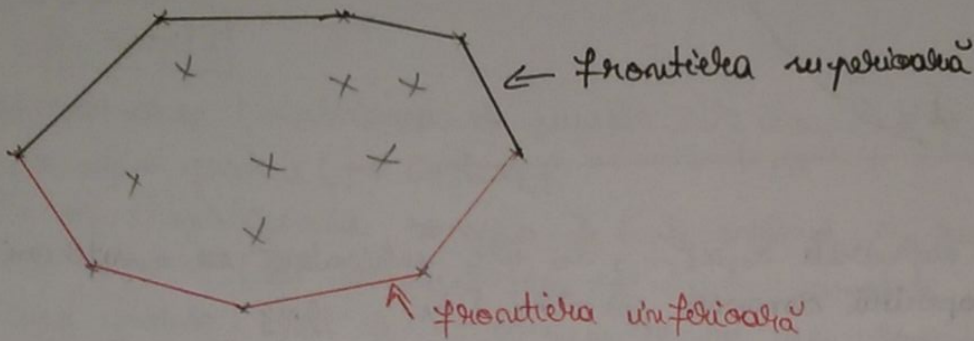


CURS 3

GEOMETRIE COMPUTAȚIONALĂ

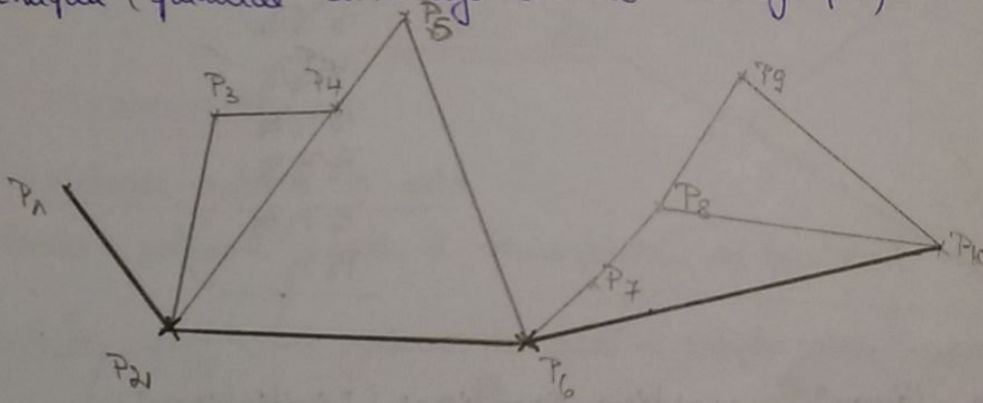
GRAHAM'S SCAN - variaanta ANDREW

- Sortarea lexicografică (\approx sortarea după unghiul polare atunci când abscisa polului este $-\infty$ de-a lungul axei Oy)
- se determină punctele „cel mai mic” și „cel mai mare”



- Principiul de lucru e același ca la Graham's scan (doar mirajele la stânga)

Exemplu (punctele sunt deja sortate lexicografic)



$P_1 P_2 \cancel{P_3} P_4$

$P_1 P_2 \cancel{P_4} P_5$
coliniare

$P_1 P_2 \cancel{P_5} P_6$

$P_1 P_2 P_6 \cancel{P_7} \cancel{P_8} \cancel{P_9} P_{10}$

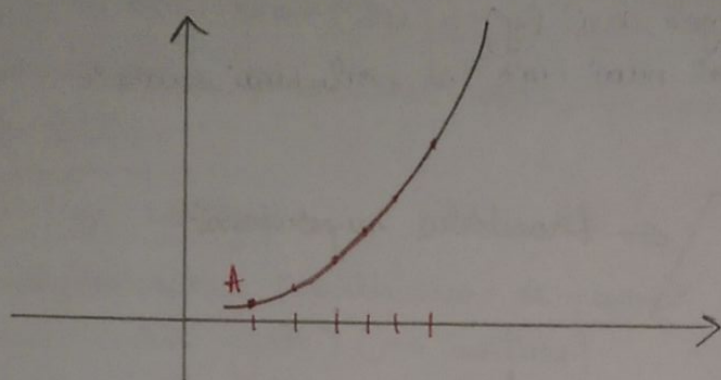
\Downarrow

$P_1 P_2 P_6 P_{10}$

TEOREMĂ Problema sortării poate fi transformată, în timp liniar, în problema acoperirii convexe.

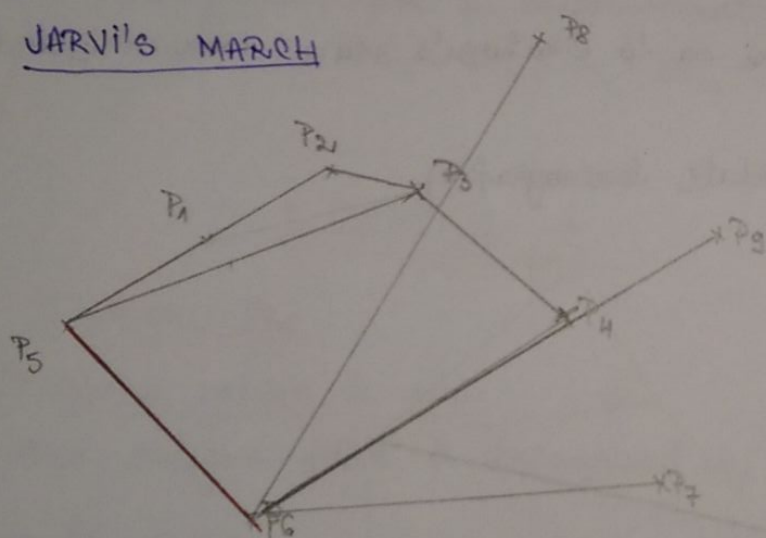
deni: Fie $x_1, x_2, \dots, x_n > 0$ (neapărat ordonate)

Se consideră parabola $y = x^2$ și punctele $A_i = (x_i, x_i^2)$ ($i=1, \dots, n$) pe această parabolă.



A sorta numerelor x_1, x_2, \dots, x_n este echivalent cu a determina frontiera acoperirii convexe pentru $\{A_1, \dots, A_n\}$

JARVI'S MARCH



~~Am luat la stânga lui~~
~~cu o convenție~~
 ~~P_1 e, mai la stânga~~

~~$P_5 P_1$~~
 ~~$P_5 P_2$~~
 ~~$P_5 P_3$~~
 ~~$P_5 P_4$~~
 ~~$P_5 P_6$~~
 ~~$P_5 P_7$~~
 ~~$P_5 P_8$~~
 ~~$P_5 P_6$~~
 ~~$P_5 P_6$~~
 ~~$P_5 P_6$~~
 ~~$P_5 P_6$~~

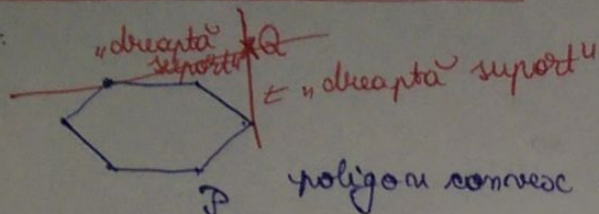
P_5 „cel mai la stânga” \rightarrow apăsăm frontierei („initializare”)

\rightarrow succesul lui P_5 este P_6 deoarece muchia P_5P_6 este „cea mai la dreapta”, adică toate celelalte puncte sunt în stânga sa.

Exercițiu: $P_5P_6 \rightarrow$ care sunt pașii efectuați pentru a determina succesul lui P_6 ?

ALGORITHM "DIVIDE ET IMPERA"

Obs:



poligon convex cu n puncte

Se cere $\text{Conv}(P \cup \{Q\})$ ← frontiera acoperirii convexe

- Determinarea frontierei acoperirii convexe pentru $P \cup \{Q\}$ se face în timp $O(n)$.

IDEE (pe scurt)

- preprocesarea (mulțimea de puncte este împărțită în jumătăți aproximativ egale) (→ sortare)
- date două poligoane convexe P_1 și P_2 , având n_1 , respectiv n_2 , puncte, "dreptele suport" (au proprietatea că toate punctele poligoanelor sunt de aceeași parte) pot fi determinate cu un algoritmul de complexitate $O(n_1 + n_2)$, $n_1 = \#P_1$, $n_2 = \#P_2 \Rightarrow$ complexitate $O(n \log n)$

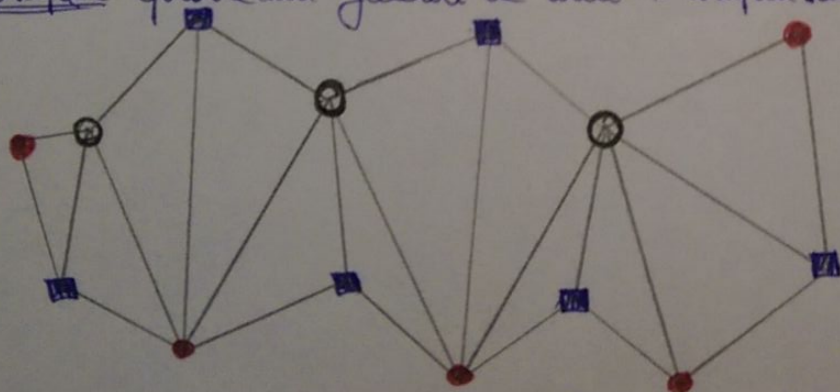
CAPITOL 2

TRIANGULĂRI

- Problema galeriei de artă

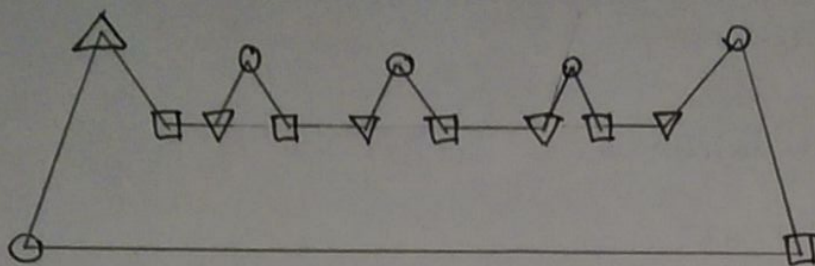
Orice poligon poate fi triangulat cu ajutorul diagonalelor (mai multe în cursul viitor)

Exemplu problema galeriei de artă → amplasarea camerelor



○ 3
■ 5
△ 6

TEOREMA GALERIEI DE ARTĂ; Uneori sunt necesare $\lceil \frac{n}{3} \rceil$ camere



• Antetodecarea suficientă

notăm cu n_1, n_2, n_3 nr. de vârfuri rotorate cu cele 3 culori: $n_1 + n_2 + n_3 = n$

Pp. abs. $n_1 > \lceil \frac{n}{3} \rceil \Rightarrow n_1 > \frac{n}{3}$ (propri. proprietăți întregi)

$$n_2 > \lceil \frac{n}{3} \rceil \Rightarrow n_2 > \frac{n}{3}$$

$$n_3 > \lceil \frac{n}{3} \rceil \Rightarrow n_3 > \frac{n}{3}$$

$$n_1 + n_2 + n_3 > n$$