















# گامهای اصلی فرآیند آموزش

(Data Preparation / Pre-processing)

آمادهسازی دادههای آموزش

(Model Architecture)

انتخاب / طراحی معماری مناسب شبکه

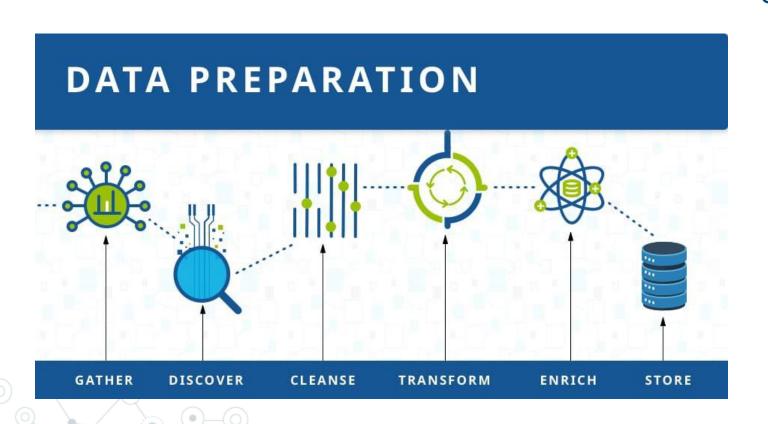
(Training)

تنظیم پارامترهای مدل و اجرای آموزش

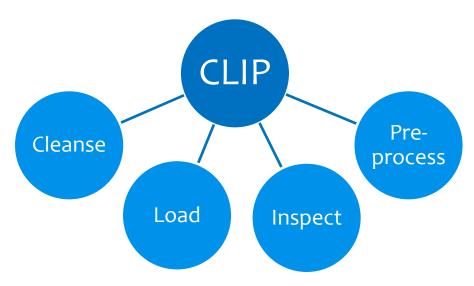
(Refinement / Tuning)

اصلاح و بهبود آموزش

#### اصول آمادهسازی دادهها



- دادهها ← منبع تغذیه و سوخت مدل
  - © داده خوب ← آموزش خوب
    - Data-Centric Al



### پیشپردازش دادهها

و نرمالیزه / استانداردکردن دادهها ← حذف اطلاعات گمراهکننده

Feature Scaling

$$x_{min-max} = \frac{(x - \min(x))}{(\max(x) - \min(x))}$$

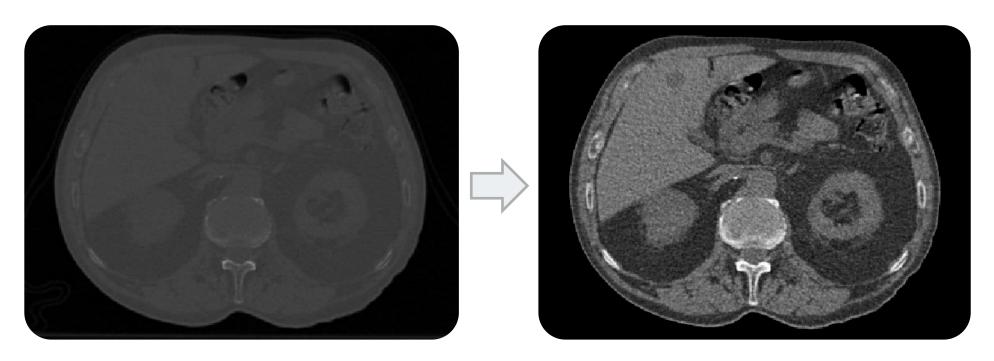
$$norm = (img - np.min(img)) / (np.max(img) - np.min(img))$$

$$x_{z-score} = \frac{(x - \text{mean}(x))}{\text{std}(x)}$$

norm = (img - np.mean(img)) / np.std(img)

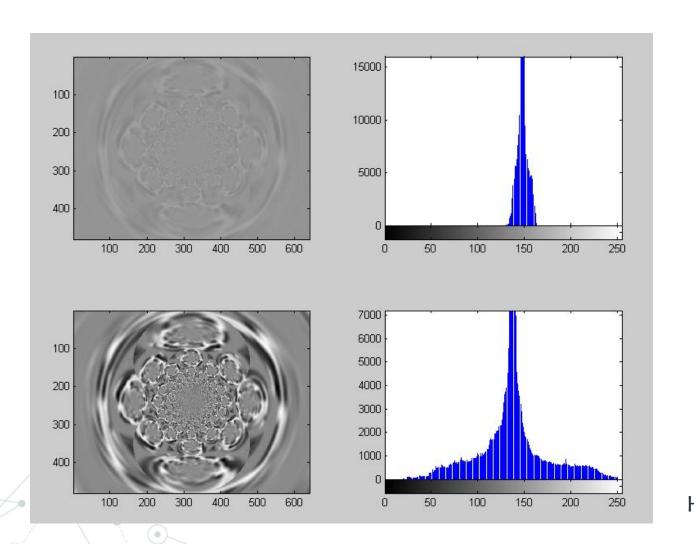
# پیشپردازش دادهها

# بهبود کیفیت تصاویر



Contrast adjustment

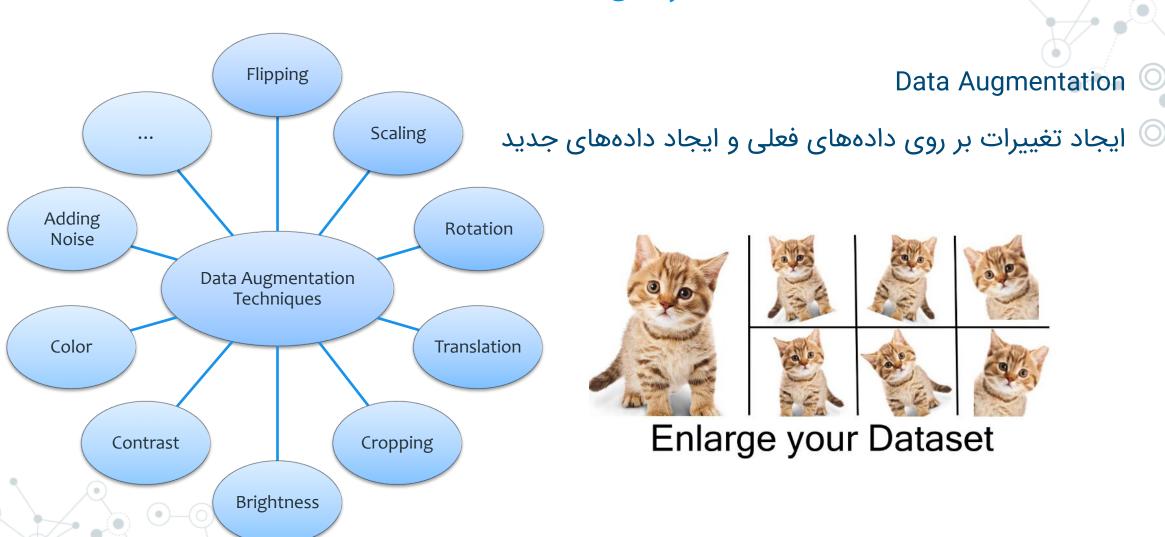
# پیشپردازش دادهها



بهبود کیفیت تصاویر

Histogram adjustment

#### افزایش دادهها



#### انتخاب / طراحی معماری مدل

#### نوع و معماری شبکه

- با توجه به نوع داده های آموزش
- استفاده از معماری مدلهای آماده

مدلهای آماده برای Keras://keras.io/api/applications/ :Keras

#### تعداد لايهها / تعداد يارامترها

- با توجه به حجم داده های آموزش
- شروع با تعداد کم ← افزایش، تا جایی که نتیجه بهبود پیدا نکند. (یا برعکس!)

(Neural Architecture Search) الگوریتمهای جستجوی معماری

• روشهای Auto-Sklearn ،Auto-Keras) AutoML •

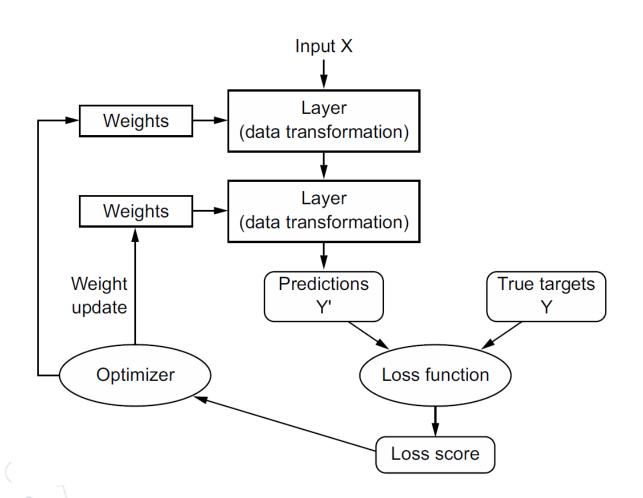
# آموزش شبکه

داده ورودي اصلاح محاسبه پارامترها نتايج محاسبه اختلاف با نتیجه مطلوب خطا تکرار چرخه آموزش تا رسیدن به نتیجه مطلوب



🥥 چرخه آموزش

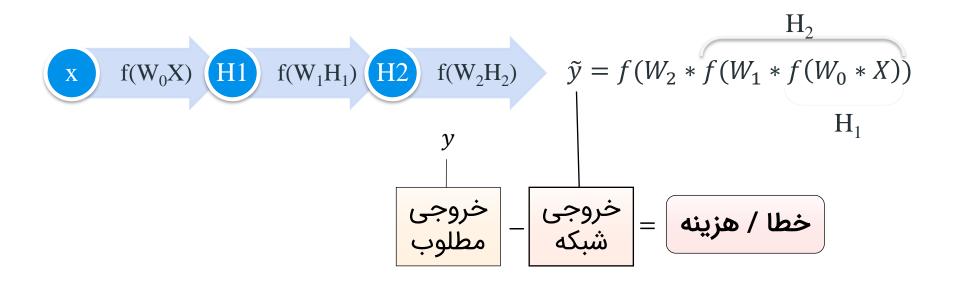
### آموزش شبکه



- چرخه آموزش
   ورودی / خروجی
   لایه ها / مدل
   تابع هزینه
   الگوریتم بهینه سازی

### آموزش شبکه

(Forward Pass) عبور دادهها از شبکه و محاسبه خطا



#### محاسبه خطا (Loss)

○ تابع هزینه ← نحوه محاسبه خطا

(Cost / Loss function) نمونههای تابع هزینه

$$L(y, \tilde{y}) = \frac{1}{N} \sum_{i} (y_i - \tilde{y}_i)^2$$

Binary Cross-Entropy (BCE)

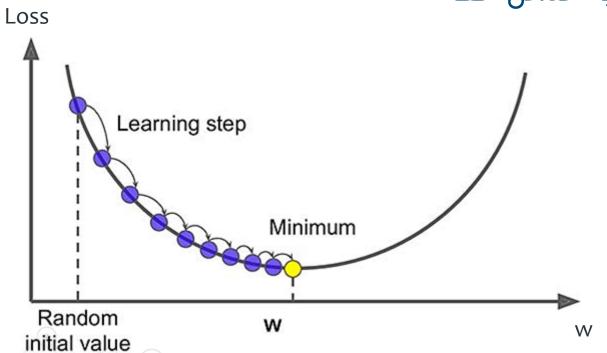
$$L(y, \tilde{y}) = \frac{1}{N} \sum_{i} y_{i} \cdot \log(\tilde{y}_{i}) + (1 - y_{i}) \cdot \log(1 - \tilde{y}_{i})$$

Dice Similarity Coefficient (DSC) 
$$L(y, \tilde{y}) = 1 - \frac{2(y \cap \tilde{y})}{y \cup \tilde{y}}$$

## (Optimization) بهینهسازی

حرکت قدمبهقدم به سمت کمترین مقدار خطا

اصلاح و بهروزرسانی وزنها برای رسیدن به حداقل خطا



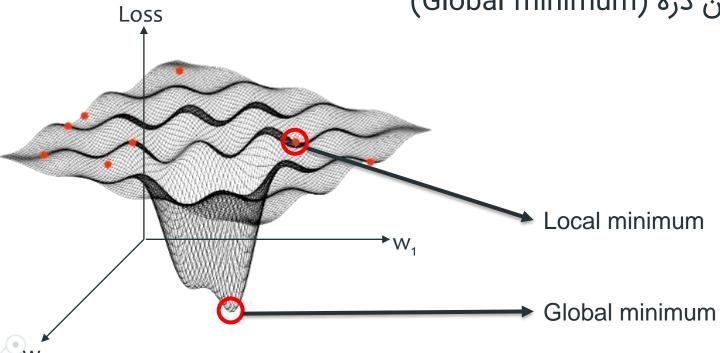
الگوریتم Gradient Descent

$$w_{i+1} = w_i - \alpha \frac{\partial Loss}{\partial w_i}$$

## (Optimization) بهینهسازی

© مقادیر مختلف Loss در وزنهای مختلف ← تشکیل یک سطح ناهموار (Loss surface)

(Global minimum) هدف ← رسیدن به عمیقترین دره



# (Optimization) بهینهسازی

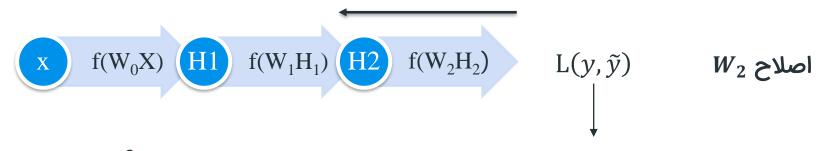
## الگوريتمها

- SGD
- SGD + Momentum
- RMSprop
- Adagrad
- Adadelta
- Adam
- •

بررسی الگوریتمهای بهینهسازی:

http://ruder.io/optimizing-gradient-descent/

(Backward Pass) Back-propagation روش 🔘



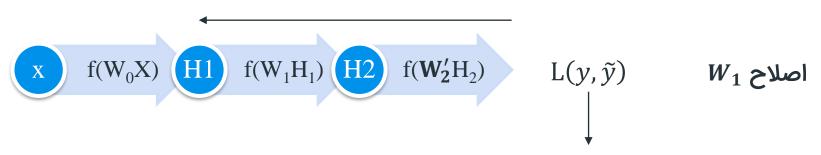
$$\Delta W_2 = \frac{\partial L}{\partial W_2}$$

$$W_2' = W_2 - \alpha(\Delta W_2)$$

Learning rate

- $:W_2$  محاسبه گرادیان L محاسبه گرادیان •
- الگوریتم (SGD): اصلاح  $W_2$  در جهت کاهش گرادیان  $W_2$

(Backward Pass) Back-propagation روش ©



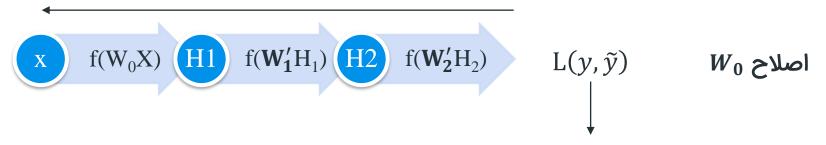
$$\Delta W_1 = \frac{\partial L}{\partial W_1}$$

$$W_1' = W_1 - \alpha(\Delta W_1)$$

$$W_1$$
 محاسبه گرادیان  $W_1$  نسبت به وزن  $W_1$ :

:L اصلاح 
$$W_1$$
 در جهت کاهش گرادیان  $W_1$ 

(Backward Pass) Back-propagation روش 🔘



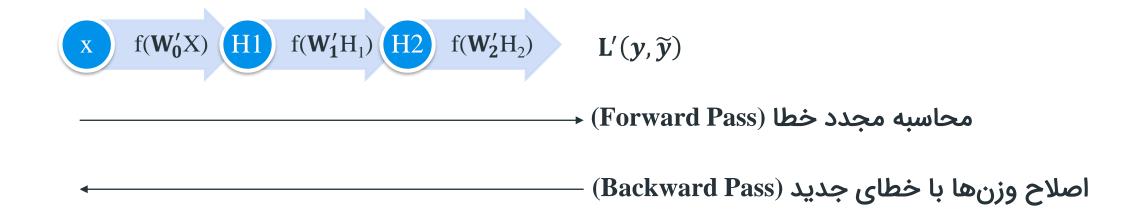
$$\Delta W_0 = \frac{\partial L}{\partial W_0}$$

$$W_0' = W_0 - \alpha(\Delta W_0)$$

: 
$$W_0$$
 محاسبه گرادیان L محاسبه گرادیان •

:L اصلاح 
$$W_0$$
 در جهت کاهش گرادیان  $W_0$ 

وش Back-propagation روش



# نرخ یادگیری

#### Learning Rate

