

Projet SAR “Danser avec des drones”

Compte rendu n°01

Motif / type de réunion: Revue de Projet n°01	Lieu: UPMC
Présent(s) (retard/excusés/non excusés): <ul style="list-style-type: none">• Fabrice KORDON• Damien SERIN• Mickael GOUALARD	Date / heure de début / durée: 28 Janvier 2016 / 09h / 01h

Ordre du jour

1. Rappel de l'objectif du projet
2. Début de pistes
3. Point sur la programmation iOS

Informations échangées

- L'utilisation de mouvement prédéfinis peut poser problème. Pour une même suite d'instructions le drone peut ne pas effectuer les mêmes mouvements en fonction des "conditions de vol".
- Proposer plusieurs coefficients multiplicateur/diviseurs paramétrables dans des préférences et applicables aux changement de position des accéléromètres et gyroscopes dans le but de créer plusieurs types de vols (par ex: "vitesse lente", "vitesse rapide"...))
- Le modèle "AR Drone 2" de Parrot utilisé pour le projet n'est pas compatible avec leur SDK le plus récent. Nous devons utiliser la version 2.0.1 de celui-ci.
- Suggestion d'une structure pour le dépôt GitHub et d'un plan pour la présentation finale du projet.

Remarques / Questions

- Remarques sur la présentation :
 - Numéroté les "slides".
 - Accentuer la séparation entre le titre et le contenu.
 - Mieux répartir le temps de parole.
- Remarques sur le projet :
 - Essayer de garantir l'indépendance du programme par rapport au drone.
 - Est il possible de mettre en place une architecture permettant de rendre

compatible différents modèles de drone avec l'application à moindre coût ?

Décisions

- Développement dans un premier temps d'une solution fonctionnant pour les petits terminaux iOS
- Dans un second temps, intégrer l'utilisation de l'Apple Watch au projet.

Date de la prochaine réunion : Jeudi 4 février 2016 - 9h

Sujet de la prochaine réunion : Présentation de la structure du cahier des charges

Document(s) additionnel(s) :

- [Dépôt GitHub](#)