HOJA DE RESUMEN: TSP -Algoritmos Heurísticos

CONCEPTOS CLAVE

1. Definición Matemática del TSP

Dado grafo completo ponderado G=(V,E,w), encontrar ciclo hamiltoniano H de costo mínimo:

$$\min \sum_{(i,j) \in H} w(i,j)$$

¡IMPORTANTE! TSP es **NP-completo**: (n-1)!/2 rutas. Para n=20: 6×10^{16} combinaciones. Fuerza bruta es O(n!) - ¡intratable!

2. Estructuras de Datos - Comparación

Matriz de Adyacencia (usar para TSP):

• Acceso a peso: O(1)

■ Espacio: $O(n^2)$

■ Ideal para grafos densos/completos

Lista de Adyacencia:

• Espacio: O(|V| + |E|)

■ Mejor para grafos dispersos

■ Verificar arista: O(grado)

3. Algoritmo Voraz: Vecino Más Cercano

Estrategia: Desde ciudad actual, ir a la no visitada más cercana.

Complejidad: $O(n^2)$ — Gap: $\sim 25\%$ del óptimo

```
def vecino_mas_cercano(dist_matrix, inicio=0):
    n = len(dist_matrix)
    visitado = [False] * n
    tour = [inicio]
    visitado[inicio] = True
    ciudad_actual = inicio
    costo_total = 0

for _ in range(n - 1):
    min_dist = float('inf')
    ciudad_mas_cercana = -1

# Buscar ciudad no visitada mas cercana
for j in range(n):
    if not visitado[j] and dist_matrix[ciudad_actual][j] < min_dist =
    min_dist = dist_matrix[ciudad_actual][j]
        ciudad_mas_cercana = j

tour.append(ciudad_mas_cercana)
    visitado[ciudad_mas_cercana] = True
    costo_total += min_dist
    ciudad_actual = ciudad_mas_cercana

# Cerrar ciclo
    costo_total += dist_matrix[ciudad_actual][inicio]
    tour.append(inicio)

return tour, costo_total</pre>
```

Ventajas: Ultra-rápido, fácil implementar

Desventajas: Solución subóptima (20-30 % peor que óptimo)

4. Algoritmo Genético (GA)

Conceptos: Población (soluciones) — Cromosoma (tour) — Fitness (1/distancia) — Selección (torneo) — Cruce (OX) — Mutación (2-opt)

Complejidad: $O(g \cdot p \cdot n^2)$ donde g=generaciones, p=población

Parámetros típicos:

■ Población: 100-200

■ Generaciones: 1000-5000

■ Prob. mutación: 0.01-0.05

■ Torneo: tamaño 3-7

Order Crossover (OX) - Clave para examen:

Mutación 2-opt:

```
def mutacion_2opt(tour, prob_mutacion=0.01):
    if random.random() < prob_mutacion:
        i = random.randint(1, len(tour)-3)
        j = random.randint(i+1, len(tour)-1)
        tour[i:j] = tour[i:j][::-1]  # Invertir segmento
    return tour</pre>
```

5. Recocido Simulado (SA)

Analogía: Enfriamiento de metal. Acepta soluciones peores para escapar óptimos locales.

Complejidad: $O(k \cdot n)$ donde k=iteraciones

Fórmula de Aceptación - ¡MEMORIZAR!

$$P(\Delta E, T) = \begin{cases} 1 & \text{si } \Delta E < 0 \text{ (mejor)} \\ e^{-\Delta E/T} & \text{si } \Delta E \ge 0 \text{ (peor)} \end{cases}$$

Enfriamiento Geométrico: $T_{k+1} = \alpha \cdot T_k$ donde $\alpha \in [0,9,0,999]$

6. Comparación de Algoritmos

Algoritmo	Complejidad	Gap	Características
Vecino Cercano	$O(n^2)$	~25 %	Muy rápido, baja calidad
Genético	$O(g \cdot p \cdot n^2)$	5-15 %	Paralelizable, muchos parámetros
Recocido	$O(k \cdot n)$	3-13 %	Mejor balance calidad/- tiempo

7. Cuándo Usar Cada Algoritmo

ESCENARIOS PARA EXAMEN:

- Tiempo real (¡1s): Vecino Más Cercano
- Alta calidad necesaria: Recocido Simulado o GA

- n ¡20 ciudades: Branch & Bound (exacto)
- n ¿500 ciudades: SA paralelo
- Necesita paralelización: Algoritmo Genético
- Balance calidad/tiempo: Recocido Simulado

8. Optimizaciones Avanzadas

Mejora 2-opt: Búsqueda local. Invertir segmentos del tour hasta que no haya mejora. Complejidad: $O(n^3)$

Algoritmo Híbrido: GA (exploración global) \rightarrow SA (refinamiento local) \rightarrow 2-opt (búsqueda local)

9. Aplicación Real - Caso Costa Rica

Valle Central (8 ciudades):

- Reducción: 25.5 % (72.7 km ahorrados)
- Algoritmo: Recocido Simulado

Logística San José (50 puntos):

- \blacksquare Reducción distancia: 22 %
- Ahorro: \$3,500/mes
- ullet Tiempo planificación: $2h \rightarrow 5min$
- ROI: 2 meses

10. Fórmulas y Conceptos Fundamentales

REFERENCIA RÁPIDA:

Número de rutas posibles: (n-1)!/2

Fitness en GA: fitness = $\frac{1}{\text{distancia_total}}$

Probabilidad SA: $P = e^{-\Delta/T}$ cuando $\Delta > 0$

Enfriamiento: $T_{k+1} = \alpha \cdot T_k$

Matriz distancias: M[i][j] = w(i, j) si existe arista, ∞

si no

Complejidades:

- Fuerza Bruta: O(n!) intratable
- Vecino Cercano: $O(n^2)$ rápido
- GA: $O(g \cdot p \cdot n^2)$ medio
- \blacksquare SA: $O(k\cdot n)$ medio
- 2-opt: $O(n^3)$ búsqueda local

PUNTOS IMPORTANTES:

- TSP en grafo completo
- Vecino Cercano es **greedy**
- GA necesita población diversa
- SA acepta peores probabilísticamente
- OX preserva **orden** de padre2
- 2-opt **invierte** segmento