

# Introducción a Matlab

Departament Física Aplicada, Universitat Politècnica de Catalunya

September 13, 2017

# Contenido

1. ¿Qué es Matlab?
2. Entorno Matlab
3. Representación en coma flotante de  $\mathbb{R}$
4. Estructuras de datos
  - 4.1 Vectores
  - 4.2 Matrices
5. Representación gráfica
6. Control de flujo
7. Funciones
8. Input/Output

# 1. ¿Qué es Matlab?

Abreviatura de **Matrix Laboratory**. Es un software matemático para cálculo científico basado en matrices. Ofrece un entorno de desarrollo integrado (IDE) muy versátil con un lenguaje de programación propio. Permite:

- ▶ Realizar cálculos aritméticos (como una calculadora)
- ▶ Manipular fácilmente matrices
- ▶ Realizar gráficas en 2D y 3D
- ▶ Programar en un **lenguaje interpretado** (no compilado)

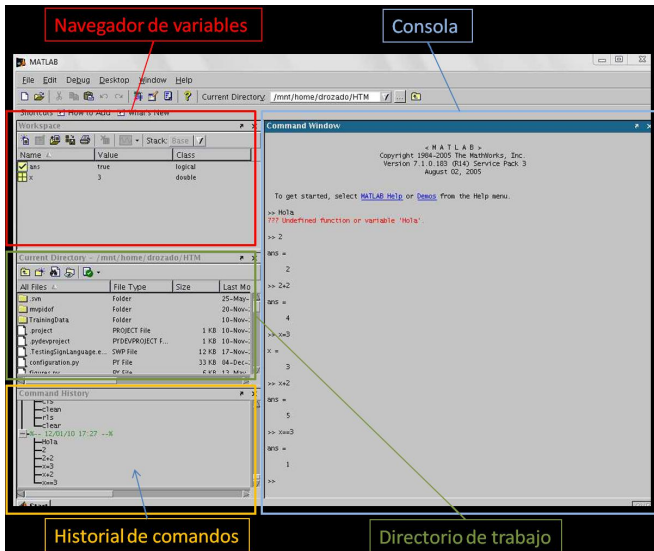
Escribiremos **scripts**: ficheros con una serie de órdenes que se pasan a un **intérprete** para que las ejecute.

**Intérprete**: capa de software que transforma estas órdenes en instrucciones en lenguaje máquina que se envían al hardware para ser ejecutadas.

El script se ejecuta **secuencialmente**: el intérprete lee línea por línea el código y no ejecuta la siguiente orden hasta que no haya terminado la anterior.

## 2. Entorno Matlab

Inicio sesión: `matlab (-nodesktop -nojvm)`



## 2. Entorno Matlab

Dos métodos de trabajo en Matlab:

- ▶ **Trabajo interactivo**

El usuario escribe una operación en la consola (command window) y el programa la ejecuta

- ▶ **Trabajo programado** (archivos.m)

El usuario genera uno o varios ficheros con conjuntos de instrucciones matlab que se pueden ejecutar repetidas veces

Podemos hacer:

- ▶ **Cálculos directamente.** Operaciones:  $+$   $-$   $*$   $/$   $^$
- ▶ **Asignación de variables.** Estas son usadas más adelante.
- ▶ Uso de **funciones** definidas por matlab o por el usuario.

Salir sesión: `quit/exit`

## 2. Entorno Matlab

### Ej.1

```
>> 2+3  
>> x=2+3  
>> y=5+4;  
>> y
```

Si el resultado se asigna a una variable  $x$ , queda almacenado en ella.

Con `;` no se muestra la respuesta, pero el cálculo y la asignación del resultado a la variable se han hecho.

### Ej.2 Calcular $\pi x^4$ para $x = 0.2$ . Constantes: `i`, `1i`, `pi`

```
>> x=0.2;  
>> pi*x^4  
>> pi*x^4 % Hola  
>> y='posicion';  
>> who; whos  
>> clear; clear all
```

`%` Lo escrito a la derecha el intérprete lo ignora. Útil en programas largos poner comentarios del algoritmo.

`"` Asignación de variables caracter

Enseña las variables usadas

Elimina variables de la memoria

**Ej.3** Hacer script para multiplicar dos números guardándolo en un archivo *multiplicar.m*. Ejecutarlo en línea de comandos (sin *.m*!)

**Funciones matemáticas:** `sqrt`, `log`, `log10`, `exp`, `sin`, `cos`, `tan`, `asin`, `acos`, `atan`, `abs`

**Otras funciones:** `dir`, `cd`, `disp('una parrafada')`, `num2str(x)`

**Ayuda:** `Help instruccion`

## 2. Entorno Matlab

### Más funciones intrínsecas y matemáticas:

who	Muestra las variables que hay en memoria
whos	Muestra las variables que hay en memoria indicando su tamaño y tipos de contenido
what	Lista los ficheros ".m" del directorio de trabajo
dir	Muestra el contenido del directorio de trabajo
!	Ejecuta un comando del sistema operativo

<u>Trigonómicas</u>		<u>Exponenciales</u>	
sin	Sine	exp	Exponential
sinh	Hyperbolic sine	log	Natural logarithm
asinh	Inverse sine.	log10	Common logarithm
asinh	Inverse hyperbolic sine.	sqrt	Square root
cos	Cosine.	<u>Complejas</u>	
cosh	Hyperbolic cosine	abs	Absolute value
acos	Inverse cosine	angle	Phase angle
acosh	Inverse hyperbolic cosine	conj	Complex conjugate
tan	Tangent	imag	Complex imaginary part
tanh	Hyperbolic tangent	real	Complex real part
atan	Inverse tangent	<u>Númericas</u>	
atan2	Four quadrant inverse	fix	Round towards zero
tangent		floor	Round towards minus
atanh	Inverse hyperbolic tangent	infinity	
sec	Secant	ceil	Round towards plus
sech	Hyperbolic secant	infinity	
asec	Inverse secant	round	Round towards nearest
asech	Inverse hyperbolic secant	integer	
csc	Cosecant	rem	Remainder after division
csch	Hyperbolic cosecant	sign	Signum function
acsc	Inverse cosecant		
acsch	Inverse hyperbolic cosecant		
cot	Cotangent		
coth	Hyperbolic		
cotangent			
acot	Inverse cotangent		
acoth	Inverse hyperbolic		
cotangent			

### 3. Representación en coma flotante de $\mathbb{R}$

- ▶ Recursos limitados de las máquinas  $\Rightarrow$  sólo se puede representar subconjunto  $\mathbb{F}$  de dim. finita de  $\mathbb{R}$ : **números de coma flotante**. Cq.  $x \in \mathbb{R}$  es truncado y da lugar a un número  $fl(x)$  no necesariamente igual a  $x$ .
- ▶ Matlab trabaja con 16 cifras: **aritmética de 16 dígitos**. Los números reales son redondeados por el ordenador.

Pero si escribimos  $x = 1/7 = 0.\overline{142857}$  obtenemos 0.1429!

Número decimales en pantalla depende del **formato de salida** seleccionado, pero no afecta a la **precisión** de los cálculos.

**Formatos de salida: punto fijo (g) y coma flotante (e).**

<code>format long</code>	0.142857142857143
<code>format short e</code>	1.4286e-01
<code>format long e</code>	1.428571428571428e-01
<code>format short g</code>	0.14286
<code>format long g</code>	0.142857142857143
<code>format rat</code>	1/7



### 3. Representación en coma flotante de $\mathbb{R}$

Un computador almacena número de  $\mathbb{R}$  de la forma:

$$x = (-1)^s \cdot (0.a_1a_2 \dots a_t) \cdot \beta^e = (-1)^s \cdot m \cdot \beta^{e-t}, \quad a_1 \neq 0$$

- ▶  $s = 0$  ó  $1$
- ▶  $\beta$  (entero  $\geq 2$ )  $\Rightarrow$  **Base** adoptada por computador.
- ▶  $m$  (entero)  $\Rightarrow$  **Mantisa**. Su longitud  $t$  es el máximo de cifras  $a_i$  que se almacenan ( $0 \leq a_i \leq \beta - 1$ ).
- ▶  $t \Rightarrow$  **Número de cifras significativas**.
- ▶  $e$  (entero)  $\Rightarrow$  **Exponente**.  $e_{\min} = L < 0$        $e_{\max} = U > 0$

$\mathbb{F} = \mathbb{F}(\beta, t, L, U)$ . **Matlab**:  $\mathbb{F} = \mathbb{F}(2, 53, -1021, 1024)$

53 cifras significativas en base 2 corresponden a 15 cifras significativas en base 10

- ▶  $x_{\min} = \beta^{L-1} \rightarrow \text{realmin} \rightarrow$   
 $x_{\min} = 2.225073858507201 \cdot 10^{-308} \Rightarrow \text{underflow}$
- ▶  $x_{\max} = \beta^U(1 - \beta^{-t}) \rightarrow \text{realmax} \rightarrow$   
 $x_{\max} = 1.7976931348623158 \cdot 10^{+308} \Rightarrow \text{overflow, Inf}$

### 3. Representación en coma flotante de $\mathbb{R}$

- ▶  $0/0, \infty/\infty \Rightarrow \text{Nan}$  (not a number)
- ▶  $\varepsilon_M = \beta^{1-t} \Rightarrow$  **Resolución de la máquina**: Distancia entre 1 y el  $n^0 > 1$  en coma flotante más cercano a 1.  
 $\text{eps} \rightarrow \varepsilon_M = 2^{-52} = 2.22 \cdot 10^{-16}$
- ▶ **Error de redondeo** generado al sustituir un  $x \in \mathbb{R}$  por su representante en  $\mathbb{F}$ :

$$\frac{|x - fl(x)|}{|x|} \leq \frac{1}{2} \varepsilon_M$$

#### Ej.1

```
>> a=1; b=1;  
>> while a+b~=a;  
>> b=b/2;  
>> end
```

Si operáramos con números  $\mathbb{R}$  este programa nunca acabaría. En Matlab termina después de un número finito de pasos:  $\exists b \neq 0$  tq  $a + b = a$ !!

ans: b=1.1102e-16= $\varepsilon_M/2$

**Ej.2** Cuidado con pérdida/cancelación de cifras significativas. Peligro cuando operamos cerca de  $x_{min}, x_{max}$

```
>> x=1.e-15;  
>> ((1+x)-1)/x
```

ans=1.1102 !!

## 4. Estructuras de datos

### VECTORES

- ▶ **Vector fila.** `>>x=[2 3 4 5]`  
`>>x=[2,3,4,5]` `>>x=[2:1:5]`  
`>>x=linspace(2,5,4)`
- ▶ **Vector columna.**  
`>>y=[6;7;8;9]`
- ▶ **Trasponer.**  
`>>xtras=x.'` `>>xtras=x'`
- ▶ `sum(x)`, `mean(x)`,  
`diff(x)`, `prod(x)`
- ▶ Acceso componentes vector.  
**Indexing.** `>>x(2)` `ans=3`
- ▶ Extraer subvectores.  
`>>x(2:4)` `ans=3 4 5`  
`>>x(:)` `ans=2 3 4 5`  
`>>x(3:end)` `ans=4 5`
- ▶ Ordenación. **Sorting.**  
`>>y=[5 3 2 4 8 7]`  
`>>max(y)` `ans=8` `>>min(y)` `ans=2`  
`>>[sy ii]=sort(y)` `ii` → Vector  
índices con posiciones de  $n^{\text{os}}$  ordenados  
`>>ii` `ans=3 2 4 1 6 5`  
`>>y(ii)` `ans=2 3 4 5 7 8`  
`>>jj=[3 1 5]; y(jj)` `ans=2 5 8`  
`>>fliplr(y)` `ans=7 8 4 2 3 5`  
`>>flipud(y.')` `ans=7;8;4;2;3;5`
- ▶ **Extracción componentes condicionadas.** `j=find(c(x))`  
`>>x=[0.82 0.69 0.31 0.45]`  
Operadores: `=` `>` `<` `~=`  
`>>j=find(abs(x)<0.5)` `ans=3 4`  
`>>x(j)` `ans=0.31 0.45`

## 4. Estructuras de datos

- ▶ **Vectorización de funciones.**  $f(x)=[f(x_1) \ f(x_2) \ f(x_3) \dots]$   
`>>x=[2 3 4 5]; x.^2 ans=4 9 16 35`  
`>>sin(x) ans= 0.9093 0.1411 -0.7568 -0.9589`
- ▶ **Operaciones escalar-vector.** `>>a=2; x+a ans=4 5 6 7`
- ▶ **Operaciones vector-vector.**  $x=[x_1 \ x_2 \dots], y = [y_1 \ y_2 \dots]$   
Suma/diferencia: `x+y=[x1+y1 x2+y2...]`  
Producto/cociente componente a componente: `x.*y=y.*x=[x1*y1 x2*y2...]; x./y=[x1/y1 x2/y2...]`  
Producto escalar: `x*y.'=sum(x.*y)=sum(y.*x)=dot(x,y)`  
Módulo: `norm(x,2)=norm(x)=sqrt(x*x')`  
Concatenación, actualización como variable:  
`>>v=[1 3 7]; u=[8 pi]`  
`>>v=[v u] ans=1 3 7 8 pi`

## 4. Estructuras de datos

### MATRICES

► **Matriz.** `>>A=[1 2 3;4 5 6]`

► **Trasponer.**

`>>B=A.'` ans=1 4;2 5;3 6

► **Inicialización. Matrices especiales.**

`>>A=zeros(N)=zeros(N,N)`

`>>B=zeros(M,N)`

M filas, N columnas

`>>eye(N)` Matriz identidad

`>>ones(M,N)` Matriz MxN de 1

`>>rand(M,N)` Matriz MxN

aleatoria

► **Extracción filas.**

`>>u=A(1,:) ans=1 2 3`

`>>size(u) ans=1 3`

`>>v=A(2,:) ans=4 5 6`

`>>mat=[u;v;0 0 1]`

► **Extracción columnas.**

`>>w=A(:,2) ans=2;5`

► Acceder a la matriz como si fuera un vector columna. **Matlab almacena por columnas**

`>>mat(2:7) ans=4 0 2 5 0 3`

► **Acceder a submatrices.**

`>>mat(2:3,[1 3]) ans=4 6;0 1`

`>>A=[1 2 3 4;5 6 7 8; 9 10 11 12;13 14 15 16]`

`>>idx=[2;4]; A(idx,2) ans=6;14`

`>>A(2,idx) ans=6 8`

`>>A(2,end) ans=8`

► **Concatenación, actualización como variable.**

`>>b=[1;0;-1;0]; A=[A b];  
A=[A;b.]`