## Computación de Altas Prestaciones

-Resolución de sistemas de Ecuaciones Lineales.

#### Contenidos

- -Introducción
- -Resolución de sistemas triangulares
- -Eliminación gaussiana
- -Descomposición LU



## INTRODUCCIÓN

Pretendemos resolver un sistema de n ecuaciones lineales con incógnitas:

$$a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,n}x_n = b_1$$

$$a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,n}x_n = b_2$$

$$\vdots$$

$$a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,n}x_n = b_n$$

En forma matricial lo expresamos como:

$$Ax=b$$

donde  $A \in \mathcal{R}^{n \times n}$ ,  $x \in \mathcal{R}^{n}$ ,  $b \in \mathcal{R}^{n}$ 



## INTRODUCCIÓN

- 1) Sólo consideramos sistemas con el mismo número de incógnitas y de ecuaciones.
- El sistema tendrá solución única si y sólo sí la matriz A tiene inversa (x=A<sup>-1</sup>b) (Es un método posible pero ineficiente)
- 3) A tiene inversa  $\leftrightarrow$  determinante(A)  $<> 0 \leftrightarrow$

Rango(A)=n



### Sistemas triangulares

Las técnicas directas de resolución de sistemas de ecuaciones lineales de la forma

$$Ax = b$$
 , donde  $A \in \mathbb{R}^{nxn}$  ;  $b \in \mathbb{R}^n$ 

se basan en reducir el problema a la resolución de dos sistemas triangulares:

- Uno triangular superior. (Alg. eliminación progresiva).
- Otro triangular inferior. (Alg. eliminación regresiva).



### Método de Eliminación Progresiva

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 5 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 10 \\ 0 \\ 14 \end{pmatrix}$$

La ecuación 1 es  $3x_1 = 9 \Rightarrow x_1 = 3$ 

La ecuación 2 es  $2x_1 + 4x_2 = 10$  $x_1$  ya está calculado,

$$2 \cdot 3 + 4x_2 = 10 \implies x_2 = 1$$

En la ecuación 3, ya tenemos calculados  $x_1$  y  $x_2$  .... etc.



## Resolución de un sistema triangular inferior

Supongamos que tenemos que resolver el sistema Ly= b con  $L \in \Re^{nxn}$  triangular inferior:

$$L = (I_{ij})$$
 ;  $I_{ij} = 0$  si  $i < j$  y b

Para n=3 tenemos:

$$\begin{pmatrix} l_{11} & & & \\ l_{21} & l_{22} & & \\ l_{31} & l_{32} & l_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

Se resuelve mediante el método de: Eliminación Progresiva



## Método de Eliminación Progresiva

- De la ecuación  $1^a$   $I_{11}y_1 = b_1$   $y_1 = \frac{b_1}{l_{11}}$  si  $I_{11} \neq 0$
- De la ecuación  $2^a$   $I_{21}y_1 + I_{22}y_2 = b_2$   $y_2 = \frac{b_2 l_{21}y_1}{l_{22}}$  si  $I_{22} \neq 0$
- ◆ De la ecuación 3a  $I_{31}y_1 + I_{32}y_2 + I_{33}y_3 = b_3$  $y_3 = \frac{b_3 - l_{31}y_1 - l_{32}y_2}{l_{22}}$  siendo  $I_{33} \neq 0$

Se debe cumplir  $l_{ii}\neq 0$  para todo  $i \rightarrow$  el determinante de  $L = l_{11} \cdot l_{22} \cdot l_{33}$  debe de ser distinto de cero,  $\rightarrow$  L debe ser invertible.

# Algoritmo 1. Eliminación Progresiva (por filas)

Dada una matriz  $L \in \Re^{nx_n}$ triangular inferior e invertible y un vector  $b \in \Re^n$  este algoritmo calcula un vector  $y \in \Re^n$  tal que Ly = b.

For 
$$i = 1$$
:  $n$ 

$$y_i = b_i$$
For  $j = 1$ :  $i-1$ 

$$y_i = y_i - l_{ij} y_j$$
End for

$$y_i = \frac{y_i}{l_{ii}}$$
End For

Coste: 
$$\sum_{i=1}^{n} 2(i-1) + 1 = \sum_{i=1}^{n} 2i - 1 = 1 + 3 + ... + 2n - 1 = \frac{1 + 2n - 1}{2} n = \frac{n^2}{2}$$

## Algoritmo 1.1. Eliminación Progresiva (con overwriting); versión por filas

```
b(1)=b(1)/L(1,1)
For i = 2: n
b(i)=(b(i)-L(i,1:i-1)b(1:i-1))/L(i,i)
End For
```

Producto escalar de L(i,1:i-1) y b(1:i-1)



# Algoritmo 2. Eliminación Regresiva (por filas)

Dada una matriz  $U \in \Re^{nxn}$ triangular superior e invertible y un vector  $b \in \Re^n$  este algoritmo calcula un vector  $y \in \Re^n$  tal que Uy = b.

For 
$$i = n$$
: 1:-1  
 $y_i = b_i$   
For  $j = i+1:n$   
 $y_i = y_i - u_{ij} y_j$   
End for

$$y_i = \frac{y_i}{U_{ii}}$$
End For



## Algoritmo 2.1. Eliminación Regresiva (con overwriting); versión por filas

```
b(n)=b(n)/U(n,n)

For i = n-1: 1:-1

b(i)=(b(i)-U(i,i+1:n)b(i+1:n))/U(i,i)

End For
```

Producto escalar de U(i,i+1:n) y b(i+1:n)



# Algoritmo 1.3. Eliminación Progresiva (con overwriting); versión por columnas Sistema triangular superior

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 5 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 10 \\ 0 \\ 14 \end{pmatrix}$$
 Obtenemos  $x_1 = 3$  de la primera ecuación, nos quedan la 2,3 y 4:



# Algoritmo 1.3. Eliminación Progresiva (con overwriting); versión por columnas Sistema triangular superior

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 5 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 10 \\ 0 \\ 14 \end{pmatrix}$$
 Obtenemos  $x_1 = 3$  de la primera ecuación, nos quedan la 2,3 y 4:

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 0 \\ 14 \end{pmatrix} + ?$$
 La primera columna (menos el primer elemento) L(2:4,1) pasa al lado derecho multiplicada por -x<sub>1</sub>



# Algoritmo 1.3. Eliminación Progresiva (con overwriting); versión por columnas Sistema triangular superior

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 5 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 10 \\ 0 \\ 14 \end{pmatrix}$$
 Obtenemos  $x_1 = 3$  de la primera ecuación, nos quedan la 2,3 y 4:

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 0 \\ 14 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} x_1$$
 La primera columna (menos el primer elemento) L(2:4,1) pasa al lado derecho multiplicada por -x<sub>1</sub>



## Algoritmo 1.3. Eliminación Progresiva (con overwriting); versión por columnas

#### Simplificando:

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 11 \end{pmatrix}$$

Repetimos el proceso; obtenemos  $x_2=1$  y la columna L(2:3,2) pasa al lado derecho multiplicada por  $-x_2$ 

$$\begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 11 \end{pmatrix} - x_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Simplificamos, y repetimos hasta el final...



## Algoritmo 2.3. Eliminación Progresiva (con overwriting); versión por columnas

El algoritmo procede eliminando las columnas del sistema, desde la 1 hacia delante, y obteniendo al mismo tiempo las incógnitas.

```
For j=1:n-1
    b(j)=b(j)/L(j,j)
    for i=j+1:n
        b(i)=b(i)-L(i,j)*b(j)
    end
end
end
b(n)=b(n)/L(n,n)
```

Acceso a L por columnas



## Algoritmo 2.3. Eliminación Progresiva (con overwriting); versión por columnas

El bucle interno es un saxpy

For 
$$j=1:n-1$$
  
 $b(j)=b(j)/L(j,j)$   
 $b(j+1:n)=b(j+1:n)-L(j+1:n,j)*b(j)$   
end  
 $b(n)=b(n)/L(n,n)$ 

saxpy

Acceso a L por columnas



## Algoritmo 1.3. Eliminación Regresiva (con overwriting); versión por columnas

Del mismo modo se puede modificar el algoritmo de eliminación regresiva:

For 
$$j=n:-1:2$$
  
 $b(j)=b(j)/U(j,j)$   
 $b(1:j-1)=b(1:j-1)-U(1:j-1,j)*b(j)$   
End  
 $b(1)=b(1)/U(1,1)$ 

saxpy DS//

## Sistema triangular inferior, con múltiples lados derechos

Resolver LX=B, donde  $L \in \Re^{n^*n}$  triangular inferior y X,B  $\in \Re^{n^*q}$ 

Los algoritmos anteriores se pueden adaptar fácilmente:

```
b(1,1:q)=b(1,1:q)/L(1,1)
For i = 2: n
b(i,1:q)=(b(i,1:q)-L(i,1:i-1)b(1:i-1,1:q))/L(i,i)
End For
```



$$x + 2y - z = 3$$
$$2x - y - z = 4$$
$$-x + 3y + 2z = 5$$

$$\Rightarrow$$

$$x + 2y - z = 3$$
  
 $0x - 5y + z = -2$   
 $0x + 5y + z = -2$ 



$$x + 2y - z = 3$$
  

$$0x - 5y + z = -2$$
  

$$0x + 0y + 2z = -4$$



Dado un sistema Ax=b, lo transforma en otro Ux=b', que tienen la misma solución y donde U es triangular superior.

-Podemos multiplicar una ecuación por un escalar, y la solución no cambia :



"Operación principal con filas": Podemos sumarle a una ecuación otra diferente multiplicada por otro escalar, y la solución no cambia:

For 
$$j=1:N$$

$$A(i,j)=A(i,j)+A(k,j)*alpha$$
End
$$b(i)=b(i)+b(k)*alpha$$
Saxpy por filas

"A la fila i, le sumo la fila k multiplicada por alpha"



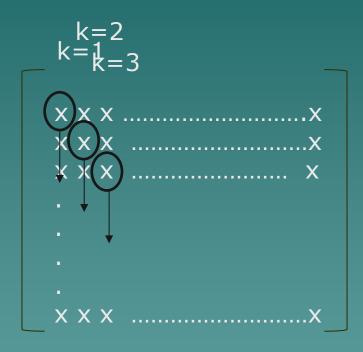
Descripción del algoritmo

D1:Utilizando la operación principal, hacer ceros por debajo de la diagonal principal, hasta que la matriz sea triangular superior.

La matriz tiene N columnas, y hay que hacer ceros en todas ellas salvo en la última:

D2:
For k=1,N-1

Hacer ceros en la columna k-ésima, por debajo de la diagonal.
End





Al hacer ceros en la columna k-ésima por debajo de la diagonal, hacemos ceros cada elemento de la columna k-ésima empezando por el de la fila k+1 y acabando por el de la N:

```
D3:
For k=1:N-1
For i=k+1:N
Mediante operaciones de filas, hacer cero el elemento A(i,k)
End
End
```



```
-Se utiliza la fila k-ésima para hacer los ceros;
-Para hacer cero el elemento A(i,k), tenemos que
sumarle la fila k-ésima multiplicada por el valor
apropiado: (-A(i,k)/A(k,k))
```

```
D4:
For k=1:N-1
For i=k+1:N
Mediante operaciones de filas, hacer cero el elemento A(i,k)
End
End
```



-Se utiliza la fila k-ésima para hacer los ceros; -Para hacer cero el elemento A(i,k), tenemos que sumarle la fila k-ésima multiplicada por el valor apropiado: (-A(i,k)/A(k,k))

```
D4:
For k=1:N-1
For i=k+1:N
For j=k:N
A(i,j)=A(i,j)+A(k,j)*(-A(i,k)/A(k,k))
End
b(i)=b(i)+b(k)*(-A(i,k)/A(k,k))
End
End
End
```



## Eliminación Gaussiana; Pivotación

- -La pivotación es necesaria para que el método LU sea estable;
- -Utilizar como pivote el mayor elemento, en valor absoluto, de la columna: **pivotación parcial.**



Algoritmo básico sin pivotación:

```
For k=1:n-1
For i=k+1:n
      If A(k,k)==0 then STOP
     For j=k+1:n
         A(i,j)=A(i,j)-A(k,j)*(A(i,k)/A(k,k))
      End
      b(i)=b(i)-b(k)*(A(i,k)/A(k,k))
      A(i,k)=0
  End
End
```



Entrada: Matriz A cuadrada Salida matrices L y U, L triangular inferior unidad, U triangular superior, tales que L\*U=A

```
U = A
For k=1:n-1
 If U(k,k)==0 then STOP
    For i=k+1:n
      L(i,k)=U(i,k)/U(k,k)
      For j=k+1:n
        U(i,j)=U(i,j)-U(k,j)*L(i,k)
      End
  End
  L(k,k)=1
End
```



#### Observaciones:

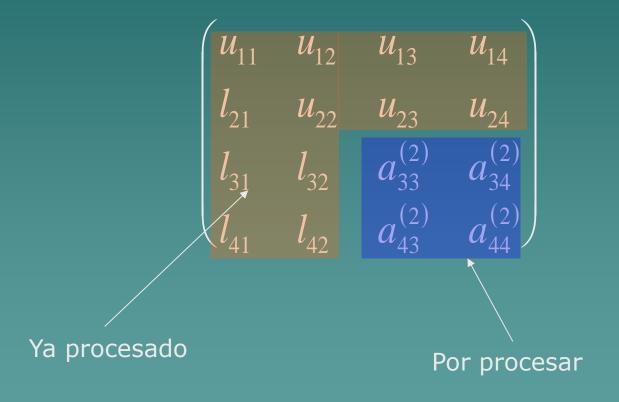
- 1)La parte triangular superior tras LU o tras El.Gaus. son idénticas
- 2) La L se construye a partir de los "multiplicadores" A(i,k)/A(k,k)
- 3) El lado derecho **b** no se utiliza para la LU.
- 4) Se puede considerar que el bucle **k** se mueve por la diagonal, el bucle **i** se mueve por las columnas, y el bucle **j** se mueve por las filas
- 5) A los elementos de la diagonal se les llama **pivotes**.
- 6) No es necesario almacenar la diagonal de L (es todo unos) → es posible almacenar las dos matrices, L y U , en una sóla matriz densa → Es posible usar overwriting →

Entrada: Matriz A cuadrada
Salida matriz sobreescrita con L y U, L triangular
inferior unidad, U triangular superior, tales que L\*U=A

```
For k=1:n-1
   If A(k,k)==0 then STOP
        For i=k+1:n
            A(i,k)=A(i,k)/A(k,k)
            For j=k+1:n
                A(i,j)=A(i,j)-A(k,j)*A(i,k)
            End
        End
End
```



Para una matriz 4\*4, tras dos etapas (tras k=2), la matriz quedaría:





#### Versiones de la desc. LU

Es posible sacar las divisiones por el elemento de la diagonal del bucle:

```
For k=1:n-1
 If A(k,k)==0 then STOP
  For i=k+1:n
   A(i,k)=A(i,k)/A(k,k)
  End
 For i=k+1:n
      For j=k+1:n
        A(i,j)=A(i,j)-A(k,j)*A(i,k)
      End
  End
End
```

Update de rango 1 por filas

DEPARTAMENTO DE SISTEMA INFORMÁTICOS Y COMPUTACIÓ

#### Versiones de la desc. LU

Podemos cambiar el update de filas a columnas:

```
For k=1:n-1
 If A(k,k)==0 then STOP
  For i=k+1:n
    A(i,k)=A(i,k)/A(k,k)
  End
  For j=k+1:n
      For i=k+1:n
        A(i,j)=A(i,j)-A(k,j)*A(i,k)
      End
  End
End
```



## Descomposición LU

De modo similar al producto de matrices, existen 6 versiones: kij, kji, ijk, ikj, jki, jik (ver documento en poliformat "versiones ijk, ikj, etc. De lu")

- -También hay versiones a bloques (las mas eficientes)
- -Cada versión tiene, al final, el mismo coste en flops, pero diferentes propiedades de acceso a memoria.
- -Hay que tener en cuenta que existe sólo una descomposición LU con L triangular unidad, pero, sin esta restricción, existen infinitas descomposiciones.

