



## TAREA 4

### Ejercicio 1

Sabiendo que los operadores se pueden escribir en términos de los operadores escalera

$$L_x = \frac{1}{2}(L_+ + L_-)$$

$$L_y = \frac{1}{2}(L_- - L_+),$$

Entonces, es claro que  $\langle L_x \rangle = 0$  dado que  $\langle L_+ \rangle = \langle L_- \rangle = 0$ . Ahora  $L_x^2 = \frac{1}{4}(L_+^2 + L_+L_- + L_-L_+ + L_-^2)$ , por lo anterior  $\langle L_+^2 \rangle = \langle L_-^2 \rangle = 0$ , entonces

$$\langle L_x^2 \rangle = \frac{1}{4} \langle L_+L_- + L_-L_+ \rangle,$$

$$\langle L_y^2 \rangle = -\frac{1}{4} \langle -L_+L_- - L_-L_+ \rangle,$$

lo que implica que  $\langle L_x^2 \rangle = \langle L_y^2 \rangle$ . Calculando su valor, tomamos la relación  $\langle L_x^2 \rangle = \langle L_y^2 \rangle = \frac{1}{2}[\langle L^2 \rangle - \langle L_z^2 \rangle]$ , entonces

$$\langle L_x^2 \rangle = \langle L_y^2 \rangle = \frac{\hbar^2}{2} [l(l+1) - m^2].$$

### Ejercicio 2

Partiendo de la definición de los operadores

$$L_x = i\hbar \left( Z \frac{\partial}{\partial y} - Y \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

$$L_y = i\hbar \left( X \frac{\partial}{\partial z} - Z \frac{\partial}{\partial x} \right)$$

$$L_z = i\hbar \left( Y \frac{\partial}{\partial x} - X \frac{\partial}{\partial y} \right).$$

Utilizando la regla de la cadena y trasladando a coordenadas esfericas

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \sin \theta \cos \phi$$

$$\frac{\partial r}{\partial y} = \sin \theta \sin \phi$$

$$\frac{\partial r}{\partial z} = \cos \theta$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial x} = \frac{1}{r} \cos \theta \cos \phi$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial y} = \frac{1}{r} \cos \theta \sin \phi$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial z} = -\frac{1}{r} \sin \theta$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = -\frac{1}{r} \frac{\sin \phi}{\sin \theta}$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial y} = \frac{1}{r} \frac{\cos \phi}{\sin \theta}$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial z} = 0.$$

reemplazando en la definición de los operadores junto con la regla de la cadena. Por lo tanto, se tiene

$$L_x = i\hbar \left( \sin \phi \frac{\partial}{\partial \theta} + \cot \theta \cos \phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right),$$

lo mismo para  $y$

$$L_y = i\hbar \left( -\cos \phi \frac{\partial}{\partial \theta} + \cot \theta \sin \phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right)$$

y

$$L_z = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \phi}.$$

Ahora, encontrando el cuadrado de cada componente, se tiene

$$\begin{aligned} L_x^2 &= -\hbar^2 \left( \sin \phi \frac{\partial}{\partial \theta} + \cot \theta \cos \phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \left( \sin \phi \frac{\partial}{\partial \theta} + \cot \theta \cos \phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right), \\ L_y^2 &= -\hbar^2 \left( -\cos \phi \frac{\partial}{\partial \theta} + \cot \theta \sin \phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \left( -\cos \phi \frac{\partial}{\partial \theta} + \cot \theta \sin \phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right), \\ L_z^2 &= -\hbar^2 \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}. \end{aligned}$$

Luego de un poco de álgebra, se llega a

$$L^2 = -\hbar^2 \left[ \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right].$$

### Ejercicio 3

