
1º Trabalho Laboratorial

Protocolo de Ligação de Dados

Ana Sofia Oliveira Teixeira
Diogo Simão Correia Gomes
Tiago André Carneiro Bessa

up201806629
up201806629
up201606796

Índice

1	Sumário	3
2	Introdução	3
3	Arquitetura	3
4	Estrutura do código	3
4.1	program.c	3
4.2	physical_layer.h physical_layer.c	3
4.3	datalink_layer.h datalink_layer.c	4
4.4	application_layer.h application_layer.c	4
5	Casos de uso principais	4
6	Protocolo de ligação lógica	5
6.1	llopen	5
6.2	llwrite	5
6.3	llread	6
6.4	llclose	6
7	Protocolo de aplicação	6
8	Validação	6
9	Eficiência do protocolo de ligação de dados	6
9.1	Variação da eficiência relativamente ao tamanho da trama de dados	7
9.2	Variação da eficiência relativamente ao tamanho dos ficheiros	7
10	Conclusões	7
A	Anexo I - Código Fonte	8

1 Sumário

Este relatório foi elaborado de acordo com o trabalho laboratorial realizado no âmbito da unidade curricular de Redes de Computadores. Teve como objetivo a implementação de um protocolo de dados com uma aplicação de transferência de ficheiros entre dois computadores de forma assíncrona através de uma porta-série. A aplicação é capaz de transferir ficheiros corretamente e, no caso de ocorrência de erros, é capaz de recuperar os dados para realizar a transferência completamente.

2 Introdução

O objetivo do trabalho laboratorial era implementar um protocolo de dados, de acordo com as instruções fornecidas, através de uma aplicação de transferência de dados. No caso do relatório, este tem como objetivo detalhar a componente teórica do trabalho, explicitando a implementação utilizada e o seu funcionamento. Este terá a seguinte estrutura:

- **Arquitetura** - descrição dos blocos funcionais e interfaces implementadas;
- **Estrutura do código** - apresentação das APIs, principais estruturas de dados e funções e a sua relação com a arquitetura;
- **Casos de uso principais** - identificação dos principais casos de uso e das sequências de chamadas de funções;
- **Protocolo de ligação lógica** - identificação dos principais aspetos funcionais;
- **Protocolo de aplicação** - identificação dos principais aspetos funcionais;
- **Validação** - descrição dos testes efetuados;
- **Eficiência do protocolo de ligação de dados** - caracterização estatística da eficiência do protocolo;
- **Conclusões** - reflexão sobre os objetivos de aprendizagem alcançados.

3 Arquitetura

O trabalho está dividido em duas camadas: a camada de ligação de dados e a camada da aplicação. A primeira é responsável pelas interações com a porta-série, tais como a abertura, o fecho, a leitura e a escrita de dados e pelo tratamento de tramas (delineamento, stuffing, proteção e retransmissão). No caso da segunda, esta é responsável pelo envio e receção dos ficheiros, processamento do serviço (tratamento de cabeçalhos e distinção entre pacotes de controlo e de dados).

4 Estrutura do código

Para o desenvolvimento do trabalho laboratorial, foram utilizadas diferentes estruturas de dados e funções descritas de seguida:

4.1 `program.c`

- **main** - função partilhada pela camada de aplicação e pela camada de ligação.

4.2 `physical_layer.h` `physical_layer.c`

- **open_serial_port** - função que abre a porta-série;
- **close_serial_port** - função que fecha a porta-série.

4.3 datalink_layer.h datalink_layer.c

- **alarm_handler** - função que é chamada para verificar se o número de tentativas escolhido foi ultrapassado ou não;
- **state_machine** - função que inclui a máquina de estados que permite o mecanismo de espera;
- **SET_transmitter** - função que espera pelo sinal UA para poder prosseguir com a transmissão, no caso do transmissor;
- **SET_receiver** - função que lança o sinal UA no caso de receber a confirmação por parte do transmissor de que está pronto para a transferência de dados;
- **llopen** - função que abre a porta-série e troca as tramas SET;
- **llwrite** - função que envia as tramas I de acordo com a máquina de estados;
- **llread** - função que lê as tramas I e envia a trama de supervisão;
- **llclose** - função que faz a troca de tramas DISC;
- **create_frame** - função que cria as frames das tramas I;
- **frame_header** - função que cria os cabeçalhos das frames;
- **remove_supervision_frame** - função que remove a frame de supervisão para que possamos ficar apenas com os dados do ficheiro em si;
- **stuffing** - função que realiza byte stuffing para proteger as mensagens;
- **destuffing** - função que realiza destuffing para proteger as mensagens;
- **BCC2** - função que realiza o BCC2 para verificar que existem erros na mensagem;
- **BCC1_random_error** - função que informa que existiu um erro no BCC1;
- **BCC2_random_error** - função que informa que existiu um erro no BCC2;
- **send_RR_REJ** - função que envia a trama de RR ou de REJ. Envia RR no caso de ser enviado corretamente e REJ no caso oposto;
- **send_DISC** - função que envia a trama de DISC;

4.4 application_layer.h application_layer.c

- **send_message** - função que faz a ligação com a camada da ligação de dados para escrever as mensagens;
- **get_message** - função que faz a ligação com a camada da ligação de dados para receber as mensagens, tanto no caso de verificação, como de parâmetros do ficheiro ou os dados em si;
- **get_only_data** - função que apenas lê e guarda os dados do ficheiro a ser transferido;
- **data_package** - função que coloca informação nos tramas;
- **START_END_package** - função que inicia ou termina os tramas;
- **file_size** - função que retorna o tamanho do ficheiro a ser transferido;
- **file_parameters** - função que verifica os parâmetros dos ficheiros;
- **readfile** - função que lê os dados;
- **writefile** - função que escreve os dados;
- **verify** - função que verifica o tamanho do ficheiro;

5 Casos de uso principais

No caso do transmissor, este deve correr o código da seguinte forma: `./program /dev/ttyS0 w <file> <size> <timeout> <retransmissions>` sendo:

- `program` o nome da aplicação;
- `/dev/ttyS0` a porta;
- `w` a flag que indica que o programa está a correr como transmissor;
- `<file>` o caminho do ficheiro a ser enviado;

-
- <size> o tamanho da informação que cada trama envia;
 - <timeout> o tempo máximo de espera até parar a transmissão;
 - <retransmissions> o número máximo de tentativas de retransmissões até o programa desistir de tentar retransmitir os dados.

No caso do receptor, este deve correr o código da seguinte forma: `./program /dev/ttyS0 r <timeout> <retransmissions>` sendo:

- `program` o nome da aplicação;
- `/dev/ttyS0` a porta;
- `r` a flag que indica que o programa está a correr como receptor;
- <timeout> o tempo máximo de espera até parar a transmissão;
- <retransmissions> o número máximo de tentativas de retransmissões até o programa desistir de tentar retransmitir os dados.

A sequência de acontecimentos após a chamada do programa, no caso do transmissor, é a seguinte:

1. Abertura da ligação entre os computadores;
2. Envio da trama de controlo para iniciar;
3. Envio das tramas de dados;
4. Envio da trama de controlo para finalizar;
5. Fecho da ligação entre os computadores.

No caso do receptor, a sequência de acontecimentos seria a seguinte:

1. Abertura da ligação entre os computadores;
2. Receção da trama de controlo para iniciar;
3. Receção das tramas de dados;
4. Receção da trama de controlo para finalizar;
5. Fecho da ligação entre os computadores.

6 Protocolo de ligação lógica

O protocolo de ligação lógica é responsável pelas interações com a porta-série, tais como a abertura, o fecho, a leitura e a escrita de dados e pelo tratamento de tramas (delineamento, stuffing, proteção e retransmissão). De seguida estão explicadas as funções principais desta camada.

6.1 llopen

Esta função tem como objetivo iniciar a comunicação entre os dois computadores através da porta-série. Para tal, começa por chamar a função `open_serial_port` que se encontra no ficheiro `physical_layer`. Nesta, a porta-série é aberta com as flags de leitura e escrita e o `VTIME` é definido para o valor de 1 e o `VMIN` para 0. Dependendo do tipo de função (transmissor ou receptor), irão invocar `SET_transmitter` ou `SET_receiver`. No primeiro caso, a mensagem de SET vai ser enviada e vai esperar pela mensagem de UA. No caso do receptor, a mensagem inicial é lida (neste caso de SET) e após a leitura, envia a mensagem UA.

6.2 llwrite

A função, inicialmente, cria uma frame, com um cabeçalho, para as mensagens e de seguida invoca a função `stuffing`, que encapsula a informação das tramas. Depois a função permite a escrita de dados, dentro dos limites do `timeout` e das `retransmissions`.

6.3 llread

A função lê a mensagem, de seguida verifica a existência de erros no BCC1 e no BCC2, que indicam se a transmissão foi realizada de forma correta. De seguida, o destuffing ocorre, a frame de supervisão é removida e são enviadas as mensagens RR ou REJ. RR no caso de sucesso e REJ no caso de haver um erro na transmissão.

6.4 llclose

A função, no caso de ser um transmissor, recebe a mensagem DISC e escreve a mensagem UA para avisar o receptor de que a conexão foi terminada. No caso de ser um receptor envia a mensagem DISC e espera pela mensagem UA. No final é invocada a função `close_serial_port` do ficheiro `physical_layer` que fecha a porta-série.

7 Protocolo de aplicação

O protocolo de aplicação é responsável pelo envio e receção dos ficheiros, processamento do serviço (tratamento de cabeçalhos e distinção entre pacotes de controlo e de dados). Assim podemos verificar que foram enviadas tramas de controlo de início e fim, com o tamanho do ficheiro e nome.

8 Validação

Para testar o funcionamento do programa, este foi sujeito a diferentes testes, tais como:

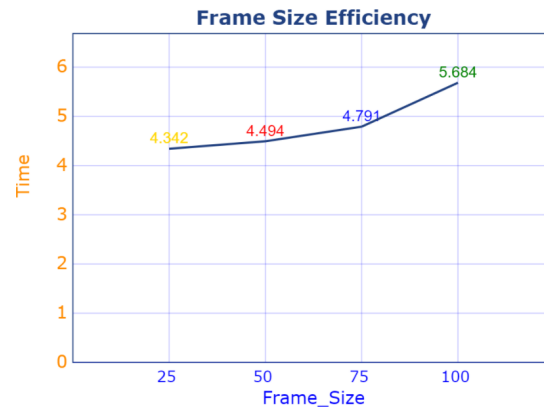
- Envio de ficheiros de tamanhos diferentes;
- Envio do mesmo ficheiro com pacotes de tamanhos diferentes;
- Envio do mesmo ficheiro com timeouts diferentes;
- Envio do mesmo ficheiro com retransmissions diferentes;
- Interrupção da ligação da porta-série durante o envio do ficheiro;
- Introdução de ruído na porta-série durante o envio do ficheiro.

O programa concluiu os testes descritos em cima com sucesso, à exceção do teste de ruído, que falhou em alguns casos devido a um problema na alocação de memória.

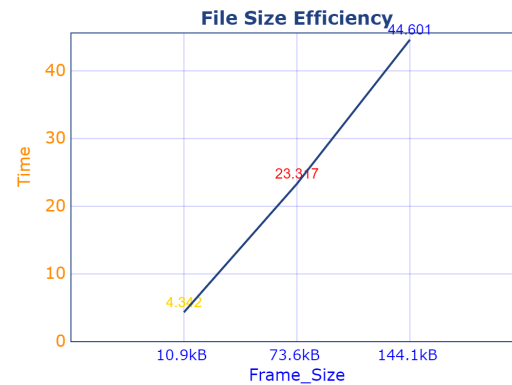
9 Eficiência do protocolo de ligação de dados

Todos os testes foram realizados nos computadores dos laboratórios, quer presencialmente quer por ligação SSH, para que os resultados obtidos fossem o mais viável possível. Os gráficos seguintes mostram os resultados obtidos nos testes de tempo usando o comando `time` do Linux. Os testes efetuados foram respetivamente variação da eficiência relativamente ao tamanho dos ficheiros e variação da eficiência relativamente ao tamanho da trama de dados (o teste de variação da eficiência relativamente à capacidade de ligação não foi possível uma vez que estes testes foram realizados após a aula prática, assim, não foi possível alterar o baudrate).

9.1 Variação da eficiência relativamente ao tamanho da trama de dados



9.2 Variação da eficiência relativamente ao tamanho dos ficheiros



Tendo em conta os gráficos anteriores, podemos concluir que, quanto menor o tamanho da trama de dados pior será a eficiência do protocolo de ligação dados. Contrariamente ao gráfico discutido anteriormente, o da variação da eficiência relativamente ao tamanho dos ficheiros mostra que a eficiência do programa aumenta com a diminuição do tamanho do ficheiro.

10 Conclusões

O trabalho laboratorial teve como objetivo a implementação de um protocolo de ligação de dados para a transferência de dados entre dois computadores através de uma porta-série. Após a sua implementação, este foi testado e avaliado relativamente à sua eficiência. Em suma, a criação do protocolo de ligação de dados foi bem sucedida, com todos os objetivos do guião cumpridos. Ao longo da realização deste trabalho fomos capazes de aprofundar conhecimentos teóricos relativamente à independência de camadas e o protocolo Stop&Wait.

A Anexo I - Código Fonte

```
1 OBJS = physical_layer.o datalink_layer.o application_layer.o program.o
2 PROGRAM = ./execute
3
4 executable: $(PROGRAM)
5 $(PROGRAM) : $(OBJS)
6     $(CC) -o $(PROGRAM) -Wall $(OBJS)
7
8 transmitter: $(PROGRAM)
9     $(PROGRAM) /dev/ttyS0 w pinguim.gif 100 3 4
10
11 receiver: $(PROGRAM)
12     $(PROGRAM) /dev/ttyS0 r 3 4
13
14 clear:
15     rm -f $(PROGRAM) $(OBJS)
```

1: Makefile

```
1 #include <sys/types.h>
2 #include <sys/stat.h>
3 #include <fcntl.h>
4 #include <unistd.h>
5 #include <signal.h>
6 #include <termios.h>
7 #include <time.h>
8 #include <stdio.h>
9 #include <stdlib.h>
10 #include <string.h>
11 #include "physical_layer.h"
12 #include "datalink_layer.h"
13 #include "application_layer.h"
14
15 int is_start = FALSE;
16
17 int main(int argc, char** argv) {
18     int start_end_max_size;
19     unsigned char *start_package, *end_package, *message, null_val[] = {0xAA};
20
21     if((argc < 3) || ((strcmp("/dev/ttyS0", argv[1]) != 0) && (strcmp("/dev/
22         ttyS1", argv[1]) != 0))) {
23         printf("Usage:\tnserial SerialPort\n\tex: nserial /dev/ttyS0\n");
24         exit(1);
25     }
26
27     if(strcmp("w", argv[2]) != 0 && strcmp("r", argv[2]) != 0) {
28         printf("Usage:\tinvalid read/write mode. a correct mode (w/r).\n\tex
29         : nserial /dev/ttyS0 w\n");
30         exit(1);
31     }
32
33     srand(time(NULL));
34     application.status = argv[2];
```

```

34 if(strcmp("w", application.status) == 0) {
35     if(argv[3] == NULL || argv[4] == NULL) {
36         printf("You need to specify the file and the size to read\n");
37         exit(1);
38     }
39
40     if(argv[5] == NULL || argv[6] == NULL) {
41         printf("You need to specify the timeout the maximum of retransmissions\n");
42         exit(1);
43     }
44
45     application.file_descriptor = llopen(argv[1], application.status, atoi(argv[5]), atoi(argv[6]));
46
47     if(application.file_descriptor > 0) {
48         file.file_name = (char*) argv[3];
49         file.read_size = atoi(argv[4]);
50
51         file.fp = fopen((char*) file.file_name, "rb");
52
53         if(file.fp == NULL) {
54             printf("Invalid file!\n");
55             exit(-1);
56         }
57
58         if((file.file_size = file_size()) == -1)
59             return FALSE;
60
61         start_end_max_size = 2 * (strlen(file.file_name) + 9) +
MAX_SIZE_LINK; //max size for start/end package;
62         start_package = malloc(start_end_max_size * sizeof(unsigned char));
63
64         int start_created_size = START_END_package(start_package,
START_PACKAGE_TYPE);
65
66         if(start_created_size == -1) {
67             printf("Error creating start packet\n");
68             exit(-1);
69         }
70
71         is_start = TRUE;
72
73         if(send_message(start_package, start_created_size) == FALSE)
74             llclose(application.file_descriptor, -1);
75
76         readfile();
77
78         is_start = TRUE;
79         end_package = malloc(start_end_max_size * sizeof(unsigned char));
80
81         int end_package_size = START_END_package(end_package, END_PACKAGE_TYPE);
82
83         is_start = TRUE;
84
85         if(send_message(end_package, end_package_size) == FALSE)
86             llclose(application.file_descriptor, -1);
87
88         llclose(application.file_descriptor, TRANSMITTER);
89     }

```

```

90     }
91
92     else if(strcmp("r", application.status) == 0) {
93         if(argv[3] == NULL || argv[4] == NULL) {
94             printf("You need to specify the timeout the maximum of
retransmissions\n");
95             exit(1);
96         }
97
98         application.file_descriptor = llopen(argv[1], application.status, atoi
(argv[3]), atoi(argv[4]));
99
100         if(application.file_descriptor > 0) {
101             do {
102                 message = get_message();
103
104                 if(message == NULL)
105                     message = null_val;
106
107             } while(message[0] != DISC);
108         }
109     }
110
111     else {
112         printf("Error opening serial port!\n");
113         return 1;
114     }
115
116     return 0;
117 }

```

2: program.c

```

1  #ifndef APPLICATION_LAYER_H
2  #define APPLICATION_LAYER_H
3
4  #define DATA_CONTROL 1
5
6  #define MAX_SIZE_LINK 7 // 2 * 1(BCC2) + 5 other element trama datalink
7
8  #define START_PACKAGE_TYPE 1
9  #define END_PACKAGE_TYPE 0
10
11 typedef struct {
12     int file_size;
13     char* file_name;
14     FILE* fp;
15     int read_size;
16 } File;
17
18 typedef struct {
19     int file_descriptor;
20     char* status;
21 } Application;
22

```

```

23 File file;
24 Application application;
25
26 int send_message(unsigned char* message, int length);
27
28 unsigned char* get_message();
29
30 unsigned char* get_only_data(unsigned char* message_read, int* length);
31
32 unsigned char* data_package(unsigned char* message, int* length);
33
34 int START_END_package(unsigned char* package, int type);
35
36 int file_size();
37
38 void file_parameters(unsigned char* message);
39
40 void readfile();
41
42 void writefile(unsigned char* data, int read_size);
43
44 int verify(unsigned char* message);
45
46 #endif

```

3: application_layer.h

```

1 #include <sys/types.h>
2 #include <sys/stat.h>
3 #include <fcntl.h>
4 #include <unistd.h>
5 #include <signal.h>
6 #include <termios.h>
7 #include <stdio.h>
8 #include <stdlib.h>
9 #include <string.h>
10 #include "physical_layer.h"
11 #include "datalink_layer.h"
12 #include "application_layer.h"
13
14 extern int is_start;
15
16 int send_message(unsigned char* message, int length) {
17     int res;
18
19     if(is_start == TRUE) {
20         is_start = FALSE;
21         res = llwrite(application.file_descriptor, message, &length);
22     }
23
24     else {
25         unsigned char* data_package_ = data_package(message, &length);
26         res = llwrite(application.file_descriptor, data_package_, &length);
27     }
28

```

```

29     if (res == FALSE)
30         return FALSE;
31
32     return TRUE;
33 }
34
35 unsigned char* get_message() {
36     int length;
37     unsigned char *message_read = lread(application.file_descriptor, &length)
38     , *only_data;
39     static int file_received_size = 0;
40
41     if (message_read == NULL || message_read[0] == DISC)
42         return message_read;
43
44     switch (message_read[0]) {
45     case 0x02:
46         file_parameters(message_read);
47         break;
48
49     case 0x01:
50         only_data = get_only_data(message_read, &length);
51         writefile(only_data, length);
52         file_received_size += length;
53         break;
54
55     case 0x03:
56         verify(message_read);
57         break;
58     }
59
60     return message_read;
61 }
62
63 unsigned char* get_only_data(unsigned char* message_read, int* length) {
64     unsigned int size = message_read[2] * 256 + message_read[3];
65     unsigned char* only_data = malloc(size * sizeof(unsigned char));
66
67     for (int j = 0; j < size; j++)
68         only_data[j] = message_read[j + 4];
69
70     *length = size;
71
72     free(message_read);
73
74     return only_data;
75 }
76
77 unsigned char* data_package(unsigned char* message, int* length) {
78     unsigned char* data_package = malloc((*length + 4) * sizeof(unsigned char))
79     , c = 0x01;
80     static unsigned int n = 0;
81     int l2 = *length / 256, l1 = *length % 256;
82
83     data_package[0] = c;
84     data_package[1] = (char) n;
85     data_package[2] = l2;
86     data_package[3] = l1;
87
88     n++;
89     n = (n % 256);

```

```

88
89     for(int i = 0; i < *length; i++)
90         data_package[i + 4] = message[i];
91
92     *length = *length + 4;
93
94     return data_package;
95 }
96
97 int START_END_package(unsigned char* package, int type) {
98     int i = 0, j = 3;
99     unsigned char file_size_char[4];
100     unsigned int file_name_length = (unsigned int) strlen(file.file_name);
101
102     //convert file size to a unsigned char array
103     file_size_char[0] = (file.file_size >> 24) & 0xFF;
104     file_size_char[1] = (file.file_size >> 16) & 0xFF;
105     file_size_char[2] = (file.file_size >> 8) & 0xFF;
106     file_size_char[3] = file.file_size & 0xFF;
107
108     //size of file size unsigned char array, normally is 4
109     int length_file_size = sizeof(file_size_char) / sizeof(file_size_char[0]);
110
111     if(type == START_PACKAGE_TYPE)
112         package[0] = 0x02;
113
114     else if(type == END_PACKAGE_TYPE)
115         package[0] = 0x03;
116
117     else
118         return -1;
119
120     package[1] = 0x00;
121     package[2] = length_file_size;
122
123     //put file size unsigned char array in package array
124     for(; i < length_file_size; i++,j++)
125         package[j] = file_size_char[i];
126
127     package[j] = 0x01;
128     j++;
129     package[j] = file_name_length;
130     j++;
131
132     for(i = 0; i < file_name_length; i++,j++)
133         package[j] = file.file_name[i];
134
135     return j;
136 }
137
138 int file_size() {
139     fseek(file.fp, 0L, SEEK_END);
140
141     int file_size = (int) ftell(file.fp);
142
143     if(file_size == -1)
144         return -1;
145
146     fseek(file.fp, 0L, SEEK_SET);
147
148     return file_size;

```

```

149 }
150
151 void file_parameters(unsigned char* message) {
152     int i = 0, file_name_size;
153     unsigned char file_size[4];
154
155     if(message[1] == 0x00) {
156         int file_size_ = message[2];
157
158         for(; i < file_size_; i++)
159             file_size[i] = message[i + 3];
160
161         file.file_size = (file_size[0] << 24) | (file_size[1] << 16) | (
162             file_size[2] << 8) | (file_size[3]);
163     }
164
165     i += 3;
166
167     if(message[i] == 0x01) {
168         i++;
169         file_name_size = message[i];
170         i++;
171         file.file_name = malloc ((file_name_size + 1) * sizeof(char));
172
173         for(int j = 0; j < file_name_size; j++, i++)
174             file.file_name[j] = message[i];
175
176         file.file_name[file_name_size] = '\0';
177     }
178
179     file.fp = fopen((char*) file.file_name, "wb");
180 }
181
182 void readfile() {
183     unsigned char* data = malloc(file.read_size * sizeof(unsigned char));
184     int file_sent_size = 0;
185
186     fseek(file.fp, 0, SEEK_SET);
187
188     while(TRUE) {
189         int res = 0;
190         res = fread(data, sizeof(unsigned char), file.read_size, file.fp);
191
192         if(res > 0) {
193             if(send_message(data, res) == FALSE) {
194                 llclose(application.file_descriptor, -1);
195                 exit(-1);
196             }
197
198             file_sent_size += res;
199         }
200
201         if(feof(file.fp))
202             break;
203     }
204 }
205
206 void writefile(unsigned char* data, int read_size) {
207     fseek(file.fp, 0, SEEK_END);
208     fwrite(data, sizeof(unsigned char), read_size, file.fp);
209 }

```

```

209
210 int verify(unsigned char* message) {
211     int file_size_size = message[2], file_size_total;
212     unsigned char file_size_[4];
213
214     for(int i = 0; i < file_size_size; i++)
215         file_size_[i] = message[i + 3];
216
217     file_size_total = (file_size_[0] << 24) | (file_size_[1] << 16) | (
218         file_size_[2] << 8) | (file_size_[3]);
219
220     if(file_size_total == file.file_size && file_size_total == file_size())
221         return TRUE;
222
223     else
224         return FALSE;
225
226 }

```

4: application_layer.c

```

1 #ifndef DATALINK_LAYER_H
2 #define DATALINK_LAYER_H
3
4 #define FALSE 0
5 #define TRUE 1
6
7 #define RECEIVER 0
8 #define TRANSMITTER 1
9
10 #define FLAG 0x7E
11 #define ADDRESS_T 0x03
12 #define ADDRESS_R 0x01
13 #define CONTROL_T 0x03
14 #define CONTROL_R 0x07
15 #define BCC_T 0x00
16 #define BCC_R 0x04
17
18 #define CONTROL_START 2
19 #define CONTROL_END 3
20
21 #define FRAME_S 0
22 #define FRAME_I 1
23
24 #define REJ 0
25 #define RR 1
26
27 #define DISC 0x0B
28
29 #define ERROR_PERCENTAGE_BCC1 0
30 #define ERROR_PERCENTAGE_BCC2 0
31
32 #define S0 0
33 #define S1 1

```

```

34 #define S2 2
35 #define S3 3
36 #define S4 4
37 #define SESC 5
38
39 typedef struct {
40     struct termios oldtio;
41     struct termios newtio;
42     unsigned char control_value;
43     unsigned int timeout;
44     unsigned int max_retransmissions;
45 } Datalink;
46
47 Datalink datalink;
48
49 void alarm_handler();
50
51 void state_machine(unsigned char c, int* state, unsigned char* frame, int*
    length, int frame_type);
52
53 int SET_transmitter(int* fd);
54
55 int SET_receiver(int* fd);
56
57 int llopen(char* port, char* mode, int timeout, int max_retransmissions);
58
59 int llwrite(int fd, unsigned char* message, int* length);
60
61 unsigned char* llread(int fd, int* length);
62
63 void llclose(int fd, int type);
64
65 unsigned char* create_frame(unsigned char* message, int* length);
66
67 unsigned char* frame_header(unsigned char* stuffed_frame, int* length);
68
69 unsigned char* remove_supervision_frame(unsigned char* message, int* length)
    ;
70
71 unsigned char* stuffing(unsigned char* message, int* length);
72
73 unsigned char* destuffing(unsigned char* message, int* length);
74
75 unsigned char* BCC2(unsigned char* control_message, int* length);
76
77 unsigned char* BCC1_random_error(unsigned char* package, int size_package);
78
79 unsigned char* BCC2_random_error(unsigned char* package, int size_package);
80
81 int send_RR_REJ(int fd, unsigned int type, unsigned char c);
82
83 unsigned char* send_DISC(int fd);
84
85 #endif

```

5: datalink_layer.h

```

1 #include <sys/types.h>
2 #include <sys/stat.h>
3 #include <fcntl.h>
4 #include <unistd.h>
5 #include <signal.h>
6 #include <termios.h>
7 #include <stdio.h>
8 #include <stdlib.h>
9 #include <string.h>
10 #include "physical_layer.h"
11 #include "datalink_layer.h"
12
13 int STOP = FALSE;
14 unsigned char flag_attempts = 1, flag_alarm = 1, flag_error = 0, duplicate =
    FALSE, control_values[] = {0x00, 0x40, 0x05, 0x85, 0x01, 0x81};
15
16 void alarm_handler() {
17     flag_attempts++;
18
19     printf("Alarm #%d\n", flag_attempts);
20
21     if(flag_attempts >= datalink.max_retransmissions)
22         flag_error = 1;
23
24     flag_alarm = 1;
25 }
26
27 void state_machine(unsigned char c, int* state, unsigned char* frame, int *
    length, int frame_type) {
28     switch(*state) {
29         case S0:
30             if(c == FLAG) {
31                 *state = S1;
32                 frame[*length - 1] = c;
33             }
34             break;
35
36             case S1:
37                 if(c != FLAG) {
38                     frame[*length - 1] = c;
39
40                     if(*length == 4) {
41                         if((frame[1] ^ frame[2]) != frame[3])
42                             *state = SESC;
43
44                         else
45                             *state = S2;
46                     }
47                 }
48
49                 else {
50                     *length = 1;
51                     frame[*length - 1] = c;
52                 }
53                 break;
54
55                 case S2:
56                     frame[*length - 1] = c;
57
58                     if(c == FLAG) {
59                         STOP = TRUE;

```

```

60     alarm(0);
61     flag_alarm = 0;
62 }
63
64     else {
65         if(frame_type == FRAME_S){
66             *state = S0;
67             *length = 0;
68         }
69     }
70     break;
71
72 case SESC:
73     frame[*length - 1] = c;
74
75     if(c == FLAG) {
76         if(frame_type == FRAME_I){
77             flag_error = 1;
78             STOP = TRUE;
79         }
80
81         else{
82             *state = S0;
83             *length = 0;
84         }
85     }
86 }
87 }
88
89 int SET_transmitter(int* fd) {
90     unsigned char SET[5] = {FLAG, ADDRESS_T, CONTROL_T, BCC_T, FLAG}, elem,
91     frame[5];
92     int res, frame_length = 0, state = S0;
93
94     (void) signal(SIGALRM, alarm_handler);
95
96     while(flag_alarm == 1 && datalink.max_retransmissions > flag_attempts) {
97         res = write(*fd, SET, 5);
98
99         alarm(datalink.timeout);
100         flag_alarm = 0;
101
102         //Wait for UA signal.
103
104         while(flag_alarm == 0 && STOP == FALSE) {
105             res = read(*fd, &elem, 1);
106
107             if(res > 0) {
108                 frame_length++;
109                 state_machine(elem, &state, frame, &frame_length, FRAME_S);
110             }
111         }
112
113         if(flag_error == 1)
114             return FALSE;
115
116         else
117             return TRUE;
118     }
119 }

```

```

120 int SET_receiver(int* fd) {
121     unsigned char UA[5] = {FLAG, ADDRESS_T, CONTROL_R, BCC_R, FLAG}, elem,
122     frame[5];
123     int res, frame_length = 0, state = S0;
124
125     while(STOP == FALSE) {
126         res = read(*fd, &elem, 1);
127
128         if(res > 0) {
129             frame_length++;
130             state_machine(elem, &state, frame, &frame_length, FRAME_S);
131         }
132     }
133     res = write(*fd, UA, 5);
134
135     return TRUE;
136 }
137
138 int llopen(char* port, char* mode, int timeout, int max_retransmissions) {
139     int fd, result;
140
141     datalink.control_value = 0;
142     datalink.timeout = timeout;
143     datalink.max_retransmissions = max_retransmissions;
144
145     open_serial_port(port, &fd);
146
147     if(strcmp(mode, "w") == 0)
148         result = SET_transmitter(&fd);
149
150     else if(strcmp(mode, "r") == 0)
151         result = SET_receiver(&fd);
152
153     if(result == TRUE)
154         return fd;
155
156     else {
157         llclose(fd, -1);
158         return -1;
159     }
160 }
161
162 int llwrite(int fd, unsigned char* message, int* length) {
163     unsigned char* full_message = create_frame(message, length), elem, frame
164     [5];
165     int res, frame_length = 0, state = S0;
166
167     if(*length < 0)
168         return FALSE;
169
170     flag_attempts = 1;
171     flag_alarm = 1;
172     flag_error = 0;
173     STOP = FALSE;
174
175     while(flag_alarm == 1 && datalink.max_retransmissions > flag_attempts) {
176         res = write(fd, full_message, *length);
177         alarm(datalink.timeout);
178         flag_alarm = 0;

```

```

179     //Wait for response signal.
180
181     while(flag_alarm == 0 && STOP == FALSE) {
182         res = read(fd, &elem, 1);
183
184         if(res > 0) {
185             frame_length++;
186             state_machine(elem, &state, frame, &frame_length, FRAME_S);
187         }
188     }
189
190     if(STOP == TRUE) {
191         if(control_values[datalink.control_value + 4] == frame[2]) {
192             flag_alarm = 1;
193             flag_attempts = 1;
194             flag_error = 0;
195             STOP = FALSE;
196             state = S0;
197             frame_length = 0;
198         }
199     }
200 }
201
202 if (flag_error == 1)
203     return FALSE;
204
205 datalink.control_value = datalink.control_value ^ 1;
206
207 return TRUE;
208 }
209
210 unsigned char* llread(int fd, int* length) {
211     unsigned int message_array_length = 138;
212     unsigned char elem, *message = malloc(message_array_length * sizeof(
213         unsigned char)), *finish = malloc(1 * sizeof(unsigned char));
214     int res, state = S0;
215
216     *length = 0;
217     flag_error = 0;
218     STOP = FALSE;
219     finish[0] = DISC;
220
221     while(STOP == FALSE) {
222         res = read(fd, &elem, 1);
223
224         if(res > 0) {
225             *length += 1;
226
227             if(message_array_length <= *length) {
228                 message_array_length *= 2;
229                 message = realloc(message, message_array_length * sizeof(unsigned
230                     char));
231             }
232
233             state_machine(elem, &state, message, length, FRAME_I);
234         }
235     }
236
237     if(message[4] == ADDRESS_R && flag_error != 1) {
238         message = BCC1_random_error(message, *length);
239         message = BCC2_random_error(message, *length);

```

```

238 }
239
240 if(flag_error == 1 || message[2] == CONTROL_T || message[2] == CONTROL_R)
241     return NULL;
242
243 if(message[2] == DISC) {
244     llclose(fd, RECEIVER);
245     return finish;
246 }
247
248 duplicate = (control_values[datalink.control_value] == message[2]) ? FALSE
249 : TRUE;
250
251 unsigned char temp = message[2], *no_head_message =
252     remove_supervision_frame(message, length), *no_BCC2_message = BCC2(
253     no_head_message, length);
254
255 if(*length == -1) {
256     if(duplicate == TRUE) {
257         send_RR_REJ(fd, RR, temp);
258         return NULL;
259     }
260
261     else {
262         send_RR_REJ(fd, REJ, temp);
263         return NULL;
264     }
265
266     else {
267         if(duplicate != TRUE) {
268             datalink.control_value = send_RR_REJ(fd, RR, temp);
269             return no_BCC2_message;
270         }
271
272         else {
273             send_RR_REJ(fd, RR, temp);
274             return NULL;
275         }
276     }
277 }
278
279 void llclose(int fd, int type) {
280     unsigned char* received, UA[5] = {FLAG, ADDRESS_T, CONTROL_R, BCC_R, FLAG
281     };
282
283     if(type == TRANSMITTER) {
284         received = send_DISC(fd);
285         write(fd, UA, 5);
286         sleep(1);
287     }
288
289     else if(type == RECEIVER)
290         received = send_DISC(fd);
291
292     close_serial_port(fd);
293 }
294
295 unsigned char* create_frame(unsigned char* message, int* length) {
296     unsigned char BCC2 = 0x00, *new_message = malloc((*length + 1) * sizeof(
297     unsigned char));
298     int i = 0;

```

```

294     for (; i < *length; i++) {
295         new_message[i] = message[i];
296         BCC2 ^= message[i];
297     }
298
299     new_message[*length] = BCC2;
300     *length += 1;
301     i = 0;
302
303     unsigned char* stuffed_message = stuffing(new_message, length), *
304         control_message = frame_header(stuffed_message, length);
305
306     return control_message;
307 }
308
309 unsigned char* frame_header(unsigned char* stuffed_frame, int* length) {
310     unsigned char* full_frame = malloc((*length + 5) * sizeof(unsigned char));
311
312     full_frame[0] = FLAG;
313     full_frame[1] = ADDRESS_T;
314     full_frame[2] = control_values[datalink.control_value];
315     full_frame[3] = full_frame[1] ^ full_frame[2];
316
317     for(int i = 0; i < *length; i++)
318         full_frame[i + 4] = stuffed_frame[i];
319
320     full_frame[*length + 4] = FLAG;
321     *length += 5;
322
323     free(stuffed_frame);
324
325     return full_frame;
326 }
327
328 unsigned char* remove_supervision_frame(unsigned char* message, int* length)
329 {
330     unsigned char* control_message = malloc((*length - 5) * sizeof(unsigned
331         char));
332     int i = 4, j = 0;
333
334     for (; i < *length - 1; i++, j++)
335         control_message[j] = message[i];
336
337     *length -= 5;
338
339     free(message);
340
341     return control_message;
342 }
343
344 unsigned char* stuffing(unsigned char* message, int* length) {
345     unsigned int array_length = *length;
346     unsigned char* str = malloc(array_length * sizeof(unsigned char));
347     int j = 0;
348
349     for(int i = 0; i < *length; i++, j++) {
350         if(j >= array_length) {
351             array_length *= 2;
352             str = realloc(str, array_length * sizeof(unsigned char));
353         }
354     }

```

```

352
353     if(message[i] == 0x7d) {
354         str[j] = 0x7d;
355         str[j + 1] = 0x5d;
356         j++;
357     }
358
359     else if(message[i] == 0x7e) {
360         str[j] = 0x7d;
361         str[j + 1] = 0x5e;
362         j++;
363     }
364
365     else
366         str[j] = message[i];
367 }
368
369 *length = j;
370
371     free(message);
372
373     return str;
374 }
375
376 unsigned char* destuffing(unsigned char* message, int* length) {
377     unsigned int array_length = 133;
378     unsigned char* str = malloc(array_length * sizeof(unsigned char));
379     int new_length = 0;
380
381     for(int i = 0; i < *length; i++) {
382         new_length++;
383
384         if(new_length >= array_length) {
385             array_length *= 2;
386             str = realloc(str, array_length * sizeof(unsigned char));
387         }
388
389         if(message[i] == 0x7d) {
390             if(message[i + 1] == 0x5d) {
391                 str[new_length - 1] = 0x7d;
392                 i++;
393             }
394
395             else if(message[i + 1] == 0x5e) {
396                 str[new_length - 1] = 0x7e;
397                 i++;
398             }
399         }
400
401         else
402             str[new_length - 1] = message[i];
403     }
404
405     *length = new_length;
406
407     free(message);
408
409     return str;
410 }
411
412 unsigned char* BCC2(unsigned char* control_message, int* length) {

```

```

413 unsigned char control_BCC2 = 0x00, *destuffed_message = destuffing(
    control_message, length);
414 int i = 0;
415
416 for (; i < *length - 1; i++)
417     control_BCC2 ^= destuffed_message[i];
418
419 if(destuffed_message[*length - 1] != control_BCC2) {
420     *length = -1;
421     return NULL;
422 }
423
424 *length -= 1;
425 unsigned char* data_message = malloc(*length * sizeof(unsigned char));
426
427 for(i = 0; i < *length; i++)
428     data_message[i] = destuffed_message[i];
429
430 free(destuffed_message);
431
432     return data_message;
433 }
434
435 unsigned char* BCC1_random_error(unsigned char* package, int size_package) {
436     unsigned char* messed_up_message = malloc(size_package * sizeof(unsigned
        char)), letter;
437     int random = (rand() % 100) + 1;
438
439     memcpy(messed_up_message, package, size_package);
440
441     if(ERROR_PERCENTAGE_BCC1 >= random) {
442         do {
443             letter = (unsigned char) ('A' + (rand() % 256));
444         } while(letter == messed_up_message[3]);
445
446         messed_up_message[3] = letter;
447         flag_error = 1;
448
449         printf("BCC1 messed UP\n");
450     }
451
452     free(package);
453
454     return messed_up_message;
455 }
456
457
458 unsigned char* BCC2_random_error(unsigned char* package, int size_package) {
459     unsigned char* messed_up_message = malloc(size_package * sizeof(unsigned
        char)), letter;
460     int random = (rand() % 100) + 1;
461
462     memcpy(messed_up_message, package, size_package);
463
464     if(ERROR_PERCENTAGE_BCC2 >= random) {
465         //change data to have error in BCC2
466         int i = (rand() % (size_package - 5)) + 4;
467
468         do {
469             letter = (unsigned char) ('A' + (rand() % 256));
470         } while(letter == messed_up_message[i]);

```

```

471     messed_up_message[i] = letter;
472
473     printf("Data messed up\n");
474 }
475
476 free(package);
477
478
479 return messed_up_message;
480 }
481
482 int send_RR_REJ(int fd, unsigned int type, unsigned char c) {
483     unsigned char bool_val, response[5];
484
485     response[0] = FLAG;
486     response[1] = ADDRESS_T;
487     response[4] = FLAG;
488
489     if(c == 0x00)
490         bool_val = 0;
491
492     else
493         bool_val = 1;
494
495     switch (type) {
496     case RR:
497         response[2] = control_values[(bool_val ^ 1) + 2];
498         break;
499
500     case REJ:
501         response[2] = control_values[bool_val + 4];
502         break;
503     }
504
505     response[3] = response[1] ^ response[2];
506
507     write(fd, response, 5);
508
509     return bool_val ^ 1;
510 }
511
512 unsigned char* send_DISC(int fd) {
513     unsigned char elem, *frame = malloc(5 * sizeof(unsigned char)), disc[5] =
514         {FLAG, ADDRESS_T, DISC, ADDRESS_T ^ DISC, FLAG};
515     int res, frame_length = 0, state = 0;
516
517     flag_attempts = 1;
518     flag_alarm = 1;
519     flag_error = 0;
520     STOP = FALSE;
521
522     while(flag_alarm == 1 && datalink.max_retransmissions > flag_attempts) {
523         res = write(fd, disc, 5);
524         alarm(datalink.timeout);
525         flag_alarm = 0;
526
527         while(flag_alarm == 0 && STOP == FALSE) {
528             res = read(fd, &elem, 1);
529
530             if(res > 0) {

```

```

531     state_machine(elem, &state, frame, &frame_length, FRAME_S);
532 }
533 }
534 }
535
536 return frame;
537 }

```

6: datalink_layer.c

```

1 #ifndef PHYSICAL_LAYER_H
2 #define PHYSICAL_LAYER_H
3
4 #define BAUDRATE B38400
5 #define MODEMDEVICE "/dev/ttyS1"
6 #define _POSIX_SOURCE 1 /* POSIX compliant source */
7
8 void open_serial_port(char* port, int* fd);
9
10 int close_serial_port(int fd);
11
12 #endif

```

7: physical_layer.h

```

1 #include <sys/types.h>
2 #include <sys/stat.h>
3 #include <fcntl.h>
4 #include <unistd.h>
5 #include <signal.h>
6 #include <termios.h>
7 #include <stdio.h>
8 #include <stdlib.h>
9 #include <string.h>
10 #include "physical_layer.h"
11 #include "datalink_layer.h"
12
13 /* SET Serial Port Initializations */
14 void open_serial_port(char* port, int* fd) {
15     /*
16      * Open serial port device for reading and writing and not as controlling
17      * tty
18      * because we don't want to get killed if linenoise sends CTRL-C.
19      */
20     *fd = open(port, O_RDWR | O_NOCTTY );
21
22     if(*fd < 0) {
23         perror(port);

```

```

24     exit(-1);
25 }
26
27 if(tcgetattr(*fd, &datalink.newtio) == -1) { /* save current port
settings */
28     perror("tcgetattr");
29     exit(-1);
30 }
31
32 bzero(&datalink.newtio, sizeof(datalink.newtio));
33 datalink.newtio.c_cflag = BAUDRATE | CS8 | CLOCAL | CREAD;
34 datalink.newtio.c_iflag = IGNPAR;
35 datalink.newtio.c_oflag = 0;
36
37 /* set input mode (non-canonical, no echo,...) */
38 datalink.newtio.c_lflag = 0;
39
40 datalink.newtio.c_cc[VTIME] = 1; /* inter-character timer unused */
41 datalink.newtio.c_cc[VMIN] = 0; /* blocking read until 1 char received
*/
42
43 tcflush(*fd, TCIOFLUSH);
44
45 if(tcsetattr(*fd, TCSANOW, &datalink.newtio) == -1) {
46     perror("tcsetattr");
47     exit(-1);
48 }
49 }
50
51 int close_serial_port(int fd) {
52     if(tcsetattr(fd, TCSANOW, &datalink.newtio) == -1) {
53         perror("tcsetattr");
54         exit(-1);
55     }
56
57     close(fd);
58
59     return 0;
60 }
61 #include <sys/types.h>
62 #include <sys/stat.h>
63 #include <fcntl.h>
64 #include <unistd.h>
65 #include <signal.h>
66 #include <termios.h>
67 #include <stdio.h>
68 #include <stdlib.h>
69 #include <string.h>
70 #include "physical_layer.h"
71 #include "datalink_layer.h"
72
73 /* SET Serial Port Initializations */
74 void open_serial_port(char* port, int* fd) {
75     /*
76      * Open serial port device for reading and writing and not as controlling
77      * tty
78      * because we don't want to get killed if linenoise sends CTRL-C.
79      */
80     *fd = open(port, O_RDWR | O_NOCTTY);
81
82     if(*fd < 0) {

```

```

82     perror(port);
83     exit(-1);
84 }
85
86 if(tcgetattr(*fd, &datalink.newtio) == -1) { /* save current port
settings */
87     perror("tcgetattr");
88     exit(-1);
89 }
90
91 bzero(&datalink.newtio, sizeof(datalink.newtio));
92 datalink.newtio.c_cflag = BAUDRATE | CS8 | CLOCAL | CREAD;
93 datalink.newtio.c_iflag = IGNPAR;
94 datalink.newtio.c_oflag = 0;
95
96 /* set input mode (non-canonical, no echo,...) */
97 datalink.newtio.c_lflag = 0;
98
99 datalink.newtio.c_cc[VTIME] = 1; /* inter-character timer unused */
100 datalink.newtio.c_cc[VMIN] = 0; /* blocking read until 1 char received
*/
101
102 tcflush(*fd, TCIOFLUSH);
103
104 if(tcsetattr(*fd, TCSANOW, &datalink.newtio) == -1) {
105     perror("tcsetattr");
106     exit(-1);
107 }
108 }
109
110 int close_serial_port(int fd) {
111     if(tcsetattr(fd, TCSANOW, &datalink.newtio) == -1) {
112         perror("tcsetattr");
113         exit(-1);
114     }
115
116     close(fd);
117
118     return 0;
119 }

```

8: physical_layer.c