# INSTYTUS AUTOMATYKI I ROBOTYKI WYDZIAŁ INFORMATYKI POLITECHNIKA POZNAŃSKA

### INŻYNIERSKA PRACA DYPLOMOWA

# INTEGRACJA MODELU STEROWANIA LINIĄ PRZEMYSŁOWĄ Z WYKORZYSTANIEM APLIKACJI SCADA

Inż. Piotr CHUDALEWSKI Inż. Hubert ŁYZIŃSKI

Promotor:

dr inż. Jakub KOŁOTA

# Spis treści

1.	V	/stęp		. 4
	1.1.	Cel	i zakres pracy	. 4
	1.2.	Stru	ıktura pracy	. 5
2.	V	/prowa	dzenie teoretyczne	. 6
,	2.1.	Rys	historyczny	. 6
,	2.2.	Czę	ść sprzętowa	. 7
	2	.2.1.	Falownik	. 7
	2	.2.2.	Silniki (AC/DC itd)	. 7
		.2.3. ompakt	Sterowniki PLC (architektura, ogólne zasady zasilania, podział na towe i modułowe, moduły)	. 7
	2	.2.4.	Panel HMI	. 7
	2	.2.5.	Zasilanie	. 7
	2	.2.6.	Raspberry PI (budowa, zasilanie, wersje, moduły)	. 7
,	2.3.	Czę	ść software'owa	. 7
	2	.3.1.	Falownik (konfiguracje, pliki, eds, synchronizacja)	. 7
	2	.3.2.	Sterowniki PLC (języki programowania, środowiska* – kilka przykładów)	. 7
	2	.3.3.	Panel HMI (środowiska)	. 7
	2	.3.4.	Raspberry PI (systemy operacyjne)	. 7
	2	.3.5.	Komunikacja	. 7
	2	.4. T	echnologie	. 7
	2	.5. Z	astosowanie ogólne	. 7
3.	P	rojekt (	łyplomowy	. 7
	3.1.	Ster	ownik PLC i wizualizacja	. 7
	3	.1.1.	konfiguracja sprzętowa i software'owa	. 7
	3	.1.2.	wykorzystane zasoby (?)	. 7
	3	.1.3.	opis programu i przykłady	. 7
3	3.2.	Ras	pberry PI (serwer)	. 7
	3	.2.1.	System	. 7
	3	.2.2.	Oprogramowanie i biblioteki	. 7
	3	.2.3.	Opis programu i przykładu	. 7
•	3.3.	Ras	pberry PI (kamera)	. 7
	3	.3.1.	System	. 7
	3	3.2	Oprogramowanie i biblioteki	7

	3.3.3.	Opis programu i przykłady	. 7			
3	.4. Prz	remiennik częstotliwości	. 7			
	3.4.1.	Opis konfiguracji	.7			
	Podsumowanie (zakres zrealizowanych celów, dalszy kierunek rozwoju wykorzystanych chnologii itp.)					
5.	Bibliografia8					
6.	Załączni	iki	. 8			

### 1. Wstep

### 1.1. Cel i zakres pracy

Rzeczywistość zakładów produkcyjnych, szczególnie związanych z wielkoskalową produkcją przemysłową, od połowy XX wieku cechuje obecność rozwiniętych systemów automatyzacji procesu produkcyjnego. W celu maksymalizacji wydajności tychże procesów gromadzone są różnorodne dane, które pozwalają na wprowadzanie usprawnień, planowanie prac serwisowych, logistyki czy bieżące zarządzanie cyklem produkcyjnym przez kadrę menadżerską. Systemami, które umożliwiają reprezentację wyselekcjonowanych typów danych dla określonych grup użytkowników (operatorzy, personel serwisowy, etc.) są systemy SCADA (ang. Supervisory Coontrol and Data Acquisition). W dobie rozwoju technologii internetowych standardem staje się możliwość nadzoru przebiegu pracy przedsiębiorstwa w sposób zdalny.

Projekt, którego niniejsza praca jest owocem, zakładał konfigurację modelu symulującego pracę rzeczywistej linii przemysłowej oraz reprezentację danych nt. przebiegu procesu z wykorzystaniem aplikacji internetowej. Zadanie zakładało konfigurację obecnej architektury sprzętowej oraz przygotowanie kompletnej dokumentacji technicznej układu będącego przedmiotem projektu. Ponadto w ramach pracy przygotowano algorytm sterowania i dokonano jego implementacji, przygotowano wizualizację wyświetlaną na panelu HMI (ang. Human Machine Interface). Druga część projektu związana bezpośrednio z przetwarzaniem zebranych danych procesowych uwzględniała konfigurację protokołu komunikacyjnego pomiędzy sterownikiem PLC (ang. Programmable Logic Controller) a serwerem, akwizycję danych z wykorzystaniem bazy danych. W celu reprezentacji zgromadzonych informacji przygotowana została aplikacja webowa. Mając na uwadze rosnącą popularność systemów wizyjnych zdecydowano się również na wykorzystanie kamery, której podglad jest dostępny w czasie rzeczywistym poprzez aplikację internetową.

Autorzy planując zakres projektu starali się uwzględnić obowiązujące trendy i innowacje, obserwowane w kontekście opracowań poświęconych idei Przemysłu 4.0.

### 1.2. Struktura pracy

Rozdział drugi pracy zawiera rys historyczny zagadnień związanych ze sterowaniem liniami przemysłowymi i wykorzystywanymi w tym celu technologiami. Ponadto w tej części pracy dokonano charakterystyki architektury sprzętowej wykorzystanej w projekcie oraz wykorzystanych środowisk programistycznych i technologii.

W trzecim rozdziale opisane zostały rozwiązania zastosowane w celu realizacji założonych zagadnień projektowych. Szczególną uwagę poświęcono ustawieniom konfiguracyjnym wykorzystanego sprzętu i kompatybilnych z nim środowisk. Rozdział zawiera również opis przygotowanych programów i wykorzystanych bibliotek, kluczowych z punktu widzenia wdrożenia założonych funkcjonalności.

Rozdział czwarty stanowi podsumowanie realizacji zamierzonego zakresu projektu jak również wskazanie na możliwe dalsze kierunki rozwoju zaimplementowanych technologii i rozwiązań.

- 2. Wprowadzenie teoretyczne
  - 2.1.Rys historyczny

### 2.2.Część sprzętowa

- 2.2.1. Falownik
- 2.2.2. Silniki (AC/DC itd..)
- 2.2.3. Sterowniki PLC (architektura, ogólne zasady zasilania, podział na kompaktowe i modułowe, moduły)
- **2.2.4.** Panel HMI
- 2.2.5. Zasilanie
- 2.2.6. Raspberry PI (budowa, zasilanie, wersje, moduły)

### 2.3. Część software'owa

- 2.3.1. Falownik (konfiguracje, pliki, eds, synchronizacja)
- 2.3.2. Sterowniki PLC (języki programowania, środowiska\* kilka przykładów)
- 2.3.3. Panel HMI (środowiska)
- 2.3.4. Raspberry PI (systemy operacyjne)
- 2.3.5. Komunikacja
  - 2.3.5.1. CanOpen
  - 2.3.5.2. Modbus TCPIP

### 2.4. Technologie

- **2.4.1.** Laravel
- 2.4.2. Python
- 2.4.3. Node-Red
- 2.4.4. OpenCV
- 2.5. Zastosowanie ogólne

## 3. Projekt dyplomowy

### 3.1. Sterownik PLC i wizualizacja

- 3.1.1. konfiguracja sprzętowa i software'owa
- 3.1.2. wykorzystane zasoby (?)
- 3.1.3. opis programu i przykłady

### 3.2. Raspberry PI (serwer)

- **3.2.1.** System
- 3.2.2. Oprogramowanie i biblioteki
- 3.2.3. Opis programu i przykładu

### 3.3. Raspberry PI (kamera)

- 3.3.1. System
- 3.3.2. Oprogramowanie i biblioteki
- 3.3.3. Opis programu i przykłady

### 3.4. Przemiennik częstotliwości

3.4.1. Opis konfiguracji

- 4. Podsumowanie (zakres zrealizowanych celów, dalszy kierunek rozwoju wykorzystanych technologii itp.)
- 5. Bibliografia
- 6. Załączniki