Osciladores Acoplados

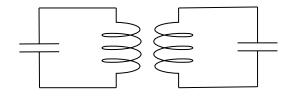
Didáctica de la Física

Diego Sarceño 201900109

12 de abril de 2023

Capítulo 9 Problema 6 Enunciado

MAMABICHO



$$q_1(t) = X_1 \cos \frac{(\omega_1 + \omega_2)t}{2} \cos \frac{(\omega_1 - \omega_2)t}{2} + X_2 \sin \frac{(\omega_1 + \omega_2)t}{2} \sin \frac{(\omega_2 - \omega_2)t}{2}$$

$$q_2(t) = X_1 \sin \frac{(\omega_1 + \omega_2)t}{2} \sin \frac{(\omega_2 - \omega_1)t}{2} + X_2 \cos \frac{(\omega_1 + \omega_2)t}{2} \cos \frac{(\omega_1 - \omega_2)t}{2}$$



GRACIAS POR SU ATENCIÓN < 3