



Scuole superiori

# Matematica

**OSB**



Copyright © 2023 OSB

PUBLISHED BY OSB

Licensed under the Creative Commons Attribution-NonCommercial 4.0 License (the “License”). You may not use this file except in compliance with the License. You may obtain a copy of the License at <https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0>. Unless required by applicable law or agreed to in writing, software distributed under the License is distributed on an “AS IS” BASIS, WITHOUT WARRANTIES OR CONDITIONS OF ANY KIND, either express or implied. See the License for the specific language governing permissions and limitations under the License.

*Latest version 2 ottobre 2023*

# Indice

I	<b>Storia</b>	
0.1	Cronologia .....	9
II	<b>Insiemistica e Logica</b>	
III	<b>Algebra in <math>\mathbb{R}</math></b>	
1	<b>Algebra simbolica - Calcolo letterale .....</b>	<b>15</b>
1.1	<b>Monomi .....</b>	<b>15</b>
1.1.1	Somma e differenza .....	15
1.1.2	Prodotto e divisione .....	15
1.1.3	Potenze e radici .....	15
1.1.4	Esponenziali e logaritmi .....	15
1.1.5	Funzioni armoniche .....	15
1.1.6	Funzioni iperboliche .....	15
1.2	<b>Polinomi .....</b>	<b>15</b>
1.3	<b>Potenze e radici .....</b>	<b>16</b>
2	<b>Equazioni .....</b>	<b>17</b>
3	<b>Disequazioni .....</b>	<b>19</b>
4	<b>Sistemi di equazioni e di disequazioni .....</b>	<b>21</b>
IV	<b>Algebra in <math>\mathbb{C}</math></b>	
4.1	<b>Definizione dei numeri complessi .....</b>	<b>25</b>
4.1.1	Rappresentazione del piano complesso (di Argand–Gauss) .....	25

<b>4.2</b>	<b>Operazioni con i numeri complessi</b>	<b>25</b>
4.2.1	Somma e differenza	25
4.2.2	Prodotto e divisione	25
4.2.3	Potenze e radici	26
4.2.4	Esponenziali e logaritmi	26

## V

## Calcolo infinitesimale

<b>5</b>	<b>Limiti</b>	<b>29</b>
<b>5.1</b>	<b>Infiniti e infinitesimi</b>	<b>29</b>
<b>6</b>	<b>Derivate</b>	<b>31</b>
<b>6.1</b>	<b>Definizioni</b>	<b>31</b>
<b>6.2</b>	<b>Regole di derivazione</b>	<b>31</b>
6.2.1	Regole	31
6.2.2	Dimostrazioni	31
<b>6.3</b>	<b>Teoremi</b>	<b>31</b>
6.3.1	Teorema di de l'Hopital	31
<b>6.4</b>	<b>Tabella di derivate</b>	<b>31</b>
<b>6.5</b>	<b>Espansioni in serie</b>	<b>31</b>
<b>6.6</b>	<b>Applicazioni</b>	<b>32</b>
6.6.1	Studio funzione	32
6.6.2	Approssimazione locale di	32
<b>7</b>	<b>Integrali</b>	<b>33</b>

## VI

## Vettori

<b>8</b>	<b>Algebra vettoriale</b>	<b>39</b>
<b>8.1</b>	<b>Definizioni</b>	<b>39</b>
8.1.1	Spazi vettoriali con prodotto interno	39
<b>8.2</b>	<b>Applicazioni</b>	<b>39</b>
8.2.1	Geometria	39
8.2.2	Fisica	39
<b>9</b>	<b>Coordinate in spazi euclidei e cenni di calcolo vettoriale</b>	<b>41</b>

## VII

## Geometria

<b>10</b>	<b>Geometria nel piano</b>	<b>47</b>
<b>11</b>	<b>Geometria nello spazio</b>	<b>49</b>

**VIII****Statistica**

**Bibilografia** ..... 53

**Indice** ..... 55

**Appendices** ..... 55

**A**    **Prima appendice** ..... 55





# Storia

0.1	Cronologia .....	9
-----	------------------	---





## 0.1 Cronologia

...

### XVI secolo

- Nepier (Nepero) introduce i logaritmi

### XVII secolo

- Fermat
- Descartes (Cartesio) illustra ne *La Géométrie* i fondamenti della **geometria analitica**
- Huygens, Pascal
- Newton e Leibniz sviluppano contemporaneamente i fondamenti del **calcolo differenziale e integrale**, nell'ambito dello studio della **dinamica**
- fratelli Johann e Jakob Bernoulli
- de l'Hopital, Taylor

### XVIII secolo

- Euler (Eulero): analisi matematica; soluzione equazioni differenziali; teoria dei numeri; analisi complessa (estensione di funzioni reali in ambito complesso; identità di Eulero); topologia e teoria dei grafi (problema dei 7 ponti di Königsberg)
- d'Alembert si dedica allo studio del moto dei corpi e alla meccanica razionale
- Legendre
- Bayes: probabilità
- istituzione di scuole scientifiche, Parigi importante centro scientifico del tempo
- Laplace: meccanica razionale e celeste (*Mécanique Céleste*); trasformata; calcolo differenziale: potenziale, laplaciano ed equazione di Laplace
- Lagrange: formulazione lagrangiana della meccanica (*Mécanique analytique*); calcolo delle variazioni; metodo dei moltiplicatori di Lagrange; teoria dei numeri

### XIX secolo

- Jacobi: algebra lineare (determinante di matrici)
- Cauchy: algebra lineare; analisi complessa; statistica; teoria dei numeri; meccanica dei solidi
- Fourier: studio della trasmissione del calore; serie e trasformata di Fourier
- Gauss: teorema fondamentale dell'algebra; teoria dei numeri
- Dirichlet:
- Riemann: teoria dei numeri; geometria
- Hamilton: quaternioni; algebra lineare (teorema di Cayley-Hamilton); riformulazione della meccanica lagrangiana nella meccanica hamiltoniana
- Weierstrass: definizione rigorosa dei fondamenti dell'analisi (teorema di Weierstrass su esistenza di minimi e massimi di funzioni a variabile reale)
- Boole: algebra sugli insiemi, logica, e teoria dell'informazione
- Peano: tentativo di definizione assiomatica della matematica
- Cantor: studio degli insiemi infiniti e la loro dimensione

### XX secolo

- la matematica della probabilità e della meccanica quantistica: Lebesgue, Hilbert, von Neumann, Kolmogorov
- la nascita dell'informatica: Turing, Von Neumann
- la teoria dell'informazione: Shannon
- la teoria dei giochi: von Neumann, Morgenstern e Nash
- l'incompletezza della matematica: Gödel









# Algebra in $\mathbb{R}$

<b>1</b>	<b>Algebra simbolica - Calcolo letterale</b>	<b>15</b>
1.1	Monomi .....	15
1.2	Polinomi .....	15
1.3	Potenze e radici .....	16
<b>2</b>	<b>Equazioni</b> .....	<b>17</b>
<b>3</b>	<b>Disequazioni</b> .....	<b>19</b>
<b>4</b>	<b>Sistemi di equazioni e di disequazioni</b>	<b>21</b>



# 1. Algebra simbolica - Calcolo letterale

## 1.1 Monomi

**Definizione 1.1 — Monomio.** Un monomio è un'espressione matematica costituita dal prodotto di un coefficiente esplicitamente numerico e una parte letterale, nella quale compaiono unicamente moltiplicazioni e potenze intere.

**R** Viene richiesto che le potenze della parte letterale siano intere, per evitare di porre delle condizioni sulle basi delle potenze, essendo le potenze non intere definite solo per numeri reali positivi.

**Definizione 1.2 — Monomi simili.** I monomi simili sono i monomi che hanno la stessa parte letterale.

### 1.1.1 Somma e differenza

### 1.1.2 Prodotto e divisione

### 1.1.3 Potenze e radici

**Definizione 1.3 — Potenze e radici intere.** La potenza intera di ordine  $n \in \mathbb{N}$  di un monomio  $x$  è definita come il prodotto di  $x$  per se stesso  $n$  volte,

$$p_n(x) := x^n = \underbrace{x \cdot x \cdots x}_{n \text{ volte}}. \quad (1.1)$$

L'operazione inversa, quando possibile, è definita come radice di ordine  $n$ ,

$$x := \sqrt[n]{p_n(x)} = p_n(x)^{\frac{1}{n}}. \quad (1.2)$$

**R** Per una comprensione più completa, bisogna rifarsi all'algebra dei numeri complessi IV.

**Definizione 1.4 — Potenze e radici non intere.**

### 1.1.4 Esponenziali e logaritmi

### 1.1.5 Funzioni armoniche

### 1.1.6 Funzioni iperboliche

## 1.2 Polinomi

**Definizione 1.5 — Polinomio.** Un polinomio reale di grado  $n$  viene definito come una combinazione lineare dei monomi di grado  $\leq n$ ,

$$p(x) = a_0 + a_1x + \cdots + a_nx^n = \sum_{i=0}^n a_ix^i \quad (1.3)$$

## 1.3 Potenze e radici

■ **Definizione 1.6 — Potenze e radici intere.**



## 2. Equazioni



### 3. Disequazioni



## **4. Sistemi di equazioni e di disequazioni**



# IV

## Algebra in $\mathbb{C}$

4.1	Definizione dei numeri complessi . . . . .	25
4.2	Operazioni con i numeri complessi . . . . .	25





## 4.1 Definizione dei numeri complessi

**Definizione 4.1 — Unità immaginaria.**

$$i := \sqrt{-1} \quad (4.1)$$

**Definizione 4.2 — Numero complesso.**

$$z = x + iy \quad , \quad x, y \in \mathbb{R} \quad (4.2)$$

### 4.1.1 Rappresentazione del piano complesso (di Argand–Gauss)

Si può definire una relazione biunivoca tra l'insieme dei numeri complessi  $\mathbb{C}$  e il piano  $\mathbb{R}^2$ .

#### 4.1.1.1 Rappresentazione cartesiana.

#### 4.1.1.2 Rappresentazione polare.

Trasformazione tra coordinate cartesiane e polari

$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases} \quad , \quad \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2} \\ \theta = \text{atan2}(x, y) \end{cases} \quad (4.3)$$

e quindi

$$z = x + iy = r(\cos \theta + i \sin \theta) \quad (4.4)$$

**La relazione di Eulero e la rappresentazione polare dei numeri complessi.** Usando le espansioni in serie di Taylor delle funzioni  $e^{i\theta}$ ,  $\cos \theta$  e  $\sin \theta$ , Eulero ricavò la formula che da lui prende il nome

$$e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta . \quad (4.5)$$

$$\begin{aligned} \cos \theta &= \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{(\theta)^{2n}}{(2n)!} = 1 - \frac{\theta^2}{2} + \frac{\theta^4}{4!} - \dots \\ \sin \theta &= \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{(\theta)^{2n+1}}{(2n+1)!} = \theta - \frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^5}{5!} - \dots \\ e^{i\theta} &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(i\theta)^n}{n!} = 1 + i\theta - \frac{\theta^2}{2} - i\frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^4}{4!} + i\frac{\theta^5}{5!} - \dots = \\ &= \left[ 1 - \frac{\theta^2}{2} + \frac{\theta^4}{4!} - \dots \right] + i \left[ \theta - \frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^5}{5!} - \dots \right] = \\ &= \cos \theta + i \sin \theta . \end{aligned} \quad (4.6)$$

## 4.2 Operazioni con i numeri complessi

### 4.2.1 Somma e differenza

$$z_1 + z_2 = x_1 + x_2 + i(y_1 + y_2) . \quad (4.7)$$

### 4.2.2 Prodotto e divisione

$$z_1 z_2 = r_1 r_2 e^{i(\theta_1 + \theta_2)} . \quad (4.8)$$

### 4.2.3 Potenze e radici

$$z^n = \left( r e^{i\theta} \right)^n = r^n e^{in\theta} \quad (4.9)$$

$$z^{\frac{1}{n}} = \left( r e^{i(\theta+2\pi m)} \right)^{\frac{1}{n}} = r^{\frac{1}{n}} e^{i\left(\frac{\theta}{n} + \frac{m}{n}2\pi\right)} \quad (4.10)$$

### 4.2.4 Esponenziali e logaritmi

...

# V

# Calcolo infinitesimale

<b>5</b>	<b>Limiti</b> .....	<b>29</b>
5.1	Infiniti e infinitesimi .....	29
<b>6</b>	<b>Derivate</b> .....	<b>31</b>
6.1	Definizioni .....	31
6.2	Regole di derivazione .....	31
6.3	Teoremi .....	31
6.4	Tabella di derivate .....	31
6.5	Espansioni in serie .....	31
6.6	Applicazioni .....	32
<b>7</b>	<b>Integrali</b> .....	<b>33</b>



## 5. Limiti

### 5.1 Infiniti e infinitesimi



## 6. Derivate

### 6.1 Definizioni

**Definizione 6.1 — Derivata.**

$$f'(x) = \frac{d}{dx}f(x) := \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x} \quad (6.1)$$

### 6.2 Regole di derivazione

#### 6.2.1 Regole

**Derivata della somma di due funzioni**

**Proprietà 6.1 — Operatore lineare.** La derivata è un operatore lineare.

**Derivata del prodotto di due funzioni**

**Derivata del rapporto di due funzioni**

**Derivata di una funzione composta**

#### 6.2.2 Dimostrazioni

**Derivata della somma di due funzioni**

**Derivata del prodotto di due funzioni**

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx}(f(x)g(x)) &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x)g(x + \Delta x) - f(x)g(x)}{\Delta x} = \\ &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x)g(x + \Delta x) - f(x + \Delta x)g(x) + f(x + \Delta x)g(x) - f(x)g(x)}{\Delta x} = \end{aligned} \quad (6.2)$$

**Derivata del rapporto di due funzioni**

**Derivata di una funzione composta**

### 6.3 Teoremi

#### 6.3.1 Teorema di de l'Hopital

### 6.4 Tabella di derivate

### 6.5 Espansioni in serie

**Definizione 6.2 — Serie di Taylor.** La serie di Taylor di una funzione  $f(x)$  centrata in  $x = x_0$  è la serie polinomiale

$$T[f(x_0)](x) := \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n. \quad (6.3)$$

**Theorem 6.1** La serie di Taylor troncata alla  $n$ -esima potenza,

$$T^n[f(x_0)](x) = \sum_{i=0}^n \frac{f^{(i)}(x_0)}{i!} (x - x_0)^i, \quad (6.4)$$

è un'approssimazione dell' $n$ -esimo ordine della funzione  $f(x)$ , i.e.

$$f(x) - T^n[f(x_0)](x) \sim o(|x - x_0|^n) \quad (6.5)$$

**Definizione 6.3 — Serie di MacLaurin.** La serie di MacLaurin di una funzione  $f(x)$  è definita come la sua serie di Taylor centrata in  $x = 0$ .

## 6.6 Applicazioni

### 6.6.1 Studio funzione

### 6.6.2 Approssimazione locale di



## 7. Integrali

**Theorem 7.1** — Teorema fondamentale del calcolo infinitesimale.





# Vettori

<b>8</b>	<b>Algebra vettoriale</b> .....	<b>39</b>
8.1	Definizioni .....	39
8.2	Applicazioni .....	39
<b>9</b>	<b>Coordinate in spazi euclidei e cenni di calcolo vettoriale</b> .....	<b>41</b>



Motivazione:

- non tutti gli oggetti di interesse della Matematica, della Fisica o delle Scienze in generale possono essere adeguatamente rappresentati da un singolo numero
- esempi: posizione, velocità, forza,...

Storia:

- ...
- da vettori nello spazio fisico a struttura astratta matematica



## 8. Algebra vettoriale

### 8.1 Definizioni

**Definizione 8.1 — Spazio vettoriale.** Uno spazio vettoriale è una struttura matematica composta da:

- un insieme  $V$ , i cui elementi  $\mathbf{v} \in V$  sono chiamati **vettori**
- un campo  $F$ , i cui elementi  $a \in F$  sono chiamati **scalari**
- due operazioni chiuse rispetto a  $V$ , cioè il cui risultato è un elemento che appartiene a  $V$ , che soddisfano determinate proprietà
  - **somma vettoriale** di due vettori  $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in V$ :

$$\mathbf{u} + \mathbf{v} = \mathbf{w} \in V \quad (8.1)$$

- **moltiplicazione per uno scalare** di un vettore  $\mathbf{u} \in V$  e uno scalare  $a \in F$ :

$$a\mathbf{v} = \mathbf{w} \in V \quad (8.2)$$

■ **Proprietà 8.1 — Proprietà delle operazioni.**

■ **Definizione 8.2 — Base e dimensione di uno spazio.**

#### 8.1.1 Spazi vettoriali con prodotto interno

### 8.2 Applicazioni

#### 8.2.1 Geometria

#### 8.2.2 Fisica





## 9. Coordinate in spazi euclidei e cenni di calcolo vettoriale

■ Definizione 9.1 — Vettore posizione.

■ Definizione 9.2 — Coordinate.

■ Esempio 9.1 — Coordinate cartesiane.

■ Esempio 9.2 — Coordinate polari.

■ Esempio 9.3 — Coordinate sferiche e superficie terrestre.

■  
■  
■



# VII Geometria

10	Geometria nel piano .....	47
11	Geometria nello spazio .....	49



Introduzione storica:

- Euclide
- Cartesio
- Riemann



## 10. Geomteria nel piano





## **11. Geometria nello spazio**



# VIII Statistica

	<b>Bibilografia</b> .....	<b>53</b>
	<b>Indice</b> .....	<b>55</b>
	<b>Appendices</b> .....	<b>55</b>
<b>A</b>	<b>Prima appendice</b> .....	<b>55</b>



## Bibiliografia



## A. Prima appendice

...