

Capítulo 4: Threads



Capítulo 4: Threads

- Visão Geral
- Programação Multicore
- Modelos de Geração de Multithreads
- Bibliotecas de Threads
- Threading Implícito
- Threading Issues
- Exemplos de Sistemas Operacionais



Universidade de Brasília

Faculdade UnB **Gama** 

Objetivos

- Introduzir a noção de thread —uma unidade básica de utilização da CPU que forma a base dos sistemas de computação multithreaded
- Discutir as APIs das bibliotecas de threads Pthreads, Windows e Java.
- Explorar várias estratégias que fornecem a criação de threads implícita
- Examinar questões relacionadas com a programação com múltiplos threads
- Abordar o suporte do sistema operacional aos threads no Windows e no Linux

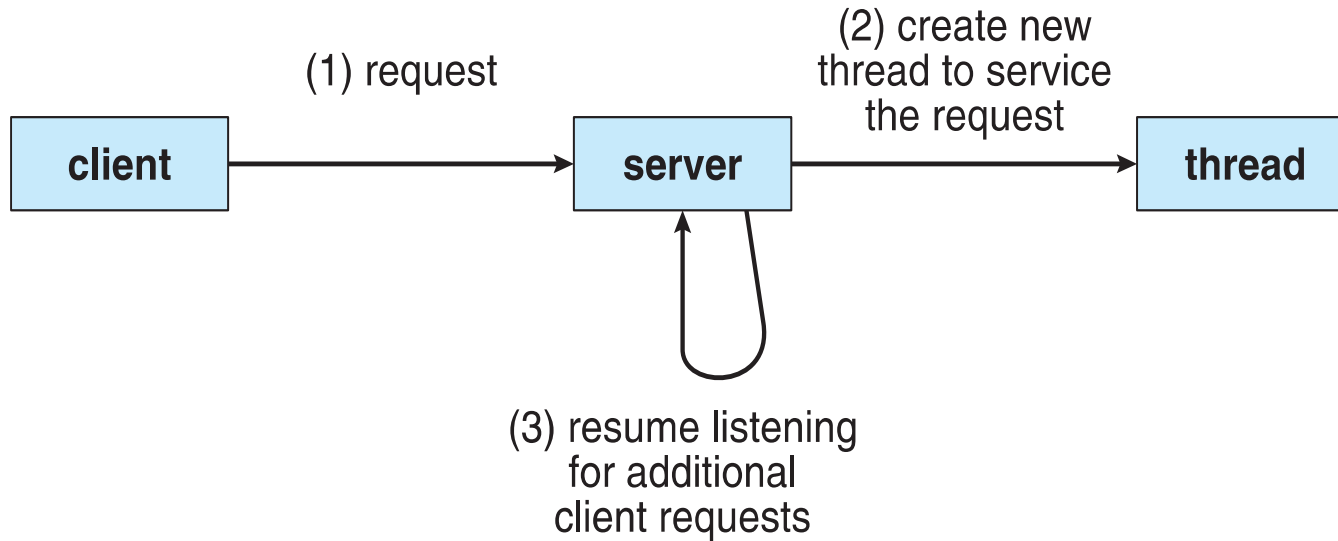


Motivação

- A maioria das aplicações de software executadas em computadores modernos é multithreads
- Threads são executados dentro de aplicações
- Múltiplas tarefas com uma aplicação podem ser implementadas por threads diferentes
 - Atualizar tela
 - Recuperar dados
 - Verificação ortográfica
 - Responder a uma solicitação de rede
- A criação de processos é demorada e usa muitos recursos enquanto a criação de threads é leve e ágil
- Pode simplificar códigos e aumentar a eficiência
- Kernels são geralmente multithreaded



Arquitetura de servidor com múltiplos threads



Benefícios

- **Capacidade de resposta** – pode permitir que um programa continue a ser executado, mesmo que parte dele esteja bloqueada, o que é particularmente útil no projeto de interfaces de usuário
- **Compartilhamento de recursos** – threads compartilham os recursos dos processos e isso é mais fácil do que memória compartilhada e transmissão de mensagens
- **Economia** – mais barato do que criação de processos, mudanças de thread tem overhead menor do que a mudança de contexto
- **Escalabilidade** – o processo pode aproveitar da arquitetura de multiprocessadora



Programação Multicore

- **Sistemas Multicore** or **multiprocessados** colocam pressão sobre os programadores, os desafios incluem:
 - **Identificação de tarefas**
 - **Equilíbrio**
 - **Divisão de dados**
 - **Dependência de dados**
 - **Teste e depuração**
- **Paralelismo** - um sistema é paralelo quando pode executar mais de uma tarefa simultaneamente
- **Concorrência** - dá suporte a mais de uma tarefa, permitindo que todas elas progridam
 - Único processador / núcleo, o scheduler fornece concorrência



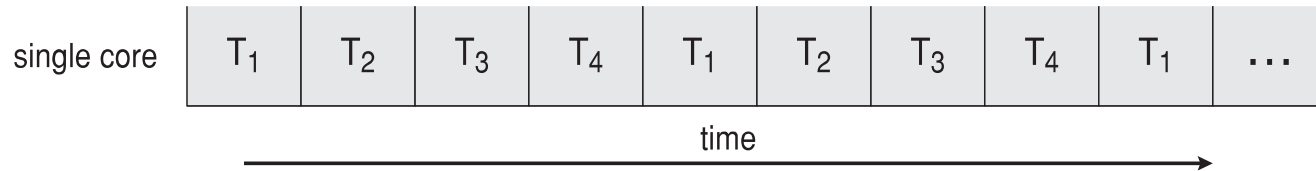
Programação Multicore (Cont.)

- Tipos de paralelismo
 - **Paralelismo de dados** – distribuição dos subconjuntos dos mesmos dados, por múltiplos núcleos de computação, e execução da mesma operação em cada núcleo
 - **Paralelismo de tarefas** – distribuição não de dados, mas de tarefas (threads) em vários núcleos de computação separados. Cada thread executa uma única operação
- A medida que o número de threads cresce, cresce também o suporte de arquitetura para o threading
 - CPUs têm núcleos assim como ***threads de hardware***
 - Considere Oracle SPARC T4 com 8 núcleos, e 8 threads de hardware por núcleo

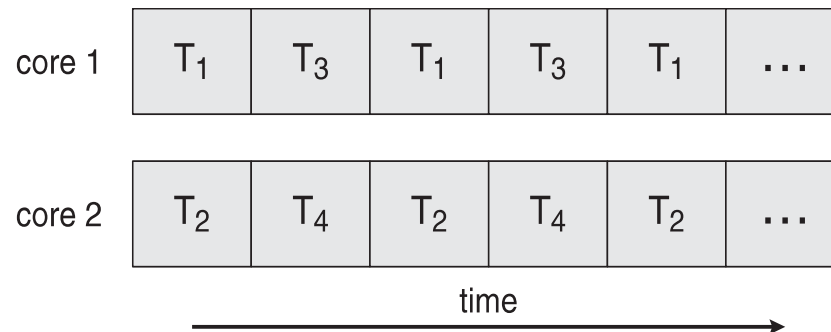


Concorrência vs. Paralelismo

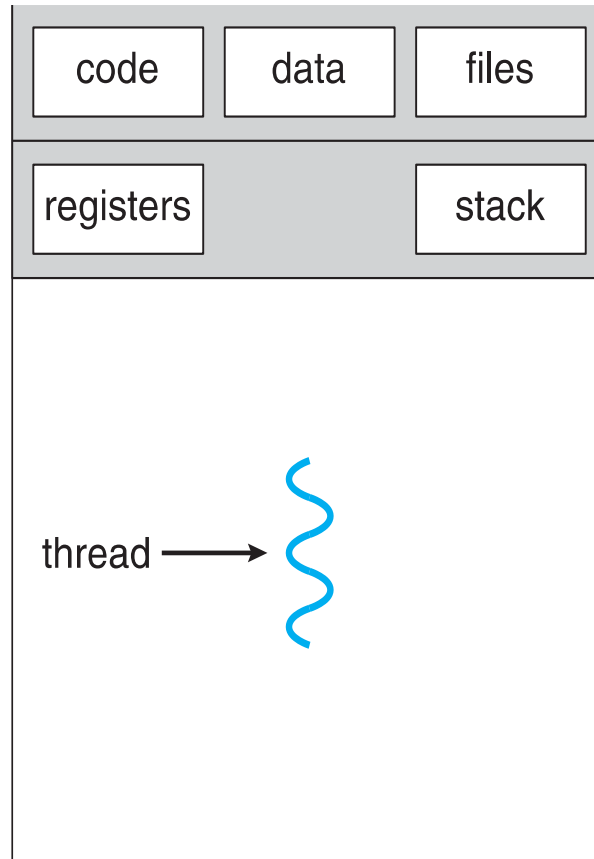
- **Execução concorrente em um sistema com um único núcleo :**



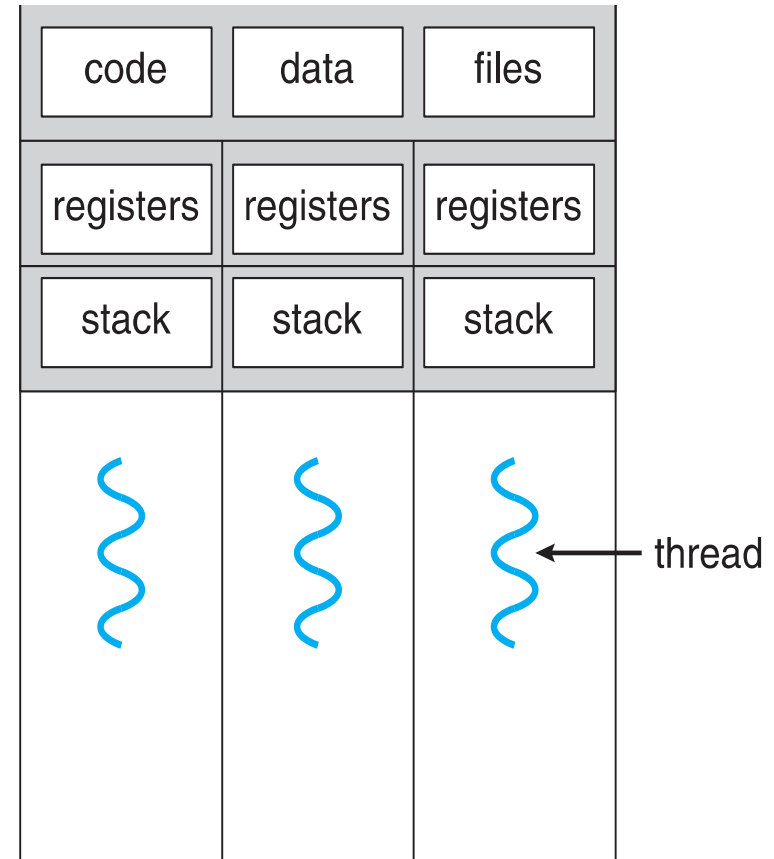
- **Execução paralela em um sistema multicore:**



Processos com um único thread e com múltiplos threads



single-threaded process



multithreaded process



Universidade de Brasília

Faculdade UnB Gama 

Lei de Amdahl

- Identifica ganhos de desempenho potenciais com a inclusão de núcleos de computação adicionais em uma aplicação que tenha componentes tanto seriais quanto paralelos
- S é a parte serial
- N núcleos de processamento

$$speedup \leq \frac{1}{S + \frac{(1-S)}{N}}$$

- Caso tenhamos uma aplicação que seja 75% paralela e 25% serial, a mudança de 1 para 2 núcleos resulta em uma aceleração de 1,6 vez
- À medida que N se aproxima do infinito, a aceleração converge para $1/S$
A parte serial de uma aplicação pode ter um efeito desproporcional sobre o ganho de desempenho com a inclusão de núcleos de computação adicionais
- Mas essa lei leva em consideração sistemas multicore contemporâneos ?



Threads de Usuário e Threads de Kernel

- **Threads de Usuário** – o suporte aos threads é feito no nível do usuário
- Três bibliotecas primárias de thread :
 - POSIX **Pthreads**
 - Windows threads
 - Java threads
- **Threads de Kernel** – Suporte feito no nível do kernel
- Exemplos – virtualmente todos os sistemas operacionais de propósito geral, incluindo:
 - Windows
 - Solaris
 - Linux
 - Tru64 UNIX
 - Mac OS X



Modelos de Geração de Multithreads

- Muitos-Para-Um
- Um-Para-Um
- Muitos-Para-Muitos

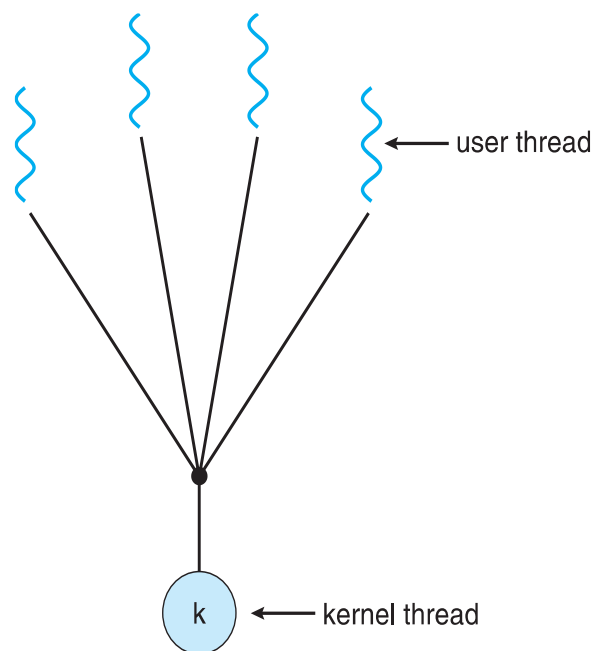


Universidade de Brasília

Faculdade UnB **Gama** 

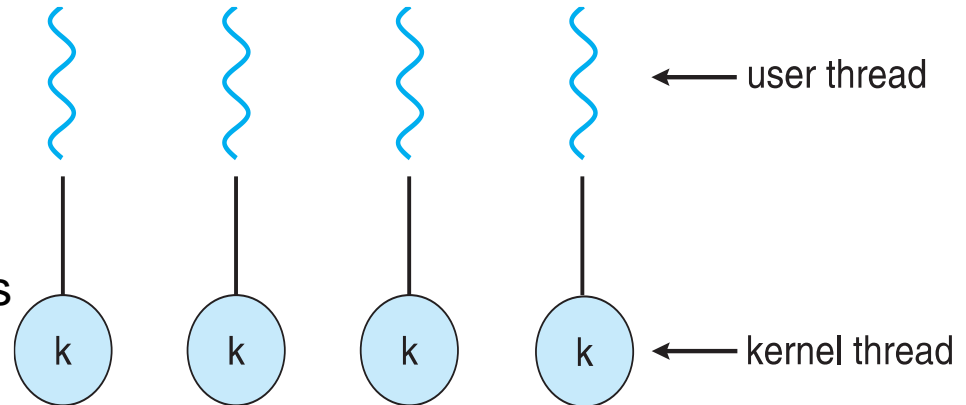
Muitos-Para-Um

- Mapeia muitos threads de nível de usuário para um thread de kernel
- Se um thread fizer uma chamada de sistema bloqueadora, o processo inteiro será bloqueado
- muitos threads ficam incapazes de executar em paralelo em sistemas multicore porque apenas um thread por vez pode acessar o kernel
- Poucos sistemas atuais usam esse modelo:
- Exemplos:
 - **Solaris Green Threads**
 - **GNU Portable Threads**



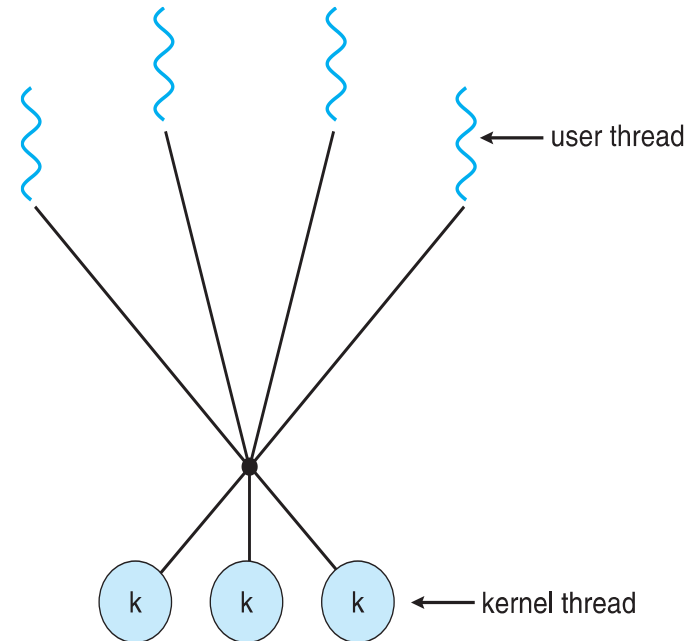
Um-Para-Um

- Mapeia cada thread de usuário para um thread de kernel
- Ao criar um thread de usuário cria um thread de kernel
- Mais concorrência do que muitos-para-um
- Número de threads por processo às vezes é restringido por causa de overhead
- Exemplos
 - Windows
 - Linux
 - Solaris 9 e mais recentes



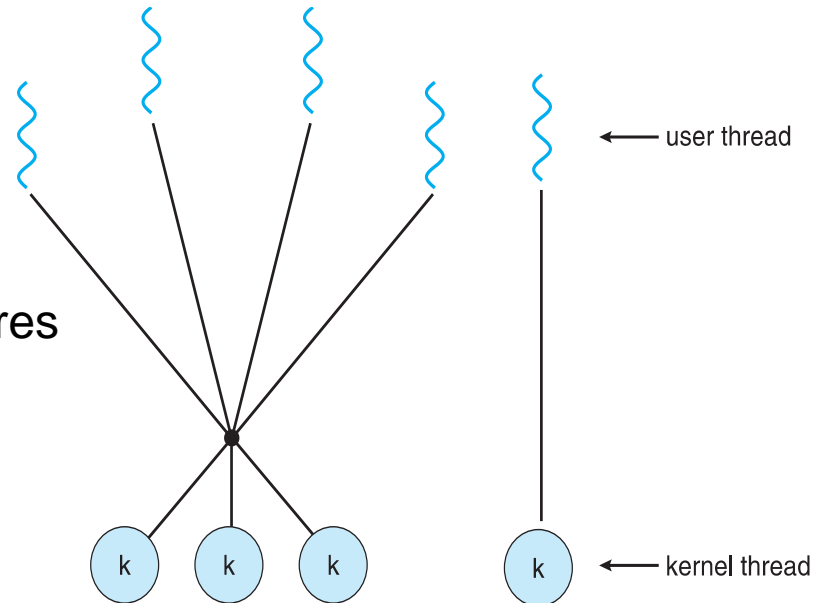
Modelo Muitos-Para-Muitos

- Permite que muitos threads de usuários sejam mapeados para muitos threads kernel
- Permite que o sistema operacional crie um número suficiente de threads de kernel
- Solaris anterior a versão 9
- Windows com o pacote *ThreadFiber*



Modelo de Dois Níveis

- Similar a M:M, mas permite que um thread de nível de usuário seja **limitado** a um thread de kernel
- Exemplos
 - IRIX
 - HP-UX
 - Tru64 UNIX
 - Solaris 8 e versões anteriores



Bibliotecas de Threads

- **Biblioteca de Threads** fornece ao programador uma API para criação e gerenciamento de threads
- Há duas maneiras principais de implementar uma
 - Biblioteca inteira no espaço do usuário
 - Biblioteca no nível do kernel com suporte direto do sistema operacional



Pthreads

- Pode ser fornecida tanto para o nível do usuário quanto o nível do kernel
- Uma API de padrão POSIX (IEEE 1003.1c) para a criação e sincronização de threads
- **Especificação**, não **implementação**
- API especifica o o comportamento da biblioteca de threads, implementação depende do desenvolvimento da biblioteca
- Comum em sistemas operacionais UNIX (Solaris, Linux, Mac OS X)



Exemplo de Pthreads

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>

int sum; /* this data is shared by the thread(s) */
void *runner(void *param); /* threads call this function */

int main(int argc, char *argv[])
{
    pthread_t tid; /* the thread identifier */
    pthread_attr_t attr; /* set of thread attributes */

    if (argc != 2) {
        fprintf(stderr, "usage: a.out <integer value>\n");
        return -1;
    }
    if (atoi(argv[1]) < 0) {
        fprintf(stderr, "%d must be >= 0\n", atoi(argv[1]));
        return -1;
    }
}
```



Exemplo de Pthreads (Cont.)

```
    /* get the default attributes */
    pthread_attr_init(&attr);
    /* create the thread */
    pthread_create(&tid,&attr,runner,argv[1]);
    /* wait for the thread to exit */
    pthread_join(tid,NULL);

    printf("sum = %d\n",sum);
}

/* The thread will begin control in this function */
void *runner(void *param)
{
    int i, upper = atoi(param);
    sum = 0;

    for (i = 1; i <= upper; i++)
        sum += i;

    pthread_exit(0);
}
```

Código Pthread para o agrupamento de dez threads.

```
#define NUM_THREADS 10

/* an array of threads to be joined upon */
pthread_t workers[NUM_THREADS];

for (int i = 0; i < NUM_THREADS; i++)
    pthread_join(workers[i], NULL);
```



Programa em C com múltiplos threads usando a API Windows.

```
#include <windows.h>
#include <stdio.h>
DWORD Sum; /* data is shared by the thread(s) */

/* the thread runs in this separate function */
DWORD WINAPI Summation(LPVOID Param)
{
    DWORD Upper = *(DWORD*)Param;
    for (DWORD i = 0; i <= Upper; i++)
        Sum += i;
    return 0;
}

int main(int argc, char *argv[])
{
    DWORD ThreadId;
    HANDLE ThreadHandle;
    int Param;

    if (argc != 2) {
        fprintf(stderr, "An integer parameter is required\n");
        return -1;
    }
    Param = atoi(argv[1]);
    if (Param < 0) {
        fprintf(stderr, "An integer >= 0 is required\n");
        return -1;
    }
}
```



Programa em C com múltiplos threads usando a API Windows.

```
/* create the thread */
ThreadHandle = CreateThread(
    NULL, /* default security attributes */
    0, /* default stack size */
    Summation, /* thread function */
    &Param, /* parameter to thread function */
    0, /* default creation flags */
    &ThreadId); /* returns the thread identifier */

if (ThreadHandle != NULL) {
    /* now wait for the thread to finish */
    WaitForSingleObject(ThreadHandle, INFINITE);

    /* close the thread handle */
    CloseHandle(ThreadHandle);

    printf("sum = %d\n", Sum);
}
```



Threads Java

- Os threads do Java são gerenciados pela JVM
- São tipicamente implementados usando o modelo de threads fornecido pelo sistema operacional.
- Threads de Java podem ser criados por:

```
public interface Runnable
{
    public abstract void run();
}
```

- Criação de uma nova classe derivada da classe Thread e a sobreposição de seu método run ()
- Implementação de interface Runnable



Programa Multithreads em Java

```
class Sum
{
    private int sum;

    public int getSum() {
        return sum;
    }

    public void setSum(int sum) {
        this.sum = sum;
    }
}

class Summation implements Runnable
{
    private int upper;
    private Sum sumValue;

    public Summation(int upper, Sum sumValue) {
        this.upper = upper;
        this.sumValue = sumValue;
    }

    public void run() {
        int sum = 0;
        for (int i = 0; i <= upper; i++)
            sum += i;
        sumValue.setSum(sum);
    }
}
```



Programa Multithreads em Java (Cont.)

```
public class Driver
{
    public static void main(String[] args) {
        if (args.length > 0) {
            if (Integer.parseInt(args[0]) < 0)
                System.err.println(args[0] + " must be >= 0.");
            else {
                Sum sumObject = new Sum();
                int upper = Integer.parseInt(args[0]);
                Thread thrd = new Thread(new Summation(upper, sumObject));
                thrd.start();
                try {
                    thrd.join();
                    System.out.println
                        ("The sum of "+upper+" is "+sumObject.getSum());
                } catch (InterruptedException ie) { }
            }
        }
        else
            System.err.println("Usage: Summation <integer value>"); }
}
```



Threading Implícito

- As aplicações com centenas ou milhares de threads estão crescendo em popularidade e por isso a correção dos programas é mais difícil com threads explícitos
- A criação e gerenciamento de threads é feito por compiladores done by compilers bibliotecas de tempo de execução em vez de desenvolvedores de aplicações.
- Three methods explored
 - Pools de Threads
 - OpenMP
 - Grand Central Dispatch
- Outros métodos incluem Microsoft Threading Building Blocks (TBB), pacote `java.util.concurrent`



Thread Pools

- Cria múltiplos threads em um pool onde eles ficam esperando para entrar em ação
- Vantagens:
 - Geralmente é mais rápido atender a solicitação com um thread existente do que criar um novo thread
 - Permite que o número de threads nas aplicações seja vinculado ao tamanho do pool
 - A separação da tarefa a ser executada da mecânica de criação da tarefa permite-nos usar diferentes estratégias para execução da tarefa.
 - ▶ Exemplo: As tarefas podem ser agendadas para serem executadas periodicamente
- A API do Windows suportapools de thread :

```
DWORD WINAPI PoolFunction(AVOID Param) {  
    /*  
     * this function runs as a separate thread.  
     */  
}
```



OpenMP

- É um conjunto de diretivas de compilador assim como uma API para programas escritos em C, C++, FORTRAN
- Dá suporte à programação paralela em ambientes de memória compartilhada
- Identifica **regiões paralelas** como bloco de código que podem ser executados em paralelo

#pragma omp parallel

Cria tantos threads quanto o número de núcleos

```
#pragma omp parallel for
for(i=0;i<N;i++) {
    c[i] = a[i] + b[i];
}
```

Executa o loop for m paralelo

```
#include <omp.h>
#include <stdio.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    /* sequential code */

    #pragma omp parallel
    {
        printf("I am a parallel region.");
    }

    /* sequential code */

    return 0;
}
```



Universidade de Brasília

Faculdade UnB Gama 

Grand Central Dispatch

- Tecnologia para sistemas operacionais Mac OS X e iOS
- Extensões para as linguagens C, C++, uma API, e uma biblioteca de tempo de execução
- Permite identificação de seções de código a serem executadas em paralelo
- Gerencia a maioria dos detalhes da criação de threads
- Bloco está em “^{}” - `^ { printf("I am a block"); }`
- Os blocos são colocados em uma fila de despacho
 - São designados a um thread disponível no quando são removidos de uma fila



Grand Central Dispatch

■ Dois tipos de filas de despacho:

- serial – blocos são removidos em ordem FIFO, cada processo tem sua fila serial, chamada de **fila principal**
 - ▶ Os desenvolvedores podem criar filas seriais adicionais dentro do programa
- concorrente – blocos também são removidos em ordem FIFO, mas vários blocos podem ser removidos ao mesmo tempo
 - ▶ Três filas de despacho concorrentes com abrangência em todo o sistema com as seguintes prioridades: baixa, default e alta.

```
dispatch_queue_t queue = dispatch_get_global_queue  
    (DISPATCH_QUEUE_PRIORITY_DEFAULT, 0);  
  
dispatch_async(queue, ^{ printf("I am a block."); });
```



Questões Relacionadas com a Criação de Threads

- A semântica das chamadas de sistema **fork ()** e **exec ()**
- Manipulação de Sinais
 - Síncrona ou assíncrona
- Cancelamento de Threads do thread alvo
 - Assíncrona ou adiado
- Armazenamento Local do Thread
- Ativações do Scheduler



Semantics of `fork()` and `exec()`

- `fork()` duplicará todos os threads, ou o novo processo terá um único thread?
- Alguns sistemas UNIX tem duas versões de `fork`
- `exec()` geralmente funciona como de costume – substitui o processo sendo executado incluindo todos os threads



Manipulação de Sinais

- **Sinais** são usados em sistemas UNIX para notificar um processo de que um evento específico aconteceu.
- Um **manipulador de sinal** é usado para processar sinais
 1. Sinal é gerado por um evento específico
 2. Sinal é liberado para um processo
 3. Sinal é manipulado por um ou dois manipuladores de sinal:
 1. default
 2. definido pelo usuário
- Todo sinal tem um **manipulador de sinal** default que o kernel executa ao manipular o sinal that kernel runs when handling signal
 - **Manipulador de sinais definido pelo usuário** pode se sobrer ao default
 - Para os programas com um único thread, os sinais são sempre liberados para um processo



Manipulação de Sinais (Cont.)

- Para onde um sinal deve ser liberado nos programas multithreaded?
 - Liberar o sinal para o thread ao qual ele é aplicável
 - Liberar o sinal para cada thread do processo
 - Liberar o sinal para certos threads do processo
 - Designar um thread específico para receber todos os sinais do processo



Cancelamento de Threads

- Encerramento de um thread antes que ele seja concluído
- O thread que está para ser cancelado é o **thread-alvo**
- Duas abordagens gerais:
 - **Cancelamento assíncrono** encerra o thread-alvo imediatamente
 - **Cancelamento adiado** permite que o thread-alvo verifique periodicamente se ele deve ser cancelado
- Código Pthread para criar e cancelar um thread:

```
pthread_t tid;  
  
/* create the thread */  
pthread_create(&tid, 0, worker, NULL);  
  
. . .  
  
/* cancel the thread */  
pthread_cancel(tid);
```



Cancelamento de Threads (Cont.)

- A invocação de cancelamento de thread indica apenas uma solicitação, mas o cancelamento real depende do estado do thread

Mode	State	Type
Off	Disabled	–
Deferred	Enabled	Deferred
Asynchronous	Enabled	Asynchronous

- Se o thread tiver o cancelamento desabilitado, o cancelamento permanece pendente até que o thread o habilite
- O modo default é o adiado
 - Cancelamento somente ocorre quando o thread alcança um **ponto de cancelamento**
 - ▶ I.e. `pthread_testcancel()`
 - ▶ Depois **o manipulador de limpeza** é invocado.
- Nos sistemas Linux, o cancelamento de thread é manipulado por sinais.



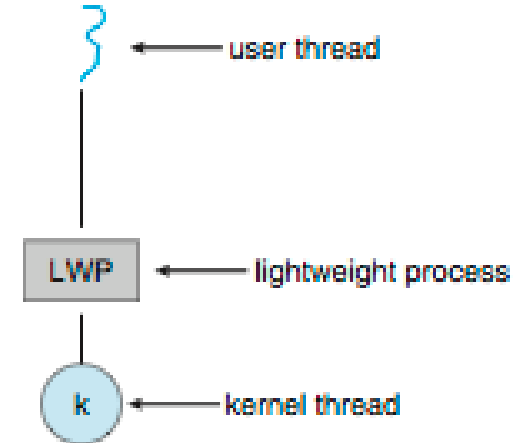
Armazenamento Local do Thread

- **Armazenamento local de thread (TLS)** permite que cada thread tenha a sua própria cópia de dados
- É útil quando não se tem controle sobre o processo de criação de thread (exemplo: quando se usa um pool de threads)
- É diferente das variáveis locais
 - As variáveis locais são visíveis apenas durante uma única invocação de função
 - TLS são visíveis ao longo das invocações de funções
- Similar ao dados **static**
 - TLS são únicos para cada thread



Ativações do Scheduler

- Tanto M:M e modelos de dois níveis requerem comunicação para manter o número adequado de threads de kernel alocados para a aplicação
- Normalmente usam uma estrutura de dados intermediária entre os threads do usuário e do kernel – **processo peso leve (LWP)**
 - Aparece como um processador virtual em que a aplicação pode incluir no schedule um thread de usuário para execução
 - Cada LWP é anexado a um thread do kernel
 - Quantos LWPs devem ser criados?
- Ativação do scheduler fornece **upcalls** – um mecanismo de comunicação do kernel com o **manipulador de upcall** na biblioteca de threads
- Essa comunicação permite que uma aplicação mantenha o número correto de threads de kernel



Exemplos de Sistemas Operacionais

- Threads no Windows
- Threads no Linux



Universidade de Brasília

Faculdade UnB **Gama** 

Threads no Windows

- Windows implementa a API Windows— principal API para Win 98, Win NT, Win 2000, Win XP, and Win 7
- Implementa o mapeamento um-para-um no nível de kernel
- Cada thread contém
 - Um ID de thread
 - Um conjunto de registradores representando o status do processador
 - Pilhas de usuário e de kernel separadas para quando os threads forem executados na modalidade de usuário e de de kernel
- Uma área de armazenamento privada usada por várias bibliotecas de tempo de execução e bibliotecas de links dinâmicos (DLLs)
- O conjunto de registradores, as pilhas e a área de armazenamento privada são conhecidos como **context** do thread

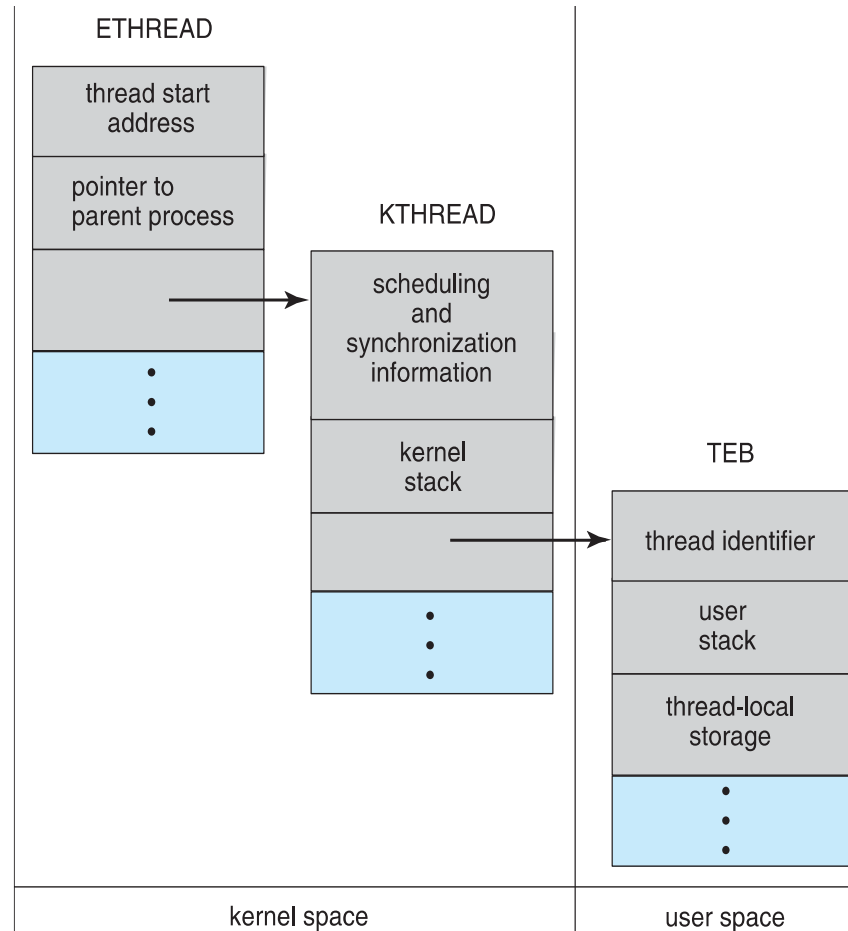


Threads no Windows (Cont.)

- As principais estruturas de dados de um thread incluem :
 - ETHREAD (bloco de thread executivo) – inclui um ponteiro para o processo ao qual o thread pertence e para o KTHREAD, no espaço kernel
 - KTHREAD (bloco de thread do kernel) – inclui informações de scheduling e sincronização do thread, a pilha do kernel na modalidade de kernel, e um ponteiro para o TEB, no espaço kernel
 - TEB (bloco de ambiente do thread) – contém o identificador do thread, uma pilha de modalidade de usuário, armazenamento local de thread, no espaço do usuário



Estruturas de dados de um thread do Windows



Threads no Linux

- Linux usa o termo **tarefas** em vez de **threads**
- A criação de threads é feita por meio da chamada de Sistema **clone()**
- **clone()** permite que uma tarefa filha compartilhe o mesmo endereço de espaço da tarefa pai (processo)
 - Flags controlam o comportamento

flag	meaning
CLONE_FS	File-system information is shared.
CLONE_VM	The same memory space is shared.
CLONE_SIGHAND	Signal handlers are shared.
CLONE_FILES	The set of open files is shared.

- **struct task_struct** contém ponteiros para estruturas de dados de processos (compartilhadas ou únicas)



Fim do Capítulo 4

