

**МИНОБРНАУКИ РОССИИ**  
**САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ**  
**ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ**  
**«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)**  
**Кафедра МО ЭВМ**

**ОТЧЕТ**  
**по лабораторной работе №2**  
**по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»**  
**Тема: Жадный алгоритм и  $A^*$**

Студент гр. 8304  
Преподаватель

\_\_\_\_\_ Масалыкин Д.Р.  
\_\_\_\_\_ Размочаева Н.В.

Санкт-Петербург  
2020

### **Цель работы.**

Изучить и реализовать на языке программирования C++ жадный алгоритм поиска пути в графе и алгоритм A\* поиска кратчайшего пути в графе между двумя заданными вершинами.

### **Формулировка задания.**

Вар. 8. Перед выполнением A\* выполнять предобработку графа: для каждой вершины отсортировать список смежных вершин по приоритету.

Разработайте программу, которая решает задачу построения пути в ориентированном графе при помощи жадного алгоритма. Жадность в данном случае понимается следующим образом: на каждом шаге выбирается последняя посещённая вершина. Переместиться необходимо в ту вершину, путь до которой является самым дешёвым из последней посещённой вершины. Каждая вершина в графе имеет буквенное обозначение ("a", "b", "c"...), каждое ребро имеет неотрицательный вес.

Разработайте программу, которая решает задачу построения кратчайшего пути в ориентированном графе методом A\*. Каждая вершина в графе имеет буквенное обозначение ("a", "b", "c"...), каждое ребро имеет неотрицательный вес. В качестве эвристической функции следует взять близость символов, обозначающих вершины графа, в таблице ASCII.

### **Ход выполнения работы.**

Жадный алгоритм:

Для удобства в начале работы жадного алгоритма поиска пути в ориентированном графе, список рёбер сортируется по неубыванию их весов. Алгоритм начинает поиск из заданной вершины. Текущая просматриваемая вершина добавляется в список просмотренных. В отсортированном списке рёбер выбирается первое (сортировка гарантирует, что это будет минимальное), которое начинается в просматриваемой вершине, если эта вершина не

просмотрена, то текущей вершиной становится та, в которой заканчивается это ребро, если она уже просмотрена, то выбирается следующее ребро. Если в какой-то момент из текущей вершины нет путей, то происходит откат на шаг назад, и в предыдущей вершине выбирается другое ребро, если это возможно. Алгоритм заканчивает свою работу, когда текущей вершиной становится искомая, или когда были просмотрены все рёбра, которые начинаются из исходной вершины.

A\*:

Поиск начинается из исходной вершины. В текущие возможные пути добавляются все рёбра из начальной вершины. Происходит выбор минимального пути, где учитывается эвристическая близость вершины к искомой (в нашем случае это близость в таблице ASCII), если в выбранном пути последняя вершина уже была просмотрена, то этот путь удаляется из списка, и снова происходит выбор минимального пути. Выбираются из всех рёбер графа те, которые начинаются из последней вершины в этом пути. Эта вершина добавляется к этому пути, и новый путь заносится в список возможных путей, с увеличением стоимости, равной переходу по этому ребру. Когда были выбраны все рёбра, которые начинаются из последней вершины в этом пути, то эта вершина добавляется в список просмотренных, а сам путь удаляется из списка возможных путей. Дальше снова происходит выбор минимального пути. Алгоритм заканчивает свою работу, когда достигается искомая вершина.

Сложность жадного алгоритма по операциям:

$O(N^2)$

Сложность жадного алгоритма по памяти:

$O(V+|E|)$

Сложность A\* алгоритма по операциям:

$O(\log h^*(N))$

Сложность A\* алгоритма по памяти:

$$O(|V|+|E|)$$

### Описание функций и структур данных. A\*

1.

```
struct Rib//ребро графа
{
    char begin;//начальная вершина
    char end;//конечная вершина
    double weight;//вес ребра
};
```

2.

```
struct Step//возможные пути
{
    string path;//путь
    double length;//длина пути
    char estuary;
};
```

3. void input\_graph()//ввод графа

4. bool is\_visible(char value)//проверка доступа к вершине

5. void Search()//процесс выполнения A\*

### Жадный алгоритм

1.

```
struct Rib//ребро графа
{
    char begin;//начальная вершина
    char end;//конечная вершина
    double weight;//вес ребра
};
```

2.

```
struct Step//возможные пути
{
    string path;//путь
    double length;//длина пути
    char estuary;
};
```

3. void input\_graph()//ввод графа

4. bool is\_visible(char value)//проверка доступа

5. void to\_search()//инициализация жадного алгоритма

6. bool Search(char value)//жадный алгоритм

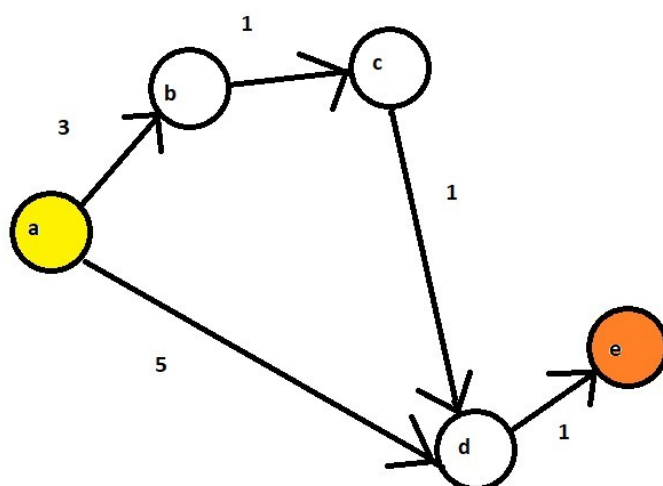
7. void Print()//вывод результата

### Результат работы программы.

Входные данные	Результаты	
	A*	Жадный
a e a b 3.0 b c 1.0 c d 1.0 a d 5.0 d e 1.0	ade	abcde
a m a b 3.0 b c 1.0 c d 1.0 a d 5.0 d e 1.0 e f 3.0 j p 2.0 e p 1.0 p m 5.0	adepm	abcdep m

a b a b 3.0 m b 1.0 j b 1.0	ab	ab
a b a b 3.0	ab	ab

Графическое представление графа №1 из тестирования.



### Выводы.

В ходе выполнения данной лабораторной работы были изучены и реализованы два алгоритма. Первый – жадный алгоритм поиска пути в ориентированном графе. Этот алгоритм выбирает наименьший путь на каждом шаге – в этом заключается жадность, алгоритм достаточно прост, но за это платит своей надёжностью, так как он не гарантирует, что найденный путь будет минимальным возможным. Второй – алгоритм поиска минимального пути в ориентированном графе A\*, который является модификацией алгоритма Дейкстры. Модификация состоит в том, что A\* находит минимальные пути не до каждой вершины в графе, а для заданной. В ходе его работы при выборе пути учитывается не только вес ребра, но и эвристическая близость вершины к искомой. A\* гарантирует, что найденный путь будет минимальным возможным.

## **Приложение А.**

### **Исходный код.**

#### **Жадный алгоритм.**

```
#include <iostream>
#include <vector>
#include <algorithm>

using namespace std;

struct Rib
{
    char begin;
    char end;
    double weight;
};

class Greedy_graph
{
private:
    vector <Rib> graph;
    vector <char> res;
    vector <char> curr;
    char source;
    char dst;

public:
    Greedy_graph()
    {

    }

    void input_graph(){
        cin >> source >> dst;
        char temp;
        while(cin >> temp)
        {
            Rib element;
            element.begin = temp;
            if(!(cin >> element.end))
                break;
            if(!(cin >> element.weight))
                break;
            graph.push_back(element);
        }
        sort(graph.begin(), graph.end(), [](Rib first, Rib second)
        {
            return first.weight < second.weight;
        });
    }
}
```

```

bool is_visible(char value)
{
    for(char i : curr)
        if(i == value)
            return true;
    return false;
}

void to_search()
{
    if(source != dst)
        Search(source);
}

bool Search(char value)
{
    if(value == dst)
    {
        res.push_back(value);
        return true;
    }
    curr.push_back(value);
    for(auto & i : graph)
    {
        if(value == i.begin)
        {
            if(is_visible(i.end))
                continue;
            res.push_back(i.begin);
            bool flag = Search(i.end);
            if(flag)
                return true;
            res.pop_back();
        }
    }
    return false;
}

void Print()
{
    for(char i : res)
        cout << i;
}

};

int main()
{
    Greedy_graph element;
    element.input_graph();
    element.to_search();
    element.Print();
    return 0;
}

```



}

## Приложение В.

### Исходный код.

**A\*.**

```
#include <iostream>
#include <vector>
#include <string>
#include <cmath>
#include <cfloat>
#include <algorithm>

using namespace std;

struct Rib//ребро графа
{
    char begin;//начальная вершина
    char end;//конечная вершина
    double weight;//вес ребра
};

struct Step//возможные пути
{
    string path;//путь
    double length;//длина пути
    char estuary;//конец пути
};

class A_star_graph
{
private:
    vector <Rib> graph;//список смежности
    vector <Step> res;//преобразовываемый (открытый) список путей
    vector <char> curr;//закрытый список вершин, содержит текущий
    путь
    char source;
    char estuary;

public:
    A_star_graph(){
    };
    void input_graph()
    {
        cin >> source >> estuary;
        char tmp;
        while(cin >> tmp)
```

```

{
    Rib elem;
    elem.begin = tmp;
    cin >> elem.end;
    cin >> elem.weight;
    graph.push_back(elem);
}
string buf = "";
buf += source;
for(auto & i : graph)
{
    if(i.begin == source)
    {
        buf += i.end;
        res.push_back({buf, i.weight});
        res.back().estuary = estuary;
        buf.resize(1); //запись всех ребер, которые исходят из
начальной позиции
    }
}
curr.push_back(source);
}

size_t min_elem() //возвращает индекс минимального элемента
из непросмотренных
{
    double min;
    min = DBL_MAX;
    size_t temp = -1;
    for(size_t i(0); i < res.size(); i++)
    {
        if(res.at(i).length + abs(estuary - res.at(i).path.back()) < min)
        {
            if(is_visible(res.at(i).path.back()))
            {
                res.erase(res.begin() + i);
            }
            else
            {
                min = res.at(i).length + abs(estuary - res.at(i).path.back());
                temp = i;
            }
        }
    }
    return temp;
}

```

```

bool is_visible(char value)//проверка доступа к вершине
{
    for(char i : curr) {
        if (i == value) {
            return true;
        }
    }
    return false;
}

void Search()
{
    sort(res.begin(), res.end(), [] (const Step & a, const Step & b) ->
bool
    {
        return a.length + a.estuary - a.path.back() > b.length + b.estuary
- b.path.back();
    });
    while(true)
    {
        size_t min = min_elem();
        if(min == -1){
            cout << "Wrong graph";
            break;
        }
        if(res.at(min).path.back() == estuary)
        {
            cout << res.at(min).path;
            return;
        }
        for(auto & i : graph)
        {
            if(i.begin == res.at(min).path.back())
            {
                string buf = res.at(min).path;
                buf += i.end;
                //cout << buf << endl;
                res.push_back({buf, i.weight + res.at(min).length});
            }
        }
        curr.push_back(res.at(min).path.back());
        res.erase(res.begin() + min);
    }
}
};

```

```
int main()
{
    A_star_graph element;
    element.input_graph();
    element.Search();
    return 0;
}
```