

# Теория Фильтрации и Прогнозирование данных

Липатов Данила МСМТ 243

## Лабораторная работа №2

### Пункт 1

График полинома второго порядка для X.

Нахождение полинома производилось через встроенные функции ЯП Python: numpy

```
np.polyval(coef, time)  
np.polyfit(time, signal, deg)
```

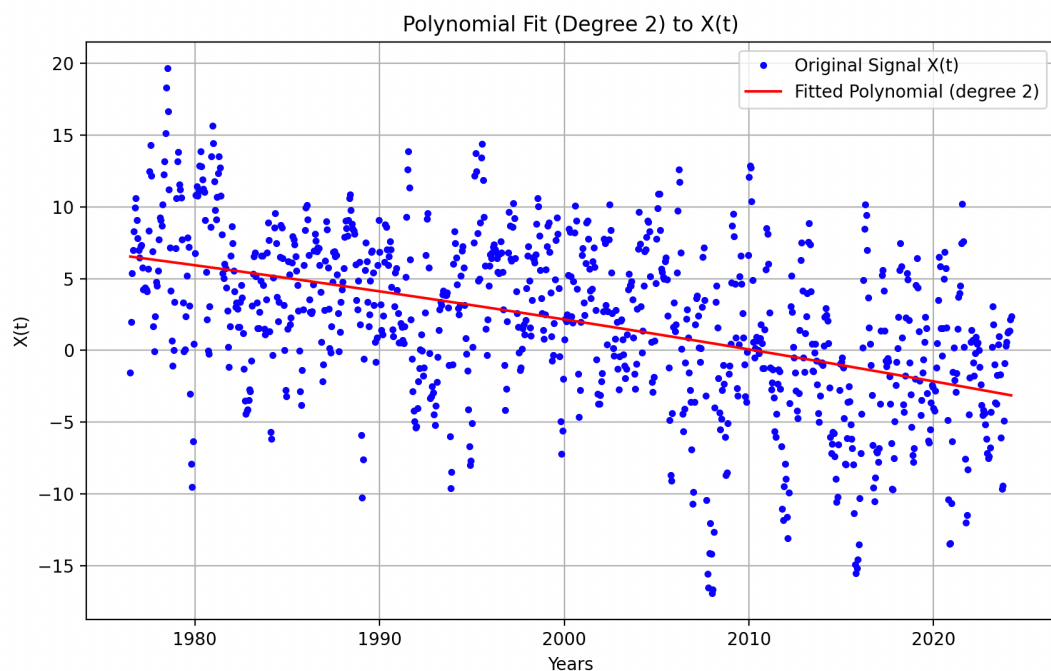


Рис. 1 График полинома 2 рода для X.

### Пункт 2

Для нахождения АКФ сигнала X воспользуемся встроенной функцией `numpy.correlate()`, в качестве аргументов передается сигнал.

```
def autocovariance(signal_):  
    N = len(signal_)  
    acf = np.correlate(signal_, signal_, mode='full') / N  
    lags = signal.correlation_lags(len(signal_), len(signal_))  
    return acf, lags
```

Для каждого сигнала (a, b) найдем его АКФ

```
X_mean = X - np.mean(X)  
X_detrended = X - polyn  
acf_mean, lags_mean = autocovariance(X_mean)  
acf_detrended, lags_detrended = autocovariance(X_detrended)
```

Получим следующий графики АКФ для каждого из варинатов:

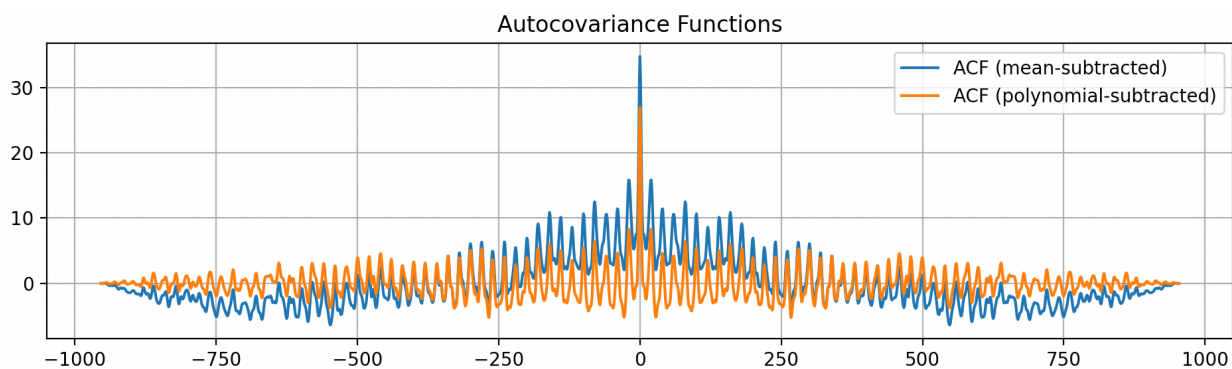


Рис. 2 АКФ для  $X_{\text{mean}}$  /  $X_{\text{detrended}}$

Аналогично алгоритмам, реализованных в лаб.работе №1 БФП найдем спектры АКФ для обоих пунктов и отдельно для сигнала  $X$ , получим следующее:

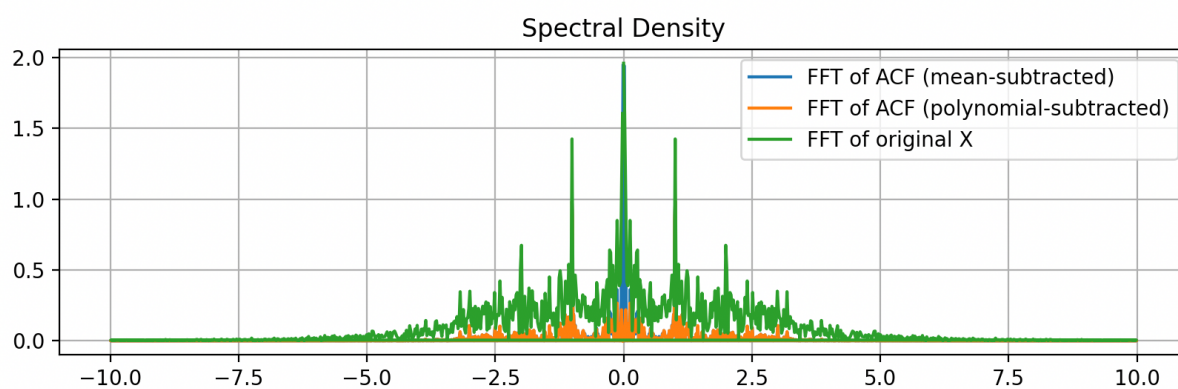


Рис. 3 Спектрограммы для АКФ и  $X$

### Пункт 3

Для вычисления кросс-корреляционную функцию достаточно применить функцию из пункта 2, где вторым аргументом будет сигнал  $Y$ .

Получим следующий график:

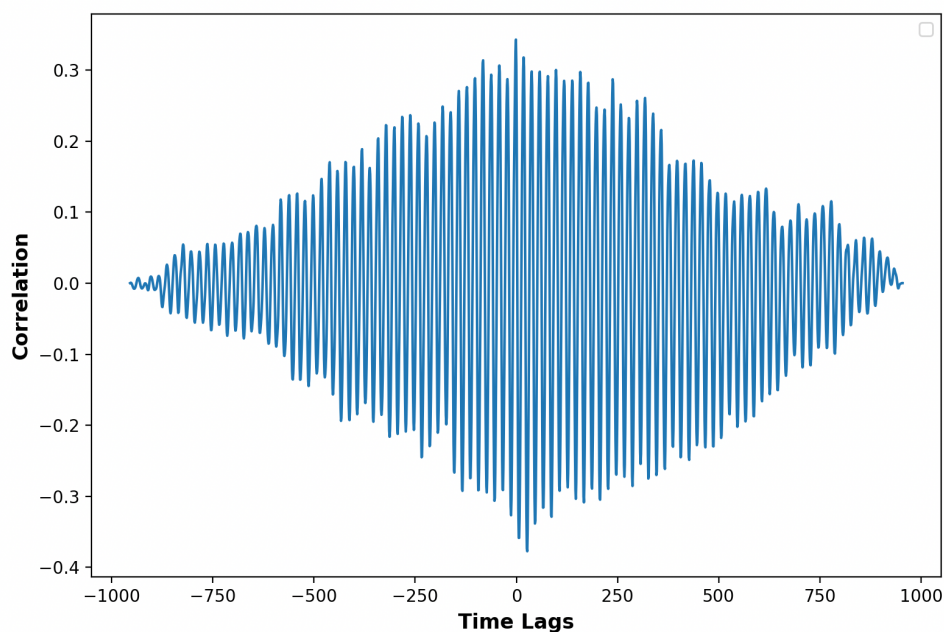


Рис. 4 Кросс-корреляционная функция между  $X$  и  $Y$

### Кросс-спектр между X и Y

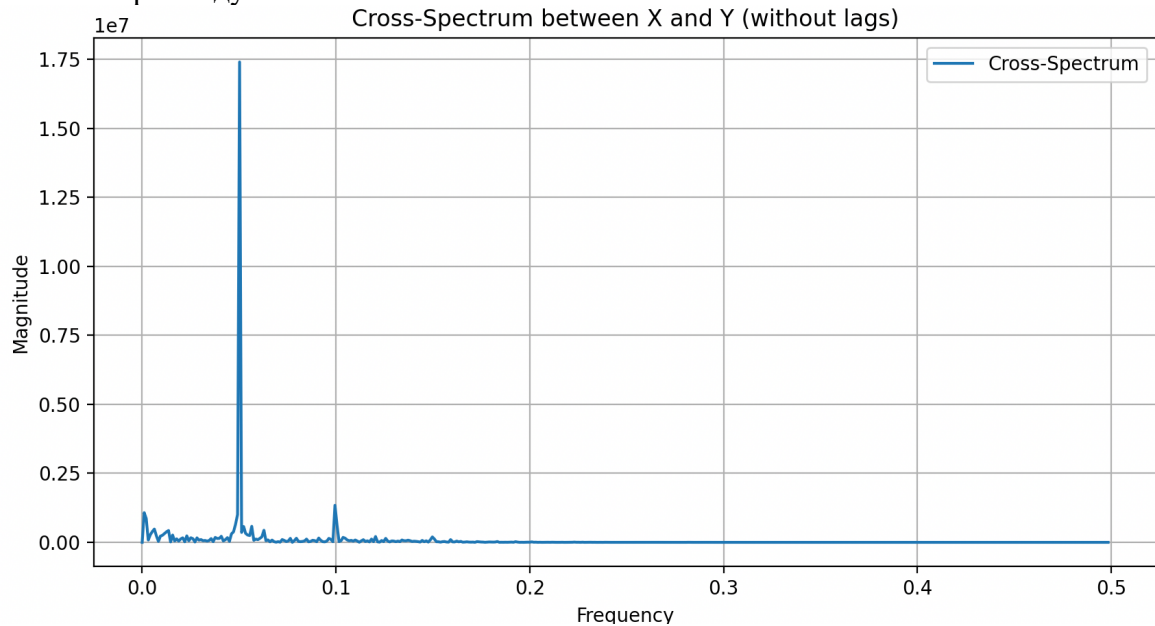


Рис. 5 Кросс-спектр между X и Y

### Пункт 4

Для генерации случайный сигнал ARCC (ARMA) используем следующие коэффициенты и функции в Python

```
ar = np.array([0.5, -0.25]) # Коэффициенты AR (авторегрессия)
ma = np.array([0.5, -0.3]) # Коэффициенты MA (скользящее среднее)
arma_process = ArmaProcess(ar, ma)
n_samples = 1000
ARMA = arma_process.generate_sample(nsample=n_samples)
```

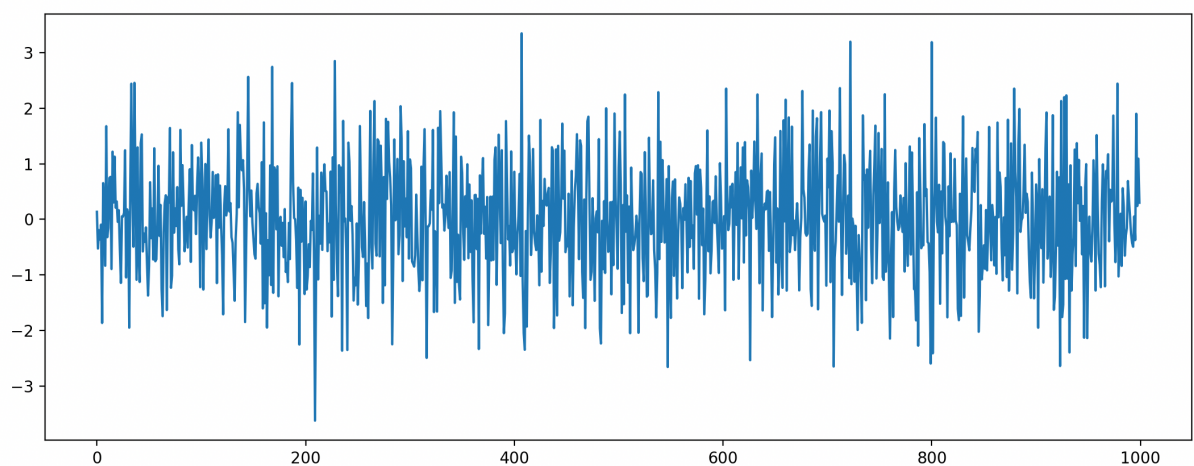


Рис. 6 Смоделированный сигнал ARMA

Так же необходимо было построить смещенную и несмещенную АКФ ARMA. Для этого воспользуемся так же функцией `np.correlate()`, предварительно рассчитывая необходимую АКФ

```

        if biased:
            result /= n # Смещённая АКФ
        else:
            result = result[n - 1:]
    result /= (n - np.arange(n)) # Несмещённая АКФ

```

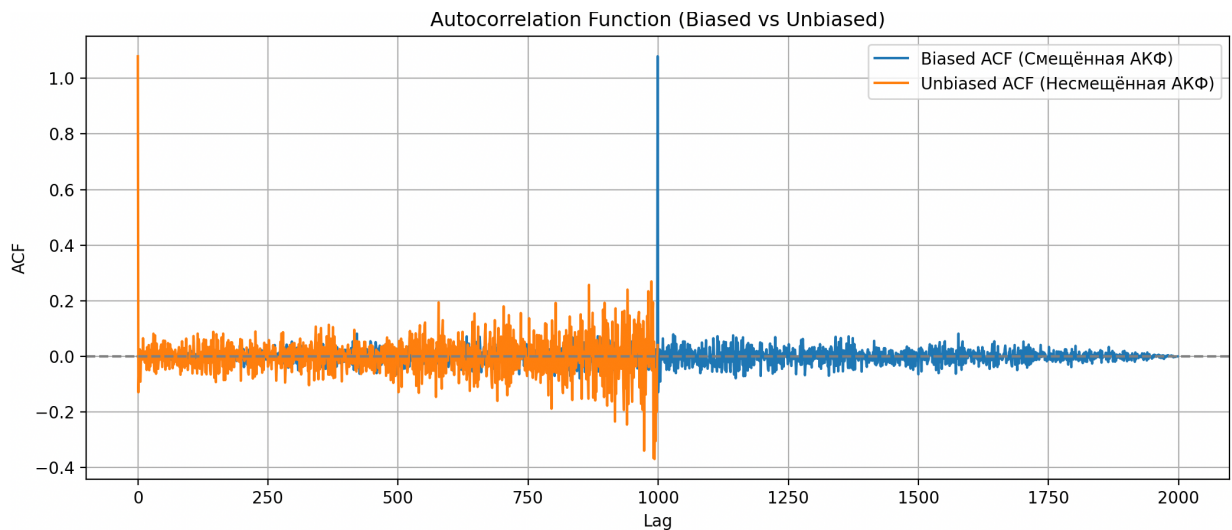


Рис. 7 Графики смещенной и несмещенной АКФ (ограниченные слева и размещенные, чтобы проще было понять поведение)

Примечание:

Несмещённая АКФ компенсирует уменьшение количества точек при больших лагах, что приводит к большим колебаниям её значений на концах ряда

Для оценки устойчивости корней в Python у функции `ArmaProcess(ar, ma)` есть метод проверки на устойчивость для `ar` и `ma` отдельно

```

>>> arma_process.isstationary
True
>>> arma_process.isinvertible
True

```