# 数学知识

```
数学知识
```

质数 约数 欧拉函数 快速幂 扩展欧几里得算法 中国剩余定理 高斯消元 求组合数 卡特兰数

### 质数

在大于1的整数中,如果只包含1和它本身这两个约数,就被称为质数,或者素数

#### 1. 判定

#### 试除法 (O(n))

```
bool is_prime(int n)
{
    if(n < 2)         return false;
    for(int i = 2; i < n; i ++ )
        if(n % i == 0)
         return false;
    return ture;
}</pre>
```

改进后 (O (sqrt n))

```
bool is_prime(int n)
{
    if(n < 2)         return false;
    for(int i = 2; i <= n/i ; i ++ )
        if(n % i == 0)
             return false;
    return true;
}</pre>
```

#### 筛素数法 (On\*Inn)

现有数列 2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12 ......

现在枚举每个数,然后把每个数的倍数删掉

第一轮: 2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12.....

```
第二轮: 2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12......
第三轮: 2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12......
.....
n轮后,没有被删除的数说明在2~n中没有它的倍数,即为素数
```

但实际上我们只需要将每个质数的倍数的数删掉就行了

```
int primes[N],cnt; //cnt 质数个数, primes[] 存的是质数
bool st[N];

void get_primes(int n)
{
    for(int i = 2; i <= n; i ++)
    {
        if(!st[i])
        {
            primes[cnt++] = i;
            for(int j = i + i; j <= n; j += i ) st[j] = true; //优化后
        }
    //for(int j = i + i; j <= n; j += i ) st[j] = true; 优化前
    }
}</pre>
```

#### 线性筛法 (On)

每次用最小质因数筛

一些题目: 洛谷P3383 洛谷P3912 洛谷P1217

#### 2. 分解质因数

#### 把合数表示为质因数乘积的形式叫做"分解质因数"

n中最多只包含一个大于sqrt(n)的质因子,如果超过的话,相乘就会大于等于 n

例如: 18 分解质因数,  $18 = 2 * 3 * 3 = 2^1 * 3^2$ 

O (sqrt n) 代码

一些题目: <u>洛谷P2043</u> <u>洛谷P1075</u> <u>acwing 867</u>

# 约数

约数:如果一个自然数A能被自然数B整除,那么称B是A的约数。

例如: 18 能被 1,2,3,6,9,18 整除,这些数都是18的约数

1. 试除法 (O sqrt n)

#### 2. 约数个数

一个数 N 分解质因数为:  $N=P_1^{a\,1}p_2^{a\,2}.\dots..p_n^{a\,n}$ 

则这个数的约数个数为  $(a_1+1)(a_2+1)(a_3+1)\dots(a_n+1)$  , P的指数的选法个数 相乘

#### 3. **约数之和**

与上面类似,一个数的约数之和为

$$(p_1^0+p_1^1+p_1^2+\ldots+p_1^{a_1})\ldots(p_n^0+p_n^1+p_n^2+\ldots+p_n^{a_n})$$

展开后就是一堆乘积,一共

$$(a1+1)(a2+1)(a3+1)....(an+1)$$

个乘积,每个乘积都是一个约数

```
unordered_map<int,int> primes; //哈希表
long long sum = 1;

void sum_dividsor(int n)
```

```
{
    for(int i = 2;i <= n/i; i++) //分解质因数
    {
        while(n%i == 0)
        {
             n/=i;
             primes[i]++; //该质因数出现的次数
        }
    }
    if(n > 1)       primes[n]++; //特判比较大的质因数
    for(auto item:primes)
    {
        int p = item.first , a = item.second;
        long long t;
        while(a --) t = (t * p + 1); //求 p1^0 + p1^1+p1^2+...+p1^a1
        sum = sum * t; //求乘积
    }
}
```

### 4. 欧几里得算法(辗转相除法) 求最大公约数

```
int gcd(int a,int b) //求a,b两个数的最大公约数
{
    return b ? gcd(b,a % b) : a;
}
```

### 欧拉函数

#### 1. 定义

1~N 中与 N 互质的数的个数被称为欧拉函数,记为 $\phi(N)$ 。若在算数基本定理中, $N=p_1^{a_1}p_2^{a_2}\dots p_m^{a_m}$ ,则: $\phi(N)=N*\frac{p_1-1}{p_1}*\frac{p_2-1}{p_2}*\dots*\frac{p_m-1}{p_m}$ 

即

$$\phi[N] = N * (1 - 1/p_1) * (1 - 1/p_2) * \dots * (1 - 1/p_m)$$

转化成

$$\phi[N] = N/p_1 * (p_1 - 1) * N/p_2 * (p_2 - 1) * ... * N/p_m * (p_m - 1)$$

#### 2. 代码实现

```
int eulers(int n) //O (sqrt n)
{
   int res = n; //先将结果初始化成n
   for (int i = 2; i <= n / i; i ++ ) //分解质因数</pre>
```

```
if (n % i == 0)
{
    res = res / i * (i - 1); //转化后的公式
    while (n % i == 0)
    {
        n /= i; //确保不会出现合数因子
    }
    if (n > 1) res = res / n * (n - 1);
    return res;
}
```

#### 3. 线性筛法求欧拉函数

对于 1 的欧拉函数 phi[1] 有定义:

$$phi[1] = 1$$

对于 phi[pj \* i] 当 i % pj = 0 时,有如下性质:

$$phi[pj*i] = pj*phi[i]$$

当 i % pj ≠ 0 时,有如下性质:

$$phi[pj*i] = (pj-1)*phi[i]$$

具体证明,请百度。。。

#### 然后筛法与线性筛素数基本相同

```
int primes[N],phi[N],cnt;
bool st[N]; //phi存的就是下标的欧拉函数值, primes存的是素数
void get_eulers(int n)
    phi[1] = 1;
    for(int i=2;i<=n;i++)</pre>
       if(!st[i])
            primes[cnt++] = i;
            phi[i] = i-1; //质数与它前面的数互质
        for(int j=0;j<cnt && primes[j]<=n/i;j++)</pre>
            st[primes[j] * i] = true;
            if(i % primes[j] == 0)
                phi[primes[j] * i] = primes[j] * phi[i];
                break; //线性的关键
            }
            else
                phi[primes[j] * i] = (primes[j] - 1) * phi[i];
       }
   }
}
```

#### 4. 欧拉定理

```
对于任意互质的m{a}和m{n},有m{a}^{\phi(n)}\equiv 1 (mod\ n)例如,5和6,5^{\phi(6)}\equiv 1 (mod\ 6)即25\equiv 1 (mod\ 6)当n为质数时,a^{p-1}\equiv 1 (mod\ p)(费马小定理)
```

### 快速幂

1. 快速幂顾名思义就是快速的求出某个数的幂

假如要求一个数 A 的 n 次幂,我们可能会直接调用 pow 函数,但是 pow 函数是浮点运算,比整型运算慢,那么你可能会说直接套循环求,套循环求的话时间复杂度为 O (n) ,如果用快速幂求的话能把时间复杂度降低到 O  $(log\ n)$ 

快速幂的思路是把  $A^k$  的指数拆分成  $k=2^0+2^1+\ldots+2^{\log k}$ 

$$\operatorname{Id} A^k = A^{2^0 + 2^1 + \ldots + 2^{log \; k}} = A^{2^0} A^{2^1} \ldots A^{2^k}$$

先将 k 的二进制写出, 比如 9 的二进制为 1001

所以 9 拆分后为  $9=2^0+2^3$  ,那么  $3^9=3^{2^0+2^3}=3^{2^0}3^{2^3}$  ,能大大的减少循环次数,只需要循环二进制的长度就可以求出来

### 扩展欧几里得算法

1. 扩展欧几里得算法故名意思就是欧几里得算法的扩展, 先来看看欧几里得算法(求最大公约数)

```
int gcd(int a,int b)
{
   return b ? gcd(b,a % b) : a;
}
```

#### 先介绍一下**裴蜀定理**:

对于任意的正整数 a,b,一定存在非零整数 x,y,使得  $ax+by=\gcd(a,b)$ 

扩展欧几里得算法就是用来求这对非零整数 x, y 的

实现:

当b=0时,显然 x=1,y=0 ,这种情况也就是gcd(a,b)开始出栈的时候,然后gcd递归时,将 x , y位置调换,(追踪a,b) ,递归时:

$$by+(a\ mod\ b)x=gcd(a,b)$$
  $by+(a-(a/b)*b)x=gcd(a,b)$  其中( $a/b$ )是向下取整的,所以 $a-(a/b)*b
eq 0$ ,而是 $a\%b$   $ax+b(y-(a/b)*x)=gcd(a,b)$ 

即 y=y-(a/b)\*x ,所以每次回溯时,更新 y 的值 ,即 y=(a/b)\*x 这一步

对于x,y的所有取值,对ax + by = gcd(a,b)变形

$$ax-rac{ab}{d}+by+rac{ab}{d}=gcd(a,b)$$
  $a(x-rac{b}{d})+b(y+rac{a}{d})=gcd(a,b)$  所以:  $x=x_0-rac{b}{d}k$ , $y=y_0+rac{a}{d}k$  其中 $k\in Z$ 

```
int exgcd(int a,int b,int &x,int &y)
{
    if(!b)
    {
        x = 1,y = 0;
        return a;
    }

int d = exgcd(b,a % b,y,x); //注意 x, y 的位置
    y -= (a/b) * x;

return d; //d 最大公约数
}
```

一些题目:同余方程 扩展欧几里得算法 乘法逆元

### 中国剩余定理

1. **两两互质的数**  $m_1, m_2 \dots m_k$ 

有方程组 (S):

$$egin{aligned} x &\equiv a_1 \; (mod \; m_1) \ x &\equiv a_2 \; (mod \; m_2) \ & \cdot & \cdot \ & \cdot & \cdot \ x &\equiv a_k \; (mod \; m_k) \end{aligned}$$

设 $M=m_1m_2\dots m_k$  ,  $M_i=M/m_i$  ,  $t_i=M_i^{-1}$  ,  $M_i$  mod  $m_i$  的**逆元** 则方程组S 的通解形式:  $x=a_1t_1M_1+a_2t_2M_2+\dots+a_kt_kM_k$  模M的意义下,只有一个解:  $x=(\sum_{i=1}^k a_iM_it_i)$  mod M

通俗的将,就是有一个方程组取余的方程组,求未知数 x 的定理例如:

x%3 = 1 x%5 = 1x%7 = 1

求未知数 x ,这时就可以用中国剩余定理了,但是模上的数一定要**两两互质** 

一些题目 洛谷P1495中国剩余定理 POI 1006 洛谷P4777

### 高斯消元

高斯消元是用来就一组矩阵线性方程组的

例如:

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1,$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2,$$

$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m,$$

由于还没学线性代数,所以我也不是很清楚,只知道一些大概操作

#### 枚举每一列 c:

- 1. 找到当前列 c 的值的绝对值最大的行
- 2. 将这行换到最上面 (换好后第一列是按降序排列的)
- 3. 将该行整体系数缩小, 其中第一个数 (a[i][c]) 变成 1
- 4. 将下面所有行的当前列 c 消成 0
- 5. 你过来消源

#### 直接来例题吧

输入一个包含n个方程n个未知数的线性方程组。

方程组中的系数为实数。

求解这个方程组。

下图为一个包含m个方程n个未知数的线性方程组示例:

9a504fc2d5628535be9dcb5f90ef76c6a7ef634a.gif

输入格式

第一行包含整数n。

```
接下来n行,每行包含n+1个实数,表示一个方程的n个系数以及等号右侧的常数。
输出格式
如果给定线性方程组存在唯一解,则输出共n行,其中第i行输出第i个未知数的解,结果保留两位小数。
如果给定线性方程组存在无数解,则输出"Infinite group solutions"。
如果给定线性方程组无解,则输出"No solution"。
数据范围
1 \le n \le 100,
所有输入系数以及常数均保留两位小数,绝对值均不超过100。
输入样例:
3
1.00 2.00 -1.00 -6.00
2.00 1.00 -3.00 -9.00
-1.00 -1.00 2.00 7.00
输出样例:
1.00
-2.00
3.00
```

```
~~~C++
 #include <iostream>
 #include <algorithm>
 #include <cmath>
using namespace std;
 const int N = 110;
 const double eps = 1e-6;
int n;
 double a[N][N];
 int gauss() //高斯消元
    int c, r; //列行
    for (c = 0, r = 0; c < n; c ++)
        int t = r;
        for (int i = r; i < n; i ++)
            if (fabs(a[i][c]) > fabs(a[t][c]))
                t = i;
        if (fabs(a[t][c]) < eps) continue; //如果当前列(c)的最大值的绝对值为 0 就
跳过
        for (int i = c; i < n + 1; i ++ ) swap(a[t][i], a[r][i]); //交换行(r 和
t)
        for (int i = n; i >= c; i -- ) a[r][i] /= a[r][c]; //把当前行(r)第一个数
(a[r][c])变成 1
        for (int i = r + 1; i < n; i ++ )
            if (fabs(a[i][c]) > eps)
```

```
for (int j = n; j >= c; j -- )
                   a[i][j] -= a[r][j] * a[i][c]; //将当前列的值变成 0 ,
           //因为上一行当前列的值已经为 1 , 所以减去当前行的 c 倍的上一行, 即可消为 0
        r ++ ;
    }
    if (r < n) //行没有枚举完 两种情况
        for (int i = r; i < n; i ++ ) //枚举剩下没有枚举完的
           if (fabs(a[i][n]) > eps) //如果有 b 出现大于 0,则无解
               return 2; //无解
        return 1; //无穷解
    }
    for (int i = n - 2; i >= 0; i -- )
        for (int j = i + 1; j < n; j ++ )
                 a[i][n] -= a[j][n] * a[i][j]; //倒着消元,
 //只需 将当前行(i) 的 b 减去后一行(j)的 b和当前行(i)(除a[i][i]外)每个系数的乘积
    return 0; //唯一解
}
int main()
    cin >> n;
    for (int i = 0; i < n; i ++)
        for (int j = 0; j < n + 1; j ++ )
           cin >> a[i][j];
    int t = gauss();
    if (t == 0)
        for (int i = 0; i < n; i ++ ) printf("%.21f\n", a[i][n]); //a[i][n]即为
解
    else if (t == 1) puts("Infinite group solutions");
    else puts("No solution");
    return 0;
}
```

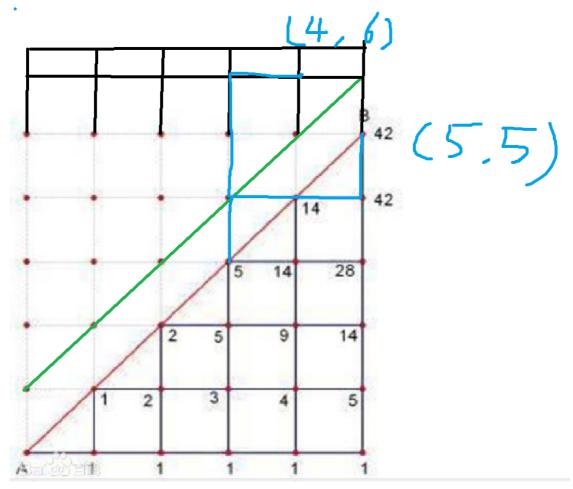
## 求组合数

$$C_a^b = \frac{a(a-1)...(a-b+1)}{b!} = \frac{a!}{b!(a-b)!}$$

在mod上某个数 p 时,除以这个数等于乘上这个数mod p 的逆元

$$C_i^j = C_{i-1}^j + C_{i-1}^{j-1}$$

### 卡特兰数



从**A点**走到**B点**且**对于任意步数**,往右走的次数不少于往上走的次数的方案数共有多少?

这就是典型的卡特兰数,假设B点坐标为(n,n)从**A点**走到**B点**的方案数一共有 $C_{2n}^n$ 种方案,而不合法的方案数(即往右走的次数不少于往上走的次数这个条件**不成立**)的方案数为 $C_{2n}^{n-1}$ 

所以卡特兰数 
$$Catalan(n)=C_{2n}^n-C_{2n}^{n-1}=\frac{C_{2n}^n}{n+1}$$

如图,假设B(5,5),那么经过绿线到达B点的方案数都是不合法的,对过绿线的路径做关于绿线的轴对称,那么经过绿线到达点B,就等效于从A点到达对称路径的终点(图中为(4,6))

所以方案数 ans = 
$$Catalan(5) = C_{10}^5 - C_{10}^4 = 42$$

**应用**: 求特定01序列,求合法括号序列,n个节点所能生成的二叉树数量,出栈序列,凸多边形三角划分

题目: 栈满足条件的01序列 矩阵 上成字符串(变式)