Requisitos Projeto Integrador – LAPR 5

Sprint A

Sprint	Módulo	ID	U.S./Req.	Observations	ALGAV	ARQSI	ASIST	SGRAI	LAPR5
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	150	Criar edifício	POST		X			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	160	Editar edifício	PUT/PATCH		X			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	170	Listar todos os edifícios	GET		X			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	180	Listar edifícios com min e max de pisos	GET		Х			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	190	Criar piso de edifício	POST		Х			
A	1.2 Módulo Gestão de Campus	200	Editar informação de piso de edifício	PUT/PATCH PUT/PATCH		Х			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	210	Listar todos os pisos de um edifício	GET		Х			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	220	Listar pisos de edifício com passagem para outros edifícios	GET		X			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	230	Carregar mapa de piso	PATCH		X			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	240	Criar passagem entre edifícios	POST		X			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	250	Editar passagem entre edifícios	PUT/PATCH		X			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	260	Listar passagens entre 2 edifícios	GET		Х			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	270	Criar elevador em edifício	POST		Х			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	280	Editar elevador em edifício	PUT/PATCH		Х			
A	1.2 Módulo Gestão de Campus	290	Listar elevadores em edifício	GET		Х			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	300	Listar pisos de edifício servidos por elevador	GET		Х			
Α	1.2 Módulo Gestão de Campus	310	Criar sala de piso de edifício	POST		X			
A	1.3 Módulo Gestão de Frota	350	Como gestor de frota pretendo adicionar um novo tipo de robot indicando a sua designação e que tipos de tarefas pode executar da lista prédefinida de tarefas	POST		х			
А	1.3 Módulo Gestão de Frota	360	Como gestor de frota pretendo adicionar um novo robot à frota indicando o seu tipo, designação, etc.	POST		х			
Α	1.3 Módulo Gestão de Frota	370	Como gestor de frota pretendo inibir um robot	PATCH		X			
Α	1.3 Módulo Gestão de Frota	380	Como gestor de frota pretendo consultar todos os robots da frota	GET		X			
A	1.3 Módulo Gestão de Frota	390	Como gestor de frota pretendo pesquisar todos os robots da frota por designação ou tarefa que pode executar	GET		х			
A	integração	760	como arquiteto da solução pretendo um diagrama devidamente justificado e elucidativo que de que componentes existirão na solução e quais as suas interfaces de integração com indicação do tipo de informação e estrutura de informação a partilhar			0			х

Sprint B

Sprint	Módulo II	D	correspondência entre US de Sprint A e Sprint B	U.S./Req.	Observations	ALGAV	ARQSI	ASIST	SGRAI	LAPR5
	Sestão de Campus	1050		Como gestor de Campus pretendo criar um Edifício indicando []	POST	0	v		0	0
	Sestão de Campus	1070		Como gestor de Campus pretendo char um Edificio indicando [] Como gestor de Campus pretendo editar a informação (total ou parcial) de Edifício	PUTIPATCH		, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	_	-	_
	Sestão de Campus Sestão de Campus	1060		Como gestor de Campus pretendo editar a informação (total ou parcial) de Edificio Como gestor de Campus pretendo listar Edifícios	GET		V			_
	Sestão de Campus	1080			GET		x			
	Gestão de Campus	1090		Como gestor de Campus pretendo criar um Piso indicando []	POST	0	x		0	0
		1110			PUTIPATCH	_	Y Y			_
		1100			GET		x			
		1200			GET		Y Y			
		1120		Como gestor de Campus pretendo larregar mapa de Piso de Edifício	PUTIPATCH		v			
0	Sestão de Campus	1170		Como gestor de Campus pretendo carregar mapa de Piso de Edificios	POST	0	v		0	0
0	Sestão de Campus	1180		Como gestor de Campus pretendo editar uma Passagem entre 2 Edifícios	PUTJPATCH	_	v			_
	Sestão de Campus	1190			GET		v			
	Sestao de Campus	1150		Como administrador do sistema quero que o deployment de um dos módulos do RFP numa VM do DEI seja	DET		^			
В	Administração de Sistemas	640		sistemático, validando de forma agendada com o plano de testes		0	0	Х	0	0
В	Administração de Sistemas	650		Como administrador do sistema quero que apenas os clientes da rede interna do DEI (cablada ou via VPN) possam aceder à solução				Х		
В	Administração de Sistemas	660		Como administrador do sistema quero que os clientes indicados na user story anterior possam ser definidos pela simples alteração de um ficheiro de texto				Х		
В	Administração de Sistemas	670		Como administrador quero identificar e quantificar os riscos envolvidos na solução preconizada				Х		
В	Administração de Sistemas	800		Como administrador do sistema quero que seja definido o MBCO (Minimum Business Continuity Objective) a propor aos stakeholders				х		
В	Administração de Sistemas	810		Como administrador do sistema quero que seja proposta, justificada e implementada uma estratégia de cópia de segurança que minimize o RPO (Recovery Point Objective) e o WRT (Work Recovery Time)				х		
В	Administração de Sistemas	820		Como administrador do sistema quero definir uma pasta pública para todos os utilizadores registados no sistema				х		
В	Administração de Sistemas	830		Como administrador do sistema quero obter os utilizadores com mais do que 3 acessos incorretos				х		
	Sestão de Campus	1130		Como gestor de Campus pretendo criar um Elevador num Edifício indicando os Pisos que serve	POST	0	x		o	0
	Sestão de Campus	1150		Como gestor de Campus pretendo editar Elevador em Edifício	PATCH		х			
В		1140		Como gestor de Campus pretendo listar Elevadores em Edifício	GET		х			
		1160			GET		Х			
		1210	210	Como gestos de Campus protendo griar uma Sala num Dico de Edifício indicando ()	POST		х			
	Gestão de Frota	1000	350	Como gestor de Frota pretendo adicionar um novo tipo de robot indicando a sua designação e que tipos de	POST		x			
	CESTAGO DE TIONA	1000	330	tarefas pode executar da lista prédefinida de tarefas			^			
В	Gestão de Frota	1010	360	Como gestor de Frota pretendo adicionar um novo robot à frota indicando o seu tipo, designação, etc.	POST	0	x		0	0
В	Gestão de Frota	1020	370	Como gestor de Frota pretendo inibir um robot	PUTIPATCH	0	х		0	0
_	Gestão de Frota	1030			GET		X			
							ř –			
В	Gestão de Frota	1040	390	executar	GET		x			
В	Sestão de Campus	130		Como administrador do sistema pretendo fazer upload do mapa do campus considerando edifícios e ligações interiores entre os mesmos para ser utilizado pelos robots		0	x		o	
В	Sestão de Tarefas	1220		Como gestor de Tarefas pretendo obter os caminhos entre dois edificos considerando um critério de otimização	Listagem do resultado do módulo de planeamento. Não contempla persistência desse resultado	0	x			0
В	Gestão de Utilizadores	90		Como cliente do projeto pretendo um relatório que, descrevendo a solução encontrada e considerando as normas do RGPD, identifique concretamente os dados pessoais utilizados, o tratamento a que serão sujeitos, bem como a finalidade e fundamento daquele tratamento e, ainda, o responsável pelo tratamento.						x
В	Infraestrutura	610		Pipeline de build contínuo para um módulo de serviços			x			_
	Infraestrutura	620		Deployment automático de um dos módulos via pipeline num ambiente cloud			x			
	Infraestrutura	630		Deployment de BD num ambiente cloud ou na Cloud do DEI		1	x	0	1	_
В	integração	535		Como utilizador pretendo um menu que me permita aceder às funcionalidades de cada módulo		o	0	0	o	x
В	integração	700		como arquiteto da solução pretendo que a informação sobre robots seja partilhada entre os módulos de Administração de dados, Pleaneamento e visualização		0	0		0	x
В	integração	710		como arquiteto da solução pretendo que a informação sobre edificios, pisos, passagens, elevadores e mapas		0	0		0	x
				seja partilhada entre os módulos de Administração de dados, Pleaneamento e visualização			<u> </u>		-	r`
В	integração	730		como arquiteto da solução pretendo que a informação sobre percursos entre edificios seja partilhada entre os módulos de Planeamento, SPA e Visualização		О	0		0	Х
В	Planeamento de Tarefas	510		Como gestor de tarefas pretendo encontrar caminhos entre edificios que tentem otimizar um dado critério, por exemplo, minimizar o número de utilizações do elevador, ou passar pelo menor número de edificios. Os caminhos dentro de cada corredor dos edificios deverão tentar minimizar a distância percorida e ser gerados a partir de um grafo entre 'células' retangulares posicionadas no corredor, devendo sempre haver uma célula junto a cada acesso a gabinete ou sala		x	0			0
В	Planeamento de Tarefas	515		Análise da complexidade da pesquisa em grafos obtidos a partir das ligações entre células retangulares de posicionamento dos robots		x				
В	Visualização 3D	601		O formato base do mapa que descreve a planta de um piso de um edificio do campus (um ficheiro/piso/edificio) deve ser complementado com informação do módulo de gestão de campus dimensão do piso, disposição das paredes, localização das portas das salas/gabinetes, dos acessos e dos elevadores, etc.	Deverão basear-se no ficheiro JSON do projecto "Thumb Raiser" de SGRAI		0		x	x
B/C	Visualização 3D	606		Permitir a navegação interactiva (com o recurso ao teclado) do robot pelos diversos pisos dos diversos edificios do campus.	Deverão inspirar-se no projecto "Thumb Raiser" de SGRAI (o robot deverá poder andar e correr)		0		x	0
В	Visualização 3D	602		O formato base do mapa que descreve a planta de um piso de um edificio do campus (um flicheiro/piso/edificio) deve definir, além da greiha matricial, a identificação dos ficheiros contendo as texturas jadequadas às paredes dos diversos pisos, bem como os modelos 30 representativos das portas e dos pleivadores.	Deverão basear-se no ficheiro JSON do projecto "Thumb Raiser" de SGRAI				x	
В	Visualização 3D	603		Permitir a visualização em 3D do interior dos pisos dos edifícios do campus (um piso de cada vez): chão, paredes, portas e elevadores.	Deverão basear-se no projecto "Thumb Raiser" de SGRAI (múltiplas vistas, orbit, zoom in/out, dolly in/out, iluminação, etc.)				х	
B/C	Visualização 3D	604		Criar uma interface com o utilizador (GUI) que permita seleccionar o edifício e o piso que se pretende ver em cada momento.	A CONTRACTOR OF THE CONTRACTOR				x	
B/C	Visualização 3D	605		Importar o modelo 3D de um robot e permitir a sua visualização numa dada localização do piso seleccionado.	Deverão inspirar-se no projecto "Thumb Raiser" de SGRAI				x	
					I					

Sprint C

Sprint	Módulo	D	correspondência entre US de Sprint A e Sprint B	U.5./Req.	Observations	ALGAV	ARQSI	ASIST	SGRAI	LAPR5
B/C	Visualização 3D	604		Criar uma interface com o utilizador (GUI) que permita seleccionar o edifício e o piso que se pretende ver em cada momento.					х	
В/С	Visualização 3D	609		Importar o modelo 3D de um robot e permitir a sua visualização numa dada localização do piso seleccionado.	Deverão inspirar-se no projecto "Thumb Raiser" de SGRAI				х	
В/С	Visualização 3D	606		Permitir a navegação interactiva (com o recurso ao teclado) do robot pelos diversos pisos dos diversos edifícios do campus.	Deverão inspirar-se no projecto "Thumb Raiser" de SGRAI (o robot deverá poder andar e correr)		0		х	0
С	Administração de Sistemas	680		Como administrador da organização quero um plano de recuperação de desastre que satisfaça o MBCO definido no sprint B				x		
С	Administração de Sistemas	690		Como administrador da organização quero que me seja apresentada de forma justificada a ou as alterações a realizar na infraestrutura por forma a assegurar um MTD (Maximum Tolerable Downtime) de 20 minutos				x		
С	Administração de Sistemas	840		Como administrador de sistemas quero que seja realizada uma cópia de segurança da(s) DB(s) para um ambiente de Cloud através de um script que a renomeie para o formato «nome, da, dib» "yyymmod sendo «nome, da, dib» o nome da base de dados, yyyy o ano de realização da cópia, mm o mês de realização da cópia e dd o dia da realização da cópia			0	х		0
С	Administração de Sistemas	850		Como administrador de sistemas quero que utilizando o Backup elaborado na US 840 seja criado um script quer faça a gestão dos ficheiros resultantes desse backup, no seguinte calendário. 1 Backup por más no último ano, 1 backup por semana no último más, 1 backup por día na última semana				х		
С	Administração de Sistemas	860		Como administrador de sistemas quero que o processo da US da cópia de segurança da DB seja mantido no log do Linux, num contexto adequado, e alertado o administrador no acesso à consola se ocorrer uma falha grave neste processo				x		
С	Administração de Sistemas	870		Como administrador de sistemas quero que a cópia de segurança de US da cópia de segurança de DB tenha um tempo de vida não superior a 7 (sete) dias exceto no indicado na US de retenção das cópias mensais e aruais				х		
С	Administração de Sistemas	880		Como administrador da organização quero que me seja apresentado um BIA (Business Impact Analysis) da solução final, adaptando se e onde aplicável o(s) risco(s) identificados no sprint anterior				x		
С	Administração de Sistemas	890		Como administrador da organização quero que seja implementada uma gestão de acessos que satisfaça os critérios apropriados de segurança				Х		
С	Administração de Sistemas	900		Como administrador da organização quero que seja implementado de forma justificada um sistema de clustering entre os sistemas que implementam o SPA				X		
С	Administração de Sistemas	910		Como administrador de sistemas quero que o administrador tenha um acesso SSH à maquina virtual, apenas por certificado, sem recurso a password				х		
С	Administração de Sistemas	920		Como administrador de sistemas quero que para agilização entre as várias equipas seja criada uma partilha pública de ficheiros, formato SMB/CIFS ou NFS .				x		
С	Administração de Sistemas	930		Como administrador de sistemas temos de garantir que em caso de necessidade os backups foram efetuados corretamente. Para itiso devemos automatizar a sua reposição, validando no final o funcionamento do sistema (Et. Base de Dados - executar uma query SQL com sucesso após reposição)				х		
	Gestão de Tarefas	460		Como utente do sistema pretendo requisitar uma tarefa indicando os parâmetros necessários à sua execução, nomeadamente o ponto inicial e o término e qual a tarefa pretendida	indicando os pontos de início e fim (acessos a salas/gabinetes, acessos a corredores externos, acessos a elevadores)		X			0
	Gestão de Tarefas Gestão de Tarefas	480		Como gestor de tarefas pretendo aprovar ou recusar uma requisição Como gestor de tarefas pretendo consultar as requisições de tarefas ainda não aprovadas			X X			0
С	Gestão de Tarefas	490		Como gestor de tarefas pretendo pesquisar as requisições de tarefas por estado, por tipo de dispositivo, ou utente			x			
С	Gestão de Tarefas	500		Como gestor de tarefas pretendo obter a sequencia de execução das tarefas aprovadas	interligação com requisito 1410/1430. deve permitir escolher qual o algoritimo a utilizar	o	х			0
С	Gestão de Utilizadores	10		Como administrador pretendo criar um utilizador de sistema indicando as suas permissões			х			0
C	Gestão de Utilizadores Gestão de Utilizadores	31		Como potencial utente do sistema (ex., aluno, docente) pretendo registar-me como utente do sistema e: a. Dar o meu consentimento ou não à recolha e tratamento dos meus dados pessoais;			0			X
С	Gestão de Utilizadores	41		b. Que me seja informada a finalidade para a qual os dados pessoais são recolhidos e tratados;			0			x
	Gestão de Utilizadores Gestão de Utilizadores	51		Conhecer e ter acesso ao responsável pelo tratamento; Saber o período pelo qual os dados serão conservados;			0			X
С	Gestão de Utilizadores Gestão de Utilizadores	7(e. Conhecer os meus direitos enquanto titular de dados pessoais.			0			X
С	Gestão de Utilizadores	10		Como administrador do sistema pretendo aprovar ou recusar o registo de um utente Como utente do sistema pretendo retificar/alterar os meus dados;			0			x
	Gestão de Utilizadores	111		Como utente do sistema pretendo uma cópia dos meus dados pessoais.			0			X
_	Gestão de Utilizadores			Como utente do sistema pretendo cancelar a minha conta garantindo que os meus dados são apagados			_			
C	Gestão de Utilizadores Gestão de Utilizadores	130		Como utilizador pretendo que o menu da aplicação se ajuste consoante o meu tipo de utilizador Como arquiteto da solução pretendo que todos os serviços de backend sejam autenticados	baixa prioridade		0			X
	Gestão de Utilizadores	132		Como arquiteto da solução pretendo que todos os serviços de backend validem as permissões do utilizador para executar determinada operação			0			х
С	integração	721		como arquiteto da solução pretendo que a informação sobre tarefas seja partilhada entre os módulos de Admnistração de dados e Pleaneamento		0	0			x
С	integração	74		como arquiteto da solução pretendo que a informação sobre percursos de um robot para a execução de tarefas seja partilhada entre os módulos de Planeamento e visualização		0			0	x
С	integração	751		Como arquiteto da solução pretendo a utilização de um módulo de IAM (ex., Azure, auth0, Google, Linkedin) para gestão de identidades e permissões (role-based)			0			x
С	Planeamento de Tarefas	1410		seja gerado um plano de atendimento das tarefas indicadas que indique uma sequência de execução das tarefas que seja oriada através da geração de todas as sequências e escolha da que durar menos tempo.		х	0			
С	Planeamento de Tarefas	142	9	deverá ser feito o estudo da complexidade da solução ao requisito 1410, permitindo concluir até que dimensão de nº de tarefas se pode usar essa abordagem.		x				
С	Planeamento de Tarefas	1431		seja gerado um plano de atendimento das tarefas indicadas que indique uma sequência de execução das tarefas que seja criada através de um Algoritmo Genético		х	0			
С	Planeamento de Tarefas	144		efetuar um estudo do estado da arte na geração de trajetórias de robots. Poderão combinar pesquisa bibliográfica própria com ferramentas de IA Generativa (por exemplo ChatGPT), indicando os prompts utilizados e deixando bem claro o que foi produzido via ferramentas de IA Generativa.		x				
c	Visualização 3D	60	,	Ao navegar interactivamente e ao chegar a uma passagem entre edifícios, deve transitar automaticamente para o piso adjacente.			0		х	0
С	Visualização 3D	60	3	Ao navegar interactivamente e ao entrar num elevador, deve ser possível escolher o piso a que se pretende aceder e transitar para esse piso.	Apenas deverá ser possível escolher os pisos que o elevador em questão serve		0		х	0
С	Visualização 3D	609		Animar o movimento automático do robot de um dado ponto de partida a um dado ponto de chegada, de acordo com a informação disponibilizada pelo módulo de planeamento de percurso.		0			х	0
С	Visualização 3D	61		Ao navegar de forma automática com base no planeamento de percurso, a passagem entre edifícios deve ter feedback visual adequado.		0			х	0
С	Visualização 3D	61	1	Ao navegar de forma automática com base no planeamento de percurso, a utilização de elevadores deve ter feedback visual adequado.		0			х	0
С	Visualização 3D	61	2	Exibir uma tip flutuante que identifique a sala, gabinete ou elevador a que pertence a célula apontada em cada momento pelo cursor do rato.			0		х	0