function *getCircuitsEdges*(*G*, *circuit*)

```
edges ← new List of Edge
for each v in circuit do
  for each arc {v, u} in G do
    if u ∈ circuit then
      edge.a ← v
      edge.b ← u
      edge.d ← distance(v, u)
      edges.add(edge)
return edges
```

Function *kruskalStep*(*edges*, *n*)

```
set ← new Array[1..n] of Integer
rank ← new Array[1..n] of Integer
make_set(set, rank, n)
length ← 0
sort(edges) by distance
for each edge in Edges do
  if find_set(set, edge.a) ≠ find_set(set, edge.b) then
    length ← length + edge.d
    union_set(set, rank, edge.a, edge.b)
return length
```

Function *kruskal*(*G*, *circuits*, *n*)

```
lengths ← new List of Integer
for each circuit in circuits do
  edges ← getCircuitEdges(G, circuit)
  length ← kruskalStep(edges, n)
  lengths.add(length)
return lengths
```

1.3. Melhoria na eficiência do algoritmo

1) O algoritmo de *Kruskal*, só é executado para todos os circuitos se o número de questões a responder for superior a 2 porque só a terceira e quarta perguntas é que dependem deste algoritmo.

Como as duas primeiras perguntas são dependentes do algoritmo de *Tarjan* e como o nosso algoritmo terá sempre de responder à primeira pergunta,

independentemente do número de questões, o algoritmo de *Tarjan* tem sempre de ser executado.

2) Em vez de construir uma lista com todas as arestas seleccionadas pelo algoritmo de *Kruskal* basta calcular o somatório do comprimento dessas mesmas arestas visto que esse é o único valor que vai ser necessário para responder às 2 últimas questões.

2. Estruturas de Dados

Utilizámos uma lista de adjacências para representar o grafo, na prática, traduz-se por um vetor de vetores que armazena uma estrutura que contém 2 inteiros. Optámos por uma lista em vez de uma matriz de adjacência porque, no algoritmo de *Tarjan*, temos de percorrer/aceder aos vizinhos de um determinado nó. Para podermos aplicar o algoritmo de *Kruskal* a cada circuito necessitamos de criar uma lista de arestas para cada circuito.

3. Verificação do Algoritmo

Os algoritmos de *Tarjan* e *Kruskal* são algoritmos bastante conhecidos e foram amplamente estudados e verificados. Por isso, deduzimos que a nossa abordagem, que é resultado da aplicação direta destes dois algoritmos, seja correta/válida.

4. Análise do Algoritmo

4.1. *Tarjan*

4.1.1. Complexidade Temporal: $O(|V| + |E|)$

4.1.2. Complexidade Espacial: $O(|V|)$

4.2. *Kruskal*

4.2.1. Complexidade Temporal:

Da aplicação do algoritmo de *Tarjan* resultam X circuitos. Cada circuito pode ter um número variável de vértices, aos quais denominamos $Y_i, i \in \{1, 2, \dots, X\}$. A esses vértices estão associadas $Z_i, i \in \{1, 2, \dots, X\}$ arestas do grafo original. Tendo isto em conta concluímos que a complexidade da nossa adaptação deste algoritmo é:

$$O\left(\sum_{i=1}^X |Z_i| \cdot \log |Y_i|\right) \approx O(X \cdot (|Z| \cdot \log |Y|))$$

4.2.2. Complexidade Espacial: $O(|V| + |Z|)$

Dependendo do número de questões a responder a complexidade total do algoritmo irá variar.

5. Referências

Slides disponibilizados na disciplina de Estratégias Algorítmicas. 😊