



#### SISTEMAS DIGITALES III

# SINCRONIZACIÓN DE PROCESOS 2018-I

Carolina Higuera Arias



### Hasta el momento ...

Acceso concurrente a datos por procesos o hilos paralelos puede resultar en condiciones de carrera







#### Proceso productor – (proceso padre)

```
while (true) {
    /*produce an item and put in nextProduced */
    while (counter == BUFFER_SIZE); // do nothing
    buffer [in] = nextProduced;
    in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;
    counter++;
}
```

#### Proceso consumidor – (proceso hijo)

```
while (true) {
    while (counter == 0); // do nothing
    nextConsumed = buffer[out];
    out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;
    counter--;
    /*consume the item in nextConsumed*/
}
```







# ¿Cuál es la condición de carrera?

Ambos procesos comparten la variable counter

```
register1 = counter
register1 = register1 +/- 1
counter = register1
```





# ¿Cuál es la condición de carrera?

Considere la siguiente ejecución alternada si counter=5

```
S0: producer: register1 = counter {register1 = 5}
```

```
S1: producer: register1 = register1+1 {register1 = 6}
```

```
S2: consumer: register2 = counter {register2 = 5}
```

- S3: consumer: register2 = register2-1 {register2 = 4}
- S4: producer: counter = register1 {count = 6}
- S5: consumer: counter = register2 {count = 4}







#### Critical Section Problem

Considere n procesos  $\{p_0, p_1, ..., p_{n-1}\}$ 

Donde cada proceso tiene una sección de código bajo la figura de *critical section* 

Solo **un proceso a la vez** puede estar en su critical section:

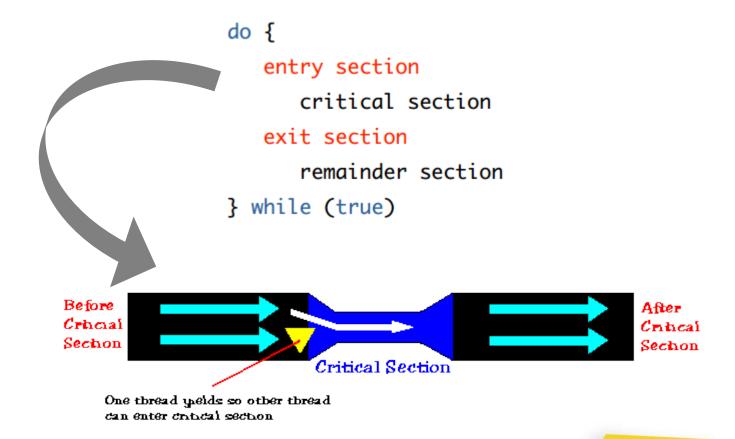
- Cuando un proceso ejecuta su critical section, ningún otro tiene acceso
- Todo proceso debe pedir aval para acceder a su critical section
- El aval debe ser relevado una vez se termina la sección







### Critical Section Problem











# Solución al problema de la sección crítica

Toda solución debe satisfacer 3 requerimientos:

Exclusión mutua: solo un proceso a la vez puede ejecutar su sección crítica

Progreso: todo proceso debe pasar por su CS. Solo los proceso en espera deciden quién entra a su CS.

Espera acotada: un proceso no puede permanecer accediendo a su CS si hay otros procesos esperando.







# Solución por software: Algoritmo de Peterson

```
· Po:
                                                      P<sub>1</sub>:
do {
                                                  do {
       flag[0] = TRUE;
                                                          flag[1] = TRUE;
       turn = 1;
                                                          turn = 0;
       while (flag[1] \&\& turn == 1);
                                                          while (flag[0] && (turn == 0));
       critical section
                                                          critical section
       flag[0] = FALSE;
                                                          flag[1] = FALSE;
       remainder section
                                                          remainder section
} while (TRUE);
                                                  } while (TRUE);
  Exclusión mutua?
  Progreso?
```



Espera acotada?





# Solución por software: Algoritmo de Peterson

```
do {
    flag[0] = TRUE;
    turn = 1;
    while (flag[1] && turn == 1);
    critical section
    flag[0] = FALSE;
    remainder section
} while (TRUE);
```

Exclusión mutua?

Progreso?

Espera acotada?



```
P1:

do {
    flag[1] = TRUE;
    turn = 0;
    while (flag[0] && (turn == 0));
    critical section
    flag[1] = FALSE;
    remainder section
} while (TRUE);
```







# Solución por software: Algoritmo de Peterson

Soluciona el problema de sincronización únicamente para 2 procesos

Asume operaciones **atómicas** (cuya ejecución no puede ser interrumpida)

#### Variables compartidas:

- >Turn: indica el turno al proceso que debe entrar a la CS
- ➤flag[2]: si el proceso 0 o 1 está listo para entrar a CS







# Solución por OS: Mutex Locks

El proceso debe acquiere () el lock antes de entrar a su CS

Una vez finalizado, el proceso debe release() el lock para que otros procesos puedan entrar a su CS

```
do {
    acquire lock
        critical section
    release lock
    remainder section
} while (TRUE);
```







# Solución por OS: Mutex Locks

Operaciones de acquire() y release() deben ser ejecutadas de forma atómica

Mutex lock requiere busy waiting

Tambien llamado spinlock







# Solución por OS: Mutex Locks

#### Ejemplo:

Cree un programa con 4 hilos, en el cual cada hilo que muestre por consola su identificador y la modificación de la variable global id

Thread 19843 1
Thread 19844 2
Thread 19845 3

Thread 19846







Semáforo: entero S que representa cuántas unidades disponibles hay de un recurso en particular

 Solo puede ser actualizado a través de las operaciones atómicas wait() y signal()







Semáforo conteo: dominio no restringido ( $s \in \mathbb{Z}$ )

Semáforo binario: 
$$s = \begin{cases} 0 \\ 1 \end{cases}$$
 Similar a Mutex Locks







#### Ejemplo:

Cree un programa en el cual:

- Proceso padre cree proceso hijo y memoria compartida
- Proceso hijo escriba en memoria compartida los números pares de 0 a 20
- Proceso padre lea y muestre en consola el contenido de la memoria compartida
- Proceso padre no haga operación wait()







#### Ejemplo

Programa multihilo (2) que realice el conteo hasta 2000000

- Los hilos solo pueden afectar una variable global
- Mostrar resultado en consola







# Deadlock

Dos semáforos S y Q

• P<sub>0</sub> bloqueado en espera de Q

• Única forma de desbloquear  $P_0$ : signal (Q) generado por  $P_1$ 

 Pero ... P<sub>1</sub> bloqueado en espera de S





