

BST_remove 的改善

汉铮陈

2025 年 1 月 26 日

1 remove 函数的完善

这与部分主要分为三个主要内容：辅助函数 detachMin(BinaryNode* &t) 的构造、remove(const Comparable &x, BinaryNode * &t) 函数的完善、树的简单可视化打印 drawTree(BinaryNode* t ,int space , bool isLeft) 的实现。以下将上述函数分别简写为 detachMin() 、 remove() 、 drawTree()

1.1 detachMin() 函数的构造

在这里构造辅助函数 detachMin() 的主要作用就是查找以 t 为根的子树中的最小节点，返回这个节点，并从原子树中删除这个节点。显然，当要删除的节点具有两个子树时，通过这个函数返回的右子树最小节点将代替被删除节点。

该函数实现的基本原理与 findMin() 函数类似，只需要需要利用递归的方法找到右子树的最小节点，并构造一个临时节点记住该节点的值以及指针，最后把最小节点删掉即可。具体代码如下：

```
1  /**
2   * @brief 查找以 t 为根的子树中的最小节点，返回这个节点，并从原子树中删除这个节点
3   * @param t 当前节点指针
4   * @return 以t 为根的子树中的最小节点
5   */
6  BinaryNode* detachMin(BinaryNode * &t)
7  {
8      if(!t) return nullptr;
9
10     if(!t -> left) //判断是否为叶子节点
11     {
12         BinaryNode* minNode = t;
13         t = t -> right;
14         return minNode;
15     }
16     else
17     {
18         return detachMin(t -> left);
19     }
20 }
```

Listing 1: detachMin() 函数

而 findMin() 函数的代码如下：

```
1  BinaryNode *findMin(BinaryNode *t) const {
2      /// 从一个空节点开始查找，返回空指针
```

```

3     if (t == nullptr)
4     {
5         return nullptr;
6     }
7     /// 向左无路了, 当前节点就是最小元素
8     if (t->left == nullptr)
9     {
10        return t;
11    }
12    /// 否则继续向左查找
13    return findMin(t->left);
14 }

```

Listing 2: findMin() 函数

1.2 remove() 函数的完善

要通过移动节点的方式实现 remove 操作总体分为四步：1. 找到要删除的节点 cur 和它的父节点 par；2. 找到 cur 的右子树中的最小值节点 min，并将其断开；3. 将 min 的左子树和右子树分别链接到 cur 的左子树和右子树；4. 将 par 的指针指向 min，然后删除 cur。具体代码如下：

```

1 void remove(const Comparable &x, BinaryNode * &t)
2 {
3     if(!t) return; // 如果t为空节点
4
5     BinaryNode* par = nullptr;
6     BinaryNode* cur = t;
7     while(cur && cur -> element != x) // 找到值为x的节点以及其parent节点, 注意条件顺序
8     {
9         par = cur;
10        if(cur -> element < x )
11        {
12            cur = cur->right;
13        }else if(cur -> element > x)
14        {
15            cur = cur->left;
16        }
17    }
18
19    if(!cur) return; // x没有被找到
20
21    if(!(cur ->left) || !(cur ->right)) // 要删除的节点至多只有一个child节点
22    {
23        if(!par) // 如果删除根节点
24        {
25            t = (cur -> left)? cur->left : cur->right; // 修改根节点
26        }
27        if(par -> left == cur) // t是par的左节点
28        {
29            par -> left = (cur -> left)? cur->left : cur->right;
30        }else

```

```

31     {
32         par -> right = (cur -> left)? cur->left : cur->right;
33     }
34     delete cur;
35 }else//有两个child节点
36 {
37     BinaryNode* min = detachMin(cur->right);
38
39     min -> left = cur -> left;// 将当前节点的左子树链接到后继节点
40     min -> right = cur -> right;// 将当前节点的右子树链接到后继节点
41     if(!par)//如果删除根节点
42     {
43         t = min;//修改根节点
44     }
45     else if(par -> left == t)//t是par的左节点
46     {
47         par -> left = min;// 父节点指向后继节点
48     }else//t是右节点
49     {
50         par -> right = min;// 父节点指向后继节点
51     }
52     delete cur;
53 }
54 }

```

Listing 3: remove() 函数

1.3 树的可视化实现

在这里构造 drawTree() 函数主要是为了，便于直观的观察和跟踪 remove() 函数操作后的结果，这里打印的树的节点是纵向排列的。具体代码如下：

```

1 void drawTree(BinaryNode* node, int space , bool isLeft) {
2     if (!node) return;
3
4     space += 10; // 增加空间以便于显示
5
6     // 先打印右子树
7     drawTree(node->right, space , false);
8
9     // 打印当前节点
10    std::cout << std::endl;
11    for (int i = 10; i < space; i++) {
12        std::cout << ' '; // 输出空格
13    }
14
15    if (isLeft) {
16        std::cout << " \\"; // 左子树的枝
17    } else if (space > 10) {
18        std::cout << " / "; // 右子树的枝
19    }

```

```
20
21     std::cout << " " << node->element << "\n"; // 打印节点值
22
23     // 打印左子树
24     drawTree(node->left, space, true);
25 }
```

Listing 4: draw() 函数

2 测试程序的设计

这部分主要设计的是 test.cpp 部分，验证 remove() 函数的正确性。
首先构造一个 BST：

```
1  #include <iostream>
2  #include "BST.h" // 假设 BinarySearchTree 类定义在这个头文件中
3  using namespace std;
4
5  int main() {
6      BinarySearchTree<int> bst;
7
8      // 测试插入功能
9      bst.insert(50);
10     bst.insert(30);
11     bst.insert(70);
12     bst.insert(20);
13     bst.insert(40);
14     bst.insert(60);
15     bst.insert(80);
16
17     std::cout << "before any deletions: ";
18     bst.drawTree();
19
20     // 删除叶子节点
21     cout << "\nDeleting leaf node (20): ";
22     bst.remove(20);
23     bst.drawTree();
24
25     // 删除只有一个子节点的节点
26     cout << "\nDeleting node with one child (30): ";
27     bst.remove(30);
28     bst.drawTree();
29
30     // 删除具有两个子节点的节点
31     cout << "\nDeleting node with two children (50): ";
32     bst.remove(50);
33     bst.drawTree();
34
35     cout<<endl;
36     // 测试清空树
37     bst.makeEmpty();
```

```

38     cout << "Tree after making empty:" << std::endl;
39     bst.printTree();
40
41     return 0;
42 }

```

Listing 5: testBinarySearchTree() 测试函数

构造树的输出结果如下:

before any deletions:

```

          / 80
        / 70
       \ 60
      50
       / 40
      \ 30
       \ 20

```

删除叶子节点后的树形状为:

Deleting leaf node (20):

```

          / 80
        / 70
       \ 60
      50
       / 40
      \ 30

```

删除只有一个子节点的节点后, 树的形状为:

Deleting node with one child (30):

```

          / 80
        / 70

```

\ 60

50

\ 40

删除具有两个子节点的节点（这里是 root）后, 树的形状为:

Deleting node with two children (50):

/ 80

/ 70

60

\ 40

最后清空树:

Tree after making empty:

Empty tree

至此测试程序设计结束, 笔者输入的指令为”g++ -fsanitize=address -fno-omit-frame-pointer -g -std=c++17 test_BST.cpp -o test” 利用 AddressSanitizer 检查是否存在内存泄漏。如果不存在, 则没有任何显示。

欢迎批评指正