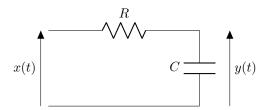
II – Laplace et Dirac

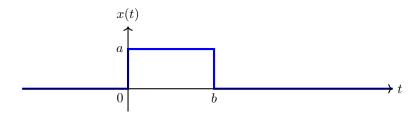


Dans un circuit RC simple, la tension y(t) aux bornes du condensateur est reliée à la tension d'entrée x(t) par l'équation différentielle

$$\tau \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}t} + y(t) = x(t)$$
 où $\tau = RC$.

Pour ne pas alourdir les calculs, nous allons ici supposer (quitte à ajuster l'unité de temps) que $\tau = 1$.

Nous allons charger le condensateur en appliquant une différence de potentiel a pendant un laps de temps b avant de le laisser se décharger.



Exercice 1

- a) Résoudre « à la main » l'équation différentielle pour obtenir la tension de sortie y(t) correspondant à cette entrée (porter une attention particulière aux conditions initiales sur chaque intervalle).
- b) Résoudre cette fois-ci l'équation en utilisant la transformée de Laplace et discuter de la cohérence de votre réponse avec la précédente.

Exercice 2

Notons $y_{\varepsilon}(t)$ la sortie correspondant à l'entrée $x_{\varepsilon}(t)$ obtenue avec $a=\frac{1}{\varepsilon}, b=\varepsilon$ (aire normalisée à 1).

- a) Calculer la limite $y_0(t) := \lim_{\varepsilon \to 0} y_{\varepsilon}(t)$. Déterminer l'entrée $x_0(t) := \lim_{\varepsilon \to 0} x_{\varepsilon}(t)$ correspondante en dérivant $y_0(t)$.
- b) Vérifier (par calcul direct ou transformée de Laplace) que $y_{\varepsilon}(t) = y_0(t) * x_{\varepsilon}(t)$.
- c) De façon plus générale : se convaincre que la sortie y(t) correspondant à une entrée causale x(t) quelconque est donnée par le produit de convolution

$$y(t) = y_0(t) * x(t).$$

Exercice 3

Signaux discrets : étant donnée une suite numérique $(x_n)_{n\in\mathbb{N}}$, considérons le signal $x(t) := \sum_{n=0}^{\infty} x_n \, \delta(t-n)$ modélisant un signal (causal) échantillonné à la fréquence 1 Hz.

- a) Que vaut l'aire totale sous la courbe A(x)?
- b) Calculer le produit de convolution de deux signaux échantillonnés du côté temporel et opérationnel (et vérifier qu'ils correspondent bien).

Transformée de Laplace

domaine temporel	domaine opérationnel	remarque
x(t)	$X(p) = \int_0^{+\infty} x(t) e^{-pt} dt$	
x'(t)	$pX(p) - x(0^+)$	
$\int_0^t x(u) \mathrm{d}u$	$\frac{X(p)}{p}$	
tx(t)	-X'(p)	
$(-1)^n t^n x(t)$	$X^{(n)}(p)$	$(n \in \mathbb{N})$
$\frac{x(t)}{t}$	$\int_{p}^{+\infty} X(s) \mathrm{d}s$	
$e^{at}x(t)$	X(p-a)	$(a \in \mathbb{C})$
x(t-a)	$e^{-pa}X(p)$	$(a \geqslant 0)$
x(kt)	$\frac{1}{k}X\left(\frac{p}{k}\right)$	(k > 0)

Théorèmes des valeurs initiale et finale : Si les limites temporelles existent et sont finies, on a

$$\lim_{p \to +\infty} pX(p) = x(0^+) \qquad \text{et} \qquad \lim_{p \to 0} pX(p) = x(+\infty)$$

Principales images

original causal	image	remarque
x(t)	X(p)	
1 ou $u(t)$	$\frac{1}{p}$	
t	$\frac{1}{p^2}$ $\frac{1}{p^{n+1}}$	
$\frac{t^n}{n!}$	$\frac{1}{p^{n+1}}$	
e^{at}	$\frac{1}{p-a}$	$(a \in \mathbb{C})$
$\cos(\omega t)$	$\frac{p}{p^2 + \omega^2}$ $\frac{\omega}{p^2 + \omega^2}$	
$\sin(\omega t)$	$\frac{\omega}{p^2 + \omega^2}$	
$\delta(t)$	1	