1 Ćwiczenie 2

- 1. Zapewne pamiętasz o odkurzaczu omówionym w pierwszych dwóch wykładach. (i) Sformułuj problem jako problem przeszukiwania; tzn. musisz napisać stan początkowy, możliwe działania za pomocą funkcji Action(state), relację przejścia za pomocą funkcji Result(state, action) i stan celu. Proszę zobacz yć strona 9 wykładu 2. Zakładamy, że obie kwadraty A i B są brudne i agent znajduje się w kwadracie A. Zakładamy również, że agent ma trzy możliwe działania: ruszaj w lewo, ruszaj w prawo i ssać. (ii) Napisz program za pomocą algorytm 'Breadth First Search, aby agent mógł odszukiwać brud we wszystkich możliwych lokalizacjach i wyczyścić go (tzn., znalezienie ścieżkę z węzła początkowego do węzła docelowego. Wystarczy, aby program wydrukował każdą sekwencję akcji na konsoli, i pokazał kiedy osiąga cel (czyli ścieżka z węzła początkowego do węzła docelowego).

Stan docelowy to: [1][2][3] [4][5][6] [7][8][].

- (i) Opisz sformułowanie problemu jako problem przeszukiwania.
- (ii) Napisz program, używając przeszukiwania A^* (Zobacz numer wykładu 3). Uważamy, że każde krok kosztuje 1, a zatem koszty osiągnięcia stanu n z stanu początkowego (czyli g(n)) jest całkowita liczba kroków wymaganych do osiągnięcia stanu n. Możesz użyć funkcji heurystycznej, gdzie h(stan) = suma odległości bloku miasta (sum of city block distance). Wystarczy, aby program wydrukował każdą sekwencję akcji na konsoli, i pokazał kiedy osiąga cel.

(Uwaga: W celu wykonania (ii) byłoby dobrze stworzyć drzewo gry z powiązaną wartością f(n)=g(n)+h(n) dla każdego węzła.)

3. Zapewne pamiętasz o Trywialnej grze rozważanej w wykładach 3 i 4 (Zobacz strony 8-10 wykładu 4). Napisz program, aby znaleźć optymalną strategię dla MAX za pomocą algorytmu Maximin z przycinaniem $[\alpha, \beta]$ ($[\alpha, \beta]$ -prunning).