Tema 5

Cola de Prioridad y Montículo Binario. Heapsort

Objetivos

- 1. Presentar una implementación eficiente del modelo Cola de Prioridad
- Representación contigua (ímplicita) de los datos mediante un array:
 Montículo Binario (Binary Heap)
- 3. Diseño del método genérico de ordenación HeapSort sobre la base de esta implementación

Tema 5

Cola de Prioridad y Montículo Binario. Heapsort

Contenidos

- El modelo Cola de Prioridad: definición, coste estimado y ejemplos de uso
- 2. La Implementación de Cola de Prioridad: definición, propiedades y operaciones del Montículo Binario
- 3. Esquema básico de la clase Java MonticuloBinario
- 4. Heap Sort

Tema 5

Cola de Prioridad y Montículo Binario. Heapsort

Bibliografía

- Weiss, M.A. "Estructuras de datos en Java", Adisson-Wesley, 2000 (apartados del 1 al 5 del capítulo 20)
- Sahni, S. Data Structures, Algorithms, and Applications in Java.
 McGraw-Hill, 2000. Capítulo 13, secciones 1 a 4.
- Michael T. Goodrich and Roberto Tamassia. Data Structures and Algorithms in Java (4th edition). John Wiley & Sons, Inc., 2010.
 Capítulo 8, secciones 1 a 3.

1. Cola de Prioridad

Una Cola de Prioridad es una colección homogénea de datos en la cual las operaciones características son aquellas que permiten acceder al dato de máxima prioridad.

```
package librerias.estructurasDeDatos.modelos;
public interface ColaPrioridad<E extends Comparable <E>> {
    // Añade e a la cola de prioridad
    void insertar(E e);
    // SII !esVacia() devuelve el dato de máxima prioridad
    E recuperarMin();
    // SII !esVacia() devuelve y elimina el dato máx prioridad
    E eliminarMin();
    // Devuelve true si la cola está vacía
    boolean esVacia();
}
```

1. Es indispensable que cualquier dato de la colección, d1, sea Comparable con otro, d2, en base a su prioridad:

d1 < d2 SII la prioridad de d1 es mayor estricta que la de d2

- 2. El dato de mayor prioridad es el máximo (o mínimo).
- 3. A igualdad de prioridades, acceso FIFO

1. Cola de Prioridad - Ejemplos de uso

Existen múltiples aplicaciones que usan una Cola de Prioridad:

- Simulación dirigida por eventos discretos, como la de las urgencias de un hospital
- Implementación de la lista de espera de una compañía aérea
- Gestión de procesos de un SO
- Problemas de optimización basados en algoritmos voraces, como la obtención de Caminos Mínimos y Árbol de Recubrimiento Mínimo de un Grafo

2. Montículo (Heap) Binario - Definición

Un Montículo Binario es un Árbol Binario (AB) tal que

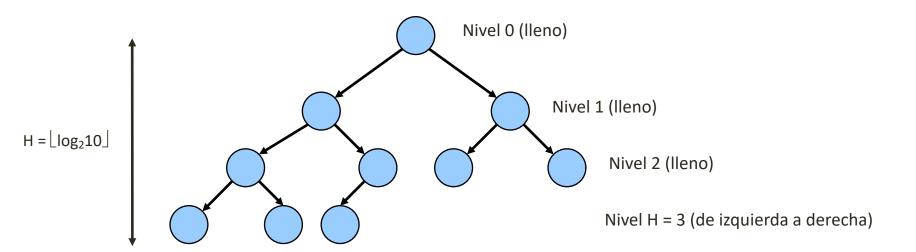
- 1. PROPIEDAD ESTRUCTURAL: es un AB Completo
 - Su altura es, a lo sumo, Llog₂ N
 - Se asegura entonces un coste logarítmico en el peor caso si los algoritmos implican la exploración de una rama entera
 - Los árboles binarios completos permiten una representación implícita sobre un array
- 2. PROPIEDAD DE ORDEN: es un AB en cuya Raíz se sitúa, siempre el dato de máxima prioridad
- En un minHeap, el dato de un nodo es siempre menor o igual que el de sus hijos
- En un maxHeap, es siempre mayor o igual

Todo subárbol de un Heap es también un Heap.

2. Montículo (*Heap*) Binario — *Representación*

Un AB Completo es aquel que tiene todos sus niveles llenos a excepción, quizás, del último, que en tal caso debe de tener situados todos sus nodos tan a la izquierda como sea posible

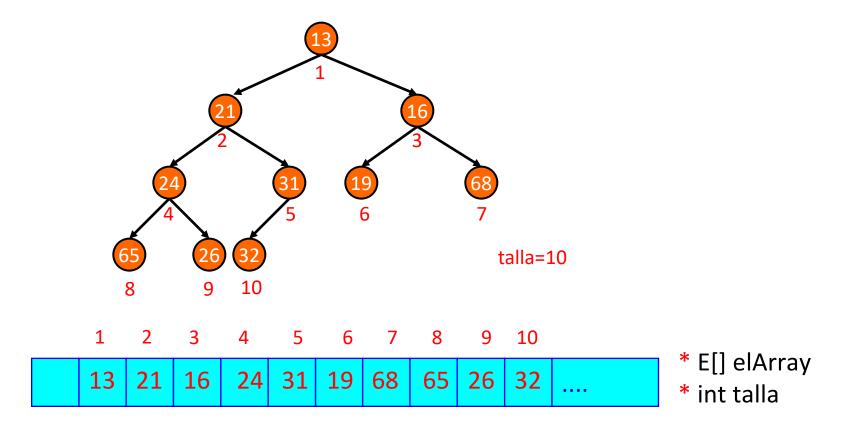
La altura de un Heap de N elementos es Llog₂ N



2. Montículo (Heap) Binario-Representación (cont.)

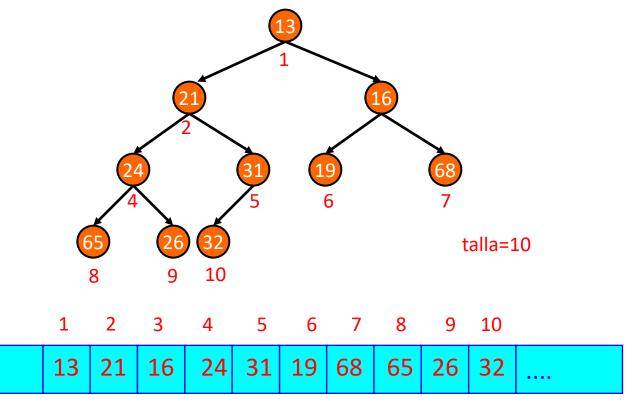
Un árbol binario completo admite una representación implícita sobre un array

- Se almacena los nodos en un array según su recorrido por niveles
- La raíz se guarda en la posición 1 del array; el Hijo Izquierdo de la Raíz en la posición 2; el el Hijo Derecho de la Raíz en la posición 3; etc. (La posición 0 se deja libre, lo que facilita el cálculo de los hijos de un nodo)



2. Montículo (Heap) Binario-Representación (cont.)

- elArray[1] representa a su Nodo Raíz
- si elArray[i] representa a su i-ésimo Nodo (Por Niveles)
 - Su Hijo Izquierdo es elArray[2i], si 2i ≤ talla
 - Su Hijo Derecho es elArray[2i+1], si 2i + 1 ≤ talla
 - Su Padre es elArray[i/2], excepto para i = 1

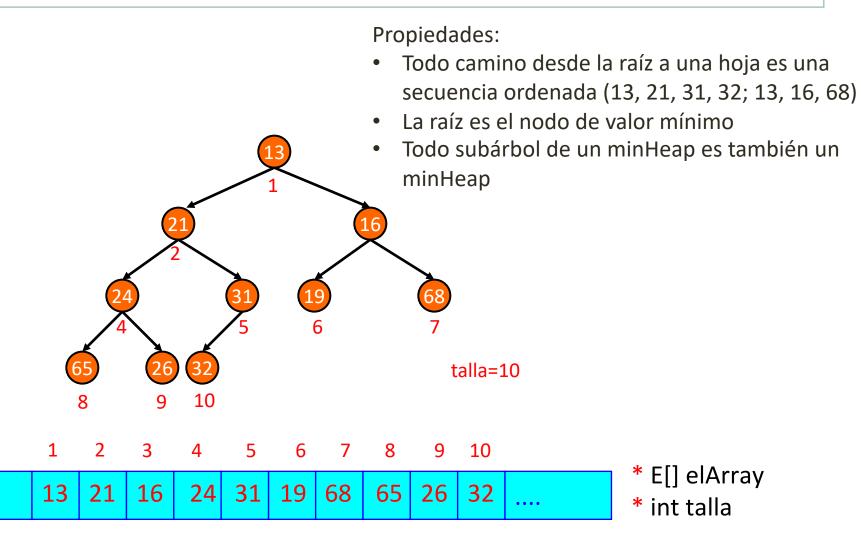


* E[] elArray

* int talla

2. Montículo (*Heap*) Binario-Representación minHeap (cont.)

Propiedad de orden en un minHeap:



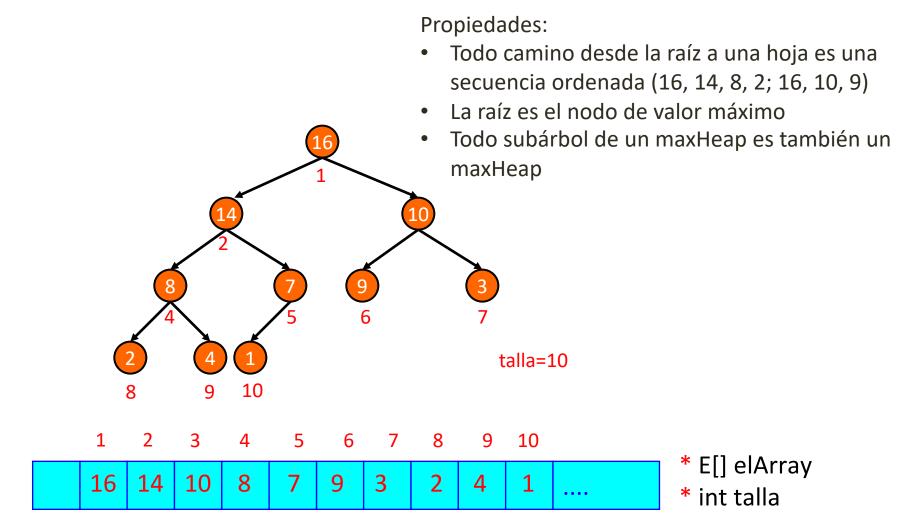
2. Montículo (Heap) Binario-Ejercicio

Suponiendo que no hay elementos repetidos y que estamos hablando de un minHeap:

- a) ¿Dónde estará el mínimo?
- b) ¿Dónde estará el máximo?
- c) ¿Cualquier elemento de una hoja será mayor que los elementos de los nodos internos?
- d) ¿Un minHeap es un vector ordenado de forma creciente?
- e) ¿Es un minHeap la siguiente secuencia: {1, 5, 12, 7, 17, 14, 13, 28, 6, 18}

2. Montículo (Heap) Binario-Representación maxHeap (cont.)

Propiedad de orden en un maxHeap:



2. Montículo (Heap) Binario-Ejercicio

Suponiendo que no hay elementos repetidos y que estamos hablando de un maxHeap:

- a) ¿Dónde estará el máximo?
- b) ¿Dónde estará el mínimo?
- c) ¿Cualquier elemento de una hoja será menor que los elementos de los nodos internos?
- d) ¿Un maxHeap es un vector ordenado de forma decreciente?
- e) ¿Es un maxHeap la siguiente secuencia: {23, 17, 14, 6, 13, 10, 1, 5, 7, 12}

2. Montículo (*Heap*) Binario - *Operaciones,* implementación y coste estimado

- Operaciones kernel: las operaciones de una Cola de Prioridad
 - Insertar un nuevo elemento e en un Heap (add): insertar(e)
 - Comprobar si un Heap está vacío (isEmpty): esVacia()
 - Devolver, SIN eliminar, el mínimo de un Heap (peek): recuperarMin()
 - Devolver Y eliminar, el mínimo de un Heap (poll): eliminarMin()
- Especificación y Esquema algorítmico de las operaciones modificadoras:

PreCondición: el árbol es un AB Completo y cumple propiedad de orden del Heap

- 1. Realizar la operación sobre un AB Completo Y comprobar que el Árbol resultante es también un AB Completo.
- 2. Comprobar si el Árbol resultante cumple la propiedad de orden del Heap; si NO lo hace, restaurarla mediante las operaciones pertinentes.

PostCondición: el árbol es un AB Completo y cumple propiedad de orden del Heap

 Coste promedio estimado: para una gran mayoría de las operaciones, al menos aquellas que requieren el acceso a uno de sus datos, varía entre O(1) y O(log N), por lo que en cualquier caso es sublineal, siendo N el número de elementos del heap.

Esquema: atributos y métodos

```
package librerias.estructurasDeDatos.modelos;
public interface ColaPrioridad<E extends Comparable<E>>> {
    boolean esVacia();
    void insertar(E e);
    /**SII !esVacia()**/ E recuperarMin();
    /**SII !esVacia()**/ E eliminarMin();
}
```

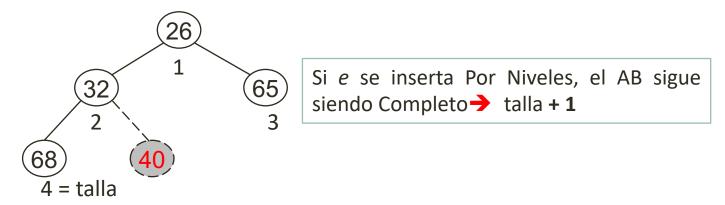
```
package librerias.estructurasDeDatos.jerarquicos;
import librerias.estructurasDeDatos.modelos.*;
public class MonticuloBinario<E extends Comparable<E>>
    implements ColaPrioridad<E> {
    protected E[] elarray; protected static final int CAPACIDAD INICIAL= ...;
    protected int talla;
    public MonticuloBinario() { ... }
    public boolean esVacia() ) { ... }
    public void insertar(E e) { ... }
    protected void duplicarArray ) { ... }
    public E eliminarMin() { ... }
    public E recuperarMin() { ... }
    public String toString() { ... }
```

3. La clase Java MonticuloBinario – Métodos constructor vacío, es Vacia y recuperar Min

```
public class MonticuloBinario<E extends Comparable<E>>
    implements ColaPrioridad<E> {
    protected static final int CAPACIDAD INICIAL = ...;
    protected E[] elArray;
    protected int talla;
    /** crea un Heap vacío */
    @SuppressWarnings("unchecked")
    public MonticuloBinario() {
        elArray = (E[]) new Comparable[CAPACIDAD INICIAL];
        talla = 0;
    /** comprueba si un Heap es vacío en \Theta(1) */
    public boolean esVacia() { return talla == 0; }
    /** devuelve el mínimo de un Heap en \Theta(1) */
    public E recuperarMin() { return elArray[1]; }
```

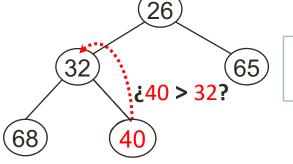
- Método insertar(e): algoritmo en 2 pasos, ejemplo con e = 40

Paso 1: se inserta el nuevo elemento en la primera posición disponible del vector: elArray[talla+1]



Paso 2: se reflota sobre sus antecesores hasta que no viole la propiedad de

orden

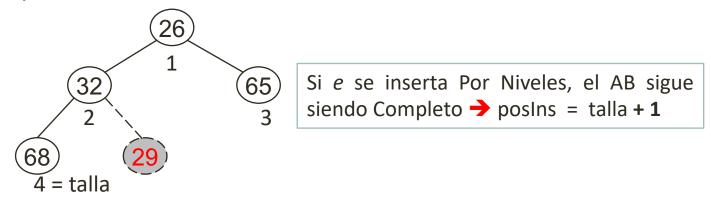


Como 40 > 32, si *e* se inserta en *talla+1* el AB sigue siendo Heap \rightarrow posIns = talla + 1

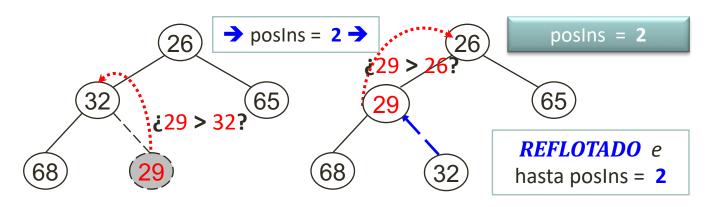
elArray[posIns] = e;

Método insertar(e): algoritmo en 2 pasos, ejemplo con e = 29

Paso 1: se inserta el nuevo elemento en la primera posición disponible del vector: elArray[talla+1]



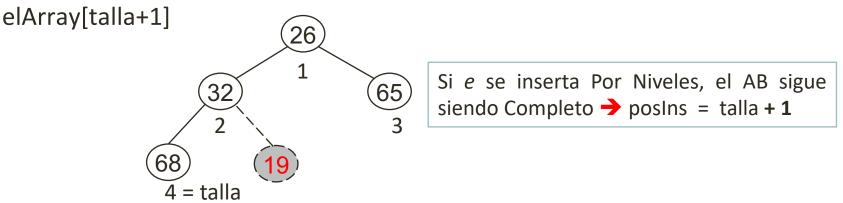
Paso 2: se reflota sobre sus antecesores hasta que no viole la propiedad de orden



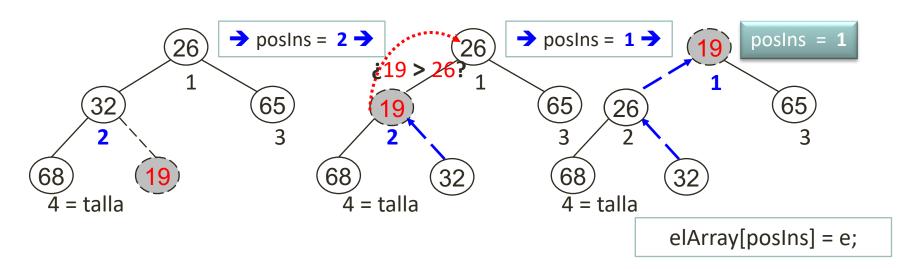
elArray[posIns] = e;

Método insertar(e): algoritmo en 2 pasos, ejemplo con e = 19

Paso 1: se inserta el nuevo elemento en la primera posición disponible del vector:



Paso 2: se reflota sobre sus antecesores hasta que no viole la propiedad de orden



Método insertar(e): código

```
/** inserta e en un Heap */
public void insertar(e) {
   if (talla == elArray.length - 1) duplicarArray(); //espacio para nuevo dato?
  // posIns es la posición donde insertaremos e
   int posIns = ++talla;
   // reflotamos hasta que no viole la propiedad de heap
   while (posIns > 1 && e.compareTo(elArray[posIns/2]) < 0) {
         elArray[posIns] = elArray[posIns / 2];
         posIns = posIns / 2;
   // ya tenemos la posición del nuevo dato: insertamos
   elArray[posIns] = e;
```

Método insertar(e): análisis de su coste

Talla del problema: es el número de elementos del heap N

Caso Mejor: el elemento e a insertar es mayor que su padre (requiere una única comparación): e.compareTo(elArray[++talla/2]) >= 0))

```
\mathsf{T}^{\mathsf{m}}_{\mathsf{insertar}}(\mathsf{N}) \in \Omega(1)
```

Caso Peor: e es el nuevo mínimo, es necesario reflotar poslns hasta la Raíz, i.e. \[\log_2 N \]
veces

$$T_{insertar}^{p}(N) \in O(log_2N)$$

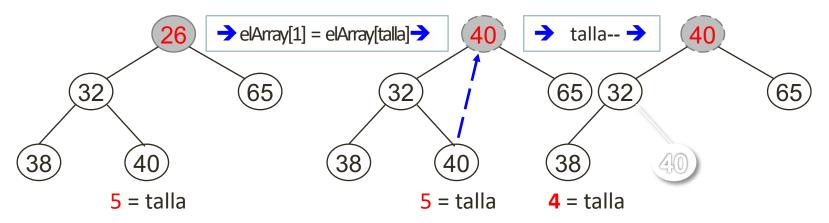
Caso promedio:
$$T^{\mu}_{insertar}(N) \in \Theta(1)!!!$$

Se ha demostrado que, en promedio, se requieren 2.6 comparaciones por inserción (coste constante!!!!)

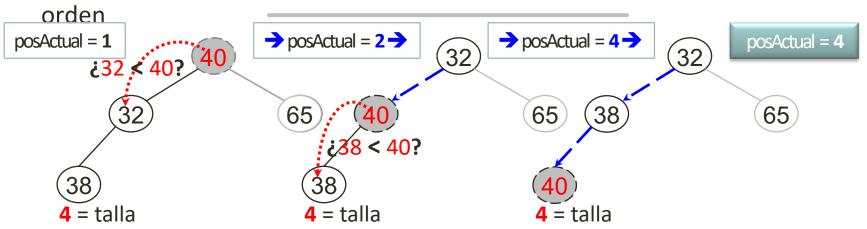
Ejercicio: haz una traza de insertar a partir de un minHeap vacío los siguientes elementos: 6, 4, 15, 2, 10, 11, 8, 1, 13, 7, 9, 12, 5, 3, 14.

eliminarMin(): algoritmo en 2 pasos, ejemplo 1

Paso 1: borrar el mínimo del Heap, i.e. *elArray*[1]. El dato del nodo raíz se sustituye por el último elemento del heap.

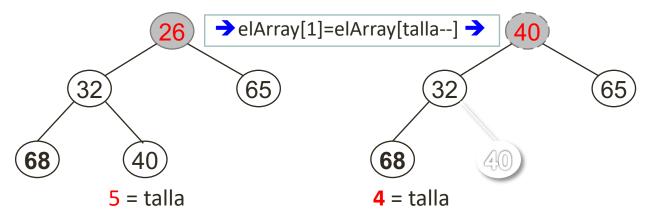


Paso 2: la nueva raíz se hunde a través de sus hijos hasta no violar la propiedad de

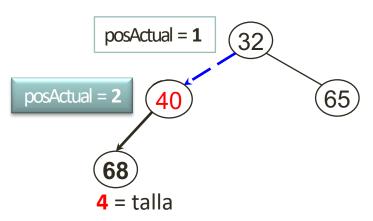


eliminarMin(): algoritmo en 2 pasos, ejemplo 2

Paso 1: borrar el mínimo del Heap, i.e. *elArray*[1]. El dato del nodo raíz se sustituye por el último elemento del heap.



Paso 2: la nueva raíz se hunde a través de sus hijos hasta no violar la propiedad de orden



Método eliminarMin(): código

```
/** recupera y elimina el mínimo de un Heap */
public E eliminarMin() {
    E elMinimo = elArray[1];
    //PASO1-Borrar mínimo del Heap (sustituye raíz por último elemento)
    elArray[1] = elArray[talla--];
    // PASO2-Hundir nueva raíz hasta que no viole propiedad de orden
    hundir(1);
    return elMinimo;
}
```

Método hundir (heapify), que usa eliminarMin()

Hunde un nodo a través del heap hasta que no viole la propiedad de orden

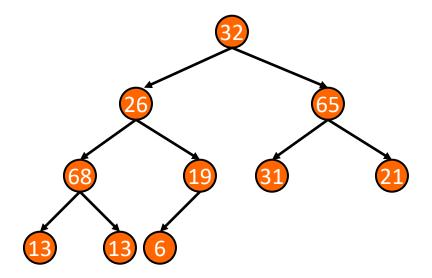
```
protected void hundir(int pos) {
    posActual = pos;
    E aHundir = elArray[posActual];
    int hijo = posActual * 2;
    boolean esHeap = false;
    while (hijo <= talla && !esHeap) {
        if (hijo < talla
            && elArray[hijo + 1].compareTo(elArray[hijo]) < 0) {
             hijo++; //elegimos el menor de los hijos
        if (elArray[hijo].compareTo(aHundir) < 0) { //hundimos</pre>
             elArray[posActual] = elArray[hijo];
             posActual = hijo; hijo = posActual * 2;
        else { esHeap = true; } //ya se cumple propiedad heap
    elArray[posActual] = aHundir;
```

3. La clase Java MonticuloBinario – *Método eliminarMin(): análisis de su coste*

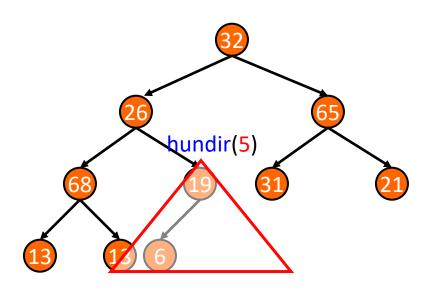
El coste promedio y en el peor de los casos de eliminarMin es logarítmico con el número de elementos.

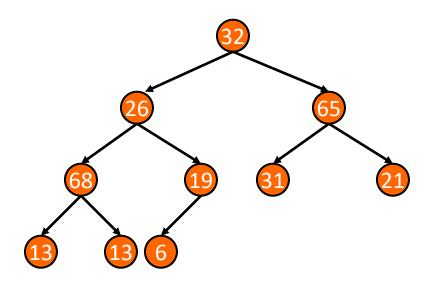
Ejercicio: haz una traza de eliminarMin sobre el Heap [0,1,4,8,2,5,6,9,15,7,12,13]

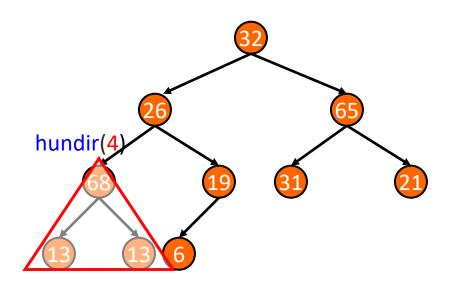
Construir maxHeap a partir del vector: 32, 26, 65, 68, 19, 31, 21, 13, 13, 6

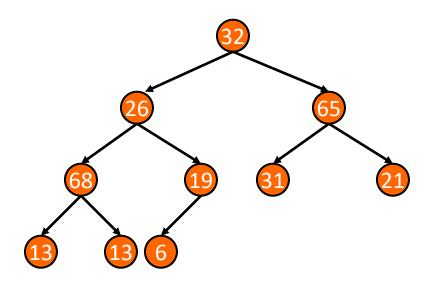


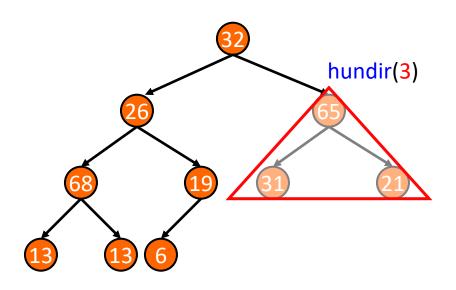
- Restablece la propiedad de orden a partir de un Árbol Binario Completo para obtener un Montículo Binario
- Se basa en hundir los nodos en orden inverso al recorrido por niveles

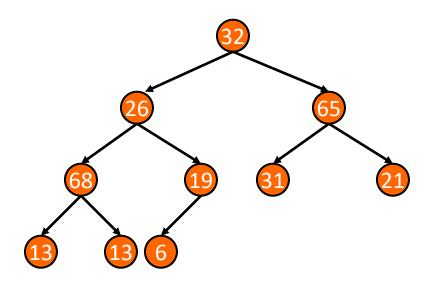


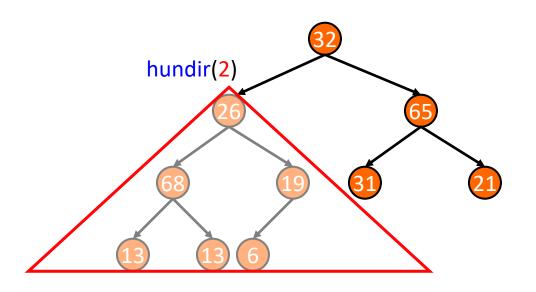


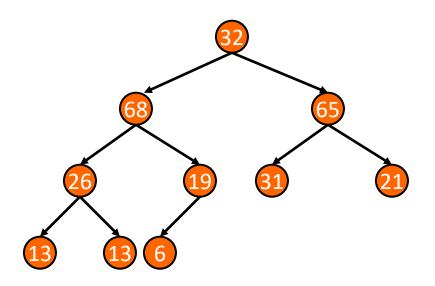


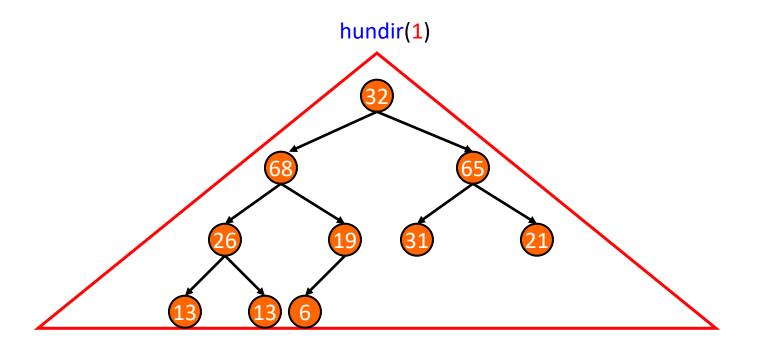


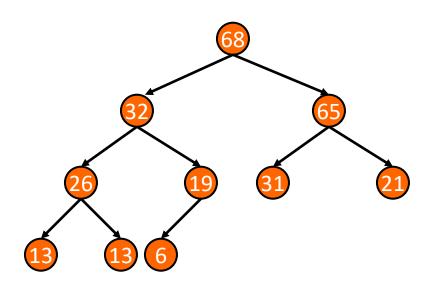


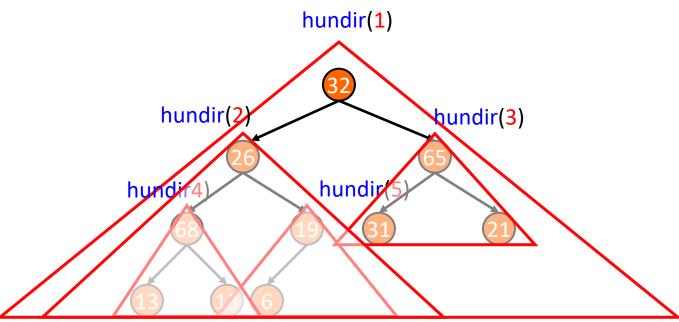




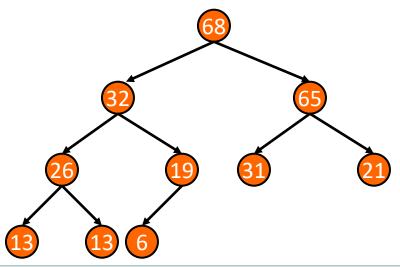








```
/* Restablece la propiedad de orden de un Heap */
// "hunde" Por-Niveles y Descendente los nodos Internos
// de elArray, pues las Hojas ya son Heaps
public void arreglar() {
    for (int i = talla / 2; i > 0; i --) {
        hundir(i);
    }
}
```



```
/* Restablece la propiedad de orden de un Heap */
// "hunde" Por-Niveles y Descendente los nodos Internos
// de elArray, pues las Hojas ya son Heaps
public void arreglar() {
    for (int i = talla / 2; i > 0; i --) {
        hundir(i);
    }
}
```

Tiene una complejidad temporal lineal:

- Las hojas tienen altura 0 y la raíz altura $\lfloor \log_2 n \rfloor$
- Hay $2^{\lfloor \log_2 n \rfloor h}$ nodos a una altura h
- El coste de hundir un nodo de altura h es $\Theta(h)$

•
$$T_{\text{arreglarMonticulo}}(n) = \sum_{h=0}^{\lfloor \log_2 n \rfloor} h \cdot 2^{\lfloor \log_2 n \rfloor - h} =$$

$$\sum_{h=0}^{\lfloor \log_2 n \rfloor} h \cdot \frac{2^{\lfloor \log_2 n \rfloor}}{2^h} \leq \frac{\lfloor \log_2 n \rfloor}{h \cdot \frac{2^{\lfloor \log_2 n \rfloor}}{2^h}} = \sum_{h=0}^{\lfloor \log_2 n \rfloor} h \cdot \frac{n}{2^h} = n$$

$$\sum_{h=0}^{\lfloor \log_2 n \rfloor} \frac{h}{2^h} \leq n \sum_{h=0}^{\lfloor \log_2 n \rfloor} \frac{h}{2^h} = 2 n \in \Theta(n)$$

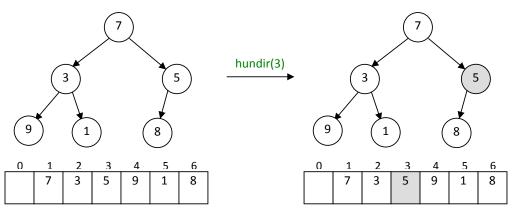
buildHeap - Ejemplo

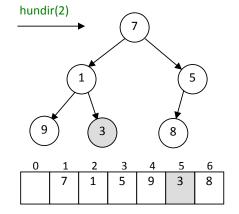
Ejercicio: Hacer una traza del método arreglar Monticulo sobre el árbol binario completo [7, 3, 5, 9, 1, 8] para obtener un minHeap.

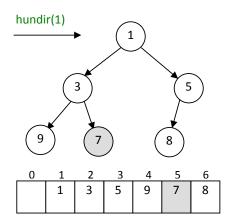
buildHeap - Ejemplo

Ejercicio: Hacer una traza del método arreglarMonticulo sobre el árbol binario completo [7, 3, 5, 9, 1, 8] para obtener un

minHeap







4. HeapSort - Ordenación rápida según HeapSort

- El coste de HeapSort es O(N*log₂N)
 - QuickSort tiene un coste O(N2) en el peor de los casos
 - MergeSort requiere un vector auxiliar
- Este algoritmo de ordenación se basa en las propiedades de los Heaps
 - <u>Primer paso</u>: almacenar todos los elementos del vector a ordenar en un montículo (heap)
 - <u>Segundo paso</u>: extraer el elemento raíz del montículo (el mínimo) en sucesivas iteraciones, obteniendo el conjunto ordenado

4. HeapSort - Inserción de los datos del vector en el Heap

 La forma más eficiente de insertar los elementos de un vector en un Heap es mediante el método arreglarMonticulo:

 El coste de este constructor es O(N), siendo N la talla del vector

4. HeapSort - Algoritmo

```
public class Ordenacion {
   public static <E extends Comparable<E>> void heapSort(E v[]) {
        // Creamos el heap a partir del vector
        MonticuloBinario<E> heap = new MonticuloBinario<E>(v);
        // Vamos extrayendo los datos del heap de forma ordenada
        for (int i = 0; i < v.length; i++)
        v[i] = heap.eliminarMin();
   }
}</pre>
```

- Coste HeapSort = coste constructor + N * coste de eliminarMin
 T_{heapSort}(N) ∈O(N) + N*O(log₂N) = O(N*log₂N)
- HeapSort puede modificarse fácilmente para ordenar sólo los k primeros elementos del vector con coste O(N + k*log₂N)