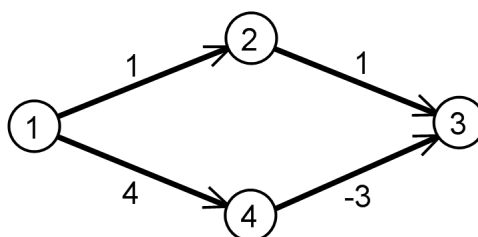


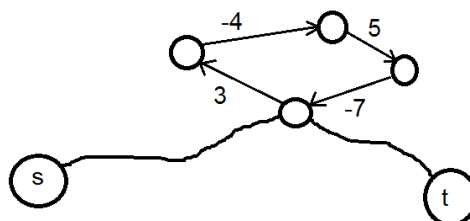
## ۱ الگوریتم بلمن-فورد برای کوتاهترین مسیر در گراف Bellman-Ford algorithm

به مسئله کوتاهترین مسیر در گراف برمیگردیم. اگر یادتان باشد، الگوریتم دایکسترا برای گرافهایی که یال با طول منفی داشتند قابل استفاده نبود. به شکل زیر توجه کنید.



در این درس می‌خواهیم الگوریتم بلمن-فورد را معرفی کنیم که با وجود یال با طول منفی در گراف کوتاهترین مسیر را پیدا میکند. البته این الگوریتم به شرطی درست کار میکند که دور با طول منفی در گراف وجود نداشته باشد. اینجا فرض بر این است که گراف جهت دار است. دور منفی، یعنی دوری که مجموع طول یالهای منفی باشد.

وقتی دور منفی در گراف  $G = (V, E)$  وجود داشته باشد، اگر مسیر بین  $s$  و  $t$  به این دور دسترسی داشته باشد، آنگاه مسیر میتواند بطور مکرر از این دور استفاده کند و طول مسیر از  $s$  تا  $t$  را به دفعات کاهش دهد. در واقع در این حالت هیچ کران پایینی برای طول مسیر وجود نخواهد داشت.



لذا فرض می‌گیریم که دور منفی در گراف ورودی وجود ندارد.

## ۲ برنامه نویسی پویا برای کوتاهترین مسیر در گراف

فرض کنید می‌خواهیم طول کوتاهترین مسیر از همه رئوس گراف به راس  $t$  را پیدا کنیم. برعکس الگوریتم دایکسترا که یک مبدا را مشخص میکرد، اینجا یک مقصد معین میشود.

ابتدا تعریف زیر را می‌آوریم.

**تعریف:** فرض کنید  $OPT(i, s)$  طول کوتاهترین مسیر از  $s$  به  $t$  باشد که از حداکثر  $i$  یال استفاده میکند.

**مشاهده:** اگر گراف ورودی، دور منفی نداشته باشد، آنگاه کوتاهترین مسیر از هر راس به راس دیگر حداکثر  $n - 1$  یال دارد.

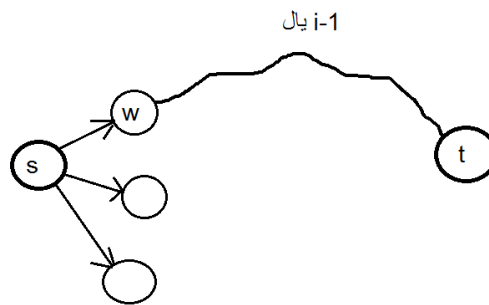
با توجه به مشاهده بالا، با فرض اینکه  $G$  دور منفی ندارد، جواب مسئله برای طول کوتاهترین مسیر از  $s$  به  $t$  برابر با  $OPT(n - 1, s)$  است.

حال همانند مسائل قبل که با تکنیک برنامه سازی پویا حل کردیم، از تفکر بازگشتی و استقرایی استفاده میکنیم.

برای  $OPT(i, s)$  دو حالت وجود دارد.

- کوتاهترین مسیر از  $s$  به  $t$  با حداکثر  $i$  یال، دقیقاً از  $i$  یال استفاده میکند. با فرض اینکه  $\ell(s, w)$  طول یال  $(s, w)$  است، در این حالت میتوانیم بنویسیم

$$OPT(i, s) = \min_{(s, w) \in E} \{ \ell(s, w) + OPT(i - 1, w) \}$$



- کوتاهترین مسیر از  $s$  به  $t$  با حداکثر  $i$  یال، از تعداد کمتر از  $i$  یال استفاده میکند. در این حالت میتوانیم بنویسیم

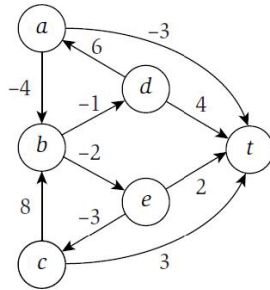
$$OPT(i, s) = OPT(i - 1, s)$$

پس در کل میتوانیم بنویسیم

$$OPT(i, s) = \min \{ OPT(i - 1, s), \min_{(s, w) \in E} \{ \ell(s, w) + OPT(i - 1, w) \} \}$$

میتوانیم نتیجه بگیریم که حل زیر مسئله  $OPT(i, s)$  با استفاده از حل زیرمسائل کوچکتر  $OPT(i - 1, s)$  و  $OPT(i - 1, w)$  برای همه  $w$  ها قابل انجام است.

طرز کار الگوریتم با مثال زیر روشن میشود. جدول OPT در قسمت سمت راست شکل است. هر سطر مربوط به یک راس گراف است. راس  $t$  راس مقصد است. ستونها از چپ به راست برای  $i = 0$  تا  $i = n - 1$  است. دقت کنید ستون آخر جواب الگوریتم است با فرض اینکه گراف دور منفی ندارد.



	i=0	i=1	i=2	i=3	i=4	i=5
t	0	0	0	0	0	0
a	$\infty$	$t-3$	$t-3$	$b-4$	$b-6$	$b-6$
b	$\infty$	$\infty$	$e-0$	$e-2$	$e-2$	$e-2$
c	$\infty$	$t-3$	$t-3$	$t-3$	$t-3$	$t-3$
d	$\infty$	$t-4$	$a-3$	$a-3$	$a-2$	$a-0$
e	$\infty$	$t-2$	$c-0$	$c-0$	$c-0$	$c-0$

عددی که در هر خانه جدول نوشته شده، طول کوتاهترین مسیر از راس مربوطه به  $t$  است که حداکثر از  $i$  یال استفاده میکند.

علاوه بر این، در گوشه سمت چپ بالای هر خانه، اولین راس بعدی در کوتاهترین مسیر نوشته شده است (به رنگ قرمز). با استفاده از این اطلاعات میتوان کوتاهترین مسیر از هر راس به  $t$  را پیدا کرد.

### ۳ زمان اجرا و فضای مصرفی الگوریتم

زمان اجرا. برای محاسبه هر خانه از جدول OPT حداکثر  $n$  خانه دیگر مورد دسترسی قرار میگیرد. جدول به تعداد  $n \times (n - 1)$  خانه دارد. پس یک کران بالای بدیهی برای زمان اجرا  $O(n^3)$  است.

میتوانیم یک کران بالای بهتر برای زمان اجرا بدست بیاوریم. دقت کنید در واقع برای محاسبه خانه  $OPT(i, s)$  به تعداد درجه خروجی راس  $s$  عمل مقایسه انجام میدهیم. درجه خروجی یعنی تعداد یالهایی که از راس خارج میشود. محض یادآوری

$$OPT(i, s) = \min\{OPT(i - 1, s), \min_{(s,w) \in E} \{\ell(s, w) + OPT(i - 1, w)\}\}$$

فرض کنید  $d_o(s)$  درجه خروجی راس  $s$  باشد. لذا برای محاسبه یک ستون جدول، زمان مورد نیاز حداکثر

$$\sum_{s \in V} d_o(s) = m$$

خواهد بود. دقت کنید  $m$  تعداد یالهای گراف است. لذا برای هر ستون به اندازه  $O(m)$  زمان صرف میکنیم و چون  $n$  ستون داریم پس  $O(nm)$  یک کران بالا برای زمان اجراست.

**فضای مصرفی الگوریتم.** فضای مصرفی الگوریتم برابر با فضای مورد نیاز برای نگهداری جدول  $OPT$  و خود گراف است. جدول  $OPT$  اندازه  $O(n^2)$  است. خود گراف را هم میتوان در فضای  $O(n + m)$  نگهداری کنیم. لذا فضای مورد نیاز الگوریتم  $O(n^2 + m)$  است که همان  $O(n^2)$  است چون  $m \leq n^2$ .

همانطور که از طرز کار الگوریتم بر می آید، جدول  $OPT$  بصورت ستون به ستون از چپ به راست پر میشود. علاوه بر این مقدار هر ستون تنها وابسته به ستون قبلی است. لذا اگر هدف تنها محاسبه طول کوتاهترین مسیر است، نیازی نیست که ستونهای قدیمی را نگه داریم و تنها کافی است که دو ستون آخر نگه داریم. در این حالت فضای مصرفی برابر با  $O(n + m)$  خواهد بود.

## ۴ چند نکته در مورد الگوریتم بلمن فورد

- با توجه به طرز کار الگوریتم، اگر مقادیر دو ستون آخر برابر باشند، نیازی به پیشروی بیشتر نیست و میتوانیم الگوریتم را همانجا خاتمه دهیم. چون مقادیر ستونهای بعدی نیز تغییری نخواهند کرد.
- اگر در گراف دور منفی وجود نداشته باشد، ستون  $i = n$  حتما برابر با ستون  $i = n - 1$  خواهد بود.
- اگر در گراف دور منفی وجود داشته باشد (به شرطی که این دور به  $t$  راه داشته باشد) آنگاه در ستون  $i = n$  خانه ای وجود خواهد داشت که مقدارش کمتر از مقدار خانه متناظر در ستون قبلی است. چرا؟