

حل دستگاه معادلات غیر خطی با استفاده از تعمیم روش نیوتن

فرض کنید هدف حل دستگاه دو معادله و دو مجهولی غیر خطی زیر باشد:

$$\begin{cases} f(x, y) = 0 \\ g(x, y) = 0 \end{cases}$$

که در آن f و g دو تابع غیر خطی بر حسب x و y هستند.

اگر (α, β) جواب واقعی دستگاه و (x_0, y_0) مقادیر تقریبی اولیه ای از آن باشد می توان نوشت:

$$\begin{cases} \alpha = x_0 + h_0 \\ \beta = y_0 + k_0 \end{cases}$$

اگر بتوان h_0 و k_0 را محاسبه کرد با اضافه کردن آنها به ترتیب به x_0 و y_0 به جواب مطلوب می رسیدیم. لذا در ادامه سعی می کنیم تقریبهایی از h_0 و k_0 را محاسبه کنیم. برای این منظور از بسط تیلر یک تابع دو متغیره استفاده می کنیم.

$$0 = f(\alpha, \beta) = f(x_0 + h_0, y_0 + k_0) = f(x_0, y_0) + h_0 \frac{\partial f}{\partial x} + k_0 \frac{\partial f}{\partial y} + \frac{h_0^2}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{k_0^2}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \dots$$

اگر x_0 و y_0 تقریبهای خوبی از α و β باشند، h_0 و k_0 کوچک خواهند بود و لذا می توان از جملاتی که توان h_0 و k_0 در آنها بیش از یک است، صرف نظر کرد و نوشت:

$$0 \simeq f(x_0, y_0) + h_0 \frac{\partial f}{\partial x} + k_0 \frac{\partial f}{\partial y}$$

و به همین ترتیب برای تابع g

$$0 \simeq g(x_0, y_0) + h_0 \frac{\partial g}{\partial x} + k_0 \frac{\partial g}{\partial y}$$

بنابراین برای پیدا کردن تقریبهایی از h_0 و k_0 دستگاه زیر را از دو رابطه بالا تشکیل می دهیم:

$$\begin{cases} h_0 \frac{\partial f}{\partial x} + k_0 \frac{\partial f}{\partial y} = -f(x_0, y_0) \\ h_0 \frac{\partial g}{\partial x} + k_0 \frac{\partial g}{\partial y} = -g(x_0, y_0) \end{cases}$$

توجه کنید که دستگاه بالا وقتی برای مجهولات h_0 و k_0 جواب دارد که

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial g}{\partial y} - \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial g}{\partial x} \right)_{(x_0, y_0)} \neq 0$$

چون جواب دستگاه تقریبی از h_0 و k_0 را بدست می دهد، $x_0 + h_0$ تقریبی بهتر از x_0 برای α و $y_0 + k_0$ تقریب بهتری برای β خواهد بود. در نتیجه قرار می دهیم:

$$\begin{cases} x_1 = x_0 + h_0 \\ y_1 = y_0 + k_0 \end{cases}$$

به همین ترتیب در حالت کلی اگر x_n و y_n حساب شده باشند با حل دستگاه

$$\begin{cases} h_n \frac{\partial f}{\partial x} + k_n \frac{\partial f}{\partial y} = -f(x_n, y_n) \\ h_n \frac{\partial g}{\partial x} + k_n \frac{\partial g}{\partial y} = -g(x_n, y_n) \end{cases}$$

و به دست آوردن h_n و k_n قرار می دهیم:

$$\begin{cases} x_{n+1} = x_n + h_n \\ y_{n+1} = y_n + k_n \end{cases}$$

شرط توقف در اینجا می تواند یکی از دو شرط زیر باشد:

$$|x_{n+1} - x_n| < \varepsilon_1, \quad |y_{n+1} - y_n| < \varepsilon_2$$

$$|f(x_n, y_n)| < \varepsilon_3, \quad |g(x_n, y_n)| < \varepsilon_4$$

مثال

تقریبی از جوابهای دستگاه زیر را چنان محاسبه کنید که

$$\begin{cases} x^2 - y^2 = 5 \\ x^2 + y^2 = 25 \end{cases}$$

$$|x_{n+1} - x_n| < 10^{-2}, \quad |y_{n+1} - y_n| < 10^{-3}$$

واضح است که می توان x^2 را از یک معادله به دست آورد و در دیگری گذاشت و y را به دست آورد، ولی هدف از این مسئله نشان دادن کارایی روش ارائه شده است. فرض کنید $x_0 = 4$, $y_0 = 3$ تقریبهای اولیه مناسبی از α و β باشند.

$$\begin{cases} f(x, y) = x^2 - y^2 - 5 \\ g(x, y) = x^2 + y^2 - 25 \end{cases}$$

برای محاسبه h_n و k_n ابتدا مشتقات جزئی f و g را نسبت به x و y حساب می کنیم:

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = \gamma_x & , & \frac{\partial f}{\partial y} = -\gamma_y \\ \frac{\partial g}{\partial x} = \gamma_x & , & \frac{\partial g}{\partial y} = \gamma_y \end{cases}$$

که از آنها نتیجه می‌شود:

$$\frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{\partial g}{\partial y} - \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{\partial g}{\partial x} = \lambda_{xy} > 0.$$

با توجه به اینکه $x_0 = 4$ و $y_0 = 3$ داریم،

$$\begin{cases} \gamma_{x_n} h_n - \gamma_{y_n} k_n = -(x_n^2 - y_n^2 - 5) \\ \gamma_{x_n} h_n + \gamma_{y_n} k_n = -(x_n^2 + y_n^2 - 25) \end{cases}$$

از حل این دستگاه به ازای مقادیر مختلف n ، مقدار h_n و k_n را محاسبه و نتیجه می‌گیریم:

$$\begin{cases} x_1 = 3,875 \\ y_1 = 3,1667 \end{cases} \quad \boxed{\begin{cases} x_2 = 3,873 \\ y_2 = 3,1623 \end{cases}}$$

و اگر x_3 و y_3 را حساب کنید تا ۵ رقم با معنا همان x_2 و y_2 به دست می‌آیند.