# Artificiële Neurale Netwerken

Daan Vanoverloop

### Motivatie

- Computer speelt computerspel
- Netwerk van neuronen

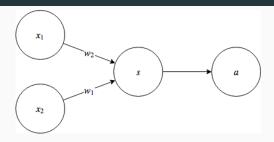
#### Wat is een neuraal netwerk

- Biologisch vs artificiëel
- Verschillende lagen
  - invoer
  - verborgen
  - uitvoer
- Bepaalde uitvoer voor elke invoer
- Vergelijkbaar met wiskundige functie

# Toepassingen backpropagation

- Handschrift ontcijferen
- Spraakherkenning
- => Gekende trainingsvoorbeelden

# Het perceptron



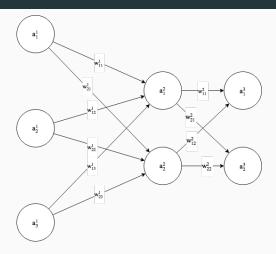
- Invoer en gewichten zijn 2 vectoren
- Product van vectoren = gewogen som:  $s = W^T \cdot X = \sum_{i=1}^n w_i x_i$
- Activatie:

$$egin{cases} 0 & ext{als } s \leq d ext{rempelwaarde} \ 1 & ext{als } s > d ext{rempelwaarde} \end{cases}$$

Sigmoïdefunctie

5

### Een netwerk van neuronen



- Feedforward algoritme:
  - $A^{(l)} = \sigma(W^{(l)} \cdot A^{(l-1)} + B^{(l)})$

#### Het berekenen van de kost

- Trainen aan de hand van gekende trainingsvoorbeelden
- Kwadratische kostfunctie:  $C(X) = \frac{||Y(X) A^{(L)}(X)||^2}{2}$
- Norm van verschil tussen uitvoer netwerk en gewenste uitvoer

### Op zoek naar het minimum

- Hoe kost minimaliseren?
- Kostfunctie afleiden naar de gewichten en de biasen
- Hoe verandert de kost naarmate gewichten en biasen veranderen?
- Afgeleiden aftrekken om nieuwe gewichten/biasen te verkrijgen:
  - $W'^{(l)} = W^{(l)} \eta \frac{\partial C}{\partial W^{(l)}}$
  - $\bullet B^{(I)} = B^{(I)} \eta \frac{\partial C}{\partial B^{(I)}}$
- Leersnelheid  $\eta$

## **Backpropagation**

- Door af te leiden vinden we:
  - Voor de fout van het laatste laag:

$$\delta^L = \frac{\partial C}{\partial z_i^L} = (A^{(L)} - Y) \odot \sigma'(Z^{(L)})$$

Voor de fout van de andere lagen:

$$\delta^{l} = \frac{\partial C}{\partial z_{i}^{l}} = ((W^{(l+1)})^{T} \delta^{l+1}) \odot \sigma^{\prime}(Z^{(l)})$$

Voor de gewichten/biasen:

$$\frac{\frac{\partial C}{\partial B^{(l)}} = \delta^{l}}{\frac{\partial C}{\partial W^{(l)}} = \delta^{l} (A^{(l-1)})^{T}$$

### Formules samengevat

- 1. Feedforward: uitvoer berekenen voor bepaalde invoer
- 2. Kost berekenen met kwadratische kostfunctie
- Verandering van gewichten en biasen bepalen om kost te verlagen
- 4. Nieuwe waarden van gewichten en biasen bepalen

# Andere trainingsmethoden

- NeuroEvolutie
  - NEAT algoritme
  - Netwerk om games te spelen
- Straffen en belonen
- Patronen herkennen

### Conclusie

- Bij groot aantal trainingsvoorbeelden: backpropagation
- Evolutie als het gewenste resultaat niet concreet bepaald is
- Toekomst?