

SÍLABO Sistemas Integrados de Producción

| Código | ASUC01014 | 4 | Carácter | Obligatorio | |
|---------------|--------------|--|-----------|-------------|--|
| Prerrequisito | Planificacio | Planificación y Control de la Producción | | | |
| Créditos | 4 | 4 | | | |
| Horas | Teóricas | 2 | Prácticas | 4 | |
| Año académico | 2025-00 | | | | |

I. Introducción

Sistemas Integrados de Producción es una asignatura obligatoria de especialidad que se ubica en el décimo periodo académico de la Escuela Profesional de Ingeniería Industrial. Tiene como prerrequisito la asignatura Planificación y Control de la Producción. Se medirán la mayoría de las competencias a nivel avanzado por ser una asignatura capstone. Desarrolla las competencias generales de Aprendizaje autónomo y Comunicación efectiva, las transversales de Conocimientos de ingeniería y Experimentación y las específicas de Diseño y desarrollo de soluciones y Uso de herramientas modernas, todas ellas en un nivel logrado. En virtud de lo anterior, su relevancia reside en desarrollar en el estudiante la capacidad de comprender y analizar la incorporación de tecnologías de automatización

Los contenidos generales que la asignatura desarrolla son los siguientes: Neumática Industrial, Electroneumática Industrial, Controladores lógicos programables (PLC) y Robótica industrial.

II. Resultado de aprendizaje de la asignatura

Al finalizar la asignatura, el estudiante será capaz de analizar y aplicar las distintas tecnologías para el diseño, programación e implementación de un proceso automatizado contribuyendo al incremento de la productividad, mejora de la calidad de los productos y competitividad de las empresas manufactureras.



III. Organización de los aprendizajes

| | Unidad 1 Automatización con Neumática industrial | Duración en horas | 24 |
|--|--|--------------------------------|----------|
| Resultado de aprendizaje de la unidad: | Al finalizar la unidad, el estudiante será capaz de aplic diseño de circuitos neumáticos, utilizando para ello sof industrial, lo que permitirá proponer soluciones factible el área de producción que tienen las empresas manufo | ftware de sir s a los probl | mulación |
| Ejes temáticos: | Compresores Producción de aire comprimido Cilindros neumáticos Válvulas distribuidoras de aire comprimido Válvulas lógicas Válvulas reguladoras de caudal Temporizadores neumáticos Contadores neumáticos Pulsadores e interruptores neumáticos Manómetros Unidad de mantenimiento | | |

| Unidad 2 Automatización con Electroneumática industrial | | | 24 |
|---|--|-----------------------------|-----------------------|
| Resultado de aprendizaje de la unidad: | Al finalizar la unidad, el estudiante será capaz de aplicadiseño de circuitos electroneumáticos, utilizando pa simulación industrial, lo que permitirá proponer solucion problemas en el área de producción que tiemanufactureras. | ra ello soft ones factib | ware de oles a los |
| Ejes temáticos: | Electroválvulas Bobinas eléctricas Relés Sensores inductivos Sensores fotoeléctricos Sensores capacitivos Sensores magnéticos Temporizadores eléctricos Contadores eléctricos Pulsadores e interruptores eléctricos | | |

| | Duración en horas | 24 | |
|--|--|------------------------------|------------------------|
| Resultado de aprendizaje de la unidad: | Al finalizar la unidad, el estudiante será capaz de aplic programación de procesos manufactureros e industriale software de simulación industrial, lo que permitirá factibles a los problemas en el área de producción que manufactureras. | s, utilizando proponer so | para ello oluciones |
| Ejes temáticos: | Contactos abiertos Contactos cerrados Bobinas eléctricas | | |



- 4. Enclavamientos
- 5. Funciones Set y Reset
- 6. Memorias
- 7. Temporizadores con retardo a la conexión
- 8. Temporizadores con flancos
- 9. Contadores incrementales
- 10. Contadores decrementales

| | Unidad 4 Robótica Industrial | Duración en horas | 24 | |
|--|--|----------------------|----|--|
| Resultado de aprendizaje de la unidad: | Al finalizar la unidad, el estudiante será capaz de aplicar la ruta óptima para programar una secuencia de procesos robotizados de modo que se emplee los menores recursos y mejorando los procesos manufactureros. | | | |
| Ejes temáticos: | Diseño y modelado de un robot industrial Teach pendant Creación de posiciones Creación de programas Instrucciones de movimiento lineal Instrucciones de movimiento circular Instrucciones de temporización Instrucciones de conteo Instrucciones de cierre y apertura de pinzas Instrucciones de bucles Instrucciones de aceleración Instrucciones de fin de programa | | | |

IV. Metodología

Modalidad Presencial

Los contenidos y actividades propuestas se desarrollarán siguiendo la secuencia teóricopráctica, basados en el aprendizaje experiencial, efectuando la recuperación de
saberes previos, el análisis, la reconstrucción y la evaluación de los contenidos
propuestos. El docente utilizará como metodología didáctica la clase magistral, la
exposición dialogada, resolución de problemas. Se enriquecerán y reforzarán los
contenidos mediante la asignación de tareas y cuestionarios a través del aula virtual de
la universidad. Además, los estudiantes realizarán trabajos usando la computadora para
plasmar en productos informáticos los diseños que ha logrado conceptualizar usando
los conocimientos adquiridos.



Modalidad Semipresencial - Blended

Los contenidos y actividades propuestas se desarrollarán siguiendo la secuencia teórico-práctica, basados en el aprendizaje experiencial, efectuando la recuperación de saberes previos, el análisis, la reconstrucción y la evaluación de los contenidos propuestos. El docente utilizará como metodología didáctica la clase magistral, resolución de problemas. Se enriquecerán y reforzarán los contenidos mediante la asignación de tareas y cuestionarios a través del aula virtual de la universidad. Además, los estudiantes realizarán trabajos usando la computadora para plasmar en productos informáticos los diseños que ha logrado conceptualizar usando los conocimientos adquiridos.

Modalidad A Distancia

Los contenidos y actividades propuestas se desarrollarán siguiendo la secuencia teórico-práctica, basados en el aprendizaje experiencial, efectuando la recuperación de saberes previos, el análisis, la reconstrucción y la evaluación de los contenidos propuestos. El docente utilizará como metodología didáctica la clase magistral, la exposición dialogada, resolución de problemas. Se enriquecerán y reforzarán los contenidos mediante la asignación de tareas y cuestionarios a través del aula virtual de la universidad. Además, los estudiantes realizarán trabajos usando la computadora para plasmar en productos informáticos los diseños que ha logrado conceptualizar usando los conocimientos adquiridos.

V. Evaluación Modalidad Presencial

| Rubros | Unidad por evaluar | Fecha | Entregable/Instrumento | Peso parcial | Peso Total | |
|------------------------------------|-----------------------|--|--|-----------------|---------------|--|
| Evaluación de entrada | Prerrequisito | Primera sesión | Evaluación individual teórica / Prueba objetiva | 0 % | | |
| Consolidado 1 C1 | 1 | Semana 1-4 | Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 50 % | 15 % | |
| | 2 | Semana 5-7 | Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 50 % | 15 % | |
| Evaluación parcial EP | 1 y 2 | Semana 8 | Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 25 % | | |
| Consolidado 2 C2 | 3 | Semana 9-12 | Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 50 % | 15 % | |
| | 4 | Semana 13-15 | Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 50 % | 15 /6 | |
| Evaluación final EF | Todas las unidades | Semana 16 | Evaluación individual, presentación y exposición de proyecto final de asignatura / Rúbrica de evaluación | 45 % | | |
| Evaluación sustitutoria * | Todas las unidades | Fecha posterior a la evaluación final | Aplica | | | |

^{*} Reemplaza la nota más baja obtenida en los rubros anteriores.



Modalidad Semipresencial - Blended

| Rubros | Unidad por evaluar | Fecha | Entregable/Instrumento | Peso parcial | Peso Total |
|------------------------------------|-----------------------|--|--|-----------------|---------------|
| Evaluación de entrada | Prerrequisit o | Primera sesión | - Evaluación individual teórica / Prueba objetiva | 0 % | • |
| Consolidad | | Semana | - Actividades virtuales | 15 % | |
| 0 1 C1 | 1 | 1 - 3 | - Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 85 % | 15 % |
| Evaluación parcial EP | 1 y 2 | Semana 4 | - Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 25 % | 6 |
| Consolidad | _ | Semana | - Actividades virtuales | 15 % | |
| 0 2 C2 | 3 | 5 - 7 | - Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 85 % | 15 % |
| Evaluación final EF | Todas las unidades | Semana 8 | Evaluación individual, presentación y exposición de proyecto final de asignatura / Rúbrica de evaluación | 45 % | 70 |
| Evaluación sustitutoria * | Todas las unidades | Fecha posterior a la evaluació n final | - Aplica | | |

^{*} Reemplaza la nota más baja obtenida en los rubros anteriores

Modalidad A Distancia

| Rubros | Unidad por evaluar | Fecha | Entregable/Instrumento | Peso Total |
|------------------------------------|-----------------------|--|--|---------------|
| Evaluación de entrada | Prerrequisito | Primera sesión | - Evaluación individual teórica / Prueba objetiva | 0 % |
| Consolidado 1 | 1 | Semana 2 | - Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 15 % |
| Evaluación parcial EP | 1 y 2 | Semana 4 | - Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 25 % |
| Consolidado 2 C2 | 3 | Semana 6 | - Evaluación individual, resolución de ejercicios / Rúbrica de evaluación | 15 % |
| Evaluación final EF | Todas las unidades | Semana 8 | Evaluación individual, presentación y exposición de proyecto final de asignatura / Rúbrica de evaluación | 45 % |
| Evaluación sustitutoria * | Todas las unidades | Fecha posterior a la evaluació n final | - Aplica | |

^{*} Reemplaza la nota más baja obtenida en los rubros anteriores.

Fórmula para obtener el promedio:

VI. Bibliografía

Básica:

Amor Bravo, E. (2019). El marketing y la cuarta revolución industrial. ESIC Editorial. https://at2c.short.gy/8YByGo



Groover, M. (2007). Fundamentos de Manufactura Moderna. México D. F. https://at2c.short.gy/liFTCy

Kalpakjian, S. y Schmid, S. (2014). *Manufactura: Ingeniería y Tecnología* (7° ed.). Pearson Educación. https://at2c.short.gy/LIEh0V

Complementaria:

Garzón, C. (2007). Sistemas integrados de in-formación para producción. (2.ª ed.). Universidad Nacional de Colombia.

Groover, Mikell P. (2019). Automation, production systems, and computer-integrated manufacturing. Pearson Education.

Hanson, Kip. (2018). Machining. John Wiley & Sons.

Harik, Rami. Wuest, Thorsten. SAE International (Society). (2020). Introduction to advanced manufacturing. Warrendale, Pennsylvania: SAE International.

VII. Recursos digitales:

Normalización e industria 40

https://youtu.be/ DPYIUCBauc

Pasteur, únicos con sistema robótico de Automatización Total de Laboratorio

https://youtu.be/zIXIYWpV1Fw

El aire comprimido y la cerveza artesanal

https://youtu.be/iiCupAzjpHk

Vídeo FMS 200 Configuración lineal 8 estaciones

https://youtu.be/ie5kkN3xA-A

Automatización industrial con tecnología neumática y robótica:

https://youtu.be/oBYVKgIDtyQ

Aplicaciones neumáticas

https://youtu.be/o8jlXEelzr8

Automatización con tecnologías neumáticas

https://youtu.be/sWP53XO KSs

Planta embotelladora de AJE

https://youtu.be/tIXVviQ22AE

Estaciones de trabajo

Distributing

https://youtu.be/OmEyHBEugrw

Sorting

https://youtu.be/KgQW09QFluk

Prototipos

Pick and Place

https://youtu.be/ggJaJsZFYgs

Tanques

https://youtu.be/4iVhj8VUeoo

Cortadora de listones de madera

https://youtu.be/ClhEZkhr4cl

Dispensador automático de piezas

https://youtu.be/PSjHblgNfqo

Sensores

Sensores Industriales

https://youtu.be/bz3RzQWuo0c

Actuadores

Actuadores neumáticos

https://youtu.be/fmPO9AzYI4s

Neumática Industrial

Producción de aire comprimido

https://youtu.be/kvK3yEwL9wk

Válvulas neumáticas

https://youtu.be/KEn6SA6ZHWI



Conexión de componentes a un cilindro de simple efecto: https://youtu.be/xiuTyZ1VPdo Conexión de componentes a un cilindro de doble efecto:

https://youtu.be/PmSoRCqkFV4

FluidSim-P

Introducción al FluidSim-P

https://youtu.be/xIYGI4DxRlo

Ejemplo de circuito neumático

https://youtu.be/BqhmzHD7VW0

Electroneumática Industrial

Válvulas electroneumáticas

https://youtu.be/S3f7xc-u3F8

Diseño de circuitos electroneumáticos A+A-

https://youtu.be/e0fX-gPMjZU

Metodología para el diseño de circuitos electroneumáticos

https://youtu.be/i5JUCJCiQCE

Diseño de circuito electroneumático con temporizador: A+3sA-:

https://youtu.be/mn2KkPEllc4

Circuito electroneumático con temporizador y contador

https://youtu.be/P-bncczd580

Programación de PLC

Programación de PLC parte 1

https://youtu.be/-UBdUJftlv4

CIROS. (software para simulación y programación PLC) FluidSIM-Neumática. (programa de simulación y diseño)