

UR3 Especificaciones técnicas

No. Artículo 110103

Brazo robótico de 6 ejes con un radio de acción de 500 mm

Peso:	11 kg															
Carga útil:	3 kg															
Alcance:	500 mm															
Rango de las articulaciones:	+/- 360° Rotación infinita de la última articulación															
Velocidad:	Articulaciones de muñeca: 360 grados/segundo Otras articulaciones: 180 grados/segundo Herramienta: Típico 1 m/s															
Repetibilidad:	+/- 0,1 mm															
Huella:	Ø 128 mm															
Grados de libertad:	6 articulaciones giratorias															
Tamaño de la caja de control (AnchoxAltoxLargo):	475 mm x 423 mm x 268 mm															
Puertos de E/S	<table><tr><td></td><td>Caja de control</td><td>Conexión de herramienta</td></tr><tr><td>Entrada digital</td><td>16</td><td>2</td></tr><tr><td>Salida digital</td><td>16</td><td>2</td></tr><tr><td>Entrada analógica</td><td>2</td><td>2</td></tr><tr><td>Salida analógica</td><td>2</td><td>-</td></tr></table>		Caja de control	Conexión de herramienta	Entrada digital	16	2	Salida digital	16	2	Entrada analógica	2	2	Salida analógica	2	-
	Caja de control	Conexión de herramienta														
Entrada digital	16	2														
Salida digital	16	2														
Entrada analógica	2	2														
Salida analógica	2	-														
Fuente de alimentación E/S:	24 V 2A en caja de control y 12 V/24 V 600 mA en herramienta															
Comunicación:	TCP/IP 100 Mbit: IEEE 802.3u, 100BASE-TX Ethernet socket y Modbus/TCP															
Programación:	Interfaz gráfica de usuario PolyScope con pantalla táctil de 12 pulgadas con soporte															
Ruido:	Comparativamente silencioso															
Clasificación IP:	IP64															
Consumo de energía:	100 vatios aprox. utilizando un programa típico															
Operación de colaboración:	15 funciones avanzadas de seguridad ajustables															
Materiales:	Aluminio, polipropileno															
Temperatura:	El robot puede trabajar en un rango de temperaturas de 0-50 °C*															
Fuente de energía:	100-240 VAC, 50-60 Hz															
Cableado:	Cable entre el robot y la caja de control (6 m) Cable entre la pantalla táctil y la caja de control (4,5 m)															

\*) A alta velocidad continua de las articulaciones, la temperatura ambiente se reduce.



# Ficha técnica

## UR3

## UR5

### Rendimiento

<b>Repetibilidad</b>	±0,1 mm / ±0,0039 in (4 mil.)	±0,1 mm / ±0,0039 in (4 mil.)
<b>Intervalo de temperaturas</b>	0-50**	0-50°
<b>Consumo de energía</b>	Mín. 90 W, estándar 125 W, máx. 250 W	Mín. 90 W, estándar 150 W, máx. 325 W
<b>Operación de colaboración</b>	15 funciones avanzadas de seguridad regulables. Función de seguridad con certificación TÜV NORD Probado de acuerdo con las normas: EN ISO 13849:2008 PL d EN ISO 10218-1:2011, Cláusula 5.4.3	15 funciones avanzadas de seguridad regulables. Función de seguridad con certificación TÜV NORD Probado de acuerdo con las normas: EN ISO 13849:2008 PL d EN ISO 10218-1:2011, Cláusula 5.4.3

### Especificación

<b>Carga útil</b>	3 kg / 6,6 lb	5 kg / 11 lb
<b>Alcance</b>	500 mm / 19,7 in	850 mm / 33,5 in
<b>Grados de libertad</b>	6 articulaciones giratorias	6 articulaciones giratorias
<b>Programación</b>	Interfaz gráfica del usuario PolyScope con pantalla táctil de 12" con soporte	Interfaz gráfica del usuario PolyScope con pantalla táctil de 12" in con soporte

### Movimiento

Movim. del eje del brazo robot.	Radio de acción	Velocidad máxima	Radio de acción	Velocidad máxima
<b>Base</b>	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
<b>Hombro</b>	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
<b>Codo</b>	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
<b>Muñeca 1</b>	± 360°	± 360°/s	± 360°	± 180°/s
<b>Muñeca 2</b>	± 360°	± 360°/s	± 360°	± 180°/s
<b>Muñeca 3</b>	Infinita	± 360°/s	± 360°	± 180°/s
<b>Herramienta típica</b>		1 m/s / 39,4 in/s		1 m/s / 39,4 in/s

### Funciones

<b>Clasificación IP</b>	IP64	IP54
<b>Clase ISO Sala limpia</b>	5	5
<b>Ruido</b>	Comparativamente silencioso	Relativamente silencioso
<b>Montaje del robot</b>	Todos	Todos
<b>Puertos de E/S en herramienta</b>	Entrada digital 2 Salida digital 2 Entrada analógica 2 Salida analógica 0	Entrada digital 2 Salida digital 2 Entrada analógica 2 Salida analógica 0
<b>E/S de fuente de aliment. en herramienta</b>	12 V / 24 V 600 mA en herramienta	12 V / 24 V 600 mA en herramienta

### Características físicas

<b>Huella</b>	Ø 128 mm	Ø 149 mm
<b>Materiales</b>	Aluminio, plásticos de PP	Aluminio, plásticos de PP
<b>Tipo de conector para herramientas</b>	M8	M8
<b>Long. cable del brazo robótico</b>	6 m / 236 in	6 m / 236 in
<b>Peso con cable</b>	11 kg / 24,3 lb	18,4 kg / 40,6 lb

\*El robot puede trabajar dentro del intervalo de temperaturas 0-50 °C. A alta velocidad continua de las articulaciones, la temperatura ambiente se reduce.

# UR10

±0,1 mm / ±0,0039 in (4 mil.)  
0-50°  
Mín. 90 W, estándar 250 W, máx. 500 W

15 funciones avanzadas de seguridad regulables.  
Función de seguridad con certificación TÜV NORD  
Probado de acuerdo con las normas:  
EN ISO 13849:2008 PL d  
EN ISO 10218-1:2011, Cláusula 5.4.3

10 kg / 22 lb  
1300 mm / 51,2 in

6 articulaciones giratorias

Interfaz gráfica del usuario PolyScope con pantalla táctil de 12" in con soporte

Radio de acción	Velocidad máxima
± 360°	± 120°/s
± 360°	± 120°/s
± 360°	± 180°/s
± 360°	± 180°/s
± 360°	± 180°/s
± 360°	± 180°/s
	1 m/s / 39,4 in/s

IP54

5

Relativamente silencioso

Todos

Entrada digital	2
Salida digital	2
Entrada analógica	2
Salida analógica	0

12 V / 24 V 600 mA en herramienta

Ø 190 mm

Aluminio, plásticos de PP

M8

6 m / 236 in

28,9 kg / 63,7 lb

# CAJA DE CONTROL

## Funciones

Clasificación IP	IP20	
Clase ISO Sala limpia	6	
Ruido	<65 dB (A)	
Puertos de E/S	Entrada digital	16
	Salida digital	16
	Entrada analógica	2
	Salida analógica	2
E/S de fuente de alimentación	24 V 2 A	
Comunicación	TCP/IP 100 Mbit, Modbus TCP, Profinet, EthernetIP	
Fuente de alimentación	100-240 V CA, 50-60 Hz	

## Características físicas

Tamaño de la caja de control	475 × 423 × 268 mm /
(an.×al.×la.)	18,7 × 16,7 × 10,6 in
Materiales	Acero

# CONSOLA DE PROGRAMACIÓN

## Funciones

Clasificación IP	IP20
------------------	------

## Características físicas

Materiales	Aluminio, PP
Peso	1,5 kg
Longitud del cable	4,5 m / 177 in

