4. Linear Algebra

- 선형대수학은 벡터 공간을 다루는 수학의 한 분야입니다.
- 많은 데이터 과학 개념과 기술을 뒷받침합니다

```
import re, math, random # regexes, math functions, random numbers
import matplotlib.pyplot as plt # pyplot
from collections import defaultdict, Counter
from functools import partial, reduce
```

Vectors

- Vectors는 어떤 finite-dimensional 공간에 있는 점입니다.
- 데이터를 벡터로 생각합니다
- numeric(숫자) 데이터를 나타내는 좋은 방법
- 3차원 벡터(키, 몸무게, 나이)
- 4차원 벡터로서의 학생성적(시험1, 시험2, 시험3, 시험4)
- 3차원 공간의 벡터에 해당하는 3개의 숫자 목록

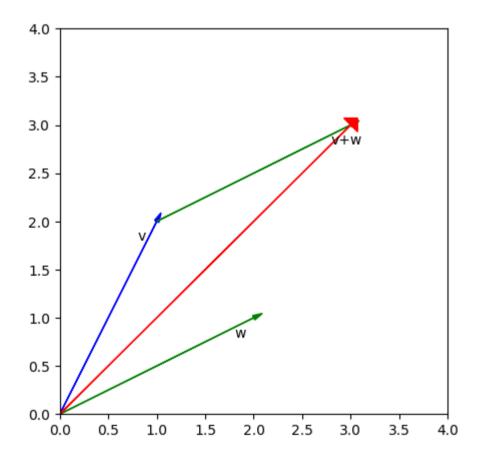
Vector에 관한 Arithmetic(산술)

- 벡터 연산을 정의합니다
- 이 파이썬 코드들을 설명을 위한 수학적 정의로 상상해 보십시오
- 목록의 성능이 형편없습니다
- 대용량 데이터가 있는 실제 애플리케이션에서 numpy 어레이를 사용해야 함

Adding two vectors

```
# Jupyter Notebook에서 그래프를 인라인 모드로 표시하기 위해 매직 명령어를 사용합니다.
%matplotlib inline
# 필요한 라이브러리 가져오기
import numpy as np # 숫자 연산을 위한 numpy 라이브러리
import matplotlib.pyplot as plt # 그래프 작성을 위한 matplotlib.pyplot
```

```
plt.figure(figsize=(5, 5))
# x축은 0부터 4까지, y축은 0부터 4까지 설정
plt.axis([0, 4, 0, 4])
# 벡터 v와 w를 배열로 정의
v = np.array([1, 2])
w = np.array([2, 1])
# 벡터 v를 파란색 화살표로 표시
plt.arrow(0, 0, v[0], v[1], head_width=0.05, head_length=0.1, fc='b', ec='b')
# 벡터 w를 녹색 화살표로 표시
plt.arrow(0, 0, w[0], w[1], head_width=0.05, head_length=0.1, fc='g', ec='g')
# 벡터 v + w를 녹색 화살표로 표시
# 시작점은 벡터 v의 끝점이며, 길이는 벡터 w의 값과 동일
plt.arrow(v[0], v[1], w[0], w[1], head_width=0.05, head_length=0.1, fc='g', ec='g')
# 벡터 v + w를 빨간색 화살표로 표시
plt.arrow(0, 0, v[0] + w[0], v[1] + w[1], head_width=0.2, head_length=0.1, fc='r', ec='r')
# 각 벡터의 끝점에 라벨을 추가
offset = np.array([-0.2, -0.2])
plt.annotate('v', xy=v + offset)
plt.annotate('w', xy=w + offset)
plt.annotate('v+w', xy=v + w + offset)
# 그래프 표시
plt.show()
```



```
      def
      vector_add(v, w):

      """두 벡터를 요소별로 더해주는 함수

      매개변수:
      v -- 첫 번째 벡터 (리스트 형태), w -- 두 번째 벡터 (리스트 형태)
```

```
반환값:
       두 벡터의 각 요소를 더한 결과 벡터 (리스트 형태)
       11 11 11
       # zip 함수를 사용하여 두 벡터의 요소를 쌍으로 묶습니다.
       # ^{4} ^{2} ^{4} ^{5} ^{6} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7} ^{7}
       return [v_i + w_i \text{ for } v_i, w_i \text{ in } zip(v, w)]
def vector_subtract(v, w):
       """두 벡터를 요소별로 빼주는 함수
       매개변수:
       v -- 첫 번째 벡터 (리스트 형태) w -- 두 번째 벡터 (리스트 형태)
       반환값:
       두 벡터의 각 요소를 뺀 결과 벡터 (리스트 형태)
       # zip 함수를 사용하여 두 벡터의 요소를 쌍으로 묶습니다.
       # <mark>각 요소 쌍 v_i, w_i에 대해 요소별로 빼는 값을 리스트로 반환</mark>합니다.
       return [v_i - w_i for v_i, w_i in zip(v, w)]
def vector_sum(vectors):
       """벡터의 리스트를 입력받아 모든 벡터의 요소별 합을 계산하는 함수
       매개변수:
       vectors -- 벡터의 리스트
       반환값:
       벡터의 요소별 합 (리스트 형태)
       11 11 11
       # functools.reduce 함수를 사용하여 `vector_add` 함수를 활용해 벡터를 요소별로 합합니다.
       return reduce(vector_add, vectors)
def scalar_multiply(c, v):
       """스칼라와 벡터의 요소별 곱을 계산하는 함수
       매개변수:
       c -- 스칼라 (숫자형), v -- 벡터 (리스트 형태)
       반환값:
       스칼라 c와 벡터 v의 각 요소를 곱한 결과 벡터 (리스트 형태)
       # 벡터 v의 각 요소 v_i에 스칼라 c를 곱하여 리스트로 반환합니다.
       return [c * v_i for v_i in v]
def vector_mean(vectors):
       """입력 벡터의 i번째 요소의 평균을 계산하여 새로운 벡터를 생성하는 함수
       매개변수:
       vectors -- 벡터의 리스트
       반환값:
       각 벡터의 요소별 평균을 계산하여 얻은 새로운 벡터 (리스트 형태)
       11 11 11
       n = len(vectors) # 벡터의 리스트에 있는 벡터의 수
```

```
# 벡터들의 요소별 평균을 계산하기 위해 먼저 벡터의 합을 구하고,
# 스칼라 1/n을 곱하여 평균을 구합니다.
return scalar_multiply(1/n, vector_sum(vectors))
```

Numpy Version

```
# numpy 버전의 벡터 연산 함수
import numpy as np
# 세 개의 벡터를 정의합니다.
u = np.array([1,1,1])
v = np.array([1,0,0])
w = np.array([0,1,0])
print(v + w) # 벡터 v와 w를 더합니다.
print(v - w) # 벡터 v에서 w를 뺍니다.
vs = np.array([u, v, w]) # u, v, w 세 개의 벡터를 묶은 배열을 만듭니다.
print(np.sum(vs, axis=0)) # vs 배열의 각 열의 합을 계산합니다.
# axis=0을 사용하면 각 벡터의 요소를 합쳐서 하나의 벡터로 반환합니다.
print(10 * v) # 벡터 v에 스칼라 10을 곱합니다.
print(np.mean(vs, axis=0)) # vs 배열의 각 열의 평균을 계산합니다.
# axis=0을 사용하면 각 벡터의 요소를 합쳐서 하나의 벡터로 반환합니다.
[1 1 0]
[ 1 -1 0]
[2 2 1]
[10 0 0]
[0.66666667 0.66666667 0.333333333]
```

```
def dot(v, w):
    """v_1 * w_1 + ... + v_n * w_n 형태의 내적을 계산합니다."""
    return sum(v_i * w_i for v_i, w_i in zip(v, w))

def sum_of_squares(v):
    """v_1 * v_1 + ... + v_n * v_n 형태의 제곱합을 계산합니다."""
    return dot(v, v)

def magnitude(v):
    """벡터의 제곱합을 계산한 후 제곱근을 구합니다."""
    return math.sqrt(sum_of_squares(v))
```

7 설명.

- dot(v, w) 함수는 두 벡터 v 와 w 의 내적을 계산합니다. 각 요소 v_i 와 w_i 의 곱을 계산한 후 모두 합합니다.
- sum_of_squares(v) 함수는 벡터 v의 제곱합을 계산합니다. 벡터 v와 자신과의 내적을 계산합니다.

Numpy Version

```
      v = np.array([1,0,0])
      # 벡터 v를 정의합니다.

      w = np.array([0,1,0])
      # 벡터 v와 w의 내적

      print(np.dot(v,w))
      # 벡터 v와 w의 내적

      print(np.dot(v,v))
      # 벡터 v의 제곱합

      print(np.sqrt(np.dot(v,v)))
      # 벡터 v의 크기

      print(np.linalg.norm(v))
      # 벡터 v의 크기

      0
      0

      1
      1.0

      1.0
      1.0
```

? 설명.

- np.dot(v, w) 와 v.dot(w) 는 벡터 v와 w의 <mark>내적을</mark> 계산합니다. 두 벡터는 직교하므로 결과는 0입니다.
- np.dot(v, v) 는 벡<mark>터 v의 각 요소를 제곱</mark>한 후 더하여 <mark>벡터 v의 제곱</mark>합을 계산합니다. 결과는 1입니다.
- np.sqrt(np.dot(v, v)) 는 벡터 v의 제곱합을 계산한 후, 제곱근을 구하여 벡터 v의 크기를 계산합니다. 결과는 1.0입니다.
- np.linalg.norm(v) 는 np.linalg.norm() 함수를 사용하여 벡터 v의 크기를 계산합니다. 결과는 1.0으로 np.sqrt(np.dot(v, v)) 의 결과와 동일합니다.

Vector Projection으로 Dot Product(점 곱)

ch.4-2 linear_algebra

Dot product as vector projection

v's projection on w: v₁

$$\mathbf{v}_1 = \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{w}}{|\mathbf{w}|} \times \frac{\mathbf{w}}{|\mathbf{w}|} = \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{w}}{|\mathbf{w}|^2} \mathbf{w}$$

• Euclidean Distance between two vectors: **p**, **q**

$$egin{split} d(\mathbf{p},\mathbf{q}) &= d(\mathbf{q},\mathbf{p}) = \sqrt{(q_1-p_1)^2 + (q_2-p_2)^2 + \dots + (q_n-p_n)^2} \ &= \sqrt{\sum_{i=1}^n (q_i-p_i)^2}. \end{split}$$

· Manhattan distance

$$d_1(\mathbf{p},\mathbf{q}) = \|\mathbf{p} - \mathbf{q}\|_1 = \sum_{i=1}^n |p_i - q_i|,$$

· Cosine similarity

$$ext{similarity} = \cos(heta) = egin{aligned} \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} \ \| \mathbf{A} \| \| \mathbf{B} \| \end{aligned} = rac{\sum\limits_{i=1}^{n} A_i B_i}{\sqrt{\sum\limits_{i=1}^{n} A_i^2} \sqrt{\sum\limits_{i=1}^{n} B_i^2}},$$

Dot Product as Vector Projection

- 7 설명 → v's projection on w: v1
 - v1 = v·w / |w|² * w:
 - 。 v1: 벡터 v의 벡터 w에 대한 투영 벡터입니다. 즉, v가 벡터 w와 같은 방향으로 투영된 벡터입니다.
 - V·W: 벡터 V와 W의 내적(dot product)입니다. 이는 두 벡터 사이의 각도에 따라 크기를 계산합니다.
 - w²: 벡터 w의 크기(절대값)인 w의 제곱입니다.
 - 。 w: 벡터 w 자체입니다.
 - 위 식은 벡터 **v**의 벡터 **w**에 대한 투영을 계산합니다. 투영된 벡터 **v1**는 벡터 **w**와 같은 방향의 벡터이며, 크기<mark>는 v·w / w</mark>²입 니다.
 - 식의 작동 방식은 다음과 같습니다:
 - 1. v와 w의 내적을 계산하여 두 벡터 사이의 관계를 측정합니다. 이는 벡터 v가 벡터 w와 어느 정도 방향이 같은지를 나타냅니다.
 - 2. 이 값을 벡터 **w**의 크기의 제곱(즉, $|w|^2$)으로 나누어 정규화합니다.
 - 3. 이 값에 벡터 **w**를 곱하여 벡터 **v1**를 계산합니다.

```
def squared_distance(v, w):
"""두 벡터 v와 w 사이의 제곱 거리(squared distance)를 계산합니다."""
return sum_of_squares(vector_subtract(v, w))
```

? 설명

- vector_subtract(v, w) 는 벡터 v에서 벡터 w를 뺀 결과를 반환하는 함수입니다.
- sum_of_squares(vector_subtract(v, w)) <mark>는 위의 결</mark>과 벡터의 각 요소를 제곱하고 모두 합한 값을 반환합니다. 이를 통해 두 벡터 사이의 제곱 거리를 계산합니다.

Euclidean Distance between two vectors

7 설명 → Euclidean Distance between two vectors: p,q

벡터 p와 q가 각각 다음과 같은 좌표를 가진다고 가정합니다:

- $\mathbf{p} = [p1, p2, ..., pn]$ [p1, p2, ..., pn]
- $\mathbf{q} = [q1, q2, ..., qn]$ [q1, q2, ..., qn]

이 때, p와 q 사이의 유클리드 거리는 다음과 같이 계산할 수 있습니다:

$$ext{distance} = \sqrt{(p_1-q_1)^2 + (p_2-q_2)^2 + ... + (p_n-q_n)^2}$$

이는 두 벡터 사이의 각 좌표 차이의 제곱을 모두 더한 후, 그 값의 제곱근을 취한 것입니다.

다른 표현으로, 두 벡터 사이의 유클리드 거리는 두 벡터 **p**와 **q**의 차이 벡터를 구한 후, 그 차이 벡터의 크기를 계산한 값이라고도 볼 수 있습니다:

distance = //p-q//

def distance(v, w):
"""두 벡터 v와 w 사이의 유클리드 거리를 계산합니다."""
return math.sqrt(squared_distance(v, w))

7 설명

- squared_distance(v, w) 함수는 v 와 w 사이의 제곱 거리를 계산합니다.
- math.sqrt 는 위에서 계산된 제곱 거리를 제곱근을 구하여 유클리드 거리를 반환합니다.
- 이 함수를 사용하여 두 벡터 사이의 거리를 측정할 수 있습니다.

Manhattan distance

7 설명.

맨해튼 거리(Manhattan distance)는 두 벡터 또는 두 점 사이의 거리를 계산하는 방법 중 하나입니다. 이 거리는 각 좌표 차이의 <mark>절대값을 합하여 계산합</mark>니다. 맨해튼 거리는 직선으로만 이동할 수 있는 도심(Manhattan) 거리에서 비롯된 이름으로, 축방향 거리 (axis-aligned distance)라고도 합니다.

두 벡터 **p**와 **q**가 다음과 같은 좌표를 가진다고 가정합니다:

- $\mathbf{p} = [p1, p2, ..., pn]$ [p1, p2, ..., pn]
- **q** = [q1,q2,...,qn] [q1,q2,...,qn]

이 때, p와 q 사이의 맨해튼 거리는 다음과 같이 계산할 수 있습니다:

$${
m distance} = |p_1 - q_1| + |p_2 - q_2| + ... + |p_n - q_n|$$

이는 두 벡터 사이의 각 좌표 차이의 절대값을 모두 합한 것입니다.

```
def manhattan_distance(v, w):
"""두 벡터 v와 w 사이의 맨해튼 거리를 계산합니다."""
return <mark>sum(math.fabs(v_i - w_i) for v_i, w_i in zip(v, w</mark>))
```

7 설명

- zip(v, w) 를 사용하여 두 벡터 v 와 w 의 요소를 쌍으로 짝지어 순회합니다.
- ____ 와 ___ 의 절대값 차이를 계산하고, 이러한 차이들의 합을 반환합니다.
- 맨해튼 거리는 각 차원에서 두 벡터 사이의 절대 차이의 합을 의미합니다.
- 이 함수를 사용하여 두 벡터 사이의 맨해튼 거리를 측정할 수 있습니다.

Cosine similarity

ch.4-2 linear_algebra

7 설명

코사인 유사도(Cosine similarity)는 두 벡터 사이의 방향성을 비교하는 척도입니다. 이 척도는 두 벡터 사이의 코사인 각도 (cosine of the angle)를 사용하여 두 벡터의 유사도를 측정합니다. 유사도는 두 벡터가 서로 얼마나 비슷한 방향을 가지고 있는지나타내며, -1에서 1 사이의 값을 가집니다.

코사인 유사도는 다음과 같이 계산할 수 있습니다:



- v·w: 벡터 v와 w의 내적(dot product)입니다. 이는 두 벡터의 각 좌표를 곱한 후 모두 더한 값입니다.
- //v // // V // 와 // w // : 각각 벡터 V와 W의 크기(절대값)입니다. 벡터의 크기는 각 좌표의 제곱합의 제곱근으로 계산합니다.
- 분모는 두 벡터의 크기를 곱한 값이며, 분자는 두 벡터의 내적입니다.

코사인 유사도는 -1에서 1 사이의 값을 가집니다:

- 1: 두 벡터가 완전히 같은 방향을 가지고 있습니다.
- 0: 두 벡터가 수직(직각) 방향입니다.
- 1: 두 벡터가 완전히 반대 방향입니다.

```
def cosine_similarity(v, w):
    """두 벡터 v와 w 사이의 코사인 유사도를 계산합니다."""
    return dot(v, w) / (magnitude(v) * magnitude(w))

v = [0,1,1,0]
w = [0,100,100,0]
u = [1,0,0,1]
y = [-1,0,0,-1]

print(cosine_similarity(v, w))
print(cosine_similarity(u, v))
print(cosine_similarity(u, y)
```

0.99999999999999

0.0

-0.99999999999998

? 설명

- dot(v, w) 는 v와 w의 내적을 계산합니다.
- magnitude(v) 와 magnitude(w) 는 각각 v 와 w 의 크기를 계산합니다.
- 코사인 유사도는 두 벡터의 내적을 각 벡터의 크기를 곱한 값으로 나눈 값입니다.
- 이 값은 두 벡터의 방향이 얼마나 유사한지(각도가 얼마나 작은지)를 나타냅니다.
- 코사인 유사도의 값은 -1에서 1까지의 범위를 가지며, 1에 가까울수록 두 벡터의 방향이 유사함을 의미합니다.

Numpy Version

```
import numpy as np

v = np.array([1,1])
w = np.array([10,10])

print(np.dot(v - w, v - w)) # 제곱 거리
print(np.sqrt(np.dot(v - w, v - w))) # 유클리드 거리
print(np.sum(np.fabs(v - w))) # 맨해튼 거리
print(np.dot(v, w) / (np.sqrt(np.dot(v, v)) * np.sqrt(np.dot(w, w)))) # 코사인 유사도

162
12.727922061357855
18.0
0.99999999999999
```

Matrics

- 행렬은 2차원 숫자 집합입니다.
- 행렬을 목록으로 표시합니다
- A가 행렬이면 A[i][j]는 i번째 행과 j번째 열에 있는 원소입니다.

```
A = [[1, 2, 3],
      [4, 5, 6]] # A has 2 rows and 3 columns

B = [[1, 2],
      [3, 4],
      [5, 6]] # B has 3 rows and 2 columns
```

• 만약 당신이 1,000명의 키, 몸무게, 그리고 나이를 가지고 있다면, 당신은 그것들을 행렬에 넣을 수 있습니다:

```
num\_cols = len(A[0]) if A else 0
   return num_rows, num_cols
def get_row(A, i):
   # 행렬 A의 i번째 행을 반환
   return A[i]
def get_column(A, j):
   # 행렬 A의 j번째 열을 반환
   return [A_i[j] for A_i in A]
def make_matrix(num_rows, num_cols, entry_fn):
   # 주어진 크기의 행렬을 생성하고 entry_fn에 따라 채움
   return [[entry_fn(i, j) for j in range(num_cols)]
           for i in range(num_rows)]
def is_diagonal(i, j):
   # 대각선에 해당하는 경우 1, 그 외에는 0을 반환
   return 1 if i == j else 0
identity_matrix = make_matrix(5, 5, is_diagonal) # 5x5 항등 행렬 생성
import random
random_matrix = make_matrix(5, 5, lambda i, j: random.choice([0, 1])) # 5x5 랜덤 행렬 생성
random_matrix
[[0, 1, 1, 1, 0],
[0, 0, 1, 0, 1],
[0, 0, 0, 0, 0],
[0, 0, 0, 0, 0],
[1, 0, 0, 0, 1]]
```

? 설명.

- shape(A):
 - 。 역할: 행렬 A의 행과 열의 수를 반환합니다.
 - 사용: 행렬의 크기를 알고 싶을 때 사용합니다.
- get_row(A, i):
 - 。 **역할**: 행렬 A의 i번째 행을 반환합니다.
 - **사용**: 행렬의 특정 행을 추출하고자 할 때 사용합니다.
- get_column(A, j):
 - 。 역할: 행렬 A의 j번째 열을 반환합니다.
 - 사용: 행렬의 특정 열을 추출하고자 할 때 사용합니다.
- make_matrix(num_rows, num_cols, entry_fn):
 - 역할: num_rows X num_cols 크기의 행렬을 생성합니다. 행렬의 각 요소는 entry_fn 함수에 의해 채워집니다.
 - **사용**: 주어진 크기의 행렬을 특정한 규칙에 따라 생성하고자 할 때 사용합니다.
- is_diagonal(i, j):
 - **역할**: 인덱스 및 와 및 가 같은 경우 1을 반환하고, 다르면 0을 반환합니다. 대각선에 있는지를 확인합니다.
 - **사용**: 행렬의 대각선 부분을 채우는 데 사용됩니다.
- identity_matrix:
 - 역할: make_matrix 함수를 이용하여 5x5 크기의 항등 행렬을 생성합니다.
 - **사용**: 항등 행렬을 생성하고자 할 때 사용됩니다.
- random_matrix:
 - 역할: make_matrix 함수를 이용하여 5x5 크기의 랜덤 행렬을 생성합니다. 각 요소는 0 또는 1로 무작위로 채워집니다.
 - 。 **사용**: 랜덤 행렬을 생성하고자 할 때 사용됩니다.

Numpy Version

```
A.shape # 행과 열의 개수를 나타냅니다.
A[1, :] # 행 1의 모든 열 요소를 가져옵니다.
A[:, 1] # 열 1의 모든 행 요소를 가져옵니다.
np.eye(5, 5) # 5x5 단위행렬을 생성합니다.

# 5x5 크기의 행렬을 [0,1] 중에서 무작위로 선택하여 생성합니다.
np.array([np.random.choice([0, 1]) for _ in np.arange(25)]).reshape(5, 5)

# 5x5 크기의 행렬을 무작위로 생성하고, 각 요소를 0.5 이상인지를 판단하여 0 또는 1로 변환합니다.
np.vectorize(np.int)(np.random.rand(25) >= 0.5).reshape(5, 5)
```

ch.4-2 linear_algebra

? 설명

- dot(v, w) 는 v 와 w 의 내적을 계산합니다.
- magnitude(v) 와 magnitude(w) 는 각각 v 와 w 의 크기를 계산합니다.
- 코사인 유사도는 두 벡터의 내적을 각 벡터의 크기를 곱한 값으로 나눈 값입니다.
- 이 값은 두 벡터의 방향이 얼마나 유사한지(각도가 얼마나 작은지)를 나타냅니다.
- 코사인 유사도의 값은 -1에서 1까지의 범위를 가지며, 1에 가까울수록 두 벡터의 방향이 유사함을 의미합니다.

Two representations for friendships

• Representation in Chapter 1

```
friendships = [(0, 1), (0, 2), (1, 2), (1, 3), (2, 3), (3, 4), (4, 5), (5, 6), (5, 7), (6, 8), (7, 8), (8, 9)]
```

• Alternative notation

```
friendships[0][2] == 1 # True, 0과 2는 친구입니다
friendships[0][8] == 1 # False, 0, 8은 친구가 아닙니다
```

False

[4, 6, 7]

ch.4-2 linear_algebra

Numpy Version

```
friendships = np.array(friendships) # 친구 관계를 나타내는 2D 배열을 만듭니다.

# 0과 2가 친구인지 확인합니다. (0행, 2열 값이 1이면 True)
print(friendships[0, 2] == 1)

# 0과 8이 친구인지 확인합니다. (0행, 8열 값이 1이면 True)
print(friendships[0, 8] == 1)

# 5의 친구 목록을 가져옵니다. (5행의 값 중 1인 요소들의 인덱스를 반환합니다.)
print(np.argwhere(friendships[5] == 1))

array([[4],
        [6],
        [7]], dtype=int64)
```

Matrix Addition

```
def matrix_add(A, B):
# 두 행렬의 크기가 다른 경우 예외를 발생시킵니다.
if shape(A) != shape(B):
    raise ArithmeticError("cannot add matrices with different shapes")

# 행렬 A와 B의 크기를 가져옵니다.
num_rows, num_cols = shape(A)

# 각 위치의 요소들을 더하여 새로운 행렬을 생성합니다.
def entry_fn(i, j): return A[i][j] + B[i][j]

# `make_matrix` 함수를 사용하여 결과 행렬을 생성합니다.
return make_matrix(num_rows, num_cols, entry_fn)
```

? 설명

- shape(A) != shape(B) : 행렬 A 와 B 의 크기를 비교합니다. 크기가 다르면 예외를 발생시킵니다.
- num_rows, num_cols = shape(A): 행렬 A 의 행과 열의 수를 가져옵니다.
- def entry_fn(i, j): return A[i][j] + B[i][j] : 각 위치 (i, j) 에서 A 와 B 의 요소를 더하는 함수입니다.
- return make_matrix(num_rows, num_cols, entry_fn): make_matrix 함수를 사용하여 결과 행렬을 생성합니다.

Numpy Version

```
A = np.array([[1,1],[2,2]])
B = np.array([[3,3],[4,4]])
print(A + B)
               # 행렬 A와 B의 요소별 덧셈 (원소별 덧셈)
               # 행렬 A와 B의 요소별 곱셈 (원소별 곱셈)
print(A * B)
print(np.transpose(A))
                                 # 행렬 A의 전치 (행과 열을 뒤집은 형태)
                                 # 행렬 A의 전치 (np.transpose(A)와 동일)
print(A.T)
print(A.dot(B))
                                 # 행렬 A와 B의 행렬 곱셈
                                 # 행렬 A와 B의 행렬 곱셈 (A.dot(B)와 동일)
print(np.matmul(A, B))
C = np.array([[1., 2.], [3., 4.]])
                                 # 행렬 C의 행렬식 (determinant)
print(np.linalg.det(C))
```

```
# 행렬 C의 역행렬 (inverse)
print(np.linalg.inv(C))
print(C.dot(np.linalg.inv(C))) # 행렬 C와 C의 역행렬의 곱셈 (결과는 단위 행렬)
                                  # 행렬 C의 고유값과 고유벡터 (eigenvalues and eigenvectors)
print(np.linalg.eig(C))
[[4 4]
[6 6]]
[[3 3]
[8 8]]
[[1 2]
[1 2]]
[[1 2]
[1 2]]
[[ 7 7]
[14 14]]
[[ 7 7]
[14 14]]
-2.0000000000000004
[[-2. 1.]
[ 1.5 -0.5]]
[[1.00000000e+00 1.11022302e-16]
[0.00000000e+00 1.00000000e+00]]
(array([-0.37228132, 5.37228132]), array([[-0.82456484, -0.41597356],
      [ 0.56576746, -0.90937671]]))
```

More on types of attributes

1. 명목(Nominal) 속성:

- 속성 값 간에 우<mark>선순위나 순위가 없습</mark>니다. 축, 모든 값은 동등합니다.
- 예: ID 번호, 눈 색깔, 우편번호 등. 이들은 서로 구별되지만 순위나 크기가 없습니다.

2. <mark>서열(Ordinal) 속성</mark>:

- 속성 값 간에 우선순위나 순위가 있습니다. 그러나 값 사이의 차이가 일정하지 않습니다.
- 예: 순위 (예: 감자 칩의 맛을 1~10까지 평가), 학년, 키 (예: 키가 큰, 중간, 작은) 등이 있습니다.

3. <mark>구간(Interval) 속성:</mark>

- 속성 값 간의 차이를 비교할 수 있지만, 절대적인 영점(0)이 없습니다.
- 예: 달력 날짜, 섭씨나 화씨 온도 등. 온도의 경우 차이는 비교할 수 있지만, 섭씨나 화씨는 절대적인 영점이 없습니다.

4. 비율(Ratio) 속성:

- 절대적인 영점(0)이 있으며 속성 값 간의 비율을 비교할 수 있습니다.
- 예: 켈빈 온도, 길이, 시간, 개수 등. 이러한 속성은 0이 의미 있는 값을 가지므로 값 간의 비율을 비교할 수 있습니다.

Properties of Attribute Values

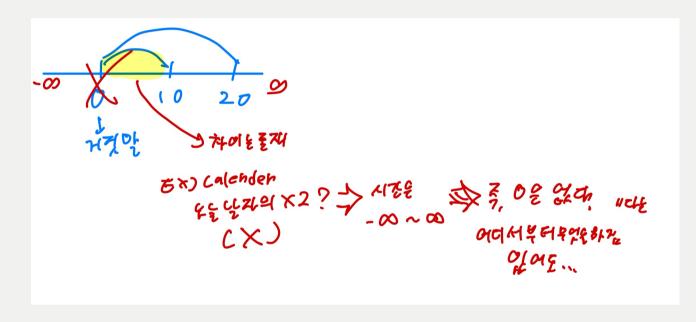
- 속성의 유형은 다음 속성/작업 중 어느 것을 소유하는지에 따라 달라집니다:
- 구별성(Distinctness): =
 - 속성 값이 서로 다른지 여부를 확인하는 연산입니다. 속성 값 사이에 구별성이 있다면 해당 속성은 서로 다른 값을 가질 수 있습니다.
 이는 명목(Nominal), 서열(Ordinal), 구간(Interval), 비율(Ratio) 속성 모두에 해당됩니다.
- 순서(Order): < >

- 속성 값 간의 순서를 비교하는 연산입니다. 예를 들어, 어느 값이 다른 값보다 작은지, 큰지 등을 비교할 수 있습니다. 이는 서열 (Ordinal), 구간(Interval), 비율(Ratio) 속성에 해당합니다.
- 차이(Differences): + -
 - 속성 값 간의 차이를 계산할 수 있는 연산입니다. 예를 들어, 속성 값 사이의 차이를 계산하여 의미 있는 정보를 얻을 수 있습니다. 이는 구간(Interval), 비율(Ratio) 속성에 해당합니다.
- 비율(Ratios): * /
 - 속성 값 간의 비율을 계산할 수 있는 연산입니다. 예를 들어, 한 속성 값이 다른 속성 값의 몇 배인지를 계산할 수 있습니다. 이는 비율
 (Ratio) 속성에 해당합니다.

각 속성 유형은 이러한 속성/연산 중 일부 또는 모든 것을 갖고 있습니다:

- 명목(Nominal) 속성: 구별성(Distinctness)
- 서열(Ordinal) <mark>속성:</mark> 구별성(Distinctness)과 순서(Order)
- 구간(Interval) 속성: 구별성(Distinctness), 순서(Order), 의미 있는 차이(Differences)

7 Inverval 속성



• 비율(Ratio) 속성: 구별성(Distinctness), 순서(Order), 의미 있는 차이(Differences), 비율(Ratios)