

# Invertibilitet og underrum af $\mathbb{R}^n$ ,

## Afsnit 2.3, 2.8

10. marts 2025

Lineær Algebra

Forår 2025



AALBORG UNIVERSITY  
DENMARK

Del I

Repetition

# Quiz



Gå til hjemmesiden

<https://poll.math.aau.dk/wjahjgtr>

# Matrixinvers



## Definition

En  $n \times n$ -matrix  $A$  kaldes inverterbar, hvis der eksisterer en matrix  $A^{-1}$ , så

$$AA^{-1} = I_n \quad \text{og} \quad A^{-1}A = I_n.$$

Matricen  $A^{-1}$  kaldes den inverse til  $A$ .

# Beregning af matrixinvers

$$A^T = \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix}$$

For en  $2 \times 2$ -matrix  $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$  med  $\det A \neq 0$  har vi

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

For større matricer skal vi

- ▶ Opskrive matricen  $[A \mid I]$ , og rækkereducere til  $[R \mid B]$
- ▶ Hvis...
  - ▶ ... $R = I$ , er  $A$  inverterbar, og  $A^{-1} = B$
  - ▶ ... $R \neq I$ , er  $A$  ikke inverterbar

# Egenskaber



Hvis  $A$  og  $B$  er inverterbare, gælder

- ▶  $(A^{-1})^{-1} = A$
- ▶  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$

Bemærk desuden, at den inverse er entydig

Del II

Nyt stof

# Kriterier for invertibilitet



Vi har set, at vi kan finde den inverse, hvis den eksisterer.

Kan vi sige noget generelt om, hvornår den inverse eksisterer?



# En LAAANG sætning

## Sætning (side 130)

Lad  $A$  være en  $\underline{n \times n}$ -matrix. Følgende udsagn er ækvivalente.

1.  $A$  er inverterbar
2.  $A$  er rækkeækvivalent til  $I_n$   $A \sim I_n$
3.  $A$  har  $n$  pivotsøjler
4. Ligningen  $A\mathbf{x} = \mathbf{0}$  har kun den trivielle løsning  $(\mathbf{x} = \mathbf{0})$
5. Søjlerne i  $A$  er lineært uafhængige
6. Den lineære transformation  $\mathbf{x} \mapsto A\mathbf{x}$  er injektiv
7. Ligningen  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  har mindst én løsning for hvert  $\mathbf{b}$  i  $\mathbb{R}^n$  præcis
8. Søjlerne i  $A$  udspænder  $\mathbb{R}^n$
9. Den lineære afbildning  $\mathbf{x} \mapsto A\mathbf{x}$  afbilder  $\mathbb{R}^n$  surjektivt til  $\mathbb{R}^n$
10. Der eksisterer en  $n \times n$ -matrix  $B$ , så  $BA = I_n$
11. Der eksisterer en  $n \times n$ -matrix  $C$ , så  $AC = I_n$
12.  $A^T$  er en inverterbar matrix

Hvis  $A\mathbf{x} = A\mathbf{y}$ , så  
er  $\mathbf{x} = \mathbf{y}$ .

For hvert  $\mathbf{y}$   
i drop-mængde  
eksisterer et  
 $\mathbf{x}$  i def-mængde  
så  $A\mathbf{x} = \mathbf{y}$

# Lang sætning, korte eksempler

## Eksempel

Er  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & -2 \end{bmatrix}$  inverterbar?  
 $a_1 \quad a_2 \quad a_3$

$a_1 + a_3 = a_2$   
 Den søjle er lin. afh.  
 Sætningen giver dermed,  
 at  $A$  ikke er inverterbar.

## Eksempel

En  $n \times n$ -matrix  $B$  er inverterbar, og  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$ . Har ligningen  $B\mathbf{x} = \mathbf{b}$  en løsning?

Plk. 7 giver, at  $B\mathbf{x} = \mathbf{b}$  har mindst én løsning  
 Faktisk har vi præcis én løsning:

$$B\mathbf{x} = \mathbf{b} \iff \mathbf{x} = B^{-1}\mathbf{b}$$



# Inverterbare lineære afbildninger

Vi siger, at en lineær afbildning  $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  er inverterbar, hvis der eksisterer en afbildning  $S: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ , sådan at

$$S(T(\mathbf{x})) = (S \circ T)(\mathbf{x}) = \mathbf{x} \quad \text{for alle } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$$

og

$$(T \circ S)(\mathbf{x}) = \mathbf{x} \quad \text{for alle } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$$

I stil med matricer, kaldes  $S$  den inverse til  $T$  og den noteres  $S = T^{-1}$

# Sammenhæng med standardmatricer



## Sætning

*Lad  $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  være en lineær afbildning med standardmatrix  $A$ . Da er  $T$  inverterbar, hvis og kun hvis  $A$  er inverterbar.*

*Når  $T$  er inverterbar gælder desuden, at  $T^{-1}$  har standardmatrix  $A^{-1}$ .*

# Sammenhæng med standardmatricer

## Eksempel

Den lineære afbildning  $R_{\frac{\pi}{4}} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  er en rotation med  $\frac{\pi}{4}$  radianer omkring Origo. Dens standardmatrix er

$$A_{\frac{\pi}{4}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

I kan tjekke, at  $A_{\frac{\pi}{4}}^{-1} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$ , som svarer til rotationen

$(R_{\frac{\pi}{4}})^{-1} = R_{\frac{-\pi}{4}}$  i modsat retning

# Underrum af $\mathbb{R}^n$



Når vi taler om *underrum* af  $\mathbb{R}^n$ , mener vi en mængde af vektorer i  $\mathbb{R}^n$ , der opfører sig “pænt” under linearkombinationer.

Mere præcist kaldes  $V \subseteq \mathbb{R}^n$  et underrum, hvis

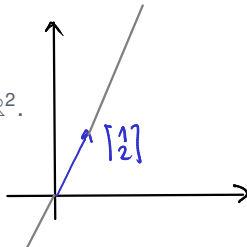
- ▶  $\mathbf{0}$  ligger i  $V$
- ▶ Hvis  $\mathbf{u}$  og  $\mathbf{v}$  begge er vektorer i  $V$ , så er også  $\mathbf{u} + \mathbf{v}$  i  $V$
- ▶ Hvis  $\mathbf{u}$  er en vektor i  $V$  og  $s$  er en skalar, så ligger  $s\mathbf{u}$  i  $V$

# Underrum af $\mathbb{R}^n$

## Eksempel

Linjen  $L = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\} = \left\{ r \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \mid r \in \mathbb{R} \right\} \text{ i } \mathbb{R}^2.$

"hvorn der  
gælder"



OK ►  $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$  ligger i  $L$

$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} = 0 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \in L$

OK ► Hvis  $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in L$ , har vi...

$\mathbf{u} = r_u \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \mathbf{v} = r_v \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}.$

$\mathbf{u} + \mathbf{v} = r_u \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} + r_v \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \underbrace{(r_u + r_v)}_{\text{bare et nyt } r} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \in L$

OK ► Hvis  $\mathbf{v} \in L$  og  $s \in \mathbb{R}$ , har vi...

$\mathbf{v} = r_v \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \quad s\mathbf{v} = \underbrace{(sr_v)}_{\text{Er bare et nyt } r} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \in L$

# Simple underrum



## Eksempel

$\mathbb{R}^n$  er et underrum af sig selv

## Eksempel

$V = \{\mathbf{0}\}$  er et underrum

## Eksempel

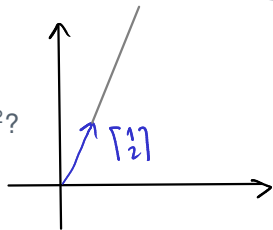
Linjer gennem Origo er underrum



# Ikke-eksempler

## Eksempel

Er  $V = \left\{ r \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \mid r \geq 0 \right\}$  et underrum af  $\mathbb{R}^2$ ?



ok  $\cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \in V?$   $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} = 0 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \in V$   
 $\uparrow$   
 $0 \geq 0$

ok  $\cdot$  Hvis  $u, v$  ligger i  $V$ , ligger så også  $u+v$  i  $V$ ?

$u = r_u \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$   $v = r_v \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$   $u+v = (r_u + r_v) \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \in V$   
 $r_u \geq 0$   $r_v \geq 0$   $r_u + r_v \geq 0$  ok

Holder ikke  $\cdot$  Hvis  $u \in V$ , ligger så også  $su \in V$ ?  
 Tag  $u = 1 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$  og  $s = -1$   $su = (-1) \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$   $-1 \geq 0$  Nej

# Søjlerummet for en matrix

For en matrix  $A = [\mathbf{a}_1 \ \mathbf{a}_2 \ \cdots \ \mathbf{a}_n]$  definerer vi søjlerummet

$$\text{Col}(A) = \text{Span}\{\mathbf{a}_1 \ \mathbf{a}_2 \ \cdots \ \mathbf{a}_n\}$$

Det vil sige, at søjlerummet er... *alle vektorer på form*

$$c_1 \mathbf{a}_1 + c_2 \mathbf{a}_2 + \cdots + c_n \mathbf{a}_n$$

# Søjlerummet for en matrix

## Eksempel

$$\text{Col}(I_n) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \dots, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix} \right\} = \mathbb{R}^n$$

## Eksempel

$$\text{Lad } A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & -1 \\ 4 & 1 & 1 & -1 \\ 3 & -2 & 2 & 2 \end{bmatrix}. \text{ Hvad er } \text{Col}(A)?$$

$$\text{Col}(A) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\}$$

# Col( $A$ ) er et underrum



Lad  $A$  være en  $n \times m$ -matrix

Der er en grund til, at vi kalder Col( $A$ ) for søjlerummet:  
Det er nemlig et underrum af  $\mathbb{R}^n$

# Nulrummet for en matrix

For en matrix  $A$  definerer vi nulrummet  $\text{Nul}(A)$  til at være mængden af alle løsninger til  $A\mathbf{x} = \mathbf{0}$ .

Hvor mange indgange har vektorerne i  $\text{Nul}(A)$ , når  $A$  er en  $n \times m$ -matrix?

$$n \begin{matrix} m \\ [A] | x \end{matrix} m$$

Vektorene i  $\text{Nul}(A)$   
 har  $m$  indgange, så de  
 ligger i  $\mathbb{R}^m$

# Nulrummet for en matrix

$$[0, 0, 0, 0]^T \in \text{Nul}(A)$$

## Eksempel

Lad  $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & -1 \\ 4 & 1 & 1 & -1 \\ 3 & -2 & 2 & 2 \end{bmatrix}$ . Ligger  $[0, 0, 0]^T$  i  $\text{Nul}(A)$ ?

Gør  $[0, 5, 0, 5]^T$ ?

$$A \begin{bmatrix} 0 \\ 5 \\ 0 \\ 5 \end{bmatrix} = 5 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix} + 5 \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Dvs. at

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 5 \\ 0 \\ 5 \end{bmatrix} \in \text{Nul}(A)$$

Nøj, for  
 $A \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$  er ikke  
def!

## Eksempel

I får at vide, at vektorerne  $\mathbf{v}$  og  $\mathbf{w}$  begge ligger i  $\text{Nul}(A)$ . Ligger  $\mathbf{v} + \mathbf{w}$  også i  $\text{Nul}(A)$ ?

dvs  $A\mathbf{v} = \mathbf{0}$  og  $A\mathbf{w} = \mathbf{0}$

$$A(\mathbf{v} + \mathbf{w}) = A\mathbf{v} + A\mathbf{w} = \mathbf{0} + \mathbf{0} = \mathbf{0}$$

Konklusion:  $\mathbf{v} + \mathbf{w} \in \text{Nul}(A)$

# Nulrummet for en matrix

## Eksempel

Systemet med totalmatrix  $[A \mid \mathbf{0}] = \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 0 \end{array} \right]$  har løsningerne

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = s \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Det vil sige, at  $\text{Nul}(A) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$

# Nul( $A$ ) er et underrum



Lad  $A$  være en  $n \times m$ -matrix

Igen Nul( $A$ ) kaldes *nulrummet*:  
Det er et underrum af  $\mathbb{R}^m$



# Forskel mellem $\text{Col}(A)$ og $\text{Nul}(A)$

Bemærk forskellen mellem søjlerummet og nulrummet

Når  $A$  er en  $n \times m$ -matrix, indeholder...

- ▶ ...  $\text{Col}(A)$  vektorer fra  $\mathbb{R}^n$
- ▶ ...  $\text{Nul}(A)$  vektorer fra  $\mathbb{R}^m$

# Overflødige vektorer



Vi så tidligere, at matricen  $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & -1 \\ 4 & 1 & 1 & -1 \\ 3 & -2 & 2 & 2 \end{bmatrix}$  har søjlerum

$$\text{Span} \left\{ \underbrace{\begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix}}_{a_1}, \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix}}_{a_2}, \underbrace{\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}}_{a_3}, \underbrace{\begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}}_{a_4 = -a_2} \right\}$$

# Basis for underrum

## Definition

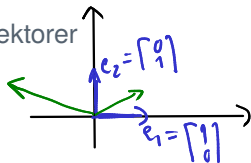
En mængde  $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$  kaldes en basis for underrummet  $V$ , hvis

- ▶  $\mathcal{B}$  er lineært uafhængig
- ▶  $V = \text{Span}(\mathcal{B})$

(vi har ikke for mange vektorer)  
(vi har ikke for få vektorer)

Et underrum kan have flere forskellige baser

Det kan dog vises, at alle baser har samme antal vektorer



# Basis for $\text{Col}(A)$

Lad  $R$  være matricen

$$R = \begin{matrix} & \begin{matrix} r_1 & r_2 & r_3 & r_4 \end{matrix} \\ \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

på reduceret trappeform. Heraf aflæses  $R[2, -1, 0, 0]^T = \mathbf{0}$  og  $R[2, 0, 2, -1]^T = \mathbf{0}$ .

I forhold til søjlerne i  $R$  betyder dette...  $2r_1 - r_2 = \vec{0}$

$$2r_1 + 2r_3 - r_4 = \vec{0}$$

$$\Rightarrow r_4 = 2r_1 + 2r_3$$

$\Rightarrow r_2 = 2r_1$   
 Altså, vektorerne er lin. afh.  
 og  $r_2$  og  $r_4$  kan beskrives  
 ved  $r_1$  og  $r_3$

Altså er de lineært uafhængige søjler i  $R$ ...

$r_1$  og  $r_3$

# Basis for $\text{Col}(A)$

$$\text{Matricen } A = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & a_4 \\ 1 & 2 & 0 & 2 \\ 2 & 4 & 1 & 6 \\ 3 & 6 & 1 & 8 \end{bmatrix} \text{ opfylder } A \sim R.$$

Dermed er  $\mathbf{x}$  en løsning til  $A\mathbf{x} = 0$ , hvis og kun hvis...  $R\mathbf{x} = 0$

Løsningerne  $[2, -1, 0, 0]^T$  og  $[2, 0, 2, -1]^T$  giver altså ligningerne

$$2a_1 - a_2 = \bar{0}$$

$$a_2 = 2a_1$$

Igen kan  $a_2$  og  $a_4$   
beskrives som lin.komb.  
af  $a_1$  og  $a_3$

$$2a_1 + 2a_3 - a_4 = \bar{0}$$

$$a_4 = 2a_1 + 2a_3$$

Igen er de lineært uafhængige søjler...

$a_1$  og  $a_3$  - Faktisk er  $\{a_1, a_3\}$  en basis for  $\text{Col}(A)$ . Det er netop pivotsøjlerne.

# Pas på



Vi skal tage pivotsøjlerne fra den oprindelige matrix  $A$ , *ikke* den rækkereducerede  $R$

Generelt ligger søjlerne i  $R$  *ikke* i  $\text{Col}(A)$

# At finde en basis

$$c_1 b_1 + c_2 b_2 + 0 b_3 + c_4 b_4 - b_5 = \vec{0}$$

## Eksempel

Det kan vises, at

$$B = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 2 & 7 & 8 \\ 3 & 7 & -4 & 3 & 5 \\ 1 & 3 & -2 & 4 & 4 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & \frac{5}{8} \\ 0 & 1 & -1 & 0 & \frac{1}{8} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{3}{4} \end{bmatrix}.$$

Find en basis for  $\text{Col}(B)$ , og udtryk  $\mathbf{b}_5$  i denne basis.

En basis for  $\text{Col}(B)$  er  $\left\{ \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 7 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 7 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} \right\}.$

Vi søger  $c_1, c_2$  og  $c_4$  s.a.  $c_1 b_1 + c_2 b_2 + c_4 b_4 = b_5$

$$b_5 = \begin{bmatrix} 8 \\ 5 \\ 4 \end{bmatrix} = \frac{5}{8} \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 2 \\ 7 \\ 3 \end{bmatrix} + \frac{3}{4} \begin{bmatrix} 7 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$$

# Basis for $\text{Nul}(A)$



For nulrummet har vi allerede en metode til at finde en basis:  
den parametriske løsning

Vektorerne, der indgår i den parametriske løsning, danner en basis



# Basis for $\text{Nul}(A)$

## Eksempel

Vi så tidligere på  $\left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 0 \end{array} \right]$  med parametrisk løsning

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = s \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

En basis for  $\text{Nul}(A)$  er

$$\left\{ \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$