



# LINUX: I processi e i servizi

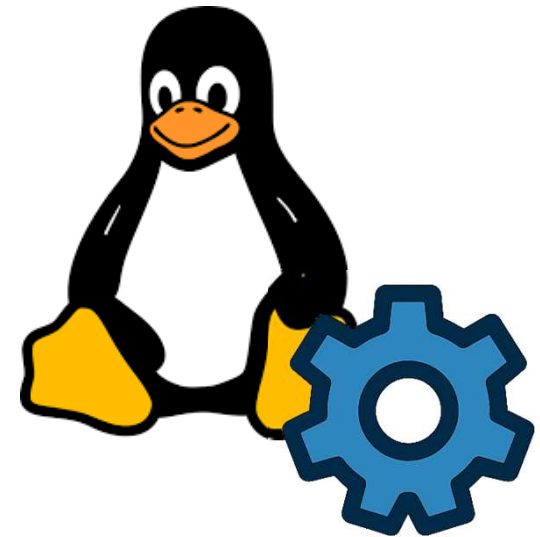
Relazione a cura di:  
Nicolas Centofanti – Cristina Tinti

**Corso realizzato da Zucchetti ©2025 - Tutti i diritti riservati.**

La riproduzione, la registrazione, la comunicazione, la messa a disposizione al pubblico, il noleggio, il prestito, la diffusione senza l'autorizzazione di Zucchetti è vietata. Tutti i contenuti possono essere scaricati o utilizzati solo secondo le modalità previste dai diritti stessi e comunque non per uso commerciale. Ogni utilizzo dei contenuti in violazione delle norme di legge, è illecito e sarà pertanto perseguibile da Zucchetti.

# Argomenti

- I processi di Linux
- Schedulazione processi
- Processo di inizializzazione



# I processi di Linux

- In Linux, un **processo** è un'istanza in esecuzione di un programma.
- Ogni volta che avvii un comando, un'applicazione o uno script, il sistema crea un processo per gestirlo.
- I processi sono il cuore del multitasking in Linux: il sistema li gestisce, li pianifica e li monitora costantemente.
- Un processo rappresenta una risorsa fondamentale che il kernel gestisce e pianifica per l'esecuzione sulla CPU.
- Ogni processo ha un ID di processo (PID) univoco e uno stato che ne descrive l'attività corrente.

# I processi di Linux: tipi e stati

- I processi possono essere classificati in due categorie principali:
  - Processi foreground (o interattivi): Sono quelli che l'utente sta eseguendo attivamente e che interagiscono direttamente con un terminale.
  - Processi background (o in background): vengono eseguiti indipendentemente da un terminale e non richiedono l'interazione diretta dell'utente. Vengono spesso usati per operazioni a lungo termine.

Demoni / servizi

# I processi di Linux: tipi e stati

- Gli stati del ciclo di vita di un processo sono:
  - In esecuzione (Running): Il processo sta usando la CPU o è pronto per farlo.
  - In attesa (Sleeping/Waiting): Il processo è in attesa che si verifichi un evento, come il completamento di un'operazione di input/output.
  - Terminato (Zombie): Il processo è stato terminato, ma la sua voce nella tabella dei processi non è ancora stata rimossa. Questo stato dura finché il processo padre non raccoglie il suo stato di uscita.
  - Interrotto (Stopped): Il processo è stato sospeso, solitamente da un segnale, come *SIGSTOP*.

## I processi di Linux: relazione padre-figlio

- I processi in Linux sono organizzati in una gerarchia genitore-figlio:
  - Processo padre: È il processo che crea un nuovo processo.
  - Processo figlio: È il nuovo processo creato dal processo padre.
- Ogni processo, ad eccezione di `init` (che ha PID 1), ha un processo padre.
- Quando un processo padre termina, il kernel riassegna i processi figli rimasti al processo `init`, che diventa il loro nuovo genitore.
- Questo meccanismo previene la creazione di "orfani" nel sistema.

# I processi di Linux: relazione padre-figlio

- I processi in Linux sono organizzati in una gerarchia genitore-figlio:
  - **Processo padre:** È il processo che crea un nuovo processo.
  - **Processo figlio:** È il nuovo processo creato dal processo padre.
- Ogni processo, ad eccezione di **init** (che ha **PID 1**), ha un processo padre.
- Quando un processo padre termina, i suoi figli rimasti al processo init, che li crea di nuovo.
- Questo meccanismo previene la perdita di processi.

## PID:

è un *numero intero univoco* che il kernel assegna a ogni processo in esecuzione.

In parole pratiche:  
viene usato per distinguere un processo da un altro.



# I processi di Linux: attributi

- ◉ Gli attributi definiscono le caratteristiche di un processo:
  - ◉ PID (Process ID).
  - ◉ PPID (Parent Process ID): PID del processo padre.
  - ◉ UID (User ID) e GID (Group ID)
  - ◉ Stato del processo: running, sleeping, zombie, stopped
  - ◉ Priorità: indica al kernel se eseguire prima o più spesso un processo
  - ◉ Tempo di CPU (CPU Time): tempo CPU usato dal processo
  - ◉ Memoria: memoria usata dal processo
  - ◉ Comando (CMD): comando che ha avviato il processo
  - ◉ Terminale (TTY): terminale associato al processo (se in background non ha tty)



## I processi di Linux: ps

- Il comando `ps` sta per «process status» fornisce una vista statica dei processi in esecuzione.
- Viene usato per visualizzare un'istantanea dei processi in esecuzione sul sistema.

```
root@zarPROXY:/tmp# ps -auxw
USER      PID %CPU %MEM    VSZ   RSS TTY      STAT START   TIME COMMAND
root         1  0.0  0.3 168072 12452 ?        Ss   lug23    1:09 /lib/systemd/systemd --system --deserialize=33
root         2  0.0  0.0     0     0 ?        S    lug23    0:00 [kthreadd]
root         3  0.0  0.0     0     0 ?        I<   lug23    0:00 [rcu_gp]
root         4  0.0  0.0     0     0 ?        I<   lug23    0:00 [rcu_par_gp]
root         5  0.0  0.0     0     0 ?        I<   lug23    0:00 [slub_flushwq]
root         6  0.0  0.0     0     0 ?        I<   lug23    0:00 [netns]
root         8  0.0  0.0     0     0 ?        I<   lug23    0:00 [kworker/0:0H-events_highpri]
root        10  0.0  0.0     0     0 ?        I<   lug23    0:00 [mm_percpu_wq]
root        11  0.0  0.0     0     0 ?        I    lug23    0:00 [rcu_tasks_kthread]
root        12  0.0  0.0     0     0 ?        I    lug23    0:00 [rcu_tasks_rude_kthread]
root        13  0.0  0.0     0     0 ?        I    lug23    0:00 [rcu_tasks_trace_kthread]
root        14  0.0  0.0     0     0 ?        S    lug23    0:21 [ksoftirqd/0]
root        15  0.0  0.0     0     0 ?        I    lug23   17:41 [rcu_preempt]
root        16  0.0  0.0     0     0 ?        S    lug23    0:12 [migration/0]
```

## I processi di Linux: ps

- Di tutte le colonne dell'output del comando `ps` quelle che ci interessano sono:
  - `USER`
  - `PID`
  - `%CPU`: utilizzo, in percentuale, della CPU da parte del processo.
  - `%MEM`: utilizzo, in percentuale, della memoria fisica da parte del processo.
  - `COMMAND`: comando che ha avviato il processo.

# I processi di Linux: ps

🕒 Esempi:

**ps -u nome\_utente**

*Visualizza i processi di un utente specifico.*

**ps -aux**

*Visualizza tutti i processi.*

**ps -ef --forest**

*Visualizza una gerarchia di processi ad albero.*

Estratto di un output:

```
root    957861  413937  0 10:27 ?        00:00:00 \_ sshd: root@pts/1
root    957867  957861  0 10:27 pts/1    00:00:00 |   \_ -bash
root    957902  957867  0 10:30 pts/1    00:00:00 |       \_ more /etc/profile
root    958819  413937  0 11:26 ?        00:00:00 \_ sshd: root@pts/0
root    958825  958819  0 11:26 pts/0    00:00:00 |   \_ -bash
root    963161  958825  0 15:34 pts/0    00:00:00 |       \_ ps -ef --forest
```

# I processi di Linux: top

- Il comando **top** fornisce una vista dinamica in tempo reale dei processi in esecuzione sul sistema.
- Mostra un elenco aggiornato dei processi che consumano più risorse, in particolare CPU e memoria, e viene spesso utilizzato dagli amministratori di sistema per monitorare le prestazioni e identificare i processi che causano un carico elevato.

```
top - 14:58:28 up 44 days, 2:37, 3 users, load average: 0,00, 0,00, 0,00
Tasks: 207 total, 1 running, 206 sleeping, 0 stopped, 0 zombie
%Cpu(s):100,0 us, 0,0 sy, 0,0 ni, 0,0 id, 0,0 wa, 0,0 hi, 0,0 si, 0,0 st
MiB Mem : 3915,2 total, 385,8 free, 1097,0 used, 2701,5 buff/cache
MiB Swap: 975,0 total, 975,0 free, 0,0 used. 2818,2 avail Mem
```

PID	USER	PR	NI	VIRT	RES	SHR	S	%CPU	%MEM	TIME+	COMMAND
1	root	20	0	168072	12452	9132	S	0,0	0,3	1:09.89	systemd
2	root	20	0	0	0	0	S	0,0	0,0	0:00.78	kthreadd
3	root	0	-20	0	0	0	I	0,0	0,0	0:00.00	rcu_gp
4	root	0	-20	0	0	0	I	0,0	0,0	0:00.00	rcu_par_gp
5	root	0	-20	0	0	0	I	0,0	0,0	0:00.00	slub_flushwq
6	root	0	-20	0	0	0	I	0,0	0,0	0:00.00	netns
8	root	0	-20	0	0	0	I	0,0	0,0	0:00.00	kworker/0:0H-events_highpri
10	root	0	-20	0	0	0	I	0,0	0,0	0:00.00	mm_percpu_wq
11	root	20	0	0	0	0	I	0,0	0,0	0:00.00	rcu_tasks_kthread
12	root	20	0	0	0	0	I	0,0	0,0	0:00.00	rcu_tasks_rude_kthread
13	root	20	0	0	0	0	I	0,0	0,0	0:00.63	rcu_tasks_trace_kthread
14	root	20	0	0	0	0	S	0,0	0,0	0:21.81	ksoftirqd/0
15	root	20	0	0	0	0	I	0,0	0,0	17:41.60	rcu_preempt
16	root	rt	0	0	0	0	S	0,0	0,0	0:12.66	migration/0



Ha molte  
opzioni per  
cambiare la  
visualizzazione.

## I processi di Linux: top

- La parte superiore dell'interfaccia di top dà una panoramica del sistema:
- Prima riga:** Mostra l'ora corrente, il tempo di attività del sistema (uptime), il numero di utenti connessi e il carico medio del sistema (load average) su 1, 5 e 15 minuti.

```
top - 15:04:02 up 44 days, 2:42, 3 users, load average: 0,04, 0,01, 0,00
```

- Seconda riga:** Riassume il numero totale di processi e il numero di processi in ogni stato.

```
Tasks: 206 total, 1 running, 205 sleeping, 0 stopped, 0 zombie
```

## I processi di Linux: top

- Terza riga: visualizza l'utilizzo della CPU in percentuale, suddiviso per tipo di utilizzo (ad esempio, user, system, nice, idle, wait).

```
%Cpu(s):  1,1 us,   0,6 sy,   0,0 ni, 98,1 id,   0,0 wa,   0,0 hi,   0,2 si,   0,0 st
```

- Quarta e quinta riga: visualizzano l'utilizzo della memoria fisica e della memoria Swap, mostrando la memoria totale, libera, utilizzata e in cache.

```
MiB Mem :   3915,2 total,    372,2 free,   1110,3 used,   2701,9 buff/cache
MiB Swap:    975,0 total,    975,0 free,     0,0 used.  2804,9 avail Mem
```

## I processi di Linux: top

- Terza riga: visualizza l'utilizzo della CPU in percentuale, suddiviso per tipo di utilizzo (ad esempio, user, system, nice, idle, wait).

```
%Cpu(s):  1,1 us,   0,6 sy,   0,0 ni, 98,1 id,   0,0 wa,   0,0 hi,   0,2 si,   0,0 st
```

- Quarta e quinta riga: visualizzano l'utilizzo della memoria fisica e della memoria Swap, mostrando la memoria totale, libera, utilizzata e in cache.



### Memoria Swap:

*è una parte del disco rigido (HDD o SSD) che il sistema operativo Linux utilizza come estensione della memoria RAM fisica. Può essere implementata come una partizione dedicata o come un file di swap all'interno di un filesystem esistente.*

```
MiB Mem :  
MiB Swap:
```

```
/cache  
l Mem
```



# I processi di Linux: htop

- Dai repository è possibile installare un'evoluzione del comando `top` chiamata `htop`.

```
0[
1[|
Mem[|||||||||||||||||||||||||||||||||||||||||835M/3.82G]
Swp[|||||||||||||||||||||||||||||||||||||0K/975M]

0.0%] Tasks: 40, 296 thr, 166 kthr; 1 running
1.3%] Load average: 0.00 0.00 0.00
Uptime: 44 days, 04:24:34

Main  T/C
PID USER      PRI  NI  VIRT   RES   SHR  S   CPU% MEM%   TIME+  Command
887 root        20    0 61504   8912   7688  S   0.7  0.2   1h22:40 /usr/sbin/vmtoolsd
964454 root        20    0 8328    4392   3340  R   0.7  0.1   0:00.53 htop
1 root        20    0 164M   12452   9132  S   0.0  0.3   1:10.00 /lib/systemd/systemd --system --deserialize=33
345 root        20    0 109M   69120   65636  S   0.0  1.7   0:21.06 /lib/systemd/systemd-journald
378 root        20    0 27756   7384   4736  S   0.0  0.2   0:05.08 /lib/systemd/systemd-udev
656 systemd-ti  20    0 90092   6652   5760  S   0.0  0.2   0:13.60 /lib/systemd/systemd-timesyncd
659 root        20    0 52536  11140   9576  S   0.0  0.3   0:00.01 /usr/bin/VGAuthService
661 systemd-ti  20    0 90092   6652   5760  S   0.0  0.2   0:00.00 /lib/systemd/systemd-timesyncd
668 root        20    0 6612    2720   2460  S   0.0  0.1   0:05.91 /usr/sbin/cron -f
669 messagebus  20    0 9244    4872   4260  S   0.0  0.1   0:52.80 /usr/bin/dbus-daemon --system --address=systemd: --nofork --nopidfile --sy
676 root        20    0 17176   7816   6792  S   0.0  0.2   0:06.26 /lib/systemd/systemd-logind
679 root        20    0 5876    1016    924  S   0.0  0.0   0:00.00 /sbin/agetty -o -p -- \u --noclear - linux
821 root        20    0 165M   2620     44  S   0.0  0.1   0:00.00 vmware-vmblock-fuse /run/vmblock-fuse -o rw,subtype=vmware-vmblock,default
822 root        20    0 165M   2620     44  S   0.0  0.1   0:00.00 vmware-vmblock-fuse /run/vmblock-fuse -o rw,subtype=vmware-vmblock,default
823 root        20    0 165M   2620     44  S   0.0  0.1   0:00.00 vmware-vmblock-fuse /run/vmblock-fuse -o rw,subtype=vmware-vmblock,default
826 root        20    0 236M  14248   7908  S   0.0  0.4   2h25:34 /usr/bin/vmtoolsd
945 root        20    0 236M  14248   7908  S   0.0  0.4   1:58.76 /usr/bin/vmtoolsd
```



## I processi di Linux: i segnali

- I segnali in Linux sono un metodo di comunicazione asincrona tra i processi o tra il kernel e i processi.
- I processi possono reagire in modo standard ai segnali, oppure essere internamente programmati per reagire in modo diverso (handler del segnale)

# I processi di Linux: i segnali

- I segnali più comuni sono:

- **SIGTERM (15):** Segnale di terminazione «gentile».

- Chiede al processo di chiudersi in modo pulito.

- Il processo può scegliere di ignorare questo segnale, ma solitamente lo usa per salvare lo stato prima di terminare.

- **SIGKILL (9):** Segnale di terminazione «forzato».

- Non può essere intercettato o ignorato dal processo.

- Il kernel termina il processo immediatamente, senza dargli la possibilità di eseguire operazioni di pulizia.

- È l'ultima risorsa per terminare un processo che non risponde.

## I processi di Linux: i segnali



- **SIGHUP (1):** segnale di «hang up».

Originariamente usato per indicare la disconnessione di un terminale, oggi è spesso usato per chiedere a un processo (in particolare a un demone o un servizio) di ricaricare la sua configurazione senza terminare.

- **SIGINT (2):** segnale di interruzione.

Viene generato quando l'utente preme Ctrl+C in un terminale. È un segnale «amichevole» che chiede al processo di terminare.

# I processi di Linux: i segnali

## 🕒 Sintassi

**kill [opzioni] <PID>**

## 🕒 Esempi:

**kill 1234**

*Equivalente a kill -SIGTERM 1234 o kill -15 1234.*

*Termina il processo con PID 1234 in modo «gentile»*

**kill -9 1234**

*Termina il processo con PID 1234 in modo «forzato»*



*Un utente normale può «killare» solo i suoi processi.  
L'utente root può «killare» i processi di tutti gli utenti.*

## I processi di Linux: priorità

- `nice` e `renice` sono due comandi che permettono di controllare la priorità di esecuzione dei processi.
- Il termine «`nice value`» si riferisce a un parametro che influenza la priorità di un processo assegnata dal kernel Linux.
  - Il valore è compreso tra -20 (priorità più alta) e +19 (priorità più bassa).
  - Un valore di 0 è la priorità predefinita.
  - Un valore più basso (più vicino a -20) significa che il processo è meno «gentile» e richiede più tempo di CPU.
  - Un valore più alto (più vicino a +19) significa che il processo è più «gentile» e lascia la CPU ad altri processi.

## I processi di Linux: priorità

- Il comando **nice** consente di avviare un programma con priorità di esecuzione modificata.
- Il comando **renice** consente di modificare la priorità di processi in esecuzione, intervenendo su un singolo processo, o su tutti i processi di un utente o su tutti i processi di un gruppo (usando EUID eUGID)
- Sintassi:

```
nice -n [valore] [comando]
```

```
renice [valore] [opzioni] [ID_processo]
```

## I processi e la rete: netstat

- netstat mostra le connessioni di rete (in entrata e in uscita), le tabelle di routing, le statistiche dell'interfaccia, le connessioni multicast e i socket aperti.
- Principali utilizzi:
  - Visualizzare le connessioni attive: quali porte sono in ascolto sul sistema e quali connessioni sono state stabilite.
  - Diagnosi di problemi: aiuta a capire perché una connessione non funziona o a identificare servizi che non sono in ascolto sulla porta corretta
  - Sicurezza: permette di individuare connessioni sospette da e verso il server.
  - Statistiche di rete

# I processi e la rete: netstat

- Opzioni comuni del comando `netstat`:
- Principali utilizzi:
  - `-p` (program) PID e nome programma
  - `-l` (listening) solo i socket in ascolto
  - `-a` (all)
  - `-n` (numeric)
  - `-t` (tcp)

```
root@zaRPROXY:/tmp# netstat -antpl
Active Internet connections (servers and established)
Proto Recv-Q Send-Q Local Address           Foreign Address         State       PID/Program name
tcp        0      0 127.0.0.1:40343         0.0.0.0:*                LISTEN      413602/arcproxy
tcp        0      0 127.0.0.1:40342         0.0.0.0:*                LISTEN      413569/himds
tcp        0      0 127.0.0.1:40341         0.0.0.0:*                LISTEN      413569/himds
tcp        0      0 127.0.0.1:40344         0.0.0.0:*                LISTEN      413602/arcproxy
tcp        0      0 0.0.0.0:22              0.0.0.0:*                LISTEN      413937/sshd: /usr/s
tcp        1      0 172.19.2.99:60210       172.26.22.9:8004        CLOSE_WAIT  962652/apache2
tcp        0      0 172.19.2.99:56248       172.26.22.230:8021      ESTABLISHED 962652/apache2
tcp        1      0 172.19.2.99:58694       172.26.22.9:8004        CLOSE_WAIT  962653/apache2
tcp        0      0 172.19.2.99:46834       172.26.22.230:8016      ESTABLISHED 962652/apache2
tcp        1      0 172.19.2.99:58682       172.26.22.9:8004        CLOSE_WAIT  962653/apache2
tcp        1      0 172.19.2.99:38358       172.26.22.230:8024      CLOSE_WAIT  962652/apache2
tcp        1      0 172.19.2.99:45302       172.26.22.214:8009      CLOSE_WAIT  962652/apache2
tcp        0      0 172.19.2.99:33202       172.26.22.230:8016      ESTABLISHED 962653/apache2
```



## I processi e la rete: ntop

- ntop (non standard) applicazione open source progettata per il monitoraggio del traffico di rete.
- Il suo nome deriva da «network top», indicando la sua funzione di «top» per la rete.
- Analizza il traffico di rete e offre una visione dettagliata in tempo reale dei flussi di dati. Le sue funzioni principali includono:
  - Monitoraggio in tempo reale: quali host stanno usando la rete e il traffico.
  - Analisi dei protocolli: protocolli di rete in uso.
  - Visualizzazione dei flussi: connessioni attive tra gli host.
  - Statistiche sull'uso della banda

## Schedulazione processi: at e cron

- **at e cron** sono entrambi utilizzati per pianificare l'esecuzione di comandi o script in un momento futuro.
- La differenza principale tra i due è la loro finalità:
  - **at** viene usato per eseguire un comando o uno script una sola volta in un momento specifico nel futuro.  
È l'ideale per compiti che devono essere eseguiti solo una volta e non in modo ripetitivo.
  - **cron** il demone (daemon) di pianificazione che esegue comandi e script a intervalli regolari.  
È l'ideale per compiti che devono essere eseguiti periodicamente, come backup giornalieri, aggiornamenti settimanali o pulizia dei file di log mensile.

## Schedulazione processi: at e cron

- I permessi per usare i comandi **at** e **cron** sono impostati dai file:
  - **/etc/at.allow** : utenti abilitati a usare at
  - **/etc/at.deny** : utenti espressamente negati (se vuoto, sono tutti abilitati)
  - **/etc/cron.allow** : utenti abilitati a usare cron
  - **/etc/cron.deny** : utenti espressamente negati (se vuoto, sono tutti abilitati)

## Schedulazione processi: at

- La sintassi del comando **at** è:

**at [opzioni] TEMPO**

- Dopo aver digitato **at** e aver specificato l'orario, l'utente viene portato a un prompt speciale (**at>**) dove può inserire il comando da eseguire.
- Per terminare l'inserimento e salvare il job, si preme **Ctrl+D**.
- Altri comandi:
  - atq**: visualizza la coda dei job pianificati.
  - atrm**: rimuove un job specifico dalla coda.

## Schedulazione processi: at

- ⦿ Esempi:

- ⦿ Orario specifico: **at 14:30**

- esegue alle 14:30 di oggi o domani se l'orario è già passato.*

- ⦿ Orario e data: **at 14:30 2025-12-25**

- esegue alle 14:30 del 25 dicembre 2025*

- ⦿ Relativo: **at now + 5 minutes**

- esegue tra 5 minuti*

- at now + 1 day**

- esegue tra un giorno*

- ⦿ Parole chiave: **at noon, at midnight, at tomorrow.**



## Schedulazione processi: cron

- Per gestire i cron jobs del proprio utente si usa il comando **crontab** con varie opzioni:
- **crontab -e**: Apre il file crontab dell'utente per l'editing. È il modo più comune per aggiungere, modificare o rimuovere job.
- **crontab -l**: Mostra tutti i cron jobs attivi per l'utente corrente.
- **crontab -r**: Rimuove il crontab dell'utente corrente, cancellando tutti i job pianificati.



*È importante notare che ogni utente ha il proprio crontab. Inoltre, esiste un crontab di sistema (solitamente in /etc/crontab) che può essere gestito solo da root.*

## Schedulazione processi: anacron

- **anacron** è un programma che serve a eseguire i job di cron che non sono stati eseguiti a causa dello spegnimento del computer.
- A differenza di cron, che presuppone che il sistema sia sempre acceso, **anacron** è pensato specificamente per computer che non sono in funzione 24/7, come i laptop o i desktop di casa.
- Controlla, a intervalli regolari, se i job pianificati siano stati saltati. Se un job non è stato eseguito, lo lancia non appena il sistema si riaccende.



## Schedulazione processi: anacron

- Utilizza un file di configurazione (/etc/anacrontab) che contiene la lista dei job da eseguire e la loro frequenza.
- Sintassi del file:

<code>periodo_in_giorni</code>	<code>ritardo_in_minuti</code>
<code>identificativo_job</code>	<code>comando</code>

# Inizializzazione di Linux: il processo di init

- Il processo **init** ha diverse funzioni critiche:
  - Avvio dei processi:** quando viene creato un nuovo processo, questo è un figlio di init o un suo discendente. Questo crea un albero dei processi con init alla radice.
  - Gestione dei demoni:** è responsabile dell'avvio dei servizi di sistema e dei demoni (processi in background).
  - Adozione degli orfani:** se un processo padre termina prima del suo figlio, il processo figlio «orfano» viene automaticamente adottato da init garantendo che nessun processo diventi uno «zombie» consumando risorse di sistema senza fare nulla.

## Inizializzazione di Linux: il boot loader

- Il **boot loader in Linux** è un **piccolo programma che viene eseguito dal BIOS (o UEFI) del computer dopo il Power-On Self-Test (POST).**
- È **il primo software a essere eseguito** all'accensione del PC, a meno che non ci sia un hardware malfunzionante che interrompa il processo di avvio.
- Il suo scopo principale è quello di **individuare, caricare e avviare il kernel del sistema operativo nella memoria RAM del computer.**

# Inizializzazione di Linux: il boot loader

- ◉ Il boot loader :
  - ◉ riceve il controllo dal BIOS/UEFI (si interfaccia con il firmware).
  - ◉ localizza il kernel del sistema operativo sul disco rigido, che può trovarsi in diverse posizioni a seconda della configurazione.
  - ◉ carica l'immagine del kernel e l'initramfs (un disco virtuale iniziale) nella memoria.
  - ◉ avvia il kernel, passandogli i parametri necessari per il corretto funzionamento.

## Inizializzazione di Linux: LILO

- LILO (Linux LOader) è stato uno dei primi e più diffusi boot loader per i sistemi Linux.
- Fa riferimento al file `/etc/lilo.conf`
- Per molti anni, è stato il modo standard per avviare il sistema operativo.
- Oggi, pur essendo ancora disponibile, è considerato un'opzione «legacy»: è un pezzo di storia del software Linux, affidabile ma meno flessibile e più esigente in termini di manutenzione rispetto alle soluzioni moderne.

# Inizializzazione di Linux: LILO

- LILO (Linux LOader) è stato uno dei primi e più diffusi boot loader per i sistemi Linux.
- Per molti anni, è stato il modo standard per avviare il sistema operativo.
- Oggi, pur essendo ancora disponibile, è considerato un'opzione «legacy»: è un pezzo di storia esigente in termini

## Opzione «legacy»:

si riferisce a una scelta o modalità di funzionamento che permette a un sistema moderno di supportare tecnologie, standard o hardware obsoleti.

Il termine «legacy» significa letteralmente «eredità» e, in informatica, indica ciò che è stato ereditato dal passato.



# Inizializzazione di Linux: LILO

- ⦿ Caratteristiche:
  - ⦿ Mappatura diretta: LILO non «conosce» i filesystem, si basa su un file di mappa (`/boot/map`) che contiene la posizione fisica, settore per settore, del kernel sul disco.
  - ⦿ Aggiornamento manuale: ogni volta che si aggiorna il kernel o si modifica il file di configurazione (`/etc/lilo.conf`), è necessario eseguire manualmente il comando `lilo` per aggiornare il file di mappa. Dimenticare questo passaggio può rendere il sistema non avviabile al successivo riavvio.
  - ⦿ Installazione: può essere installato nel Master Boot Record (MBR) del disco o nel settore di avvio di una singola partizione.

## Inizializzazione di Linux: GRUB

- Il boot loader più diffuso nelle moderne distribuzioni Linux è GRUB (GRand Unified Bootloader).
- Fa riferimento al file `/boot/grub/grub.conf`
- Il processo di avvio di GRUB si articola in diverse fasi, o «stage», che lavorano insieme per caricare il kernel e avviare il sistema.
- È noto per la sua versatilità.



# Inizializzazione di Linux: GRUB

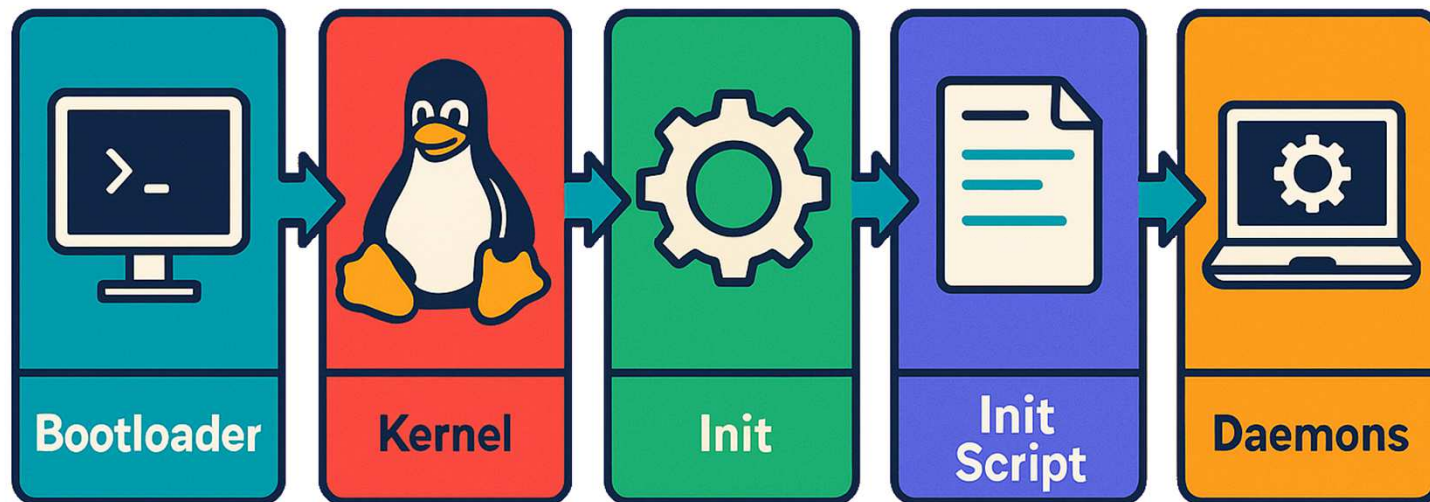
- ◉ Funzionalità avanzate:
  - ◉ **Supporto multi-sistema:** GRUB è in grado di avviare diversi sistemi operativi (Linux, Windows e macOS) installati sullo stesso computer.
  - ◉ **Configurazione dinamica:** permette di modificare i parametri di avvio (come i parametri del kernel) direttamente da un menu prima di avviare il sistema.
  - ◉ **Riconoscimento dei filesystem:** a differenza dei boot loader più vecchi, GRUB può leggere direttamente i file di configurazione e le immagini del kernel da vari filesystem, come ext4, NTFS e FAT32.

## Inizializzazione di Linux: LILO vs GRUB

- L'avvento di GRUB ha segnato il declino di LILO per diversi motivi:
  - **Flessibilità:** GRUB è più flessibile.
  - **Aggiornamento automatico:** GRUB si integra meglio con i moderni sistemi di gestione dei pacchetti. Le distribuzioni Linux sono in grado di aggiornare automaticamente la sua configurazione all'installazione di un nuovo kernel, eliminando il rischio di problemi di avvio.
  - **Supporto UEFI/GPT:** LILO è progettato per i sistemi BIOS e per la tabella di partizionamento MBR. GRUB, invece, supporta pienamente i sistemi UEFI e le tabelle di partizionamento GPT, che sono lo standard sui computer più recenti.
  - **Interfaccia utente:** GRUB offre un'interfaccia a riga di comando più potente e un menu di avvio più versatile.

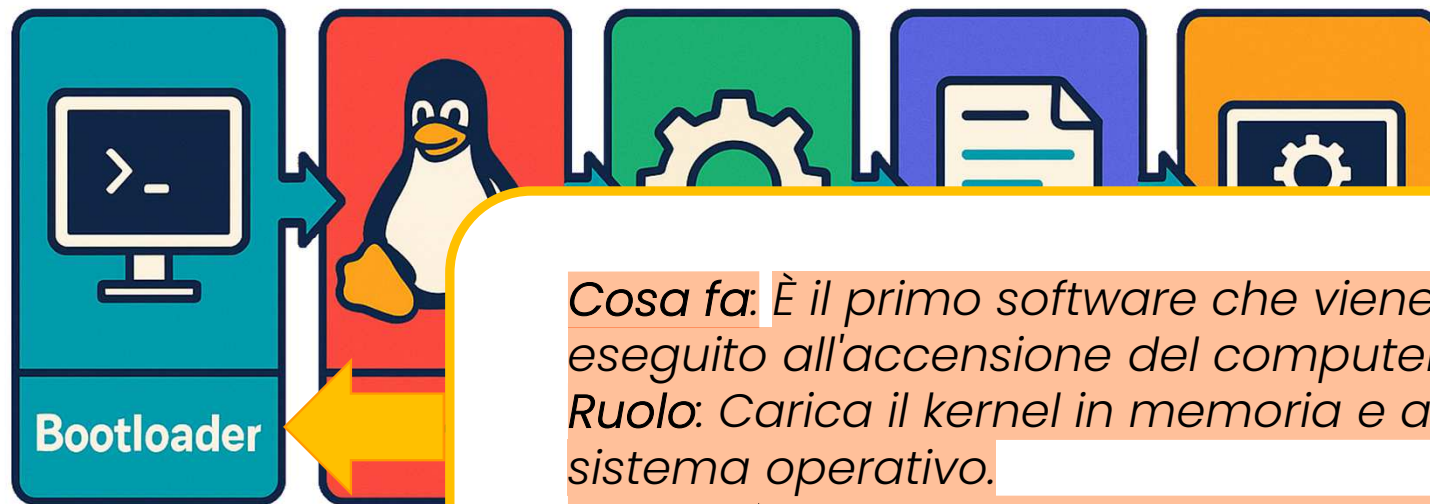
Inizializzazione di Linux: la sequenza di boot

## LINUX BOOT SEQUENCE



## Inizializzazione di Linux: la sequenza di boot

# LINUX BOOT SEQUENCE



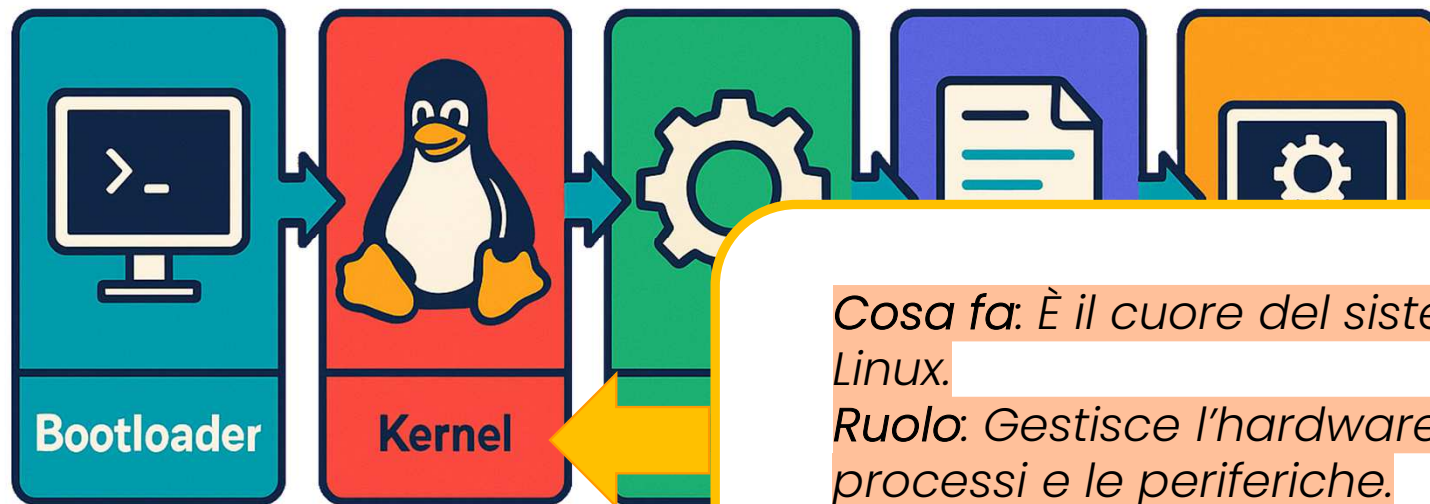
**Cosa fa:** È il primo software che viene eseguito all'accensione del computer.

**Ruolo:** Carica il kernel in memoria e avvia il sistema operativo.

**Curiosità:** Puoi scegliere tra più sistemi operativi se ne hai installati diversi.

## Inizializzazione di Linux: la sequenza di boot

# LINUX BOOT SEQUENCE



*Cosa fa: È il cuore del sistema operativo Linux.*

*Ruolo: Gestisce l'hardware, la memoria, i processi e le periferiche.*

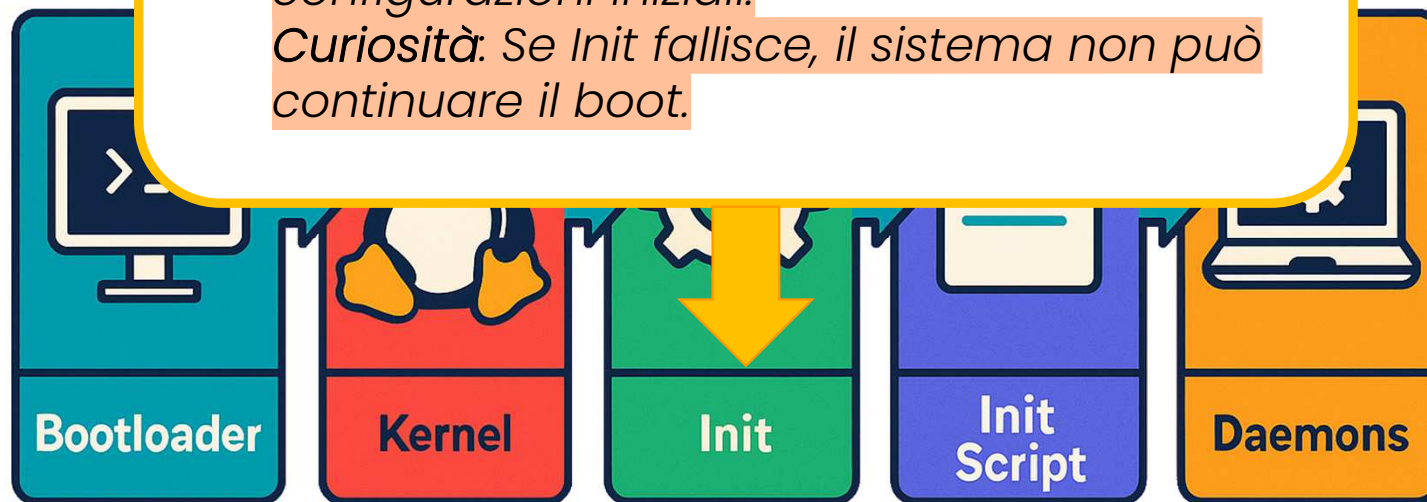
*Curiosità: Dopo il bootloader, il kernel prende il controllo totale.*

## Inizializzazione di Linux: la sequenza di boot

*Cosa fa:* È il primo processo utente avviato dal kernel (PID 1).

*Ruolo:* Coordina l'avvio dei servizi e delle configurazioni iniziali.

*Curiosità:* Se Init fallisce, il sistema non può continuare il boot.



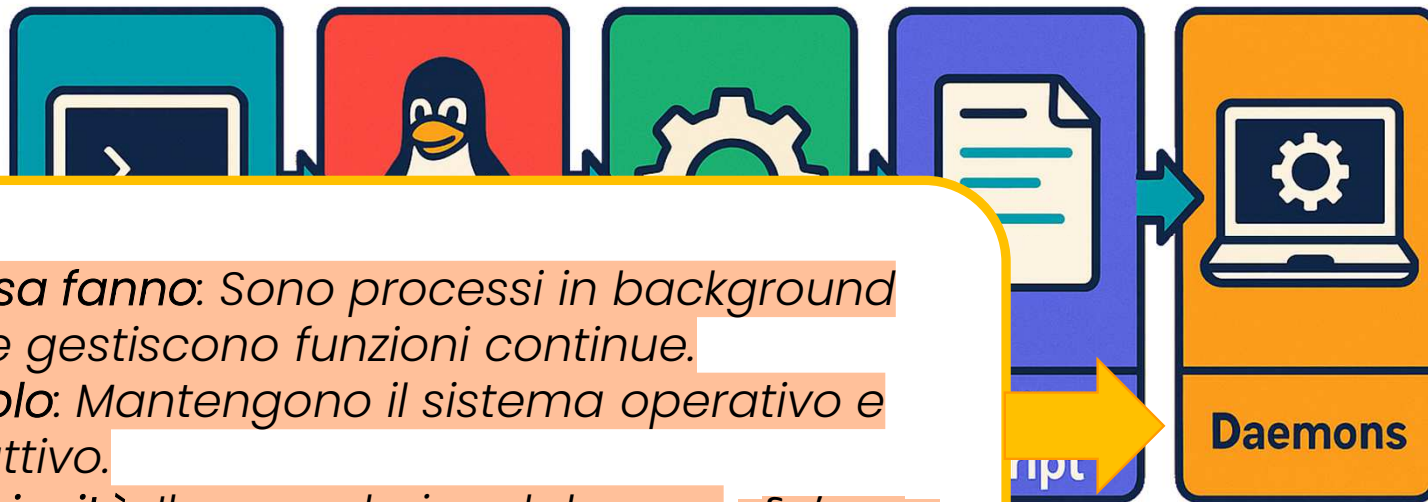
# Inizializzazione di Linux: la sequenza di boot





## Inizializzazione di Linux: la sequenza di boot

# LINUX BOOT SEQUENCE



*Cosa fanno: Sono processi in background che gestiscono funzioni continue.*

*Ruolo: Mantengono il sistema operativo e reattivo.*

*Curiosità: Il nome deriva dal greco «δαίμων», spiriti invisibili che eseguono compiti..*



# Inizializzazione di Linux: evoluzione di init

- Il concetto di «init» è rimasto costante, ma la sua implementazione è cambiata nel tempo:
- **SysVinit**: era il sistema di init tradizionale, in stile Unix. Usava una serie di script organizzati in «runlevel» per decidere quali servizi avviare o terminare.  
Era affidabile, ma lento perché avviava i servizi in modo sequenziale.

# Inizializzazione di Linux: evoluzione di init

- Il concetto di «init» è rimasto costante, ma la sua implementazione è cambiata nel tempo:
- SysVinit:** era il sistema di init tradizionale, in stile Unix. Usava una serie di script organizzati in «**runlevel**» per decidere quali servizi avviare o



*Runlevel 0: Arresta il sistema (halt).*

*Runlevel 1: Modalità utente singolo. Per manutenzione e riparazioni, non avvia i servizi di rete e permette l'accesso solo all'amministratore (root).*

*Runlevel 2: Modalità multi-utente con servizi di base. Predefinito su sistemi senza GUI.*

*Runlevel 3: Modalità multi-utente completa con rete. Predefinito per i server.*

*Runlevel 4: Non utilizzato di default, è personalizzabile dall'utente.*

*Runlevel 5: Modalità multi-utente completa. Predefinito per i desktop Linux.*

*Runlevel 6: Riavvia il sistema (reboot).*

# Inizializzazione di Linux: evoluzione di init



- Systemd: è l'attuale standard per la maggior parte delle principali distribuzioni Linux (come Debian, Fedora e Ubuntu). Systemd è un gestore di sistema e di servizi molto più completo e veloce, gestisce:
  - l'avvio parallelo dei servizi;
  - il logging;
  - altre attività di gestione del sistema;
  - usa le cosiddette «unit» per descrivere come devono essere gestiti i servizi, i dispositivi e altre risorse.

## Inizializzazione di Linux: /etc/inittab

- Il file `/etc/inittab` è stato storicamente fondamentale nel sistema di inizializzazione SysVinit di Linux.
- Anche se oggi è spesso sostituito da sistemi più moderni come `systemd`.
- È un file di configurazione che:
  - Definisce il runlevel di default (cioè lo stato operativo del sistema).
  - Specifica quali processi avviare, monitorare e riavviare.
  - Determina le azioni da eseguire quando il sistema cambia runlevel.

# Inizializzazione di Linux: /etc/inittab

- ⦿ Ogni riga ha quattro campi separati da due punti:

**id:runlevels:action:process**

- ⦿ **id**: Identificatore univoco (1-4 caratteri).
- ⦿ **runlevels**: Livelli a cui si applica (es. 3 per multiutente con rete).
- ⦿ **action**: Cosa fare (es. respawn, wait, initdefault).
- ⦿ **process**: Comando o script da eseguire.

# Inizializzazione di Linux: SysVinit vs systemd

Aspetto	SysVinit	systemd
Anno di introduzione	Anni '80	2010
Filosofia	Semplice, modulare, basato su script	Integrato, parallelo, orientato ai servizi
Tipo di avvio	Sequenziale	Parallelo e basato su dipendenze

Funzione	SysVinit	systemd
Script di avvio	/etc/init.d/	Unit file in /etc/systemd/system/
Comando di gestione	service , chkconfig	systemctl
Monitoraggio dei servizi	Limitato	Avanzato, con logging e controllo dei processi
Riavvio automatico	Manuale	Integrato ( Restart=always )

## Inizializzazione di Linux: /etc/init.d

- La directory `/etc/init.d` è stata storicamente il cuore del sistema di avvio SysVinit su molte distribuzioni Linux.
- Contiene gli script di inizializzazione che gestiscono l'avvio, l'arresto e il controllo dei servizi di sistema.
- È una raccolta di script Bash che rappresentano i servizi del sistema (es. `sshd`, `network`, `cron`, `httpd`).
- Ogni script può essere eseguito manualmente con comandi come:  
`/etc/init.d/sshd start`  
`/etc/init.d/network restart`

## Inizializzazione di Linux: /etc/init.d

- I servizi vengono avviati o arrestati in base al runlevel del sistema.
- I link simbolici a questi script si trovano in `/etc/rc[0-6].d/`, dove ogni directory rappresenta un runlevel.
- Esempio:  
`/etc/rc3.d/S20sshd`  
avvia sshd nel runlevel 3.



## Inizializzazione di Linux: /etc/init.d

```
#!/bin/bash
# chkconfig: 2345 20 80
# description: Avvia il servizio SSH

start() {
    echo "Avvio SSH..."
    /usr/sbin/sshd
}

stop() {
    echo "Arresto SSH..."
    killall sshd
}

case "$1" in
    start) start ;;
    stop) stop ;;
    restart) stop; start ;;
    *) echo "Uso: $0 {start|stop|restart}" ;;
esac
exit 0
```

- Il campo **chkconfig** indica i runlevel e le priorità di avvio/arresto.
- I comandi **start**, **stop**, **restart** sono gestiti tramite case.



### Script bash:

Le righe commentate (e quindi non prese in considerazione durante l'esecuzione dello script) iniziano con il carattere «#»

Fatta eccezione di:

**#!/bin/bash**

Indica la shell con cui deve essere interpretato lo script.

# Inizializzazione di Linux: /etc/init.d

```
#!/bin/bash
# chkconfig: 2345 20 80
# description: Avvia il servizio SSH
```

```
start() {
    echo "Avvio SSH"
    /usr/sbin/sshd
}
```

```
stop() {
    echo "Arresto"
    killall sshd
}
```

```
case "$1" in
    start) start ;;
    stop) stop ;;
    restart) stop; start ;;
    *) echo "Uso: $0 {start|stop|restart}" ;;
esac
exit 0
```

- Il campo **chkconfig** indica i runlevel e le priorità di avvio/arresto.



## **chkconfig:**

è uno strumento classico usato per gestire i servizi e il loro comportamento nei diversi runlevel.

**chkconfig --list** # Elenca tutti i servizi e i loro runlevel

**chkconfig servizio --list** # Stato di un singolo servizio

**chkconfig servizio on** # Abilita il servizio all'avvio

**chkconfig servizio off** # Disabilita il servizio all'avvio

**chkconfig --add servizio** # Aggiunge un servizio alla gestione

**chkconfig --del servizio** # Rimuove un servizio dalla gestione

**chkconfig --level 3 servizio on** # Abilita il servizio solo nel runlevel 3

## Inizializzazione di Linux: /etc/systemd/system

- La directory `/etc/init.d` con l'arrivo di `systemd` è stata in gran parte deprecata.
- I servizi sono ora gestiti tramite unit file in `/etc/systemd/system/`.
- I comandi sono sostituiti da `systemctl`.
- Esempi:

```
systemctl status sshd
```

```
systemctl start sshd
```

```
systemctl stop sshd
```

# Inizializzazione di Linux: /etc/systemd/system

```
[Unit]
Description=OpenSSH server daemon
After=network.target auditd.service
ConditionPathExists=/etc/ssh/sshd_config
```

```
[Service]
Type=notify
ExecStart=/usr/sbin/sshd -D
ExecReload=/bin/kill -HUP $MAINPID
KillMode=process
Restart=on-failure
RestartSec=42s
```

```
[Install]
WantedBy=multi-user.target
```

- ⦿ **After**: indica che sshd deve partire dopo la rete e il demone audit.
- ⦿ **ConditionPathExists**: controlla che il file di configurazione esista.
- ⦿ **ExecStart**: comando per avviare il demone SSH.
- ⦿ **ExecReload**: comando per ricaricare la configurazione.
- ⦿ **Restart**: riavvia il servizio in caso di errore.
- ⦿ **WantedBy**: specifica il target di avvio (multi-user è il runlevel 3 moderno).

# Inizializzazione di Linux: le «unit» di systemd

## Principali tipi di «unit»:

Tipo di unità	Estensione	Descrizione
Servizio	<code>.service</code>	Avvia e gestisce demoni (es. <code>sshd.service</code> )
Socket	<code>.socket</code>	Attiva servizi al momento dell'accesso al socket
Target	<code>.target</code>	Raggruppa unità per stati del sistema
Mount	<code>.mount</code>	Gestisce punti di montaggio
Timer	<code>.timer</code>	Avvia unità in base al tempo
Path	<code>.path</code>	Attiva unità al cambiamento di file o directory
Device	<code>.device</code>	Rappresenta dispositivi hardware
Automount	<code>.automount</code>	Montaggio automatico al momento dell'accesso
Swap	<code>.swap</code>	Gestisce partizioni di swap
Slice	<code>.slice</code>	Gruppi di risorse per il controllo tramite cgroups
Scope	<code>.scope</code>	Processi esterni non avviati da systemd

# Inizializzazione di Linux: le «unit» di systemd

- Le «unit» si possono trovare nei seguenti percorsi:

- /etc/systemd/system/

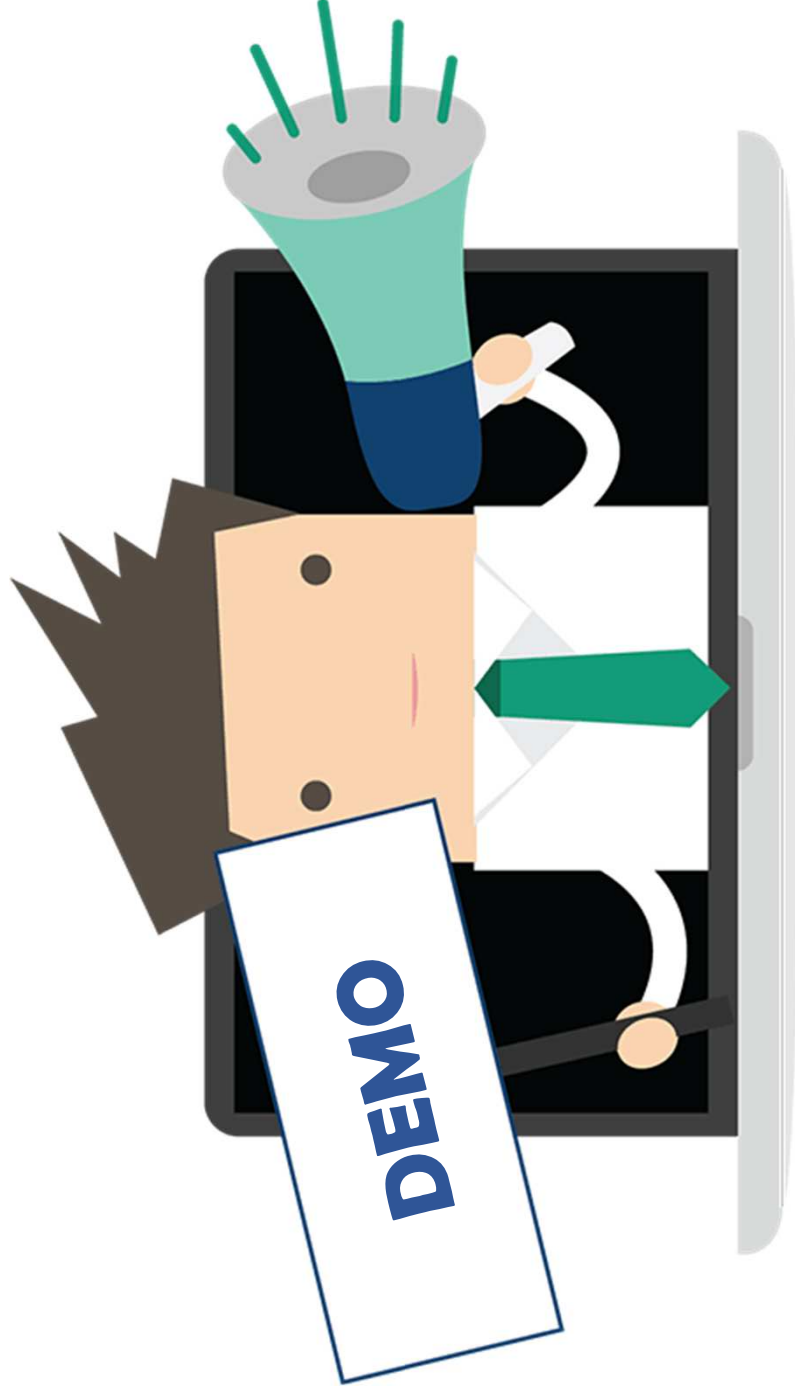
- «unit» personalizzate dall'amministratore*

- /lib/systemd/system/

- «unit» fornite dal sistema*

- ~/.config/systemd/user/

- «unit» per sessioni utente*





Il software che crea successo



© Copyright by Zucchetti – 2025

Diritti di traduzione, di memorizzazione elettronica, di riproduzione e di adattamento, totale o parziale, con qualsiasi mezzo, sono riservati per tutti i paesi.  
L'elaborazione dei testi, anche se curata con scrupolosa attenzione, non può comportare specifiche responsabilità per eventuali involontari errori o inesattezze.