

## Universidad Nacional de Córdoba

# Facultad de Ciencias Exactas, Físicas y Naturales Síntesis de Redes Activas Trabajo Práctico ${\bf N}^{{\bf o}}5$

Nombre DNI Armida Abril 41.436.299 Ruiz Tatur Manuel 40.963.553

Docentes Ing. Pablo Ferreyra Ing. Cesar Reale

2023

## ${\bf \acute{I}ndice}$

1.	Intr	oducci	ón	2					
2.	2. Objetivos								
3.	Mar	co teó	teórico						
4.	Des	arrollo		5					
	4.1.	Síntesi	s del circuito pasa banda	7					
		4.1.1.	Caso del filtro pasa bajo	10					
		4.1.2.	Caso del filtro pasa alto	12					
	4.2.		o de la Atenuación						
			o de la Sensibilidad						
5.	Res	ultados	5	17					
	5.1.	Anális	is de simulación de Montecarlo	17					
		5.1.1.	Resistencia	17					
		5.1.2.	Capacitores - Etapa del fitro pasa bajo						
		5.1.3.	Capacitores - Etapa del fitro pasa alto						
		5.1.4.	Frecuencia del polo - Etapa del fitro pasa bajo						
		5.1.5.	Frecuencia del polo - Etapa del fitro pasa alto						
		5.1.6.	Ancho de banda - Etapa del fitro pasa bajo						
		5.1.7.	Ancho de banda - Etapa del fitro pasa alto						
6.	Sim	ulacior	nes	21					
	6.1.	Circuit	so simulado	21					
7.	Ane	exos		25					

## 1. Introducción

En el presente informe, se describen las acciones llevadas a cabo en el marco de la quinta actividad práctica de laboratorio. Esta tarea implica la creación de un circuito de filtro fundamentado en amplificadores operacionales. Para avanzar en este proyecto, se llevaron a cabo cálculos analíticos respaldados por verificaciones en el software Matlab, así como mediciones realizadas mediante el software Multisim y Python.

## 2. Objetivos

En base a la planilla de requerimiento suministrada, se sintetiza un circuito en amplificadores operacionales que satisfaga esos requisitos.

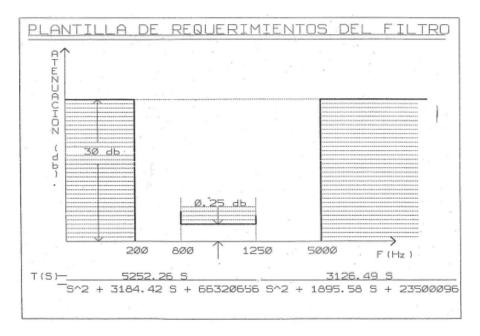


Figura 1: Plantilla de requerimiento del filtro

En la mencionada plantilla, se específica la síntesis de un filtro activo pasa banda que debe cumplir con requisitos específicos de respuesta en frecuencia. Estos requisitos incluyen lograr una atenuación en la banda de paso, ubicada entre  $800\ Hz$  y  $1250\ Hz$ , que no exceda los  $0.25\ dB$ . Asimismo, se requiere que en las bandas de rechazo, comprendidas entre  $0\ Hz$  y  $200\ Hz$ , y de  $5000\ Hz$  en adelante, la atenuación sea al menos de  $30\ dB$ .

Seguidamente, se debe:

- Aproximar la función de atenuación mediante polinomios de Chebychev mediante Matlab.
- Sintetizar un circuito que satisfaga los requerimientos del punto anterior utilizando topologías bicuadráticas de realimentación positiva o negativa, a elección.
- Simular cada etapa y el filtro total.
- Calcular la sensibilidad de la frecuencia del polo de cada bicuadrática  $(\omega p)$  y el ancho de banda  $\frac{\omega p}{Qp}$ .
- Analizar la peor desviación si todos los elementos tienen una tolerancia del 10 %.
- Realizar una simulación de Montecarlo de las desviaciones.
- Armar el circuito, medir experimentalmente las curvas de atenuación y desfasaje.
   Contractarlas con las predicciones teóricas y las simulaciones.

### 3. Marco teórico

Un filtro es cualquier dispositivo que modifica de un modo determinado una señal que pasa a través de él. Algunos autores sostienen la denominación de filtros para los dispositivos selectores de frecuencia, es decir, aquellos que 'dejan pasar' las señales presentes en ciertas bandas de frecuencia y las que 'bloquean' las señales de otras bandas.

Se denominan filtros activos a los que utilizan elementos activos, como amplificadores y sus derivados. Estos filtros se modelan, partiendo de los requerimientos solicitados y proporcionan las características que tendrá el filtro en sí. Se los diferencia de los filtros pasivos ya que estos sólamente utilizan componentes pasivos. Para hallar la función de transferencia que cumpla con las condiciones requeridas se aplica la teoría de la aproximación, en la cual se pueden encontrar varios autores como Butterworth, Chebyshev, Cauer, entre otros.

Mediante estas aproximaciones se obtiene entonces la función de transferencia que responderá a las solicitudes requeridas. Esta función final se expresa como una productoria de ecuaciones bicuadráticas con el fin de modelar individualmente cada una de ellas con diversas topologías obteniendo así los componentes físicos que corresponden a cada una de estas. Luego, se realiza una conexión en cascada de cada función.

En el presente trabajo práctico se utilizará un filtro pasa banda, el cual permite el paso de las frecuencias comprendidas entre dos frecuencias  $\omega_1$  y  $\omega_2$  con  $\omega_1 < \omega_2$ , denominadas frecuencia inferior de corte y frecuencia superior de corte, bloqueando las frecuencias restantes como se puede apreciar en la siguiente imagen.

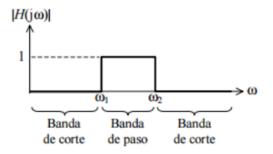


Figura 2: Filtro pasa banda

En lo que respecta a las topologías aplicadas para la síntesis de las funciones se pueden destacar tres de ellas:

- Topología bicuadrática de realimentación positiva.
- Topología bicuadrática de realimentación negativa.
- Topología de 3 o 4 operacionales.

Por lo tanto, luego de seleccionar la forma en la que se resolverá el diseño del filtro, bastará sólo con realizar cálculos analíticos y adaptarlo al sistema pedido.

#### 4. Desarrollo

En primer lugar se detallan los parámetros de entrada para luego poder obtener la función de transferencia por la aproximación de Chebyshev. A continuación se adjunta el código con los parámetros realizado en Matlab.

Es entonces que se procede a calcular la función de transferencia como se mencionó anteriormente. En esta instancia también se descompone la función en bicuadráticas y se realiza la implementación como pasa alto y pasa bajo.

Los resultados que se obtuvieron son los siguientes.

```
1.642e07 s^2
s^4 + 5080 s^3 + 9.586e07 s^2 + 2.006e11 s + 1.559e15
```

Figura 3: Función de transferencia del filtro

```
PasaBajo =

3.284e07

s^2 + 3184 s + 6.632e07
```

Figura 4: Función de transferencia del filtro pasa bajo

Figura 5: Función de transferencia del filtro pasa alto

Por último, se detalla el diagrama de bode final donde se puede apreciar el filtro pasa banda.

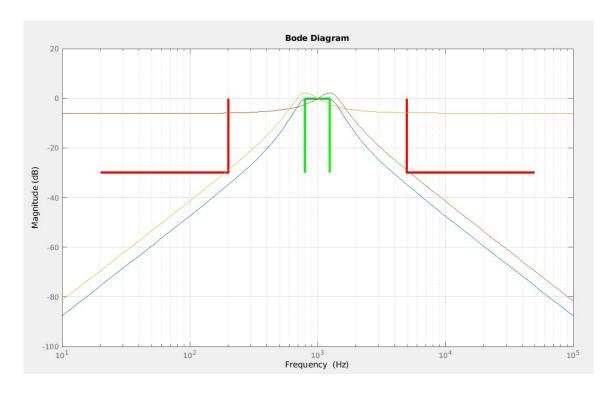


Figura 6: Diagrama de Bode

### 4.1. Síntesis del circuito pasa banda

En esta etapa, se empleó el método de Sallen Key con una topología bicuadrática de realimentación positiva. Para ello, se implementó el siguiente circuito.

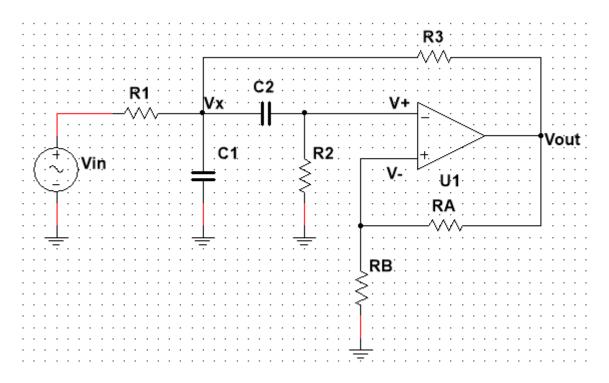


Figura 7: Topología bicuadrática de realimentación positiva

El filtro pasa banda se representa con la siguiente ecuación.

$$\frac{V_o}{V_{in}} = \frac{\frac{W_p}{Q_p} s}{s^2 + \frac{W_p}{Q_p} s + W_p^2} \tag{1}$$

Esta ecuación se utilizará como base para igualarla con la obtenida en MATLAB. A partir del circuito anterior, se deriva la ecuación de  $V^+$  para establecer una topología de realimentación positiva. De esta manera, se definen los distintos parámetros de la siguiente fórmula.

$$A_v(s) = \frac{K.N_{FF}}{D - K.N_{FB}} \tag{2}$$

Para determinar los parámetros mencionados, se iniciará el desarrollo mediante el método de la matriz de nodos del siguiente circuito.

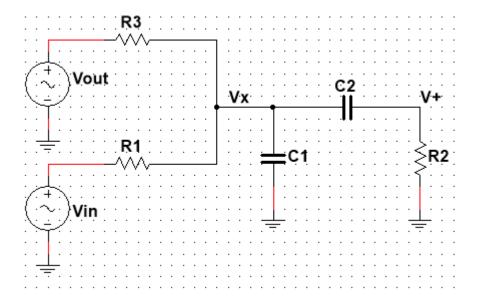


Figura 8: Teoría de los nodos

Del mismo se obtiene la siguiente matriz de nodos.

$$\begin{bmatrix} SC_2 + \frac{1}{R_2} & -sC_2 \\ -sC_2 & s\left(C_1 + C_2\right) + \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V^+ \\ V_x \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{V_{in}}{R_1} + \frac{V_o}{R_2} \end{bmatrix}$$

Figura 9: Matriz de los nodos

Siendo así la fórmula de  $V^+$  la siguiente.

$$V^{+} = \frac{\begin{bmatrix} 0 & -sC_{2} \\ \frac{V_{in}}{R_{1}} + \frac{V_{o}}{R_{3}} & s\left(C_{1} + C_{2}\right) + \frac{1}{R_{1}} + \frac{1}{R_{3}} \end{bmatrix}}{\begin{bmatrix} SC_{2} + \frac{1}{R_{2}} & -sC_{2} \\ -sC_{2} & s\left(C_{1} + C_{2}\right) + \frac{1}{R_{1}} + \frac{1}{R_{3}} \end{bmatrix}}$$

Figura 10: Cálculo de  $V^+$ 

Si se resuelven las matrices resulta lo siguiente.

$$V^{+} = \frac{s(V_{in}\frac{C_2}{R_1} + V_o\frac{C_2}{R_3})}{(sC_2 + \frac{1}{R_2})(sC_1 + sC_2 + \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_3}) - s^2C_2^2}$$
(3)

Luego, al desarrollar la ecuación se tiene.

$$V^{+} = \frac{s(V_{in}\frac{C_2}{R_1} + V_o\frac{C_2}{R_3})}{s^2C_2C_1 + s^2C_2^2 + \frac{sC_2}{R_1} + \frac{sC_2}{R_2} + \frac{sC_1}{R_2} + \frac{sC_2}{R_2} + \frac{1}{R_1R_2} + \frac{1}{R_2R_2} - s^2C_2^2}$$
(4)

$$V^{+} = \frac{s(V_{in}\frac{C_2}{R_1} + V_o\frac{C_2}{R_3})}{s^2C_2C_1 + s(\frac{C_2}{R_1} + \frac{C_2}{R_3} + \frac{C_1}{R_2} + \frac{C_2}{R_2}) + \frac{1}{R_1R_2} + \frac{1}{R_3R_2}}$$
(5)

$$V^{+} = \frac{s(V_{in}\frac{C_2}{R_1} + V_o\frac{C_2}{R_3})}{s^2C_2C_1 + s((C_2(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3}) + \frac{C_1}{R_2}) + \frac{R_3 + R_1}{R_1R_2R_3}}$$
(6)

Si se multiplica y divide por  $\frac{1}{C_2C_1}$ , se obtiene lo siguiente.

$$V^{+} = \frac{s(V_{in} \frac{1}{R_{1}C_{1}} + V_{o} \frac{1}{R_{3}C_{1}})}{s^{2} + s((\frac{1}{C_{1}}(\frac{1}{R_{1}} + \frac{1}{R_{2}} + \frac{1}{R_{3}}) + \frac{1}{R_{2}C_{2}}) + \frac{R_{3} + R_{1}}{R_{1}R_{2}R_{3}C_{1}C_{2}}}$$
(7)

Por lo tanto se pueden deducir los 3 parámetros fundamentales.

$$N_{FF} = s \frac{1}{R_1 C_1} \tag{8}$$

$$N_{FB} = s \frac{1}{R_3 C_1} \tag{9}$$

$$D = s^{2} + s\left(\frac{1}{C_{1}}\left(\frac{1}{R_{1}} + \frac{1}{R_{2}} + \frac{1}{R_{3}}\right) + \frac{1}{R_{2}C_{2}}\right) + \frac{R_{3} + R_{1}}{R_{1}R_{2}R_{3}C_{1}C_{2}}$$
(10)

Por lo que, reemplazando en la Ec.(2) resulta.

$$A_v(s) = \frac{K.s \frac{1}{R_1 C_1}}{s^2 + s(\frac{1}{C_1}(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3}) + \frac{1}{R_2 C_2}) + \frac{R_3 + R_1}{R_1 R_2 R_3 C_1 C_2} - K.s \frac{1}{R_3 C_1}}$$
(11)

$$A_v(s) = \frac{s\frac{K}{R_1C_1}}{s^2 + s(\frac{1}{C_1}(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1-K}{R_3}) + \frac{1}{R_2C_2}) + \frac{R_3 + R_1}{R_1R_2R_3C_1C_2}}$$
(12)

Luego, se iguala la Ec.(12) con la Ec.(1) para poder determinar los siguientes coeficientes.

$$W_p^2 = \frac{R_3 + R_1}{R_1 R_2 R_3 C_1 C_2} \tag{13}$$

$$\frac{W_p}{Q_p} = \frac{1}{C_1} \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1 - K}{R_3} \right) + \frac{1}{R_2 C_2}$$
 (14)

Una aclaración importante es que se tomará como premisa que  $R_1=R_2=R_3=1$  y  $C_1=C_2=C.$ 

Por lo tanto, se analizaron cada una de las funciones cuadráticas dando para cada caso los siguientes resultados.

#### 4.1.1. Caso del filtro pasa bajo

Para este caso se analizará la siguiente función bicuadrática.

Figura 11: Función de transferencia del filtro pasa bajo

Siendo entonces.

$$W_p^2 = 66320656 = \left(\frac{R_3 + R_1}{R_1 R_2 R_3 C_1 C_2}\right)^2 \tag{15}$$

Considerando las resistencias y capacitores mencionados anteriormente, la ecuación anterior se resume de la siguiente manera.

$$W_p^2 = 66320656 = \frac{2}{1[\Omega]C^2} \tag{16}$$

$$W_p^2 = 66320656 = \frac{2}{C^2} \tag{17}$$

Tomando raíz cuadrada a ambos miembros.

$$W_p = 8143,75 = \frac{\sqrt{2}}{C} \tag{18}$$

Se despejó C, obteniendo el siguiente resultado.

$$C = \frac{\sqrt{2}}{8143.75} \tag{19}$$

Siendo así.

$$C = 174[\mu F] \tag{20}$$

Los valores resultantes son  $R = 1[\Omega]$  y  $C = 174[\mu F]$ . Es importante destacar que estos valores se escalan para que las unidades estén en rangos cotidianos, resultando en  $R = 1[k\Omega]$  y C = 174[nF].

Igualando los términos de primer orden del denominador se tiene.

$$\frac{W_p}{Q_p} = \frac{1}{C_1} \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1 - K}{R_3} \right) + \frac{1}{R_2 C_2}$$
 (21)

Debido a las mismas consideraciones anteriores, la ecuación anterior se simplifica en.

$$\frac{W_p}{Q_p} = \frac{1}{C} \left( \frac{1}{1} + \frac{1}{1} + \frac{1 - K}{1} \right) + \frac{1}{1C}$$
 (22)

$$\frac{W_p}{Q_p} = \frac{4 - K}{C} \tag{23}$$

Luego, como  $\frac{W_p}{Q_p} = 3184,42$ , se despeja K y se obtiene lo siguiente.

$$K = 4 - 3184,42 \cdot C \tag{24}$$

Si se reemplaza con el valor de C antes de ser escaleado, el resultado de K es.

$$K = 3,446$$
 (25)

Como  $K=1-\frac{R_A}{R_B}$  se supuso una  $R_B=1[k\Omega]$  por lo tanto.

$$R_A = (K - 1) \cdot R_B = 2{,}446[k\Omega]$$
 (26)

Es así que el término del numerador resulta.

$$\frac{K}{R.C} = \frac{3,446}{1[\Omega]174[\mu F]} = 19804,6 \tag{27}$$

Finalmente, la función de transferencia del primer caso es de la siguiente manera.

$$T_1(s) = \frac{19804.6s}{S^2 + 3184.42s + 6632656}$$
 (28)

#### 4.1.2. Caso del filtro pasa alto

Para este caso se analizará la siguiente función bicuadrática.

Figura 12: Función de transferencia del filtro pasa alto

Si se realiza el mismo procedimiento que para el caso anterior se consigue el valor de  $W_n^2$ .

$$W_p^2 = 23500000 = \left(\frac{R_3 + R_1}{R_1 R_2 R_3 C_1 C_2}\right)^2 \tag{29}$$

Así mismo, si se toman las consideraciones de las resistencias y capacitores, la ecuación anterior se resume en la siguiente.

$$W_p^2 = 23500000 = \frac{2}{1[\Omega]C^2} \tag{30}$$

$$W_p^2 = 23500000 = \frac{2}{C^2} (31)$$

Tomando raíz cuadrada a ambos miembros.

$$W_p = 4847,68 = \frac{\sqrt{2}}{C} \tag{32}$$

Se despeja C con lo que resulta.

$$C = \frac{\sqrt{2}}{4847.68} \tag{33}$$

Siendo así.

$$C = 291,73[\mu F] \tag{34}$$

Es entonces que los valores obtenidos son  $R=1[\Omega]$  y  $C=291,73[\mu F]$ . Observar que los mismos fueron escalados para que las escalas de las unidades se encuentren en sus valores cotidianos. Es así que los valores finales son  $R=1[k\Omega]$  y C=291,73[nF].

Igualando los términos de primer orden del denominador se tiene.

$$\frac{W_p}{Q_p} = \frac{1}{C_1} \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1 - K}{R_3} \right) + \frac{1}{R_2 C_2}$$
 (35)

Debido a las mismas consideraciones anteriores, la ecuación anterior se simplifica en.

$$\frac{W_p}{Q_p} = \frac{1}{C} \left( \frac{1}{1} + \frac{1}{1} + \frac{1 - K}{1} \right) + \frac{1}{1C}$$
 (36)

$$\frac{W_p}{Q_p} = \frac{4 - K}{C} \tag{37}$$

Luego, como  $\frac{W_p}{Q_p}=1896,$ se despeja K y se obtiene lo siguiente.

$$K = 4 - 1896 \cdot C \tag{38}$$

Si se reemplaza con el valor de C antes de ser escaleado, el resultado de K es.

$$K = 3,447$$
 (39)

Como  $K=1-\frac{R_A'}{R_B'}$  se supuso una  $R_B'=1[k\Omega]$  por lo tanto.

$$R'_{A} = (K - 1) \cdot R'_{B} = 2{,}447[k\Omega] \tag{40}$$

Es así que el término del numerador resulta.

$$\frac{K}{R.C} = \frac{3,447}{1[\Omega]291,73[\mu F]} = 11815,7\tag{41}$$

Finalmente, la función de transferencia del primer caso es de la siguiente manera.

$$T_2(s) = \frac{11815.7s}{S^2 + 1896s + 23500000}$$
(42)

#### 4.2. Calculo de la Atenuación

Se procedió a calcular la atenuación del circuito completo multiplicando las dos funciones obtenidas, dando como resultado la siguiente función de transferencia.

$$T(s) = T_1 \cdot T_2 = \frac{19804.6s}{S^2 + 3184.42s + 6632656} \cdot \frac{11815.7s}{S^2 + 1896s + 23500000}$$
(43)

Por lo tanto.

$$T(s) = \frac{234005212 \cdot 2 \cdot s^4}{s^4 + 5080s^3 + 9.586 \cdot 10^7 s^2 + 2.006 \cdot 10^1 1s + 1.559 \cdot 10^1 5}$$
(44)

$$T(s) = \frac{1,642 \cdot 10^7 \, s^2}{s^4 + 5080s^3 + 9,586 \cdot 10^7 s^2 + 2,006 \cdot 10^1 1s + 1,559 \cdot 10^1 5} \tag{45}$$

Estas presentan una diferencia en las ganancias. A raíz de esta disparidad, se debe atenuar la entrada mediante la implementación de un divisor resistivo, como se ilustra en la siguiente figura.

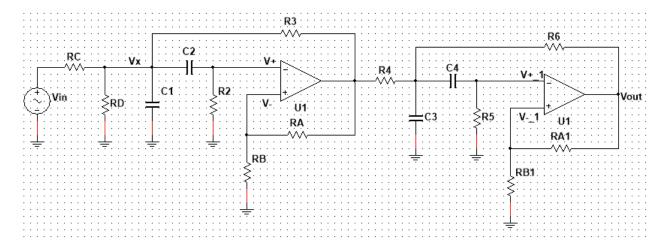


Figura 13: Circuito atenuado

Se deben calcular las resistencias  $R_C$  y  $R_D$ . Para esto, se inicia calculando la ganancia del atenuador,  $\alpha$ , con la siguiente fórmula.

$$\alpha = \frac{16420000}{234005212,2} = 0.07 \tag{46}$$

Posteriormente, se tienen dos ecuaciones fundamentales para determinar los valores de  $R_C$  y  $R_D$ . Por un lado, al realizar el equivalente de Thévenin, se obtiene  $R_T = R_1$ , que representa el paralelo entre  $R_C$  y  $R_D$ . Por otro lado, la ganancia del atenuador puede igualarse a un divisor resistivo entre  $R_C$  y  $R_D$ . De esta manera, se obtiene lo siguiente.

$$R_1 = \frac{R_C R_D}{R_C + R_D} \tag{47}$$

$$\alpha = \frac{R_D}{R_C + R_D} \tag{48}$$

Entonces, si se reemplaza  $\alpha$  en la Ec.(30), se tiene.

$$R_1 = R_C \alpha$$

Por lo que,

$$R_C = \frac{R_1}{\alpha} \tag{49}$$

Reemplazando por los valores de  $R_1$  y  $\alpha$  se tiene.

$$R_C = \frac{R_1}{\alpha} = \frac{1[K\Omega]}{0.07} \tag{50}$$

$$R_C == 14,28[K\Omega]$$
(51)

Luego, para obtener el valor de  $R_D$  se despeja dicho valor de la Ec. (46) resulta.

$$R_D = R_C \left(\frac{\alpha}{1 - \alpha}\right) \tag{52}$$

Dando como resultado una.

$$R_D = 33,32[k\Omega]$$
(53)

#### 4.3. Cálculo de la Sensibilidad

Para el cálculo de la sensibilidad de la frecuencia del polo  $(\omega_p)$  y el ancho de banda  $(\omega_p/Q_p)$ , se toma de la ecuación principal la deducción de  $\omega_p$ .

$$\omega_p = \frac{\sqrt{(R_1 + R_3)}}{\sqrt{R_1 * R_2 * R_3 * C_1 * C_2}} \cong \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{R_1 * R_2 * C_1 * C_2}}$$
(54)

Luego, para el ancho de banda se tiene.

$$\frac{\omega_p}{Q_p} = \frac{1}{R_1 C_1} + \frac{1}{R_2 C_2} + \frac{1}{R_2 C_1} + \frac{1 - K}{R_3 C_1} \tag{55}$$

Por lo tanto, se define la sensibilidad de  $\omega_p$  respecto de una R de la red como:

$$S_R^{\omega_p} = \lim_{\Delta R \to 0} \frac{\frac{\Delta \omega_p}{\omega_p}}{\frac{\Delta R}{R}} = \frac{R}{\omega_p} \cdot \frac{\partial \omega_p}{\partial R}$$
 (56)

Y, de forma análoga, la sensibilidad de  $\omega_p$  respecto de un C de la red como:

$$S_C^{\omega_p} = \lim_{\Delta C \to 0} \frac{\frac{\Delta \omega_p}{\omega_p}}{\frac{\Delta C}{C}} = \frac{C}{\omega_p} \cdot \frac{\partial \omega_p}{\partial C}$$
 (57)

Se realiza una tabla con las sensibilidades correspondientes.

	$\omega_p$	P/10%	$\omega_p/Q_p$	P/10%
$R_{1}$	- 1/2	5%	-1 (4-K)	18%
$R_2$	- 1/2	5%	$-\frac{(K-2)}{(4-K)}$	26%
$C_{1}$	- 1/2	5%	$-\frac{(K-3)}{(4-K)}$	8%
$C_2$	- 1/2	5%	-1 (4-K)	18%
Total	- 2	20%	- 7	70%

Figura 14: Tabla de sensibilidades

## 5. Resultados

#### 5.1. Análisis de simulación de Montecarlo

Para el siguiente estudio se plantea una distribución Gaussiana de los componentes pasivos que conforman el filtro que se pretende sintetizar. A diferencia del estudio de la sensibilidad realizado anteriormente, donde se consideró el peor caso de las tolerancias de los componentes actuando de manera simultánea, en esta parte se tomará la distribución normal de los componentes, la cual no tiene por qué ser el peor de los casos. Es entonces que se plantea una distribución estadística del posible valor de la frecuencia del polo de cada etapa  $\omega_p$  o, del ancho de banda correspondiente  $\omega_p/Q_p$ .

Por lo tanto, el siguiente estudio se realizará en Python. Se generarán valores aleatorios para de resistores y capacitores, cuya dispersión corresponde a la tolerancia de los mismos (para este estudio se considera una tolerancia del  $10\,\%$ ).

Para los valores aleatorios de capacitores y resistores, se plantea una distribución normal. A partir de estos resultados se puede hallar la media y el desvío estándar de cada componente. De forma análoga, si se emplean las ecuaciones encontradas para  $\omega_p$  y  $\omega_p/Q_p$ , se pueden hallar diversos valores para los mismos. Es entonces que para estos también se plantea una distribución normal consideranco la media y el desvío estándar. A continuación se detallan los distintos casos luego de realizar 100 iteraciones en cada uno.

#### 5.1.1. Resistencia

El análisis de esta parte se realizará una sola vez para las dos etapas (filtro pasa bajos y filtro pasa altos), ya que el valor de las resistencias en ambas etapas es el mismo. A continuación se tiene el gráfico de la distribución normal de los resistores para ambas etapas y los resultados de la media y el desvío.

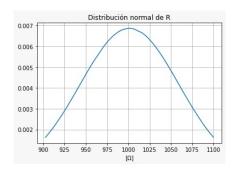


Figura 15: Distribución normal de R

$$Media = 1001,29[\Omega] \tag{58}$$

$$Desvio = 58,06[\Omega]$$
 (59)

#### 5.1.2. Capacitores - Etapa del fitro pasa bajo

Los resultados de la simulación son los siguientes.

$$Media = 173,54[nF] \tag{60}$$

$$|Desvio = 10,26[nF]| \tag{61}$$



Figura 16: Distribución normal de  $C_1$  pasa bajo

#### 5.1.3. Capacitores - Etapa del fitro pasa alto

Los resultados de la simulación son los siguientes.

$$Media = 292,13[nF]$$
(62)

$$Media = 292,13[nF]$$
(63)

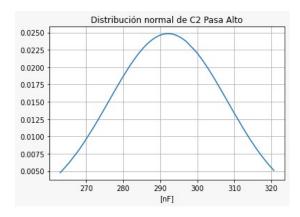


Figura 17: Distribución normal de  $C_2$  pasa alto

#### 5.1.4. Frecuencia del polo - Etapa del fitro pasa bajo

Los resultados de la simulación son los siguientes.

$$Media = 8133,44[rad/seg]$$
(64)

$$Desvio = 460[rad/seg]$$
 (65)

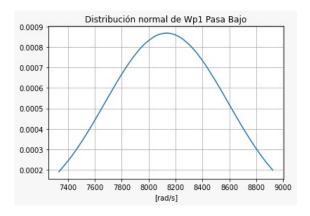


Figura 18: Distribución normal de  $\omega_{p1}$  pasa bajo

#### 5.1.5. Frecuencia del polo - Etapa del fitro pasa alto

Los resultados de la simulación son los siguientes.

$$Media = 4847,12[rad/seg]$$
(66)

$$Desvio = 251,5[rad/seg]$$
 (67)

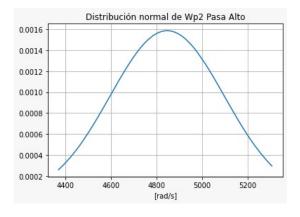


Figura 19: Distribución normal de  $\omega_{p2}$  pasa alto

#### 5.1.6. Ancho de banda - Etapa del fitro pasa bajo

Los resultados de la simulación son los siguientes.

$$Media = 3167,21[rad/seg]$$
(68)

$$Desvio = 170[rad/seg]$$
 (69)

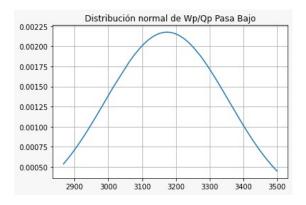


Figura 20: Distribución normal de  $\frac{W_{p1}}{Q_{p1}}$  pasa bajo

#### 5.1.7. Ancho de banda - Etapa del fitro pasa alto

Los resultados de la simulación son los siguientes.

$$Media = 1888,17[rad/seg]$$
(70)

$$\boxed{Desvio = 102,17[rad/seg]} \tag{71}$$

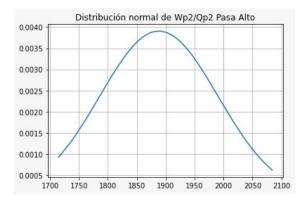


Figura 21: Distribución normal de  $\frac{W_{p2}}{Q_{p2}}$  pasa alto

## 6. Simulaciones

#### 6.1. Circuito simulado

En esta sección del trabajo práctico se presentan los resultados obtenidos del armado del circuito del filtro en simulación. Algunos valores fueron ajustados de manera proporcional sin alterar las condiciones propuestas para el sistema. Este ajuste se llevó a cabo con el objetivo de adecuar los valores calculados a componentes comerciales estándar.

A continuación se adjunta una imágen del circuito simulado.

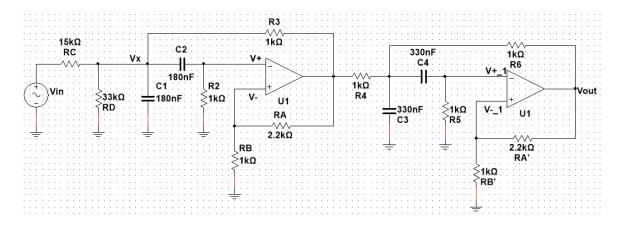


Figura 22: Circuito completo real

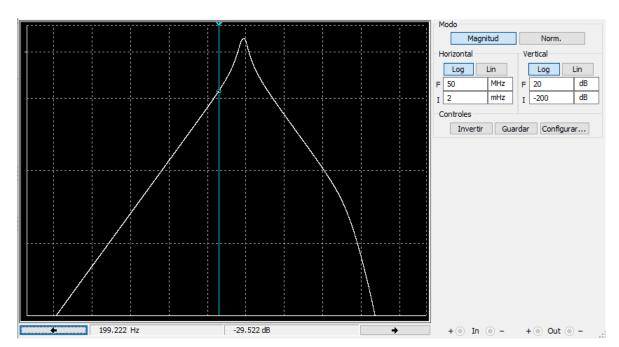
Por último, se realiza una tabla comparativa para los valores simulados y requeridos.

Atenuación en dB para un valor de $V_{in} = 1[V]$									
Frecuencias	200[Hz]	800[Hz]	1025[Hz]	1250[Hz]	5000[Hz]	Banda de paso			
Requerido	- 30[dB]	- 0.25[dB]	- 0.25[dB]	- 0.25[dB]	- 30[dB]	800[Hz] - 1250[Hz]			
Simulado	- 29.52[dB]	- 9.134[dB]	- 6.87[dB]	- 2.3[dB]	- 35. 47[dB]	750[Hz] - 1000[Hz]			

Figura 23: Tabla comparativa

Se puede observar que los valores medidos difieren ligeramente de los valores requeridos. Esta variación se debe a que los componentes tienen tolerancias que pueden afectar su comportamiento. En consecuencia, no se logró obtener un filtro ideal, pero se logró una aproximación bastante cercana.

Mediante la simulación en Multisim, se generó el diagrama de Bode, donde se realizaron mediciones en las frecuencias requeridas, obteniendo los siguientes resultados.



Para el caso en que la frecuencia es 200[Hz].

Figura 24: Diagrama de bode en 200[Hz]

Para el caso donde la frecuencia es 800[Hz].

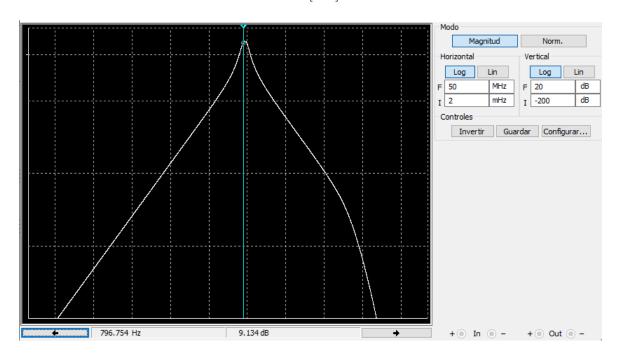
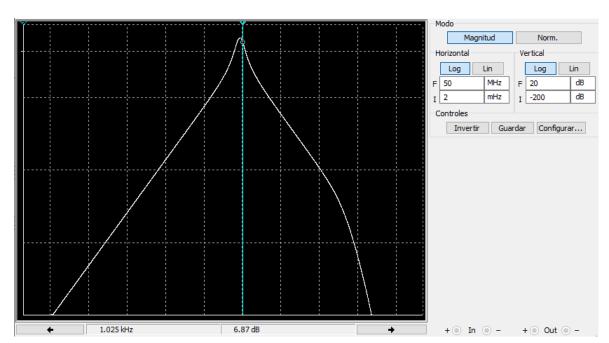


Figura 25:  $Diagrama\ de\ bode\ en\ 800[Hz]$ 



Para el caso donde la frecuencia es 1025[Hz].

Figura 26:  $Diagrama\ de\ bode\ en\ 1025[Hz]$ 

Para el caso donde la frecuencia es 1250[Hz].

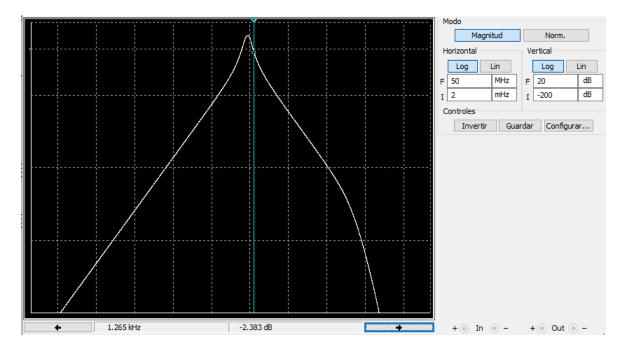
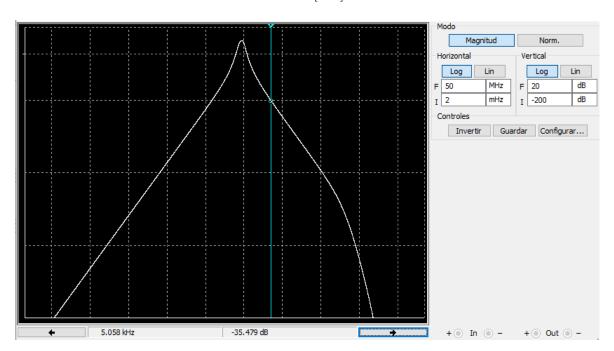


Figura 27: Diagrama de bode en 1250[Hz]



Para el caso donde la frecuencia es 5000[Hz].

Figura 28:  $Diagrama\ de\ bode\ en\ 5000[Hz]$ 

En conclusión, los resultados obtenidos indican que se logró desarrollar un filtro que cumple de manera confiable con las especificaciones establecidas.

## 7. Anexos

En esta sección se adjuntan los enlaces donde se encuentran los códigos y circuitos relacionados con el trabajo práctico, desarrollados en Python, MATLAB y Multisim.

• Código de Python: Enlace al código

• Código de MATLAB: Enlace al código

 $\bullet$  Circuito en Multisim: Enlace al circuito