

Твърдение. Операциите суперпозиция и запазва изчислителността с помощта на машина на Тюринг.

Д-бо. За простота ще разгледаме случаи $n=2$ и $k=1$, т.е. иначе функции $f: N^2 \rightarrow N$, f - изчислима с помощта на машина на Тюринг F , $g_i: N \rightarrow N$, $i=1, 2$, са изчислими с помощта на машина на Тюринг G_i , $i=1, 2$. Нека $h: N \rightarrow N$, $h(x) = f(g_1(x), g_2(x))$. Ще построим машина на Тюринг H , която изчислява функцията h . Ще видим как да получим H на стъпки, знаяйки как се преслага h и използувайки съдържатните машини на Тюринг.

$$D \sqcup 1^x \xrightarrow{C} D \sqcup 1^x \sqcup 1^x \xrightarrow{R_L} D \sqcup 1^x \sqcup 1^x \xrightarrow{G_1} D \sqcup 1^x \sqcup 1^{g_1(x)}$$

(това е възможно само ако $g_1(x)$ е дефинирана, иначе G_1 няма да съгнне до стоп-сектор и ще резултат)
 $\xrightarrow{L_R} D \sqcup 1^x \sqcup 1^{g_1(x)} \xrightarrow{C_2} D \sqcup 1^x \sqcup 1^{g_1(x)} \sqcup 1^x \xrightarrow{R_L^2} D \sqcup 1^x \sqcup 1^{g_1(x)} \sqcup 1^x$
 $\xrightarrow{G_2} D \sqcup 1^x \sqcup 1^{g_1(x)} \sqcup 1^{g_2(x)} \quad (\text{отново е възможно само ако } g_2(x) \text{ е дефинирано}) \xrightarrow{L_R} D \sqcup 1^x \sqcup 1^{g_1(x)} \sqcup 1^{g_2(x)} \xrightarrow{F}$
 $D \sqcup 1^x \sqcup 1^{f(g_1(x), g_2(x))} \equiv D \sqcup 1^x \sqcup 1^{h(x)}$

Тук също машината дава този резултат, също ако $h(x)$ е определена. Както и ринчали няма използуване тук на тата и като буфер за запазване на входните данни. Окончателно,
 $H = C R_L G_1 L_R G_2 R_L^2 G_2 L_R F$, с което твърдението е доказано.

Твърдение. Операциите приемственна рекурсия запазва изчислителността с помощта на машина на Тюринг.

Д-бо. Нека $f: N \rightarrow N$ и $g: N^3 \rightarrow N$ и $f \circ g$ са изчислими с помощта на машина на Тюринг, F изчислява функцията f и G изчислява g , $F \circ G$ машина на Тюринг. Нека освен това $h: N^2 \rightarrow N$, h се получава от $f \circ g$ с помощта на операциите ПР, т.е.

$$h(x, 0) \triangleq f(x)$$

$$h(x, y+1) = g(h(x, y), x, y), \quad x, y \in N.$$

Тук мащо и ринчали не (несъществено) дефини-

честа, като вместо $g(x, y, h(x, y))$ записаха горното

Всичко е за сметка на лежа на променливите.

$$\Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \xrightarrow{C_2} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{N} \underline{Y} \underline{U} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{X} \xrightarrow{R_L^3} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{N} \underline{Y} \underline{U} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{X} \xrightarrow{F} \\ \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{f}(x) \xrightarrow{L_U} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 0)} \xrightarrow{L_U}$$

Сега тръбваше да им гравата зета L и да 1 .

Ако гравата зета L , то програмтиране с $R R_L$ и може да бъде

$$\Delta \underline{L} \underline{R} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 0)} \xrightarrow{R} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 0)} \xrightarrow{R_U}$$

$\Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 0)}$ — Това е окончателният изглед

$$\text{Да означим с } M_1 = C_2 R_L^3 F L \underline{U} \underline{L}$$

Ако гравата зета 1 , то програмтиране с

$$\Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^{-1} \underline{L} \underline{1} \underline{0} \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 0)} \xrightarrow{L_U^2} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 0)} \xrightarrow{G_3}$$

$$\Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 0)} \underline{L} \underline{1} \underline{X} \xrightarrow{R_U^2} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{X} \underline{N} \underline{1} \underline{h(x, 0)} \underline{L} \underline{1} \underline{X} \xrightarrow{G_2}$$

$$\Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 0)} \underline{L} \underline{1} \underline{X} \underline{L} \underline{1}^0 \xrightarrow{R_U} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 0)} \underline{L} \underline{1} \underline{X} \underline{L} \underline{1}^0 \xrightarrow{G}$$

$$\Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{g(h(x, 0), x, 0)} \xrightarrow{L_U} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 1)} \xrightarrow{L_U}$$

$$\Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^{-1} \underline{L} \underline{1} \underline{0} \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 1)} \xrightarrow{L_U} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^0 \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 1)} \xrightarrow{R}$$

$$\Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^{-1} \underline{L} \underline{1} \underline{0} \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 1)} \xrightarrow{1} \Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^{-1} \underline{L} \underline{1} \underline{1} \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 1)} \xrightarrow{L_U^2}$$

$$\Delta \underline{L} \underline{X} \underline{U} \underline{Y} \underline{L} \underline{I}^{-1} \underline{L} \underline{1} \underline{1} \underline{L} \underline{1} \underline{h(x, 1)}$$

И отново тръбва да им гравата зета L и да 1

$$\text{Да означим с } M_2 = L_U^2 C_3 R_U^2 C_2 R_L G L U L U R + L$$

Това мащабира L и не е съществено

$$\Rightarrow M_1 \xrightarrow{L} M_2$$

$$\downarrow \\ R R_L$$

С това твърдението е доказано.

Теорема. Всички прости търбото би уреди със същите

съществени с помощта на мащаби на търбото.

8-60. Съдъба на горните 3 твърдения.

Частично рекурсивни функции

D. Нека $f: N^{n+1} \rightarrow N$ (частично определена). Казваме, че функцията $g: N^n \rightarrow N$ се използва ос f с помощта на операциите минимизација (или още μ -минимизација) ако за произволни $x_1, \dots, x_n, y \in \text{съмн. н. на лкви балентни СИА}$:

$g(x_1, \dots, x_n) = y \Leftrightarrow$ са изпълнени следните две условия:

a) $f(x_1, \dots, x_n, y) = 0$ и
b) $\forall z \in y (f(x_1, \dots, x_n, z) > 0)$

Когато g се използва ос f с помощта на μ -минимизација (минимизација), тога се замисля така

$$g(x_1, \dots, x_n) = \mu y [f(x_1, \dots, x_n, y) = 0].$$

Вт горната дефиниција се вижда, че всичкото
тази опе разум дава бас-максимален отговор
у на уравнението $f(x_1, \dots, x_n, y) = 0$ при фиксирана
 x_1, \dots, x_n .

Алгоритъмът за пресмятане на функцията g при
фиксираните x_1, \dots, x_n е следни:

Започваме да прес-
мятаме $f(x_1, \dots, x_n, 0), f(x_1, \dots, x_n, 1), \dots$

Докато някой звено на редицата не е дефинирано и не
е 0. Ако $f(x_1, \dots, x_n, 0)$ не е дефинирана, то $g(x_1, \dots, x_n)$ не
е е дефинирана; ако $f(x_1, \dots, x_n, 0) = 0$, то $g(x_1, \dots, x_n) = 0$.
Ако $f(x_1, \dots, x_n, 0) > 0$, т проверяваме $f(x_1, \dots, x_n, 1)$.
Ако $f(x_1, \dots, x_n, 1)$ не е деф., т $g(x_1, \dots, x_n)$ не е дефинирана.

Ако $f(x_1, \dots, x_n, 1) = 0$, то $g(x_1, \dots, x_n) = 1$; ако $f(x_1, \dots, x_n, 1) > 0$
то продължаваме напредък.

D. (Индуктивна деф. на частично рекурсивните функции
(ЧРФ)).

a) Всички основни ПРФ - 0, S, T_i^u са ЧРФ;

b) Ако f, g_1, \dots, g_n са ЧРФ, то и техната суперпози-
ция също е ЧРФ;

b) Ако f и g са ЧРФ, то и функцията g , която се използва
ос Т8Х с помощта на ПР, също е ЧРФ;

z) Ако f е ЧРФ, то и функцията g , която се използва

от него с помощта на μ -операциите, също е ЧРФ.
 Тук искам да обясня, че всички ПРФ са навсякъде
 дефинирани, защото основните ПРФ са навсякъде
 дефинирани и операциите суперпозиция и
 промишлената рекурсия запазват навсякъде дефинирана
 честота. Това обаче не е върно за ЧРФ. Тук иначе
 възможност да получим навсякъде недефинирани
 функции с помощта на μ -операциите от навсякъде деф.
 ф-ции. Например, ако разгледаме константата 1_{Ha} ,
 2 променливи $f(x,y)=1$, то $g(x)=\mu y [f(x,y)=0]$ ще
 бъде никъде дефинирана ф-ция.

Търсение. Операциите минимизация запазва често-
 мостта с помощта на машината на Тюринг.

\mathcal{L} -бо. Нека за простота да приемем, че $n=1$, т.е.

$$f: N^2 \rightarrow N \text{ и } f \text{ е изчислим посредством машината на Т.} \\ F, \text{ а } g: N \rightarrow N, g(x) = \mu y [f(x,y)=0]. \\ \Delta \sqcup 1^x \xrightarrow{G} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^x \xrightarrow{R} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^x \xrightarrow{G} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \\ \xrightarrow{R} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \xrightarrow{E} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^f(x,0) \xrightarrow{B}$$

Тук проверяване дава главата зете L или 1.

Ако главата зете L , то продължаваме с LL_L и
 можаване

$$\Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^f(x,0)=0 \xrightarrow{L} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^0 \xrightarrow{L} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^0 \xrightarrow{L} \\ \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0$$

Ако главата зете 1, то продължаваме

$$\Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^f(x,0)>0 \xrightarrow{R} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup 1^f(x,0) \sqcup \xrightarrow{D} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1^0 \sqcup \xrightarrow{L} \\ \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1 \xrightarrow{L} \Delta \sqcup 1^x \sqcup 1$$

За помощни $M_1 = C_1 R_U C_1 R_N F$ и $M_2 = R_U D \leftarrow 1 L^2$

Тогава га поможем с G машината на Тюринг

$$\xrightarrow[M_1]{} R \xrightarrow[1]{} M_2$$

$$\downarrow \\ L L_D$$

Машината на Тюринг G изчислява
 функцията g .

С това търсениято е доказано.

Как следствие можаване следват

Теорема. Всички застъпни бимарси са футични
са изглеждали с помощта на машина на Торин

Различни разширения на масата на на Торнит

Досега ние се занимавахме със едностранична маса на Торнит, организирана само от 160. Могат да се разширият и масата на Торнит, която идва към Двой бедреница ленти, организирани от 1860. Те се разширяват от масата с една лента само, за да улеснят гъвкавия прехвърлящ съдържанието от това, когто една лента към глава със собствената лента. Те са удобни, когато искаме да изискаваме например супериздигане на много фуксии. Тогава на всяка лента можем да изискаваме носене съответните фуксици в един и същи преврат супериздигане на масата на ленти.

Могат да се разширият и една лента с много зашивани зетлици глава. Така могат да се изместват пакети с къмба и обратно.

Могат да се разширият и масата с бедреници ленти неотпакувани от 160 и от 360.

Ние искаме да се занимаваме с всяки разновидности и модели фиксации на масата на Торнит.

Иде от бедреници само една Торнит.

Торнит. Всички едни, които е рекурсибел, може да се разширят и всички фуксици, които ѝ изискават с разширение високо спомнати маси на Торнит не-търсят рекурсибъл, но съразмерими и съответно изискащи фуксици с поиздигане на свастигата масата на Торнит.

Само за изформицай със Каша Оуе, че се разширият масата на Торнит със случайност (random access) и тук одрази със сърди на масата на Торнит, които са наредени нееднаквите маси на Торнит. Тези изпълнителни работи за определящите на касовете РИМП, които са обезпечени с много изискавана хипотеза

$P = NP$.

Формално, недетерминистичната машината на Тюринг се определя като следва:

2. Недетерминистичната машината на Тюринг е четирица $M = (K, \Sigma, \Delta, S, H)$, където всичко останало без Δ е както при стандартната машината на Тюринг, а S не е финална конфигурация при някои от переходите при стандартната машина на Тюринг, иначе Δ , която е резултат на преходите $\Delta \subseteq ((K \setminus H) \times \Sigma) \times (K \times (\Sigma \cup \{ \rightarrow, \leftarrow \}))$.

Всички дефиниции за конфигурации, получават същи и T_M^* се определят аналогично, но естествено наричани. Една съществената разлика е тази об стандартните машини, че иначе не само една възможност за изваждане (тук иначе недетерминиран бариянт, докато при стандартната машина всичко е детерминирано). При недетерминираните машини на Тюринг об една конфигурация може да има несъществен разлика изважди (различни изваждания да се разделят).

3. Нека $M = (K, \Sigma, \Delta, S, H)$ е недетерминистична машина на $T(HMT)$. Казваме M приема $w \in (\Sigma \setminus \{D, L\})^*$

т.т.к. $(S, D \sqcup w) T_M^*(h, u \underline{a} v)$ за някои $h \in H$ и $u, v \in \Sigma^*$.

Казваме, че M полуподделя езика $L \subseteq (\Sigma \setminus \{D, L\})^*$

т.т.к. за всички $w \in (\Sigma \setminus \{D, L\})^*$ е изпълнена едн.

$w \in L \Leftrightarrow M$ приема w .

4. Една език L се нарича полуподделян от т.т.к. съществува HMT M такова, че M полуподделя езика L .

5. Нека $M = (K, \Sigma, \Delta, S, H)$ е HMT . Казваме, че M разрешава езика $L \subseteq (\Sigma \setminus \{D, L\})^*$ т.т.к. $H = \{y, u\}$ и за всичко $w \in (\Sigma \setminus \{D, L\})^*$ са изпълнени следните две условия:

a) Съществува естествено число n , зависещо от M и w такова, че не съществува конфигурация с удовлетворяване $(S, D \sqcup w) T_M^n C$;

b) $w \in L \Leftrightarrow (S, D \sqcup w) T_M^*(y, u \underline{a} v)$ за някои $u, v \in \Sigma^*$, $a \in \Sigma$.

8. Нека $M = (\Sigma, \Delta, S, H)$ е НМТ. Казваме, че функцията $f: (\Sigma \setminus \Delta, \mathcal{W})^* \rightarrow (\Sigma \setminus \Delta, \mathcal{W})^*$ е изпълнена с номината на M . Т.т. к. следните две условия са изпълнени за произволно $w \in (\Sigma \setminus \Delta, \mathcal{W})^*:$

a) Съществува естествено число n , зависещо от M и w , такова че има конфигурация C , такава, че:

$$(S, D \sqcup w) \vdash_M^n C;$$

$$\delta) (S, D \sqcup w) \vdash_M^* (h, u \sqcup v) \text{ т.т.к. } u \sqcup v = D \sqcup \text{ и } v = f(w).$$

Оказва се отново, че изпълнеността, приемането, ползва го знаяната, рекурсивността (разрешимостта) при НМТ съвпада със собствените понятия при одигайщите машини на Т.

Наш-наш разглеждаме обделните, че във връзка с машините на Тюринга можем, аналогично като при стековите обектите, да разглеждаме и граматики като генератори. Тук собственото генератор е граматика, но не КСГ. Тук правилните са дадени так $G = (V, \Sigma, R, S)$ и тук един собственото е то R всичко га даде $R \subseteq V(R) \times V^*$ е изпълнено

$$R \subseteq (V^*(V \setminus \Sigma) V^*) \times V^*, \text{ т.е. правилните са дадени}$$

кохективно зависимости.

Това означава че ползваме тук, при адекватното аналогично дефиниции на \Rightarrow_R и \Rightarrow_R^* за един единствен начин да се граматиката G (

$$L(G) = \{w \mid S \Rightarrow^* w \text{ и } w \in \Sigma^*\})$$
 т.т.к. L е рекурсивно определен (ползвайки съществените на машините на Тюринга).