STA212 - Méthodes de simulation statistique

Anthony Kalaydjian - Mathieu Occhipinti

2023-04-29

rm(list=ls())
setwd(getwd())
library(ggplot2)
set.seed(150)

Exercice 1: Modélisation probabiliste

(a)

Dapres le cours, on a:

$$R(g^*) = E_{X,Y} [1 \{g^*(X) \neq Y\}]$$

$$= E_X [E_{Y|X} [1 \{g^*(X) \neq Y\}]]$$

$$= E_X \left[\frac{1}{2} - \left| \eta(X) - \frac{1}{2} \right| \right]$$

Donc
$$R(\hat{g}_n) - R(g^*) = E_X \left[\frac{1}{2} - \left| \hat{\eta}(X) - \frac{1}{2} \right| \right] - E_X \left[\frac{1}{2} - \left| \eta(X) - \frac{1}{2} \right| \right].$$

$$= E_X \left[\left| \eta(X) - \frac{1}{2} \right| - \left| \hat{\eta}(X) - \frac{1}{2} \right| \right]$$

Οù

$$\begin{cases} |a| - |b| \leqslant ||a| - |b|| \leqslant |a - b| \leqslant 2|a - b| \\ (a, b) \in \mathbb{R}^2 \end{cases}$$

Donc

$$R(\hat{g}_n) - R(g^*) \leqslant 2E_X \left[|\eta(X) - \hat{\eta}(X)| \right]$$

(b)

Le résultat précédent nous indique que pour toute règle de classification empirique, $\hat{g_n}$ issue de l'estimateur $\hat{\eta}$ de η , son risque associé est borné par le risque minimal issu de la règle de Bayes $R(g^*)$ auquel on ajoute un terme d'erreur d'estimation de η .

Exercice 2: Classification multi-classes

(a)

Soit $\mathcal{Y} = \{1, ..., K\}.$

On cherche à classifier les individus de \mathcal{X} selon leur classe sur \mathcal{Y} .

Soit g^* l'estimateur de risque minimal associé à cette classification.

$$R(g^*) := \mathbb{E} \left[1_{\{g^*(X) \neq Y\}} \right]$$

$$= \mathbb{E}_X \mathbb{E}_{Y|X=x} \left[1_{\{g^*(x) \neq Y\}} \right]$$

$$= 1 - \mathbb{E}_X \mathbb{E}_{Y|X=x} \left[1_{\{g^*(x) = Y\}} \right]$$

$$= 1 - \mathbb{E}_X \mathbb{P} \left[g^*(x) = Y \right]$$

$$R(g^*) = 1 - \mathbb{E}_X \left[\sum_{i=1}^K \eta_i(x) 1_{\{g^*(x) = i\}} \right]$$

Ce risque est minimal lorsque le terme dans l'espérance est maximal.

Donc:

$$g^*(x) = \underset{i \in \mathcal{Y}}{\operatorname{argmax}} \ \eta_i(x)$$

(b)

D'après le calcul précédent, et en utilisant les définitions de g^* et de g:

$$\begin{split} R(g) - R(g^*) &= 1 - \mathbb{E}_X \left[\sum_{i=1}^K \eta_i(x) \mathbf{1}_{\{g(x)=i\}} \right] - 1 + \mathbb{E}_X \left[\sum_{i=1}^K \eta_i(x) \mathbf{1}_{\{g^*(x)=i\}} \right] \\ &= \mathbb{E}_X \left[\sum_{i=1}^K \eta_i(x) \mathbf{1}_{\{g^*(x)=i\}} \right] - \mathbb{E}_X \left[\sum_{i=1}^K \eta_i(x) \mathbf{1}_{\{g(x)=i\}} \right] \\ &= \mathbb{E}_X \left[\max_{i \in \mathcal{Y}} \eta_i(x) \right] - \mathbb{E}_X \left[\eta_{g(x)} \right] \\ &= \mathbb{E}_X \left[\max_{i \in \mathcal{Y}} \eta_i(x) - \eta_{g(x)} \right] \end{split}$$

Donc:

$$R(g) - R(g^*) = \mathbb{E}_X \left[\max_{i \in \mathcal{Y}} \eta_i(x) - \eta_{g(x)} \right]$$

(c)

On considère maintenant la règle de classification $\hat{g_n}$ approchée de g et issue de $\hat{\eta_i}$ un estimateur de η_i obtenu à partir des données.

La règle de classification est donc la suivante :

$$\hat{g_n}(x) = \underset{j \in \mathcal{Y}}{\operatorname{argmax}} \ \hat{\eta_j}(x)$$

On a
$$E_X \left[\max_{i \in y} (\eta_i(X)) - \hat{\eta}_{\hat{g}_n(X)} \right]$$

= $E_X \left[\max_{i \in y} \eta_i(X) - \max_{j \in y} (\hat{\eta}(x)) \right]$ par définition

Lemme: Montrons que :

$$\max_{x \in X} f(x) - \max_{y \in X} g(y) \leqslant \max_{z \in X} |f(z) - g(z)|$$

$$\forall x \in X, \quad f(x) - g(x) \le |f(x) - g(x)|$$

De plus,
$$-\max_{x \in X} (g(x)) \leqslant -g(x)$$

D'où,

$$f(x) - \max_{x \in X}(g(x)) \leqslant |f(x) - g(x)| \leqslant \underbrace{\max_{y \in X} |f(y) - g(y)|}_{\text{indépendant de x}}$$

Donc,

$$\begin{aligned} \max_{z \in X} \left(f(z) - \max_{x \in X} (g(x)) \right) \leqslant \max_{y \in X} \left(|f(y) - g(y)| \right) \\ \text{D'où} \quad \max_{z \in X} (f(z)) - \max_{x \in X} (g(x)) \leqslant \max_{y \in X} \left(|f(y) - g(y)| \right) \end{aligned}$$

Ceci achève la preuve du lemme, on peut ainsi l'appliquer dans notre cas.

Finalement, $E_X \left[\max_{i \in Y} (\eta_i(X)) - \max_{j \in Y} (\hat{\eta}_j(X)) \right] \leq 2E_X \left[\max_{i \in Y} |\eta_i(X) - \hat{\eta}_i(X)| \right]$

 $\mathrm{Donc}:$

$$R(\hat{g_n}) - R(g^*) \leqslant 2E_X \left[\max_{i \in Y} |\eta_i(X) - \hat{\eta}_i(X)| \right]$$

Exercice 3 : Implémentation d'un perceptron (origine des SVM)

(a)

Supposons que l'on soit à l'itération t de l'algorithme et que $m(\theta^t) \neq \emptyset$.

Soit alors $i \in m(\theta^t)$ un indice choisi au hasard.

D'une part:

$$\langle \theta^{t+1}, \theta^* \rangle = \langle \theta^t + y_i x_i, \theta^* \rangle$$
$$= \langle \theta^t, \theta^* \rangle + y_i \langle x_i, \theta^* \rangle$$
$$\geq \langle \theta^t, \theta^* \rangle + ||\theta^*||_2 \delta$$

Par Cauchy-Schwarz:

$$\begin{split} ||\theta^{t+1}||_2||\theta^*||_2 &\geq \langle \theta^{t+1}, \theta^* \rangle \geq \langle \theta^t, \theta^* \rangle + ||\theta^*||_2 \delta \\ &\geq \langle \theta^{t-1}, \theta^* \rangle + 2||\theta^*||_2 \delta \\ &\geq \dots \\ &\geq \langle 0, \theta^* \rangle + t||\theta^*||_2 \delta \\ ||\theta^{t+1}||_2||\theta^*||_2 &\geq t||\theta^*||_2 \delta \end{split}$$

Donc:

$$\boxed{||\theta^{t+1}||_2 \ge t\delta} \tag{1}$$

D'autre part:

$$\begin{split} ||\theta^{t+1}||^2 &= ||\theta^t + y_i x_i||^2 \\ &= ||\theta^t||^2 + 2y_i \langle \theta^t, x_i \rangle + ||y_i x_i||^2 \\ &\leq ||\theta^t||^2 + ||x_i||^2 \\ &\leq ||\theta^t||^2 + R^2 \\ &\leq ||\theta^{t-1}||^2 + 2R^2 \\ &\leq \dots \\ &\leq ||\theta^0||^2 + tR^2 \\ ||\theta^{t+1}||^2 &\leq tR^2 \end{split}$$

Donc:

$$||\theta^{t+1}||^2 \le tR^2 \tag{2}$$

Finalement, d'après 1 et 2, on a :

$$t^2\delta^2 \le ||\theta^{t+1}||^2 \le tR^2$$

Donc
$$t \leq \frac{R^2}{\delta^2}$$

Ainsi, on a montré que si $m(\theta^t) \neq \emptyset,$ alors $t \leq \frac{R^2}{\delta^2}$

Donc, au delà de $T=\frac{R^2}{\delta^2}$ itérations, $m(\theta^t)$ sera vide et l'algorithme aura donc convergé.

On conclut donc que lorsque le problème est séparable, l'algorithme de perceptron converge en au plus $T=\frac{R^2}{\delta^2}$ itérations.

(b)

Importation des données :

```
load(file="X_y.rda")
df <- as.data.frame(cbind(X, y))
names(df) <- c("V1", "V2", "V3", "y")</pre>
```

```
 plt1 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt}) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) + geom\_point() + labs(\frac{color}{dt} = \text{"Class}) \\  plt1 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) + geom\_point() + labs(\frac{color}{dt} = \text{"Class}) \\  plt1 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) + geom\_point() + labs(\frac{color}{dt} = \text{"Class}) \\  plt1 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) + geom\_point() + labs(\frac{color}{dt} = \text{"Class}) \\  plt1 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) + geom\_point() + labs(\frac{color}{dt} = \text{"Class}) \\  plt1 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) + geom\_point() + labs(\frac{color}{dt} = \text{"Class}) \\  plt1 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt1 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt2 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt3 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt3 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt4 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt5 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt5 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt5 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt5 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt5 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt5 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt5 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt5 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(y)) \\  plt5 \leftarrow ggplot(\frac{data}{dt} = df) + aes(x=V1, y=V2, z=y, color=as.factor(
```

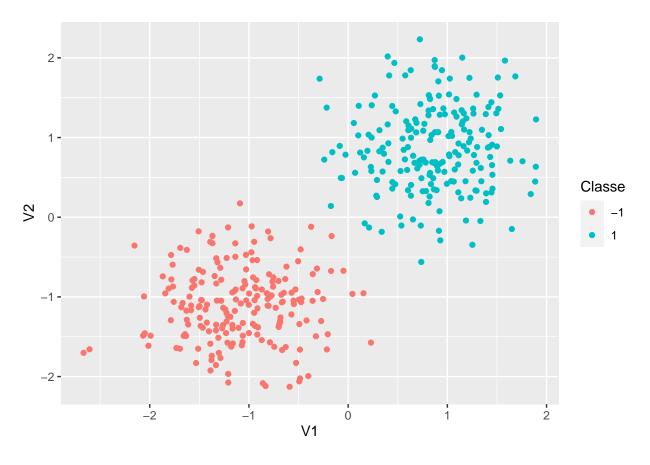


Figure 1: Affichage des données

La variable $\mathrm{V}3$ est une variable d'intercept.

Algorithme perceptron

```
perceptron <- function(X, y){</pre>
  theta <- c(0, 0, 0)
  n <- nrow(X)
  m \leftarrow seq(1, n)
  counter <- 0
  while (length(m) != 0){
    #sample a random item from m
    index = sample(m, 1)
    #update theta
    theta <- theta + y[index]*X[index,]</pre>
    #calculate the new m
    temp <- sapply(X=seq(1, n), FUN=function(k) theta%*%X[k,])</pre>
    criterion <- y*temp</pre>
    m <- which(criterion<0)</pre>
    counter <- counter + 1</pre>
  }
  return(list(theta=theta, count=counter))
}
res <- perceptron(X, y)</pre>
theta.star <- res$theta
count.star <- res$count</pre>
theta.star
```

[1] 3.438710 4.537851 1.000000

```
count.star
```

[1] 5

L'algorithme converge en 5 itérations, et nous trouve la valeur de $\theta^* = (3.438710, 4.537851, 1.000000)^T$.

plot

Le plot montre que l'on a bien séparé les deux classes à l'aide de notre hyperplan.

```
plt1 + geom_abline(intercept=-theta.star[3]/theta.star[2], slope=-theta.star[1]/theta.star[2])
```

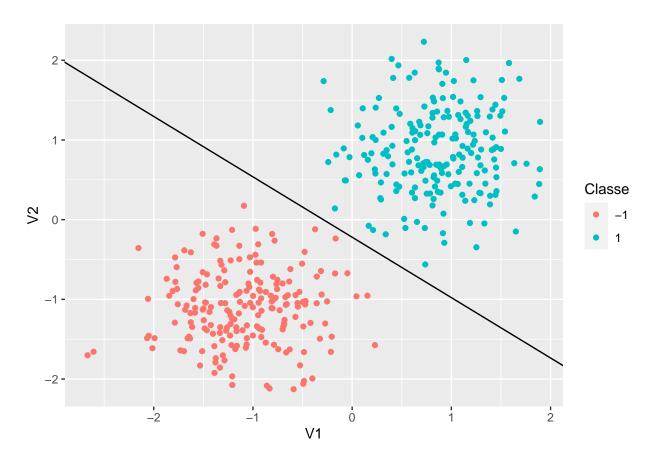


Figure 2: Droite séparatrice