

# Projet SAR “Danser avec des drones”

## Compte rendu n°04

<b>Motif / type de réunion: Revue de Projet n°04</b>	<b>Lieu: UPMC</b>
<b>Présent(s) (retard/excusés/non excusés):</b> <ul style="list-style-type: none"><li>• Fabrice KORDON</li><li>• Damien SERIN</li><li>• Mickael GOUALARD</li></ul>	<b>Date / heure de début / durée:</b>  16 Février 2016 / 17h / 01h

### Ordre du jour

1. Présentation du contenu du cahier des charges
2. Discussion autour des fonctionnalités de l'application

### Informations échangées

- Il faut faire attention aux déplacements que le drone peut effectuer par rapport aux mouvements que l'utilisateur pourra effectuer avec le terminal.
- Déplacer le drone dans l'espace en trois dimensions est un pari trop risqué. Il faudrait plutôt considérer de le déplacer sur un plan en deux dimensions.
- Le drone perd rarement la connexion avec l'appareil auquel il est relié en wifi, on supposera alors que le système est sans panne même s'il peut y avoir de la latence. Cela fera office d'une contrainte.
- Les contraintes peuvent être séparées en deux parties : les contraintes liées au projet et les contraintes que l'on distingue par notre analyse du sujet.
- La vitesse proposée pour les différents modes de vol doit être réglables par l'utilisateur.
- Il faut faire attention à l'atterrissage du drone. Qui n'est peut-être pas une fonctionnalité prédéfini dans la version 2.0 du SDK de Parrot.

### Remarques / Questions

- Remarques sur la présentation :
  - La présentation d'un plan doit être rapide et le développement de chaque partie se fait par la suite.
- Remarques sur le projet :
  - Il y a beaucoup de versions pour le projet.
  - La compatibilité avec les autres drones est à prévoir au début.
  - La version 2 peut être divisée en plusieurs étapes en fonction des types de mouvement.
  - Le rapport final doit être alimenté au fur et à mesure et ne doit probablement pas être considéré comme une étape à part entière du projet.
  - Un test de validation correspond à une étape il est donc logique qu'ils devraient être ensemble.

## Décisions

- Changement de vision sur les mouvements du drone qui seront considérés dans un plan en deux dimensions.
- Définir les différents mouvements possible par l'utilisateur et les différents mouvements possible du drone pour les liés entre eux.
- Redécoupage du projet en prenant en compte les remarques.

***Date de la prochaine réunion : Lundi 22 février 2016 - 17h***

***Sujet de la prochaine réunion : ----***