## Test Tema 4 de Percepción

ETSINF, Universitat Politècnica de València, Marzo de 2021

Apellidos: Arnal García Nombre: David
Profesor: $\Box$ Jorge Civera $\boxtimes$ Carlos Martínez
1 Dado un objeto $\mathbf{y} \in E$ , y una métrica $d$ sobre $E$ , el vecino más cercano a $\mathbf{y}$ o un conjunto de prototipos $X \subseteq E$ es:
A) $\mathbf{x} \in X : \mathbf{x} = \arg \max_{\mathbf{x}' \in E} d(\mathbf{x}', \mathbf{y})$ B) $\mathbf{x} \in X : \mathbf{x} = \arg \min_{\mathbf{x}' \in X} d(\mathbf{x}', \mathbf{y})$ C) $\mathbf{x} \in X : \mathbf{x} = \arg \max_{\mathbf{x}' \in X} d(\mathbf{x}', \mathbf{y})$ D) $\mathbf{x} \in X : \mathbf{x} = \arg \min_{\mathbf{x}' \in E} d(\mathbf{x}', \mathbf{y})$
$2 \square$ El objetivo de un algoritmo de edición es:
<ul> <li>A) Reducir la complejidad computacional del algoritmo k-NN</li> <li>B) Eliminar los prototipos más cercanos a las fronteras de decisión</li> <li>C) Eliminar prototipos ruidosos</li> <li>D) Garantizar la presencia de huecos en las regiones de decisión</li> </ul>
3 $\square$ ¿Cuál de las siguientes propiedades hace que el error del clasificador $k$ -Nitienda al error de Bayes de manera asintótica?
<ul> <li>A) El modelo del clasificador son los mismos datos de entrenamiento, es deci es un clasificador no paramétrico</li> <li>B) La posibilidad de utilizar funciones distancia arbitraria</li> <li>C) La estimación local de la probabilidad a posteriori p(c   y)</li> <li>D) La flexibilidad de utilizar un número de vecinos cualesquiera</li> </ul>