

SISTEMAS ROBOTIZADOS (11641) CURSO 2015/16 GRADO INGENIERÍA INFORMÁTICA - GRUPO OA1



TEMA 1. INTRODUCCIÓN A LA ROBÓTICA

AMPLIACIÓN AL PUNTO DE REDUCTORES Septiembre 2015

Reductor y motorreductor:

Concepto básico y definiciones: https://es.wikipedia.org/wiki/Reductores_de_velocidad

Cómo funciona: http://www.potenciaelectromecanica.com/calculo-de-un-motorreductor/

Engranajes y relaciones de engranajes: https://www.youtube.com/watch?v=6irF1P7cCJk

Tipos de engranajes y características: https://www.youtube.com/watch?v=QAgSY52zdhg

Reductor armónico (harmonic drive):

Concepto básico: https://en.wikipedia.org/wiki/Harmonic_drive

Vídeo de funcionamiento: https://www.youtube.com/watch?v=bzRh672peNk

Vídeo de funcionamiento: https://www.youtube.com/watch?v=q1v7a0jsp11

Equipos comerciales: http://www.directindustry.es/prod/harmonic-drive-ag/product-4733-

1519739.html

Reductor de engranajes planetarios:

Concepto básico: https://es.wikipedia.org/wiki/Engranaje planetario

Vídeo de funcionamiento: https://www.youtube.com/watch?v=C8J0pim_ndY

Equipos comerciales: http://www.directindustry.es/fabricante-industrial/reductor-engranaje-

planetario-68955.html