Efeito de escala na estimativa da taxa U necessária para manter a riqueza local no equilíbrio em um modelo neutro espacialmente explícito

Danilo Pereira Mori, Laboratório de Ecologia Teórica (IBUSP)

2022-08-20

Objetivo

Primeiro avaliamos se a maior extensão considerada é suficiente para obter o padrão não linear de U esperado em paisagens infinitas. E depois comparamos a estimativa de U para cada subescala (0.5, 1, 2, 4, 8 e 16 km de lado da paisagem ao redor quadrada). Dos 108 sítios selecionados para a comparação dos modelos neutros, 36 foram sorteados e selecionados para avaliar qual a extensão espacial suficiente para comparar os modelos neutros. Esses 36 sítios incluem os extremos da riqueza de espécies e densidade de indivíduos observada e outros 32 sítios sorteados na amplitude de valores dessas duas variáveis (figura 1a). Para cada sítio simulamos 20 graus de limitação de dispersão no modelo espacialmente explícito (Figura 1b e Figura 2). Vamos selecionar os graus de limitação de dispersão no qual a extensão espacial de 4x4 km2 acumula a maior parte do efeito da escala na estimativa de U.

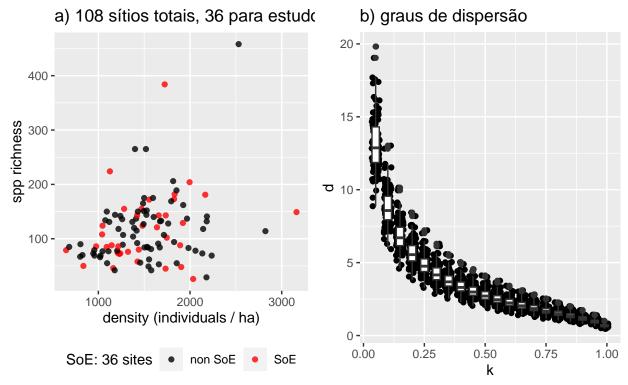


Figura 1 a) Riqueza de espécies e densidade de indivíduos nas parcelas dos 106 sítios selecionados (parcela contígua de pelo menos 1ha). Em vermelho os pontos amostrados e selecionados para investigar a extensão espacial da paisagem ao redor usando MNEE (Scale of Effect, SoE). b) Cenários de limitação de dispersão

simulados. k = proporção de propágulos que permanece até a vizinhança imediata (distância média entre indivíduos); d = desvio padrão da função de dispersão com distribuição de Laplace. Para detalhes sobre a seleção dos sítios na base TreeCo e sobre os cenários de limitação à dispersão olhar o texto principal.

Taxa U na maior extensão espacial da paisagem (16x16km2)

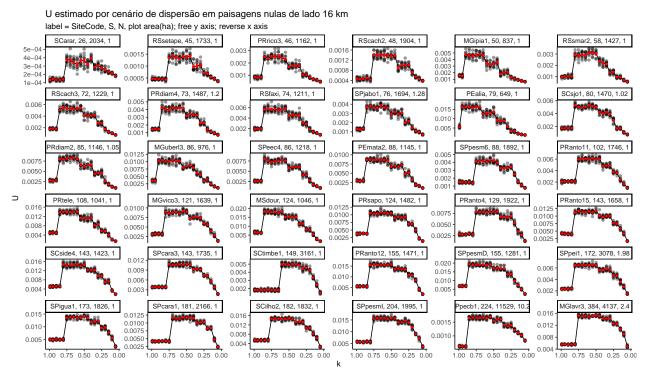


Figura 2 U estimado (eixo y) por cenário de limitação de dispersão (eixo x) em paisagens sem perda de cobertura vegetal (nulas) na maior extensão espacial (lado de 16 km). Os pontos são as estimativas réplicas de U, os pontos vermelhos marcam o valor médio e a linha une os valores médios entre cenários de limitação de dispersão. Eixo y varia entre paineis e eixo x está reverso. Quanto menor k, maior a capacidade de dispersão, simulada com um kernel de dispersão com decaimento exponencial da probabilidade de colonização com o aumento da distância. S = riqueza da espécie, N = número de indivíduos.

A taxa U estimada na extensão de 16x16 km2 apresenta padrão não linear com máximo em graus pouco severos de limitação de dispersão (Figura 2). Há muita variação entre os sítios, relacionado com a riqueza de espécies (texto principal resultados), por isso na figura 2 o eixo y varia entre paineis. A variação das réplicas em torno da média pode ser elevada (Figura 2). Os valores médios sugerem um padrão de patamares, com valores baixos de U quando a limitação de dispersão é severa e em graus pouco severos um aumento brusco que suavemente diminui com o relaxamento da limitação de dispersão (Figura 2). Uma vez que observamos um padrão qualitativamente similar ao esperado em paisagens infinitas, iremos considerar a extensão espacial de 16x16 km2 como maior escala de referência para os graus de limitação de dispersão. A seguir o efeito

Efeito da escala na estimativa média da taxa U por grau de limitação de dispersão

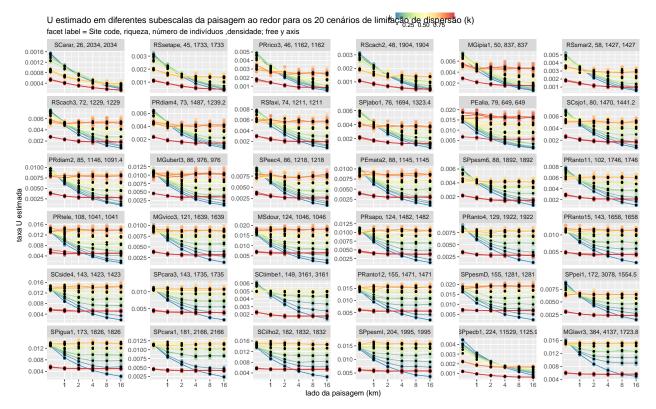
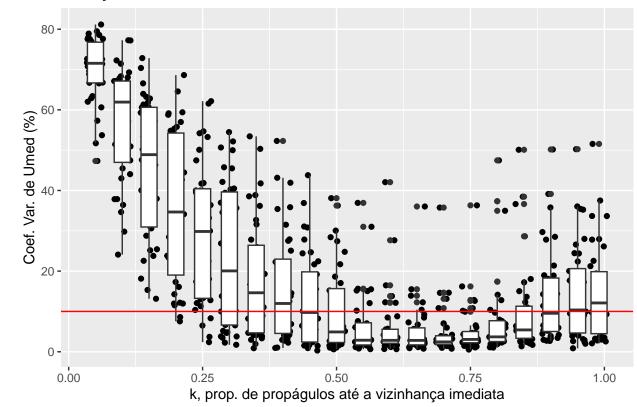


Figura 3 U estimado (eixo y) nas diferentes extensões espaciais (eixo x) e para os 20 graus de limitação de dispersão (cor dos pontos e linhas). Pontos representam a média de 10 réplicas por bateria de simulação e as linhas ligam os pontos médos. Eixo y varia entre paineis.

Principalmente para os graus de limitação de dispersão brandos, observamos o padrão esperado de a taxa U diminuir com o aumento da escala (Figura 3). Em para graus pouco severos de limitação de dispersão pode existir pouca variação na estimativa média entre escalas (Figura 3 e 4). Os graus pouco severos devem operar no máximo global de taxa U necessária para obter a riqueza observada (Figura 2) e por isso devem apresentar baixa variação na estimativa da taxa U com a mudança na escala. As estimativas médias irão diminuir com o aumento da escala para todos os graus de limitação de dispersão?

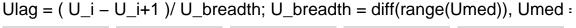
Variação da média de U considerando todas as escalas



 $\textbf{Figura 4} \ \text{Coeficiente de variação (sd/mean) de Umed (eixo y) para um mesmo cenário de limitação de dispersão (eixo x) e sítio, considerando todas as escalas.$

Proposta de quantificação do efeito de escala acumulado até uma determinada subescala

Calculamos a diferença entre a média de U de escalas consecutivas e dividimos pela amplitude de U para todas as escalas (Ulag). Eperavamos que o aumento da escala iria reduzir a estimativa da taxa U, ou seja, esperavamos que os valores extremos de escala fossem os valores extremos de U e, dessa forma, a soma de Ulag poderia quantificar o efeito acumulado até uma determinada escala.



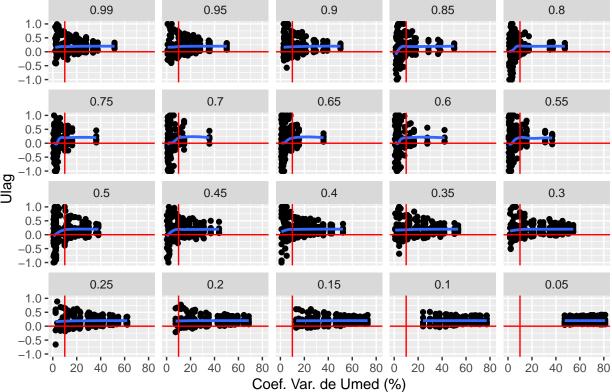


Figura 5 Diferença na estimativa média de escalas consecutivas dividido pela amplitude das estimativas médias para todas as escalas (eixo y) e o coeficiente de variação das estimativas médias para todas as escalas. Paineis dividos pelo grau de limitação de dispersão.

Os graus de limitação de dispersão Em alguns casos podemos observar Ulag negativo (Figura 5), indicando que o aumento da escala pode aumentar a estimativa média de U. Quando há pouca variação na estimativa média para todas as escalas se torna comum observar Ulag mínimos mais próximos de -1 ao invés de 0; esses casos são comuns em graus de limitação de dispersão pouco severos e pouco brandos onde a estimativa de U é próxima do máximo global (figura 2).

Valores de Ulag negativos indicam que o aumento da escala pode aumentar a estimativa média de U. Nos casos em que Ulag = -1 pode existir um padrão não linear de máximo ou apresentar um padrão que sugere estabilização (Figura 6). Também observamos variação das réplicas entorno da média (Figura 6). Esses resultados sugerem que graus de limitação de dispersão pouco severos e pouco brandos podem ter pouca sensibilidade ao aumento da extensão espacial da paisagem ao redor, pois já operam próximo do máximo global

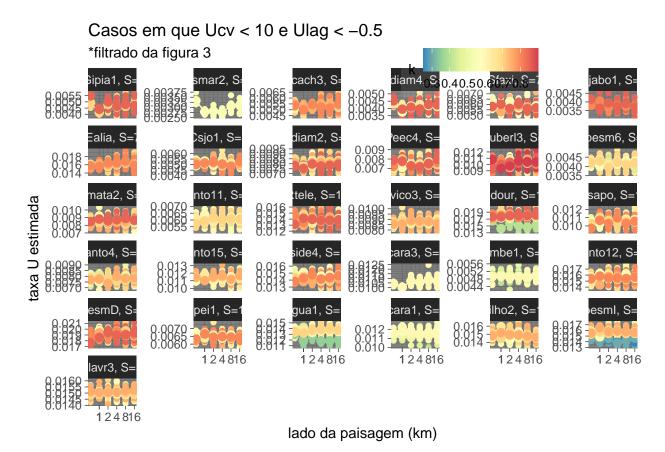


Figura 6 Filtro de paineis da figura 3 onde Ulag=-1, os paineis estão subdividos pelo sítio e grau de limitação de dispersão.

O efeito acumulada da escala das baterias de simulação (sítio e grau de limitação de dispersão) com pelo menos 10% de coeficiente de variação da estimativa da média pode informar quais os cenários apropriados para simular na extensão de 4x4 km2 (figura 7), pressuposto que o efeito acumulado de pelo menos 90% é suficiente simular o grau de limitação de dispersão (linha azul, figura 7). Alguns graus de limitação de dispersão podem apresentar padrão não linear com a variação na escala (Figura 5), essas bateriais de simulação operam próximos do máximo global da estimativa de U (figura 2) e podem ser pouco afetadas pela escala ou apresentam padrão não linear (Figura 6). O esperado era que o aumento da escala iria reduzir a estimativa de U, o quê pode ser observado em graus severos ou brandos de limitação de dispersão, mas não em graus pouco severos e brandos (Figura 7).

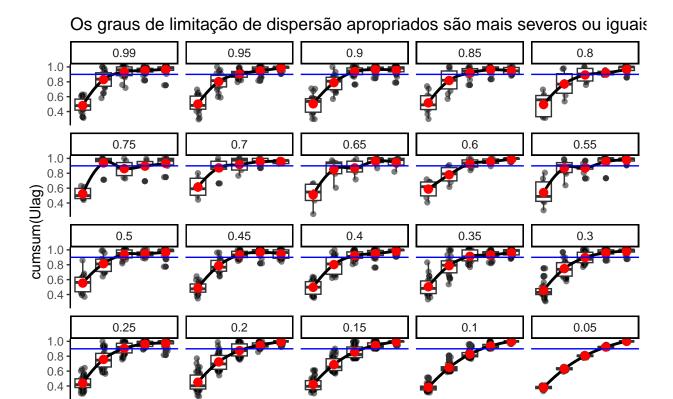


Figura 7 Efeito acumulado do aumento da escala na estimativa de U. Ulag = (Umed_i - Umed_i+1)/diff(range(Umed)), Umed = mean(U), i c [0.5; 16] km de lado da paisagem. cumsum = soma acumulativa das escalas consecutivas em ordem crescente. Pontos são os valores estimados das bateria de simulação (sítio e grau de limitação de dispersão) no qual a variação na escala marcou pelo menos 10% no coeficiente de variação da média estimada por escala (Figura 5). Os pontos em vermelho representam a média, as linhas vermelhas verticais ao redor das médias marcam o desvio-padrão; a linha liga as médias; o boxplot marca os 3 primeiros quantils. Paineis são separados pelo grau de limitação de dispersão (k = proporção de propágulos que permanecem até a vizinhança imediata da planta progenitora).

0.5 මන් 19න්න නම් 5 8> 0.5 මන් 19න්න නම් 19න්න නම් 5 8> 0.5 මන් 19න්න නම් 19න්න න

Support Information

Em alguns sítios não foi possível simular a extensão de 0.5 km para nenhum cenário de dispersão. Nesse extensão espacial, a parcela corresponde à 0.64 da área da parcela, ta certo isso?

o erro informado é: A practical cause to "corrupted size vs. prev_size" is quite simple - memory chunk control structure fields in the adjacent following chunk are being overwritten due to out-of-bounds access by the code. if you allocate x bytes for pointer p but wind up writing beyond x in regards to the same pointer, you might get this error, indicating the current memory allocation (chunk) size is not the same as what's found in the next chunk control structure (due to it being overwritten).