



## 戴启宇

电话: (+86)13534865062

邮箱: qiyudai@pku.edu.cn

微信: DaiQiyu316

研究兴趣: 计算机视觉, 深度学习

## 个人技能

英语: CET-6

编程语言: Python, C / C++

工具: PyTorch, TensorFlow2,  
OpenCV3, LaTeX 等

兴趣: 影视创作, 视频剪辑制作

## 自我评价

我对计算机视觉充满热情, 非常期待参与前沿研究, 有发顶会顶刊的激情, 将来计划读博深造。

我有足够的学习能力和自我驱动力, 具备学科交叉创新思维, 在深度学习和计算机视觉领域已有较好的科研基础和实践经验。

目前我正在关注图像生成、图像翻译、图像编辑等研究方向, 了解 GAN 等生成模型, 期待为相关领域的研究贡献一份力量。

## 教育背景

2019- 硕士, 计算机技术 (大数据方向) 软件与微电子学院, 北京大学  
2015-2019 学士, 能源化学工程 动力与机械学院, 武汉大学  
2016-2019 双学位, 计算机科学与技术 计算机学院, 武汉大学

## 论文刊物

Q. Zou, H. Jiang, **Q. Dai**, Y. Yue, L. Chen and Q. Wang, "Robust Lane Detection From Continuous Driving Scenes Using Deep Neural Networks," in *IEEE Transactions on Vehicular Technology*, 2019. [\[PDF\]](#)

## 项目经历

2020 基于生成对抗网络的虹膜图像自动生成 机器学习课程项目

- 提出将虹膜图像生成建模为有监督图像翻译, 引入强条件信息实现属性可控的定向生成; 基于 pix2pix 搭建端到端系统, 实现虹膜数据的交互式合成与批量合成, 效果优于其他生成方案; 提出高效快速的半自动虹膜数据预处理方法。
- 作为项目负责人, 主导系统设计、技术选型、代码实现等工作。
- 经 MSRA 与字节跳动专家团队评审, 获评“优秀 AI 算法团队”。

2018-2019 连续驾驶场景车道线检测 武汉大学计算机学院

- 在 NIS&P Lab 参与科研实习, 研究自动驾驶技术、语义分割、显著性检测等方向, 导师为邹勤副教授。
- 针对当前帧在车道线检测中信息不足的问题, 提出在连续驾驶场景下使用语义分割预测车道线的方法, 并提出融合 DRNN 与 DCNN 的新网络架构, 性能达到 SOTA, 在挑战场景下表现优越。
- 负责代码实现、大规模恶劣环境驾驶场景数据集构建、实验评估等环节, 参与模型设计、模型优化等工作。 [\[Code&Data\]](#)

2018 FUTURE CAMP 好未来 AI Lab

- 从超过 2500 名申请者中入围 AI 人才培养训练营 (前 8%)。
- 参营期间, 设计和实现基于 CTPN 的手写中文识别模型与基于 3D ResNets 的视频行为分析模型, 获评“优秀项目”。
- 基于参营成果, 设计和实现端到端的手写中文检测与识别系统, 将图像中人工手写的中文语句转换成可编辑的文本信息。

## 所获荣誉

奖学金 优秀学生奖学金, 海力、日立信、高澜、中电加美等企业奖学金  
荣誉称号 武汉大学优秀学生、三好学生、优秀毕业生