



TAREA 3

Ejercicio 1

Solución, expandiendo los operadores de momento angular y se utiliza la siguiente propiedad: $[AB, C] = A[B, C] + [A, C]B$.

- Demostrar $[L_x, Y] = i\hbar Z$

$$\begin{aligned} &= [YP_z, Y] - [ZP_y, Y] \\ &= Y[P_z, Y] + [Y, Y]P_z - Z[P_z, Y] - [Z, Y]P_y \\ &= -Z[P_y, Y] = -Z(-i\hbar) \\ &= i\hbar Z. \end{aligned}$$

- Demostrar $[L_x, P_y] = i\hbar P_z$

$$\begin{aligned} &= [YP_z, P_y] - [ZP_y, P_y] \\ &= Y[P_z, P_y] + [Y, P_y]P_z \\ &= i\hbar P_z. \end{aligned}$$

- Demostrar $[L_x, P^2] = 0$

$$\begin{aligned} &= [L_x, P_x^2 + P_y^2 + P_z^2] \\ &= \underbrace{[YP_z, P_x^2]}_0 + \underbrace{[YP_z, P_y^2]}_{2i\hbar P_y P_z} + \underbrace{[YP_z, P_z^2]}_0 - \underbrace{[ZP_y, P_x^2]}_0 - \underbrace{[ZP_y, P_y^2]}_0 - \underbrace{[ZP_y, P_z^2]}_{2i\hbar P_z P_y} \\ &= 2i\hbar[P_y, P_z] = 0 \end{aligned}$$

Ejercicio 2

Ejercicio 3

Ejercicio 4

Sabiendo que

$$\begin{aligned} L^2 |l, m\rangle &= \hbar^2 l(l+1) |l, m\rangle \\ L_z |l, m\rangle &= \hbar m |l, m\rangle. \end{aligned}$$

Ya se tiene la base propia, teniendo que $m \in [-l, l]$ entonces GRAFICA! Además, se tiene que

$$\begin{aligned} L_+ |l, m\rangle &= C_+ |l, m\rangle \\ L_- |l, m\rangle &= C_- |l, m\rangle, \end{aligned}$$

cuyas constantes (según Zettili) son

$$C_{\pm} = \hbar \sqrt{l(l+1) - m(m \pm 1)}.$$

Encontrando las representaciones matriciales ($m' \neq m$ y $l = l' = 1$) $\langle l, m | \hat{A} | l', m' \rangle$

$$\begin{aligned} \langle 1, 0 | L_- | 1, 1 \rangle &= \sqrt{2} \hbar \\ \langle 1, -1 | L_- | 1, 0 \rangle &= \sqrt{2} \hbar \\ L_- &= \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

el resto son cero.

$$\begin{aligned} \langle 1, 1 | L_+ | 1, 0 \rangle &= \sqrt{2} \hbar \\ \langle 1, 0 | L_+ | 1, -1 \rangle &= \sqrt{2} \hbar \\ L_+ &= \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

L_z es más claro por su definición

$$\begin{aligned} \langle 1, 1 | L_z | 1, 1 \rangle &= \hbar \\ \langle 1, 0 | L_z | 1, 0 \rangle &= 0 \\ \langle 1, -1 | L_z | 1, -1 \rangle &= -\hbar \\ L_z &= \hbar \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Teniendo la relación entre los operadores escalera y L_y y L_x

$$\begin{aligned} L_x &= \frac{1}{2}(L_+ + L_-), \\ L_y &= \frac{i}{2}(L_- - L_+). \end{aligned}$$

Reemplazando y sumando las matrices, se tiene

$$\begin{aligned} L_x &= \frac{\hbar}{2\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \\ L_y &= \frac{\hbar}{2\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Y $L^2 = L_x^2 + L_y^2 + L_z^2$, utilizando mathematica

$$L^2 = \frac{\hbar^2}{4} \begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}.$$

Ejercicio 5