# Metoda Programării Dinamice

# Exemplu



Se consideră vectorul  $w = (w_1, ..., w_n)$ .

Să se determine un subșir al lui w care nu conține elemente consecutive în w și are suma elementelor maximă

#### **Exemplu**

Pentru

$$w = (1, 4, 7, 5)$$

soluția este

(4, 5)

#### Problemă echivalentă

Se consideră un graf de tip lanţ cu  $V = \{v_1, ..., v_n\}$ . Vârfurile grafului au asociate ponderile  $w_1, ...,$  respectiv  $w_n$ . Să se determine o mulţime independentă de vârfuri (neadiacente) de pondere maximă

ponderea unei mulțimi de vârfuri = suma ponderilor vârfurilor



 Aplicații - probleme de alocare de resurse cu evitarea interferenței (indicată prin muchii -> graf de conflicte)

Ponderea asociată vârfurilor poate reprezenta cantitatea de date pe care stația trebuie să o transmită

Problemă - transmiterea cantității maxime de date fără interferențe

Maximum Weighted Independent Set

- Maximum Weighted Independent Set
  - pentru graful lanţ curs O(|V|)
  - pentru arbori seminar/laborator O(|V|)
  - pentru grafuri de intervale (asociate intersecției intervalelor)
    - = problema spectacolelor (planificării activităților) cu ponderi
    - tema laborator O(|V| log(|V|))
  - nu se cunosc algoritmi polinomiali în cazul general (NP-completitudine)

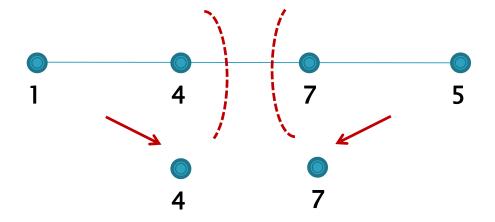
Abordare cu metoda Greedy



La un pas – este adăugat în soluție vârful de pondere maximă neadiacent cu cele deja selectate

Soluția:  $\{v_3, v_1\}$  cu ponderile  $\{7, 1\}$  – nu este optimă

Abordare cu metoda Divide et Impera



Incorect - reuniunea soluțiilor subproblemelor nu este o soluție posibilă (corectă) pentru problema inițială

#### Căutarea exhaustivă a soluției optime

Generarea tuturor soluțiilor posibile și determinarea celei optime - algoritm exponențial



Problema nu se poate rezolva folosind metode deja studiate



Analizăm structura unei soluții optime, evidențiind un element (primul/ultimul) al acesteia, pentru a determina subprobleme utile și relații de recurență

Fie  $S \subseteq V = \{v_1, ..., v_n\}$  o soluție optimă

• Dacă  $v_n \in S \Rightarrow S-\{v_n\}$  este soluție optimă pentru

$$G - \{v_n, v_{n-1}\}$$

Fie  $S \subseteq V = \{v_1, ..., v_n\}$  o soluție optimă

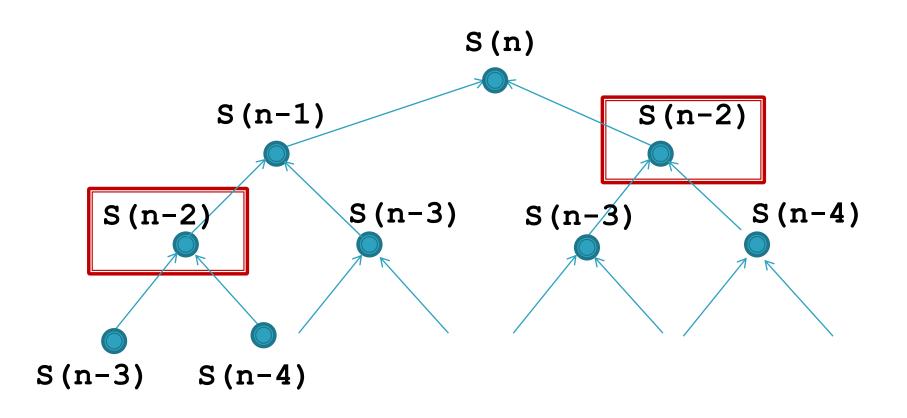
- Dacă  $v_n \in S \Rightarrow S-\{v_n\}$  este soluție optimă pentru  $G-\{v_n,\,v_{n-1}\}$
- Dacă  $v_n \notin S$  ⇒ S este soluție optimă pentru  $G \{v_n\}$

Fie  $S \subseteq V = \{v_1, ..., v_n\}$  o soluție optimă

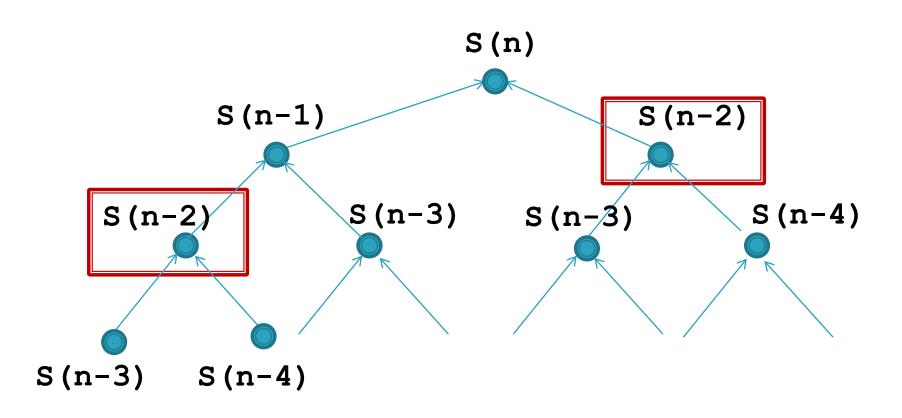
- Dacă  $v_n \in S$  ⇒ S-{ $v_n$ } este soluție optimă pentru $G-\{v_n, v_{n-1}\}$
- Dacă  $v_n \notin S \Rightarrow S$  este soluție optimă pentru  $G \{v_n\}$
- Dacă am ști deja soluțiile pentru grafurile  $G-\{v_n, v_{n-1}\}$  și  $G-\{v_n\}$ , am putea determina S alegând dintre cele două situații cazul în care se obține soluția optimă

#### Recurență:

- Notăm S(i) = ponderea maximă a unei mulțimi independete în graful indus de vârfurile {v<sub>1</sub>,..., v<sub>i</sub>}
- $S(n) = \max\{ S(n-2) + w_n, S(n-1) \}$
- $\circ$  S(1) = W<sub>1</sub>, S(0) = 0



Subproblemele se repetă - algoritm exponențial

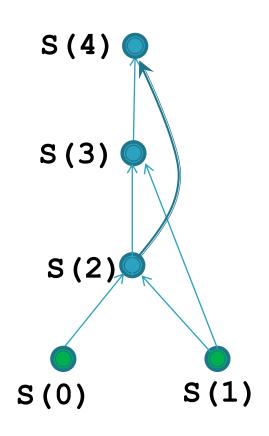




Putem evita rezolvarea unei subprobleme de mai multe ori?

#### Recurență:

- $S(n) = max\{ S(n-2) + w_n, S(n-1) \}$
- Memorăm într-un vector rezultatele subproblemelor deja rezolvate (memoizare) ⇒ o subproblemă va fi rezolvată o singură dată - algoritm O(n)



Variantă- implementare iterativă a recurenței (bottom-up)

# Implementare recursivă – memoizare

```
void sol(int n){
   if(n==0) {s[0]=0;return;}
   if(n==1) {s[1]=w[1]; return;}
   if (s[n-1]==0) //nerezolvata
          sol(n-1);
   if (s[n-2]==0) //nerezolvata
          sol(n-2);
   s[n] = max(s[n-2]+w[n],s[n-1]);
for (int i=0; i <= n; i++)
     s[i]=0; //initial-nerezolvate pt n>1
```

# Implementare iterativă

```
int SolNerec(int n) {
         s[0] = 0;
         s[1] = w[1];
         for(int i=2;i<=n;i++)</pre>
                 s[i] = max(s[i-2]+w[i],s[i-1]);
         return s[n];
 int solNerecFaraVector(int n) { //similar Fibonacci
          if(n==0) return 0;
          int i,s0,s1,si;
          s0 = 0; s1 = w[1];
          for(i=2;i<=n;i++){
                  si = max(s0+w[i],s1);
                  s0 = s1; s1 = si;
          }
          return s1;
```



Cum putem determina și o submulțime optimă, nu doar ponderea?



Cum putem determina și o submulțime optimă, nu doar ponderea?

 Din relația de recurență putem deduce ce vârfuri au fost selectate în soluție

$$s[n] = max{ s[n-2]+w[n], s[n-1]}$$

•

•



Cum putem determina și o submulțime optimă, nu doar ponderea?

 Din relația de recurență putem deduce ce vârfuri au fost selectate în soluție

$$s[n] = max{ s[n-2]+w[n], s[n-1]}$$

- Dacă s[n] = s[n-2]+w[n], vârful n se adaugă în soluție și problema se reduce la primele n-2 vârfuri
- Dacă s[n] = s[n-1], nu se adaugă nici un vârf la soluție și problema se reduce la primele n-1 vârfuri

```
void afisRec(int s[],int n) {
    if(n==0) return;
    if(n==1){
           cout<<n<<" de pondere "<<w[n]<<endl;</pre>
           return;
    if(s[n] == s[n-2] + w[n]) {
          afisRec(s,n-2);
            cout<< n<<" de pondere "<w[n];</pre>
    else
          afisRec(s,n-1);
```

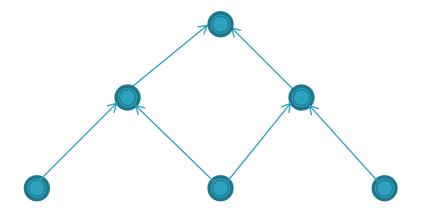


TEMĂ – rezolvați problema pentru un arbore oarecare O(n)

# Concluzii

- Greedy nu furnizează mereu soluția optimă
- > Alte exemple:
  - Problema rucsacului, cazul discret
  - Problema monedelor, cazul general

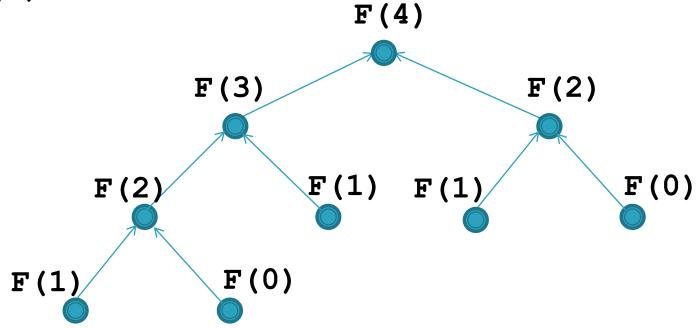
Divide et Impera - ineficientă dacă subproblemele se repetă



Exemplu - Calculăm numărul Fibonacci F (n)

$$F(n) = F(n-1)+F(n-2)$$
  
 $F(0) = F(1) = 1$ 

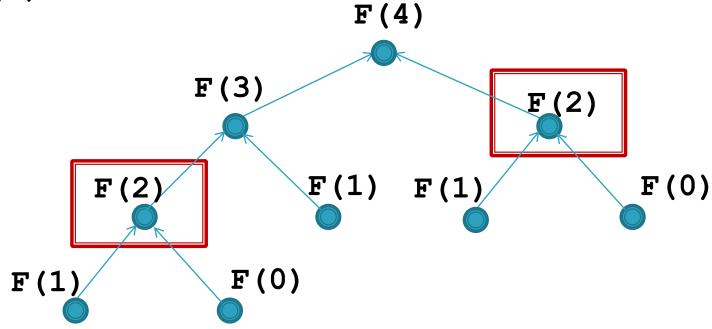
F(4)



Exemplu - Calculăm numărul Fibonacci F (n)

$$F(n) = F(n-1)+F(n-2)$$
  
 $F(0) = F(1) = 1$ 

F(4)



#### Soluţii

- reducere la subprobleme utile + relaţii de recurenţă
- rezolvarea eficientă a subproblemelor
  - recursiv cu memoizare (salvarea rezultatelor subproblemelor deja rezolvate)
  - algoritmi iterativi buttom-up

Metoda programării dinamice