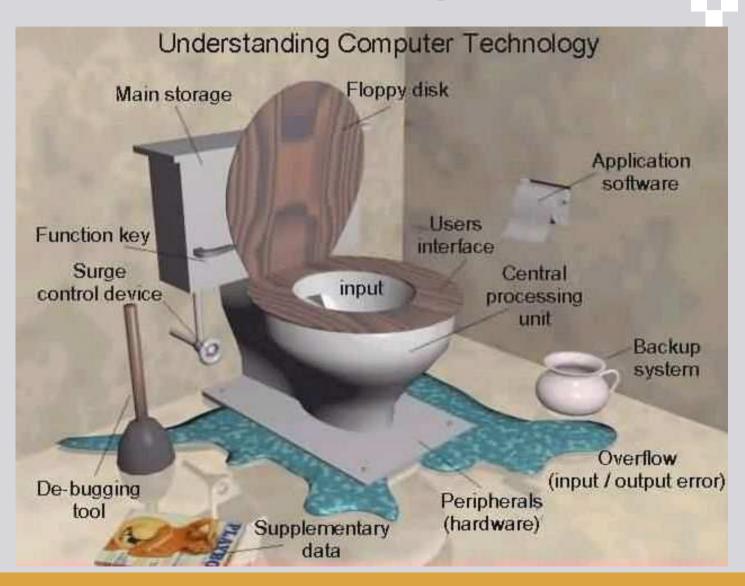
Grundlagen der Informatik

Rechnerarchitektur

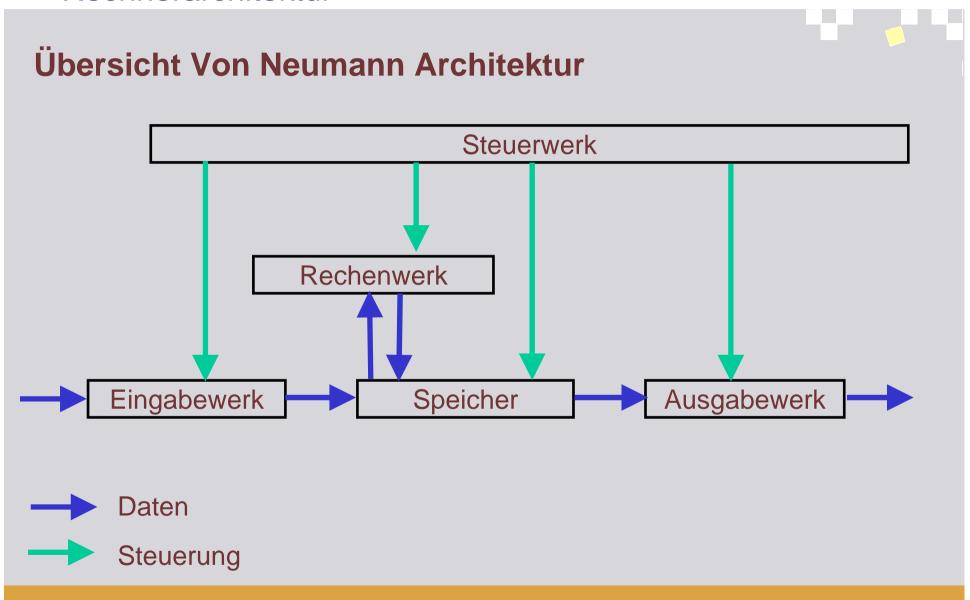
Dr. Peter Jüttner

Übersicht / Zusammenfassung

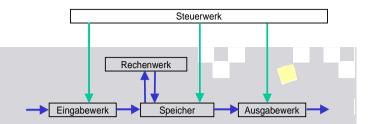


Von Neumann Architektur

- benannt nach John von Neumann (1903 1957)
- abstrakte, allgemein einsetzbare Rechnerarchitektur (unabhängig von der Anwendung des Rechners)
- wird von heutigen Rechnern (mehr oder weniger) umgesetzt
- abstrakte Sichtweise
- dient dem grundlegenden Verständnis der Funktionsweise eines Computers
- dient dem grundlegenden Verständnis der Abarbeitung von Software



Von Neumann Architektur



- Zur Lösung eines Problems muss von außen ein Programm eingegeben und im Speicher abgelegt werden.
- Ohne Programm ist der Rechner Maschine nicht arbeitsfähig.
- Programme, Daten inkl. Zwischen- und Endergebnisse nutzen den selben Speicher.
- Der Speicher ist in gleich große Zellen unterteilt, die fortlaufend nummeriert sind.

Von Neumann Architektur

- Über die Adresse einer Speicherzelle kann deren Inhalt gelesen oder geschrieben werden.
- Die Ausführung eines Programms wird durch das Steuerwerk gesteuert.
- Aufeinander folgende Befehle eines Programms werden in aufeinander folgenden Speicherzellen abgelegt.
- Das Ansprechen des nächsten Befehls geschieht vom Steuerwerk aus durch Erhöhen der Befehlsadresse um eins.
- Durch Sprungbefehle kann von der Bearbeitung der Befehle in der gespeicherten Reihenfolge abgewichen werden.

Steuerwerk

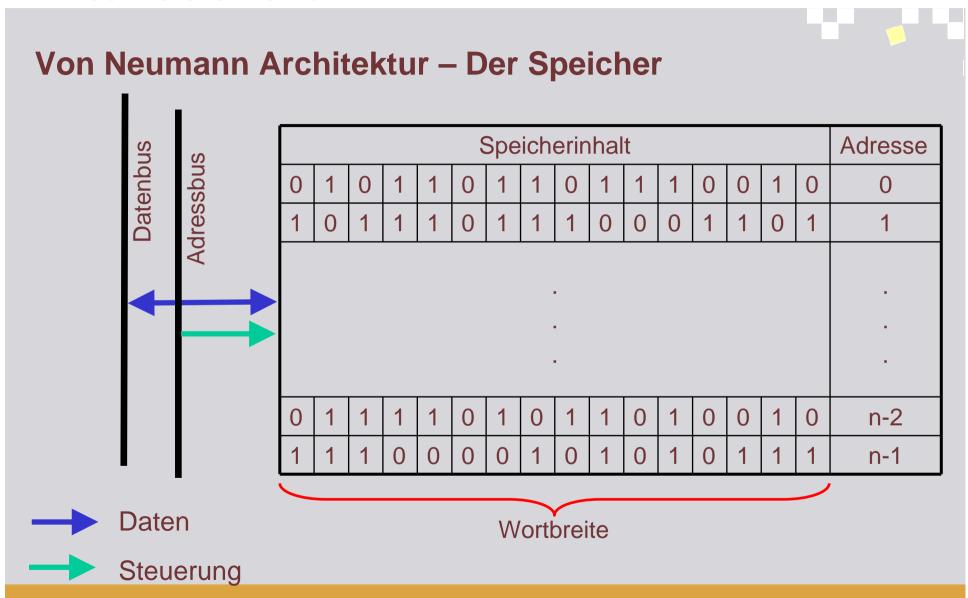
Rechenwerk

Steuerwerk Rechenwerk Speicher Ausgabewerk

Von Neumann Architektur

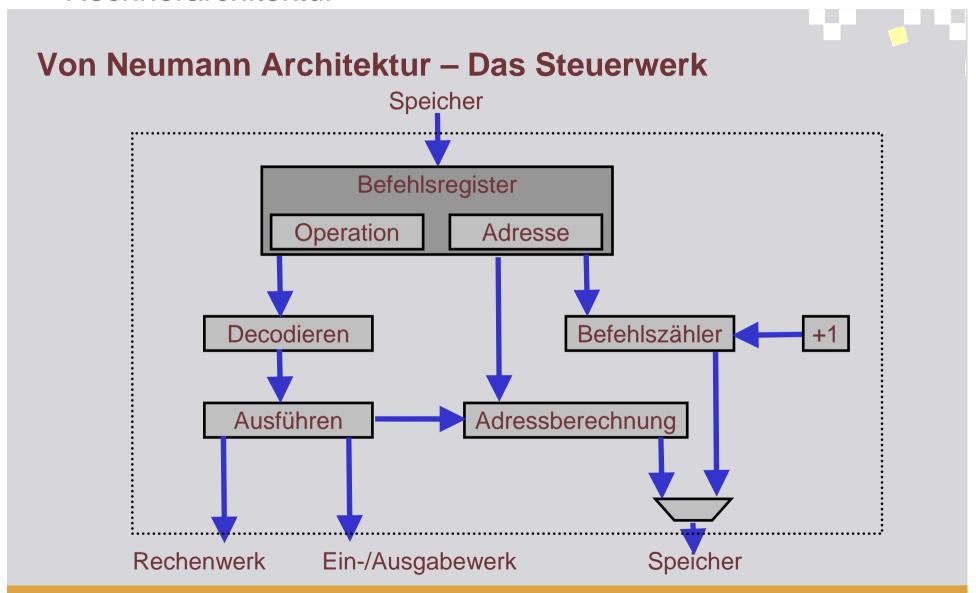
- Es gibt (mindestens)*)
 - arithmetische Befehle wie Addieren, Multiplizieren usw.
 - logische Befehle wie Vergleiche, logisches Und, Oder usw.
 - Transportbefehle, z. B. vom Speicher zum Rechenwerk und für die Ein-/Ausgabe
 - bedingte Sprünge (if 0 goto)

^{*)} Sprachumfang von Assemblersprachen



Von Neumann Architektur – Der Speicher

- Für den Zugriff auf den Speicher existieren zwei Leitungen (Busse): Adressbus und Datenbus
- Jede Speicherzelle umfasst w (die Wortbreite) Bits.
- Auf dem Adressbus wird die Adresse (Nummer) a der Speicherstelle übermittelt, auf die zugegriffen werden soll.
- Soll im Speicher geschrieben werden, wird die adressierte Speicherzelle mit dem Wert auf dem Datenbus überschrieben
- Soll im Speicher gelesen werden, wird der Wert der adressierten Speicherzelle auf den Datenbus geschrieben



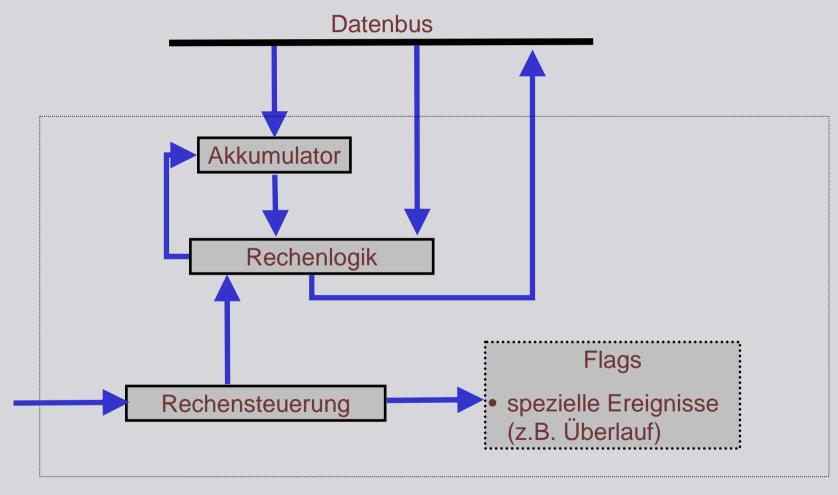
- steuert die Ausführung eines Programms
- holt Befehle nacheinander aus dem Speicher (fetch) in das Befehlsregister.
- Jeder Programmbefehl besteht aus zwei Teilen:
 - Der Operationsteil legt fest, was gemacht werden soll
 - Der Adressteil bestimmt, auf welche Daten der Befehl ggf. anzuwenden ist.

- Jeder Programmbefehl wird decodiert (decode)
- danach ausgeführt (execute) indem entsprechende Funktionseinheiten (z.B. Rechenwerk, Ein-Ausgabe) aktiviert werden.

- Das Befehlszählerregister enthält die Speicheradresse des aktuell ausgeführten Befehls
- Nach Ausführung eines Befehls wird das Befehlsregister auf die Adresse des nächsten auszuführenden Befehls geändert und der nächste Befehl wird geholt.
 - Befehlsregister + 1 (falls kein Sprungbefehl)
 - Sprungziel sonst

- Sind Daten für eine Befehlsausführung im Speicher abgelegt, so müssen diese vor Ausführung geholt bzw. nach Ausführung wieder gespeichert werden:
 - Zuerst wird bestimmt, auf welche Speicherstelle zugegriffen werden muss (Adressberechnung: address)
 - Dann wird der Speicherzugriff (read / write)
 durchgeführt. (der Befehl kann auch zwei oder oder mehr
 Worte umfassen)
- → Vollständiger Befehlszyklus: fetch → decode → address → read → excute → write

Von Neumann Architektur – Das Rechenwerk



Von Neumann Architektur – Das Rechenwerk

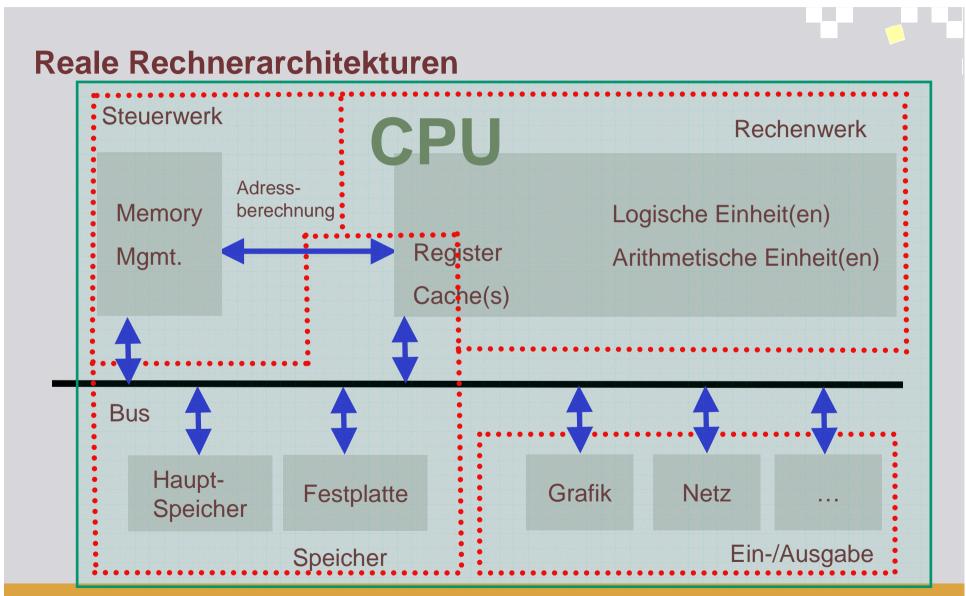
- Akkumulator dient als Speicher für Zwischenergebnisse.
- Beim klassischen Von-Neumann-Modell enthält der Akkumulator immer den ersten Operanden (evtl. vorher aus dem Speicher laden!) und das Ergebnis.
- Die Rechenlogik führt arithmetische Operationen aus

Grundlagen der Informatik

Rechnerarchitektur

Reale Rechnerarchitekturen





Reale Rechnerarchitekturen

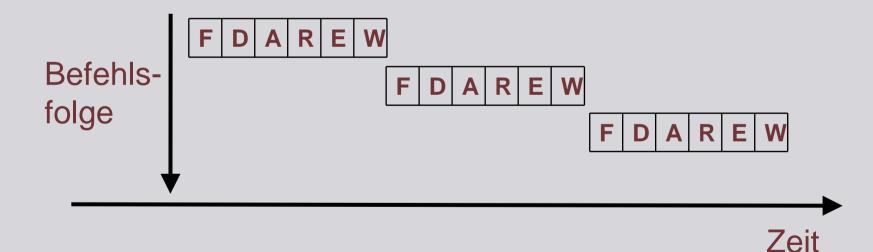
- Laden größerer Speicherbereiche in speziellen Speicher (Cache)
 - → Ausnutzen der "Lokalität" zusammengehöriger Daten
- Bearbeitung mehrerer Befehle gleichzeitig (Pipelining: Parallelität innerhalb der Befehlsausführung durch Überlagerung von Phasen aufeinanderfolgender Befehle

Reale Rechnerarchitekturen

ohne Pipelining

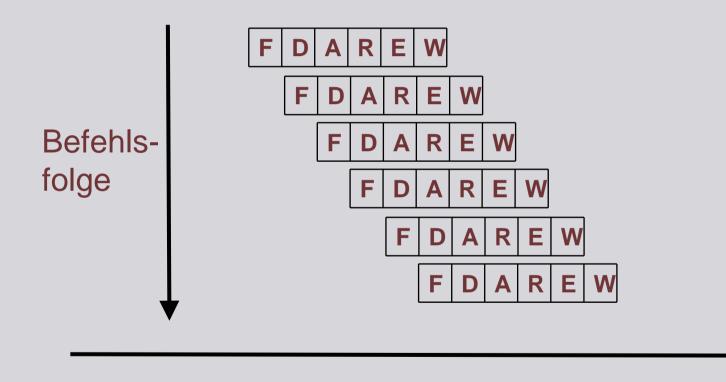
Befehlszyklus:

fetch → decode → address → read → excute → write



Reale Rechnerarchitekturen

mit Pipelining



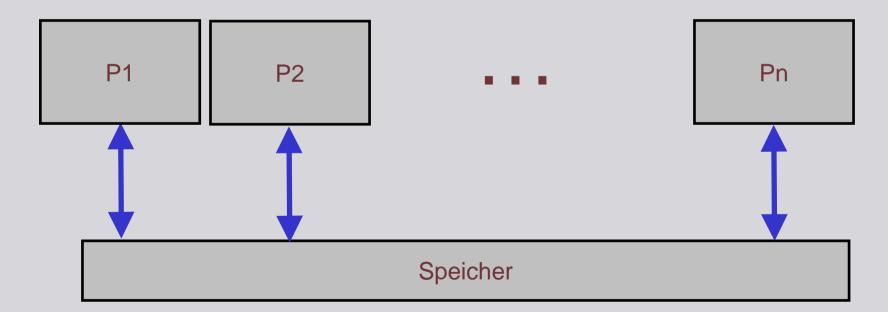
Zeit

Reale Rechnerarchitekturen

- Funktionale Paralellität
 - gleichzeitiges Nutzen "disjunkter" Teile des Rechenwerks (Ganzzahlarithmetik / Gleitkommarithmetik)
- Speicherhierarchien
 - sehr schnelle Cache Speicher
 - "langsamerer" Hauptspeicher"
 - langsamer Plattenspeicher

Reale Rechnerarchitekturen

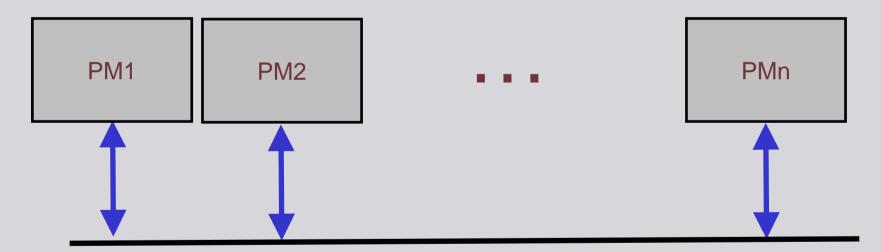
Parallele Prozessoren mit gemeinsamem Speicher (shared memory)



Pi Prozessor ohne Speicher

Reale Rechnerarchitekturen

Parallele Prozessoren mit verteiltem Speicher (distributed memory)



Kommunikationsbus

PMi Prozessor mit Speicher

Zum Schluss dieses Abschnitts ...

