

# Algoritmos em Grafos

## Revisão de conceitos e definições

### Conceito de grafo

Grafo  $G = (V, E)$

- $V$  - conjunto de vértices (ou nós)
- $E$  - conjunto de arestas (ou arcos)
- cada aresta é um par de vértices  $(v, w)$ , com  $v, w$  pertencentes a  $V$
- se o par for ordenado, o grafo é dirigido, ou digrafo
- um vértice  $w$  é adjacente a um vértice  $v$  se e só se  $(v, w)$  pertencer a  $E$
- num grafo não dirigido com aresta  $(v, w)$  e, logo,  $(w, v)$ ,  $w$  é adjacente a  $v$  e  $v$  é adjacente a  $w$

### Caminhos

- Caminho - sequência de vértices  $v_1, \dots, v_n$  tais que  $(v_i, v_{i+1})$  pertence a  $E$ ,  $1 \leq i < n$
- Comprimento do caminho é o número de arestas,  $n - 1$
- Se  $n = 1$ , caminho reduz-se a 1 vértice, comprimento 0
- Caminho simples: todos os vértices distintos, excepto possivelmente o primeiro e o último

### Ciclos

- Ciclo (ou circuito): caminho de comprimento  $\geq 1$ , com  $v_1 = v_n$
- Num grafo não dirigido, requer-se que as arestas sejam diferentes
- Anel: caminho  $v, v \Rightarrow (v, v)$  pertencente a  $E$ , comprimento 1; raro

### Grafo acíclico dirigido

Grafo dirigido sem ciclos. Para qualquer vértice  $v$ , não há nenhuma ligação dirigida começando e acabando em  $v$ .

### Grafo simples

Grafo sem arestas paralelas (várias adjacências, para o mesmo par de vértices), nem anéis.

### Grafo pesado

As arestas são etiquetadas com um peso (pode representar uma distância, um custo, etc)

### Grafo bipartido

- Conjunto de vértices é partido em dois subconjuntos disjuntos  $v_1$  e  $v_2$
- Arestras ligam vértices de diferentes partições

## Coneetividade

- Grafo não dirigido é conexo sse houver um caminho a ligar qualquer par de vértices
- Digrafo com a mesma propriedade: fortemente conexo se para todo o  $v, w$  pertencentes a  $V$  existir em  $G$  um caminho de  $v$  para  $w$ , assim como de  $w$  para  $v$ .
- Fracamente conexo: se o grafo não dirigido subjacente é conexo

## Representação de grafos

### Matriz de adjacências

- Matriz  $A$  de adjacências
- $a_{ij} = 1$  se  $(i, v)$  pertencer a  $E$ , 0 no caso contrário
- Elementos da matriz podem ser os pesos
- Apropriada para grafos densos

### Lista de adjacências

- para cada vértice, mantém-se a lista dos vértices adjacentes
- vetor de cabeças de lista, indexado pelos vértices
- pesquisa de adjacentes em tempo proporcional ao número destes

## Representação de grafos não dirigidos

- Implicação para as matrizes de adjacência
  - Matriz simétrica
- Implicação para as listas de adjacência
  - Lista com dobro do espaço

## Pesquisa em profundidade

- Arestras são exploradas a partir do vértice  $v$  mais recentemente descoberto que ainda tenha arestras a sair dele
- Quando todas as arestras de  $v$  foram exploradas, retorna para explorar arestras que saíram do vértice a partir do qual  $v$  foi descoberto
- Se se mantiverem vértices por descobrir, um deles é selecionado como a nova fonte e o processo de pesquisa continua a partir daí
- Todo o processo é repetido até todos os vértices serem descobertos

## Pesquisa em largura

- Dado um vértice fonte  $s$ , explora-se sistematicamente o grafo descobrindo

- todos os vértices a que se pode chegar a partir de s (vértices adjacentes)
- Só depois é que se passa para outro vértice

Notas:

- Para qualquer vértice v atingível a partir de s, o caminho na árvore BFS é o caminho mais curto no grafo (com menor número de arestas)
- BFS é um dos métodos mais simples e é o arquétipo para muitos algoritmos importantes de grafo
- Se me vez de uma fila for usada uma pilha, obtém-se um algoritmo iterativo de visita em profundidade

## Ordenação topológica

Ordenar os vértices de um DAG tal que, se existe uma aresta  $(v, w)$  no grafo, então  $v$  aparece antes de  $w$

- Intuitivamente, dispor as setas todas no mesmo sentido
- Impossível se o grafo for cíclico
- Pode existir mais do que uma ordenação