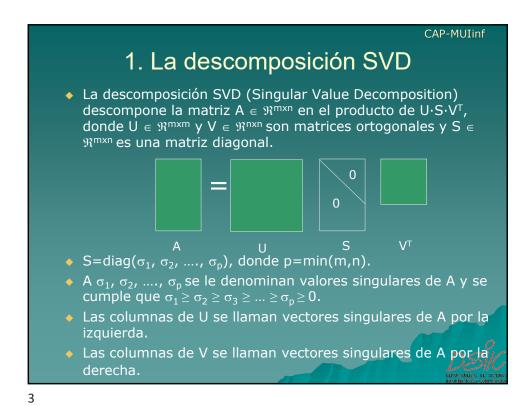


# Contenido 1. La descomposición SVD. 2. Interpretación geométrica de la SVD. 3. Aplicaciones de la SVD.



```
CAP-MUIinf
           1. La descomposición SVD
                        >> [U,S,V]=svd(A)
• Ejemplo:
                        U =
                         -0.4177
-0.4852
                                   0.2038
                                          -0.8847
                                                    0.0364
                                   0.2151
                                           0.3111
                                                    0.7884
                         -0.7048
                                   0.1407
                                           0.3402
                                                   -0.6064
                                  -0.9447 -0.0694
                         -0.3056
                                                    0.0970
                          11.0990
                                   3.2575
                                             2.2805
                                   0.2403
                         -0.8310
                                           0.5016
                                           -0.8619
                         -0.4560
                                   0.2220
                         -0.3185
                                  -0.9450
                                           -0.0749
```

```
CAP-MUIinf
          1. La descomposición SVD
                        >> [U,S,V]=svd(A)
• Ejemplo:
                        U =
                          -0.5704
                                   0.1778
                                            0.8019
                                  -0.9680
                          -0.2482
                                           0.0380
                                          -0.5962
                          -0.7830
                                  0.1774
A =
                          13.0755
                                    5.5117
                                             0.8068
                                  -0.3336 -0.8267
                          -0.3837
                                                    -0.2408
                                                   -0.2408
                                   -0.8136
                                           0.4905
                                                  -0.7223
                                   0.4655 0.2336
0.0998 0.1459
                                                    0.6019
```

CAP-MUIinf

### 1. La descomposición SVD

- La descomposición SVD se puede usar para las mismas aplicaciones que las descomposiciones LU, Cholesky o QR: solución de sistemas de ecuaciones lineales o problemas de mínimos cuadrados.
- No obstante, su coste es bastante mayor, por lo que no se emplea en esos casos.
- Se suele usar para problemas de mínimos cuadrados "problemáticos" (rango no completo), o para otras aplicaciones: determinar rango, compresión de datos, etc.

DEPARTAMENTO INFORMÁTICOS Y

CAP-MUIinf

7

## 2. Interpretación geométrica de la SVD

◆ Tomemos un ejemplo en  $\mathbb{R}^2$ , ¿cuál es el efecto de multiplicar una matriz  $A \in \mathbb{R}^{2\times 2}$  por los puntos de un círculo de centro 0 y radio 1?.



- El círculo se transforma en una elipse, alineada a lo largo de los vectores singulares (por la derecha) de A.
- Las longitudes de los lados de la elipse son los valores singulares de la matriz.
- Si un valor singular es mayor que 1, a lo largo de ese vector la elipse se alarga; si es menor que 1, a lo largo de ese vector la elipse se comprime.

CAP-MUIinf

### 2. Interpretación geométrica de la SVD

- Explicación más detallada de este ejemplo y de los siguientes en: <a href="http://www.ams.org/samplings/feature-column/fcarc-svd">http://www.ams.org/samplings/feature-column/fcarc-svd</a>
- La SVD permite detectar las "direcciones" principales de cambio que induce una matriz.
- Cuanto más grandes son unos valores singulares respecto a otros, más importantes son sus vectores asociados a la hora de explicar el comportamiento de una matriz (o de los datos almacenados en esa matriz).
- Dicho de otro modo, los valores singulares mayores apuntan a la información más relevante de la matriz.

DSI/C EEPANAMEN'O EE SISTEM BEOMANICOST COMPINCO

9

# 3. Aplicaciones de la SVD: aplicaciones matemáticas

- Cálculo del rango de una matriz: número de valores singulares mayores que 0.
- Cálculo del determinante:  $|\det(A)| = \sigma_1 * \sigma_2 * \cdots * \sigma_n$ .
- Los valores singulares son las raíces cuadradas positivas de los valores propios de A<sup>T</sup> · A.
- Cálculo de la pseudoinversa de una matriz  $A^+ = (A^T \cdot A)^{-1} \cdot A^T$ . Si  $A = U \cdot S \cdot V^T$ , la pseudoinversa de Moore-Penrose se obtiene como  $A^+ = V \cdot S^{-1} \cdot U^T$ .
- Cálculo de normas matriciales:

$$\left\| A \right\|_F = \sqrt{\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n A_{ij}^2} = \sqrt{\sigma_1^2 + \sigma_2^2 + ... + \sigma_p^2}$$

$$\|A\|_2 = \sigma_1$$

• Número de condición de una matriz:

$$K(A) = ||A||_2 ||A^{-1}||_2 = \frac{\sigma_1}{\sigma_2}$$

DSI/C

# 3. Aplicaciones de la SVD: compresión de datos

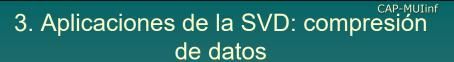
♦ Sea A ∈  $\mathbb{R}^{m \times n}$  con p=min(m,n). Si A=U·S·V<sup>T</sup>, entonces A se puede escribir como una suma de p matrices de rango 1:

$$A = \sigma_1 u_1 v_1^T + \sigma_2 u_2 v_2^T + ... + \sigma_p u_p v_p^T$$

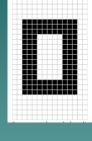
- Si el rango de A es r<p, entonces se puede simplificar a:  $A = \sigma_1 u_1 v_1^T + \sigma_2 u_2 v_2^T + ... + \sigma_r u_r v_r^T$
- La importancia de cada término  $\sigma_i u_i v_i^T$  es proporcional al valor singular  $\sigma_i$ . Recordemos que están ordenados.
- Ejemplo para una matriz A de tamaño 4x3:

$$A = \begin{bmatrix} u_1 & u_2 & u_3 & u_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_2 & 0 \\ 0 & 0 & \sigma_3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_1 u_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_2 u_2 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_3 u_3 & \sigma_3 u_3 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_3 u_3 & \sigma_3 u_3 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_3 u_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & \sigma_3 u_3 & \sigma_$$

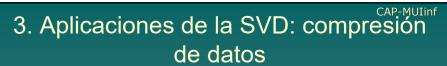
11



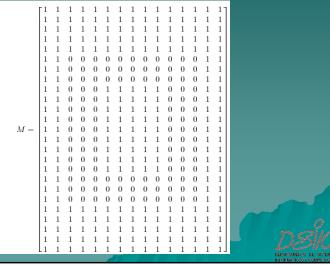
Queremos transmitir esta imagen de 25 por 15 pixels.



 Ya que sólo tiene tres tipos de columnas, debería ser posible almacenarla de forma más compacta.



 La representamos como la siguiente matriz, de tamaño 25x15:



13

# 3. Aplicaciones de la SVD: compresión de datos

 Si calculamos la SVD de esta matriz, comprobamos que tiene sólo 3 valores singulares mayores que 0, por lo cual su rango es 3 (sólo hay 3 columnas linealmente independientes):

$$\sigma_1 = 14.7243$$
,  $\sigma_2 = 5.2166$ ,  $\sigma_3 = 3.3141$ ,  $\sigma_4 = 0$ , ...,  $\sigma_{15} = 0$ 

 Esta información se puede emplear para almacenar la matriz de forma comprimida:

$$A = \sigma_1 u_1 v_1^T + \sigma_2 u_2 v_2^T + \sigma_3 u_3 v_3^T$$

- 3 vectores u<sub>i</sub> de 25 elementos cada uno.
- 3 vectores v<sub>i</sub> de 15 componentes cada uno.
- 3 valores  $\sigma_i$ .
- En total 123 valores frente a los 375 de la matriz.
- La descomposición SVD descubre la redundancia presente en la matriz y proporciona un formato para eliminarla.

DS//C Dartamento de sistemas



• Supongamos que usamos un escáner para disponer de esta imagen en nuestro ordenador. Sin embargo, el escáner da lugar a imperfecciones sobre la imagen, denominadas "ruido".

 Si representamos la imagen como una matriz de tamaño 25x15 y calculamos sus valores singulares, obtenemos que:  $\sigma_1 = 14.15, \, \sigma_2 = 4.67, \, \sigma_3 = 3.00, \, \sigma_4 = 0.21, \, \sigma_5 = 0.19, \, ..., \, \sigma_{15} = 0.19, \, ...,$ 0.05.

15

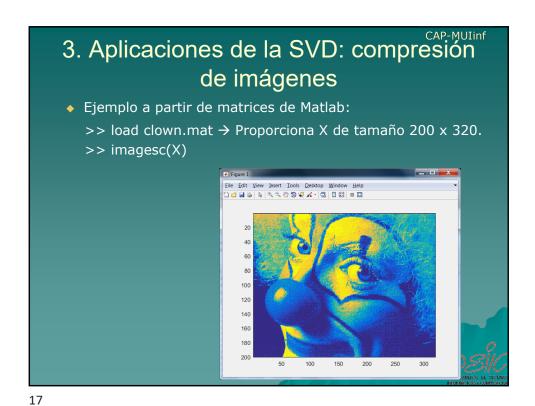
# 3. Aplicaciones de la SVD: reducción de ruido

 Claramente, los 3 primeros valores singulares son los más importantes y asumimos que el resto se deben al ruido de la imagen, con lo cual entendemos que:

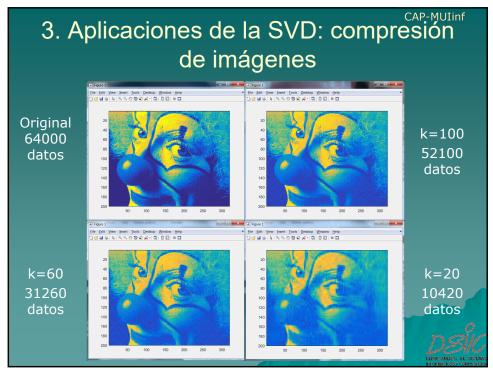
$$A \approx \sigma_1 u_1 v_1^T + \sigma_2 u_2 v_2^T + \sigma_3 u_3 v_3^T$$

• Esto conduce a la siguiente imagen, mejorada.

mejorada



CAP-MUIinf 3. Aplicaciones de la SVD: compresión de imágenes o transmisión progresiva • Calculamos la descomposición SVD: >> [U,S,V]=svd(X); Seleccionamos un número k pequeño (k=20) de valores singulares. Mostramos la imagen con 20 términos: >> Y = U(:,1:k) \* S(1:k,1:k) \* V(:,1:k)>> imagesc(Y) Necesitamos: - 20 vectores u<sub>i</sub> de 200 elementos. - 20 vectores v<sub>i</sub> de 320 elementos. En total 10420 datos frente a los 64000 de la matriz. 100 120 140 160





CAP-MUIinf

# 3. Aplicaciones de la SVD: recomendaciones

- La SVD permite detectar las "tendencias" o "agrupamientos" más importantes en matrices compuestas por gran cantidad de datos.
- Netflix es una empresa que proporciona, mediante tarifa plana mensual, películas y series de televisión por Internet.
- En el año 2006, organizaron un concurso para intentar mejorar las predicciones de gustos de sus 500.000 abonados sobre sus 18.000 películas.
- Premio de 1.000.000\$ para el que mejore su servicio de recomendaciones en un 10% (otorgado en el año 2009 al equipo "BellKor's Pragmatic Chaos"). Artículo del New York Times:
  - http://www.nytimes.com/2008/11/23/magazine/23Netflix-t.html?\_r=0
- La principal herramienta era la SVD.
- Más aplicaciones: https://inst.eecs.berkeley.edu/~ee16b/sp18/lec/Lecture8B.pdf