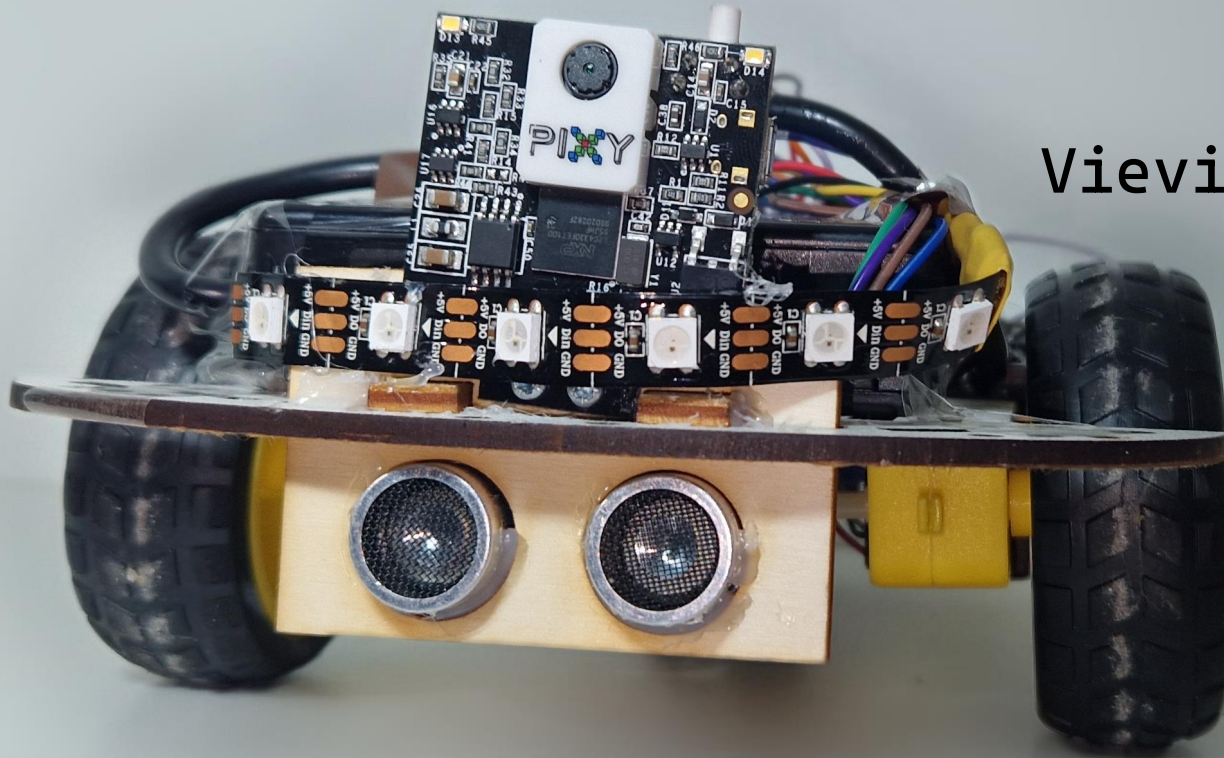


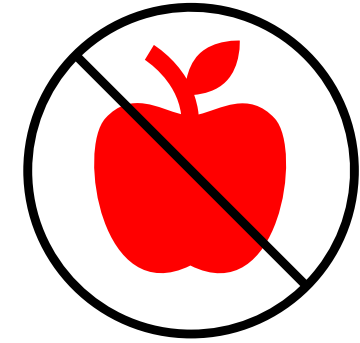
La voiture taser



Vieville Sébastien
Martelli Gino

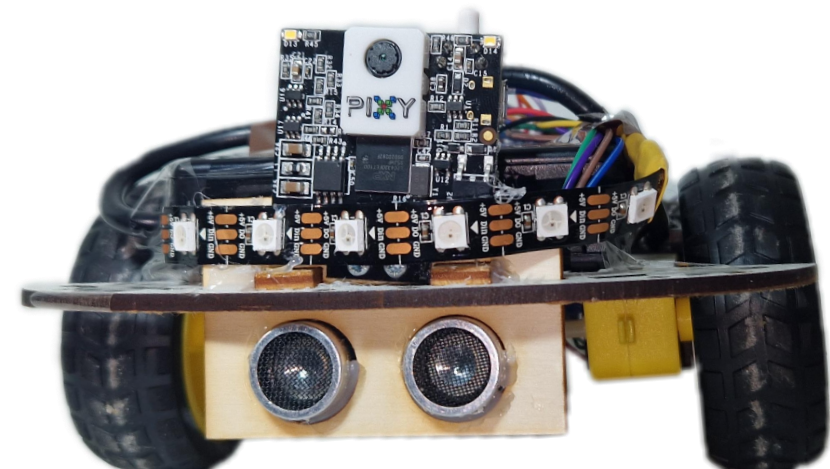
But du projet

- Voiture qui trouve et tase les objets rouges

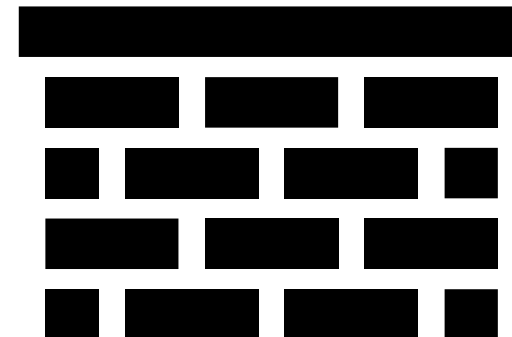
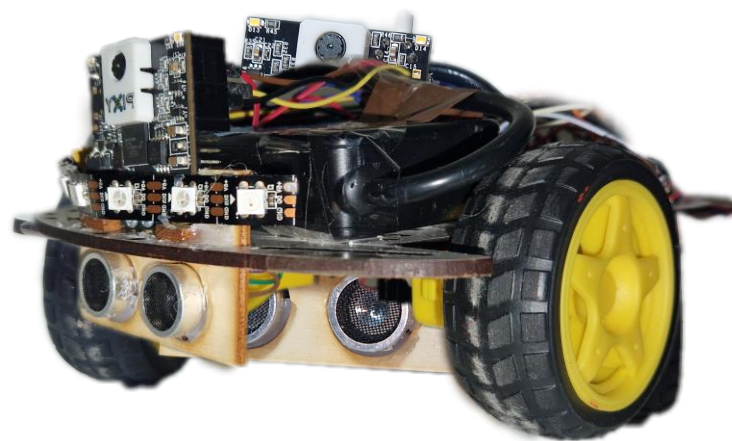


Cahier des charges

- Pouvoir détecter les objets de couleur rouge
- pouvoir se rapprocher vers l'objet
- pouvoir se déplacer rapidement
- pouvoir électrocuter avec un avertissement sonore



Fonctionnement



Fonctionnement



Fonctionnement

```
1 void testPixy() {
2   dis=distance();
3   if (dis>8 && digitalRead(bloc)==1){
4     taz=0;
5     tourne=0;
6     if (analogRead(x)<325){
7       forward(150,254);
8     }
9     else if (analogRead(x)>390){
10      forward(254,150);
11    }
12    else{
13      forward(110,120);
14    }
15  }
16  else if (digitalRead(bloc)==0){
17    taz=0;
18    seek(dis);
19  }
20  else {
21    taz++;
22    if(taz>4){
23      tazer();
24    }
25  }
26 }
```

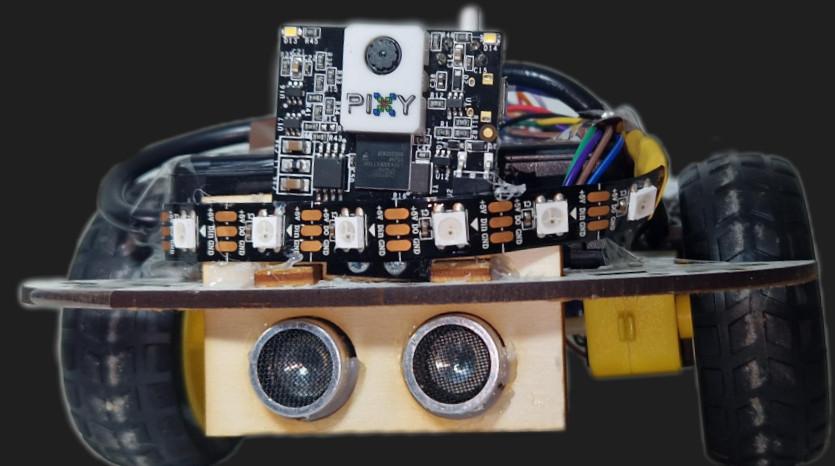
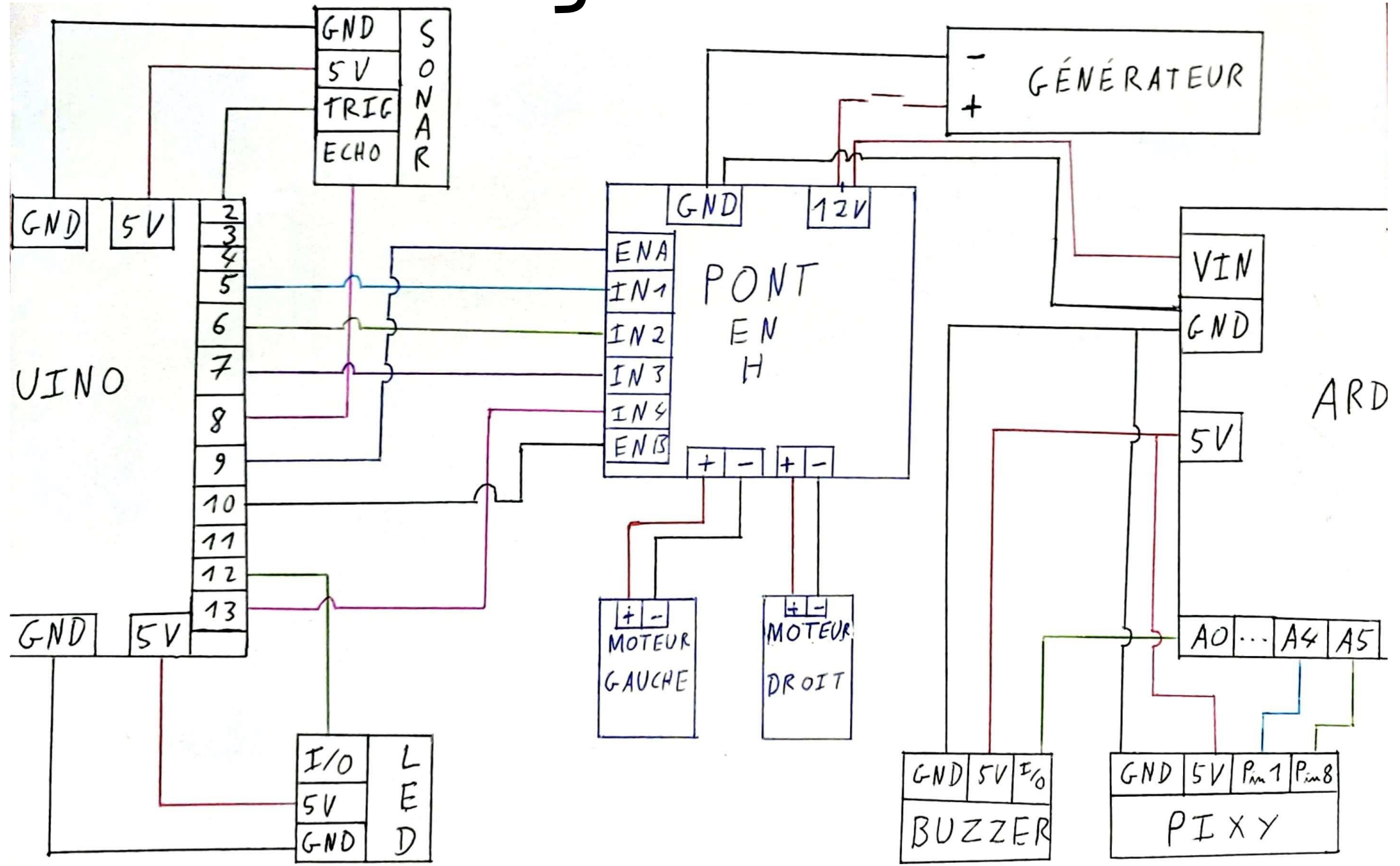


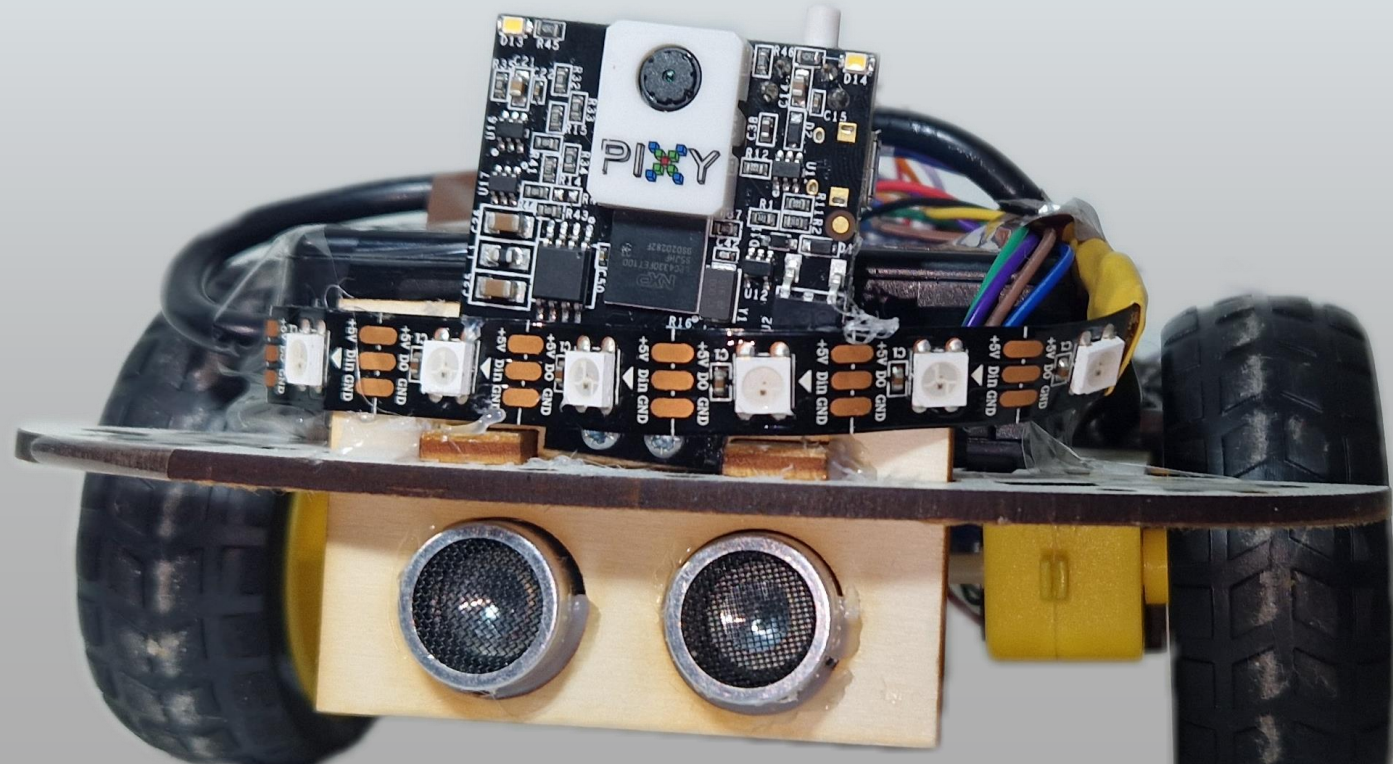
Schéma du montage



https://www.youtube.com/watch?v=9wap7e_dPJE

Conclusion

- Cahier des charges rempli ?
 - Pas de taser
- Des améliorations ?
 - Gestion des fils
 - Esthétique



<https://www.youtube.com/watch?v=elijCO5lcIQ>