Monitoramento de Frequência Cardíaca

Daniel Rath

Programa de Engenharia Eletrônica Faculdade Gama - Universidade de Brasília, FGA UnB Gama - DF daniel7rath@gmail.com

1. JUSTIFICATIVA

A obesidade no Brasil cresce cada vez mais ao decorrer do tempo. Nos últimos dez anos, houve um aumento de 60% no número de pessoas acima do peso, sendo 1 (uma) cada 5 (cinco) pessoas [1].

Muitas pessoas acreditam que suar é sinônimo de queimar calorias, porém, a realidade é que um exercício menos intenso e duradouro pode ser tão eficiente e quanto uma série de exercícios curtos e bastante intensos[2]. Para se obter esta eficiência, a variável mais importante é a frequência cardíaca.

A frequência cardíaca ideal para queimar gordura e emagrecer durante o treino é de 60 a 75% da frequência cardíaca (FC) máxima, que varia de acordo com a idade e sexo. O treino nesta intensidade melhora o condicionamento físico, utilizando mais gordura como fonte de energia, contribuindo para perda de peso [3].

Para se conhecer a faixa de frequência cardíaca ideal, deve – se aplicar a seguinte fórmula:

Homens: 220 – (idade) * 0,60 e 220 – (idade) *0,75 Mulheres: 226 – (idade) * 0,60 e 226 – (idade) *0,75 [3]

A tabela abaixo apresenta a frequência cardíaca ideal para o emagrecimento e a perda de gordura, de indivíduos de idades: entre 20 e 40 anos [3].

Idade	FC ideal para homens	FC ideal para mulheres
20	120 - 150	123 - 154
25	117 - 146	120 - 150
30	114 - 142	117 - 147
35	111 - 138	114 - 143
40	108 - 135	111 - 139

Tabela 1 – Frequência Cardíaca ideal [3].

Dessa maneira, a utilização de aparelhos para a medição de frequência cardíaca tem sido cada vez mais difundida, tendo em vista a magnitude do resultado proveniente dos tais.

Rodrigo Sousa Santos

Programa de Engenharia Eletrônica Faculdade Gama - Universidade de Brasília, FGA UnB Gama - DF rodrigo.sousa2711@gmail.com

2. OBJETIVOS

Montar uma pulseira capaz de monitorar a frequência cardíaca durante a prática de exercício físico, mostrando e atualizando esta faixa de frequência em que se encontra de acordo com os batimentos cardíacos, podendo ser visualizada pelo celular.

3. REQUISITOS

Consistem nos requisitos desse projeto, a utilização de um sensor de frequência cardíaca, um módulo de display (*smartphone* - conexão via *Bluetooth*), microcontrolador, além de um módulo de energia.

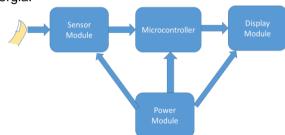


Figura 1 - Requisitos do projeto [4].

Tradução das palavras em língua inglesa - Sensor module: módulo do sensor; microcontroller: microcontrolador; display module: módulo de exibição (tela); power module: módulo de energia

4. BENEFÍCIOS

Atualmente, tem sido até motivo de propaganda o fato de muitos *smartphones* (Android e iPhone), e inclusive tablets, apresentarem aplicativos de saúde e fitness, com a funcionalidades de medir os níveis de frequência cardíaca e de oxigênio no sangue. Esses aparelhos utilizam a câmera e o *flash* do aparelho para realizar tais medições[5]. Entretanto, apesar do uso crescente desses aplicativos, não se fala que os tais são recomendados ou sequer aprovados por especialistas da área.

Médicos afirmam que o uso desses aplicativos pode ser até danoso à saúde. Devido aos seus métodos de medição, eles não substituem os instrumentos de precisão, não sendo, assim, recomendados [6].

Tendo em vista a importância de medições como as tais à prática de atividades físicas, bem como a

necessidade de instrumentos de precisão, propõe-se a construção de um aparelho, utilizando sensores de pulso infravermelho (IR - *infrared*).

Esse sensor apresenta, em si, mais parâmetros de regulagem - em relação aos métodos de medição utilizando celulares, por exemplo -, portanto, pode apresentar uma precisão de resposta muito maior [7].

Sendo a confiabilidade dos dados apresentados um fator determinante e fundamental em um sensor de pulso, identifica-se, claramente, as vantagens desse projeto a ser desenvolvido.

5. ASPECTOS DE HARDWARE

Segue abaixo uma tabela, que apresenta os materiais utilizados na implementação do projeto, as quantidades utilizadas de cada e uma breve descrição dos tais.

Material	Qtd	Descrição/ Utilização
MSP-430G2553	1	Microcontrolador
HC-05	1	Módulo Bluetooth
Sensor de Pulso	1	Sinal do batimento cardíaco
Smartphone Android	1	Para receber e enviar dados ao módulo Bluetooth

Tabela 2 – Materiais utilizados na implementação do projeto.

Módulo Bluetooth - HC-05

O periférico HC-05 consiste em um módulo Bluetooth SSP (*Serial Port Protocol* - Protocolo de Porta Serial). A tecnologia Bluetooth é muito utilizada para a comunicação sem fio entre dispositivos. No nosso caso, ela foi escolhida pela praticidade: deseja-se exibir os resultados do sensor na tela do *smartphone*; usando esse módulo Bluetooth, toda a transmissão serial de dados seria independente da conexão *wifi* do aparelho [8].

A imagem abaixo apresenta um esquemático da forma como devem ser feitas as conexões entre o módulo hc-05 e o MSP430.

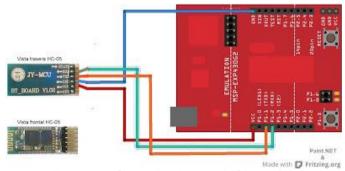


Figura 2 - Conexões hc-05e MSP430 [9].

Tradução das palavras em língua espanhola - *vista trasera*: vista traseira,

A tabela abaixo apresenta a relação das conexões entre as portas do microcontrolador e do módulo *Bluetooth [9]*.

MSP430	HC-05	
VCC	VCC	
P1.1	TX	
P1.2	RX	
GND	GND	

Tabela 3 – Conexões entre o microcontrolador e o módulo hc-05

Sensor de Pulso

Este módulo possui sensor óptico com um amplificador, que faz um processo chamado fotopletismógrafo, que é um bem conhecido dispositivo médico usado para monitoramento não invasivo da fregüência cardíaca. O sinal de pulso cardíaco que sai de um fotopletismógrafo é uma flutuação analógica da voltagem, e sua forma de onda é chamada de fotopletismograma, ou PPG. O sensor amplifica o sinal bruto do Sensor de Pulso anterior e normaliza a onda de pulso em torno de V / 2 (ponto médio na voltagem), respondendo a mudanças relativas na intensidade da luz. Se a quantidade de luz incidente no sensor permanecer constante, o valor do sinal permanecerá em (ou próximo de) 512 (ponto médio da faixa do ADC). Quanto mais luz, maior o sinal, quanto menos luz, menor o sinal. A luz do LED verde que é refletida de volta para o sensor muda durante cada pulso. [15]

Além disso, seu tamanho é bem reduzido (16 x 2,7mm), possui baixo consumo de energia (cerca de 4mA) e sua tensão de operação é de 3 a 5V. O sinal S fornece um valor analógico [10].



Figura 3 - Sensor de pulso.

O sensor possui 3 pinos, VCC, GND e S (sinal). Abaixo podemos ver a tabela e imagem mostrando as conexões entre o módulo sensor e o MSP430.

MSP430	Sensor de Pulso
VCC	+
P1.3 (A3)	S
GND	-

Tabela 4 – Conexões entre o microcontrolador e o sensor de pulso.

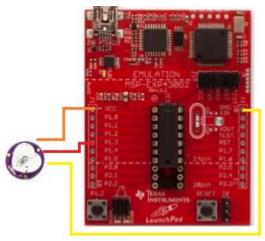


Figura 4 - Conexões Sensor de Pulso e MSP430.

6. ASPECTOS DE SOFTWARE

Módulo Bluetooth - HC-05

Para esse protótipo funcional correspondente ao ponto de controle 3, foram testadas as funcionalidades de transmissão e recebimento de dados com o código em C, bem como o processamento de comandos desse módulo. Para isso, foi feito um código com o intuito de primeiramente enviar uma palavra por Bluetooth para um dispositivo móvel, de forma a testar se a comunicação entre eles esteja funcionando. O código se encontra comentado em anexo, e ele consegue se comunicar com o celular através de um aplicativo chamado "Bluetooth Terminal HC-05", que se encontra de forma gratuita na Play Store para dispositivos Android

Como foi compreendida a forma que a comunicação por meio desse módulo é utilizada e verificado o pleno funcionamento, os passos a seguir são: a realização do processamento e transmissão dos dados.

• Módulo Sensor de Pulso

Para este módulo, foi utilizado uma porta com conversor \analógico digital, dada no pino P1.3 (A3). Foi utilizado e configurado um conversor A/D, para leitura do sensor. O conversor AD do msp430 é chamado de ADC10. O ADC10 é uma conversão analógica para 10 bits, tendo uma resolução de 2^10 - 1, ou seja, 1023 passos. [13].

Lógica do Código

Para fazer a conversão AD do sinal, foi utilizado um timer de 2ms, que é o suficiente para poder amostrar o sinal analógico de entrada. A cada 2ms é ativada a interrupção, onde é feito tanto a conversão AD quanto os cálculos dos batimentos por minuto.

Para ser feitos os cálculos, temos que pensar em uma forma para conseguirmos chegar nos batimentos por minuto. Por isso a ideia e pegar dois

picos, ou seja, duas batidas, calcular o tempo de duração dos dois picos por completo e fazer a divisão de 2 minutos pelo tempo de duas batidas, obtendo por fim os batimentos por minuto. Foram feitos 2 while, um para cada pulso. Ao inicializar a variável pulso com valor 1, ela já entrará automaticamente no primeiro while, onde pode ser encontrado um if e else, para somar o tempo em que decorre o primeiro pulso. Ao final a variável pulso recebe o valor 2, indo para o segundo pulso. Após passar por um if e else para somar os milissegundos, a variável pulso recebe o valor 0 para que não entre em nenhum dos while, seguindo o procedimento de conta.

No caso 1 minuto são 60 segundos, então 2 minutos são 120 segundos, que é equivalente a 120000 milisegundos, valor utilizado para realização da conta. Com isso os batimentos cardíacos são os 120000 milisegundos dividido pelo tempo das duas batidas, guardada na variável milissegundos. Após o cálculo a variável milissegundos é zerada para repetição da interrupção.

Como o sensor é muito sensível, foi feito um if para que não entrasse nenhum número de bpm absurdo na média, minimizando o erro ao mostrar o resultado para o indivíduo. Após este valor estar dentro do normal, é feita a distribuição dos valores para serem feitas as médias, onde são armazenados seis valores, indo de A e F, e depois sendo o mesmo dividido por 6. Com 6 médias de 2 batimentos cardíacos temos um erro bem pequeno associado à resposta. Foi acrescentada uma parte do código em assembly, como visto no anexo.

7. ANEXOS

Código:

#include <msp430g2553.h> #include <intrinsics.h> #include <legacymsp430.h>

//Declaração geral #define sensor BIT3; unsigned int saida; #define LEDS BIT6;

//Declaração do bluetooth int j,i,w =0; unsigned int nadc=0; unsigned char b[4], c[5]; unsigned char a=2;

//Declaração para cálculo dos BPM int Pulso = 1; int ligado = 1; float soma_media = 0; float media = 0; float batimentos = 0; float bpm = 0; float milisegundos= 0;

```
float media A = 0;
                                                          w = v*100:
float media_B = 0;
float media C = 0:
float media D = 0:
                                                          for(i=0;i<4;i++)
float media E = 0:
float media F = 0:
                                                            c[i]=w%10:
                                                            w=w/10:
//Função Bluetooth
void serialInit()
                                                          serialWrite(c[3]+48);
{
  P1SEL= BIT1 + BIT2; //P1.1 = RXD P1.2=TXD
                                                          serialWrite(c[2] +48);
  P1SEL2= BIT1 +BIT2; // P1.1=RXD & P1.2=TXD
                                                          serialWrite('.');
  UCA0CTL1|= UCSSEL 2; // SMCLK
                                                          serialWrite(c[1] + 48);
  UCA0BR0=104; // BAUDRATE AT 1 MHz 9600
                                                          serialWrite(c[0] + 48);
  UCA0BR1=0;//1MHz 9600
                                                          serialWrite(' ');
  UCA0MCTL= UCBRS0; // MODULATION UCBRSx=1
                                                          serialWrite('\n');
  UCA0CTL1&=~UCSWRST; // ** INITIALIZE USCI
                                                       }
STATE MACHINE
  IE2|= UCA0RXIE; // ENABLE VSCI A0
                                                 RX
INTERRUPT
                                                        void main(){
                                                          mov.w #0x5480, &WDTCTL;
                                                          mov.b &CALBC1 1MHZ, &BCSCTL1;
                                                          mov.b &CALDCO 1MHZ, &DCOCTL;
unsigned char serialRead()
                                                          bis.b #0x8, &P1SEL;
  while(!(IFG2&UCA0RXIFG));
                               //USCI A0 RX buffer
                                                          bis.b #0x40, &P1DIR;
ready?
                                                          bic.b #0x40, &P1OUT;
  return UCA0RXBUF;
                                                          bic.b #0x41, &P1DIR;
void serialWrite(unsigned char c)
                                                          mov.w #0x3E7, &TACCR0;
                                                          mov.w &TACCR0, &TACCR1;
  while(!(IFG2&UCA0TXIFG)); // USCI_A0 TX buffer
                                                          mov.w #0xE0, &TACCTL1;
                                                          mov.w #0x212, &TACTL;
ready?
  UCA0TXBUF=c; // TX
}
                                                          ADC10AE0 = sensor;
                                                          ADC10CTL0 = SREF_0 + ADC10SHT_0 + ADC10ON
void serialwriteString(const char *str)
{
                                                        + ADC10IE;
                                                          ADC10CTL1 = INCH_3 + SHS_1 + ADC10DIV_0 +
  while(*str)
    serialWrite(*str++);
                                                        ADC10SSEL_3 + CONSEQ_2;
}
                                                          _BIS_SR(LPM0_bits+GIE);
void serial_write_int(unsigned int temp)
                                                       }
{
  for(i=0;i<4;i++)
                                                       interrupt(TIMER0_A1_VECTOR) TA0_ISR(void){
  {
    b[i]=temp%10;
    //serialWrite(b[i]):
                                                          while(Pulso == 1){}
                                                             ADC10CTL0 |= ENC + ADC10SC;
    temp=temp/10:
                                                             saida = ADC10MEM;
  }
                                                          if(saida > 525 && saida < 560){
  for(j=3;j>=0;j--)
                                                             P1OUT |= LEDS;
                                                             while(saida > 525 && saida < 560){
    serialWrite(b[j] + 48);
                                                               ADC10CTL0 |= ENC + ADC10SC;
                                                               saida = ADC10MEM;
  serialWrite(' ');
                                                                milisegundos ++;
  serialWrite('\n');
}
                                                          }
                                                          else{
serial write float(float v)
                                                             P1OUT &= ~LEDS;
```

```
ADC10CTL0 |= ENC + ADC10SC;
        saida = ADC10MEM;
        milisegundos ++;
    Pulso = 2:
    while(Pulso == 2){
      ADC10CTL0 |= ENC + ADC10SC;
      saida = ADC10MEM;
    if(saida > 525 && saida < 560){
      P1OUT |= LEDS;
      while(saida > 525 && saida < 560){
         ADC10CTL0 |= ENC + ADC10SC;
         saida = ADC10MEM;
         milisegundos ++;
   }
    }
    else{
       P1OUT &= ~LEDS;
       while(saida > 525 && saida < 560){
         ADC10CTL0 |= ENC + ADC10SC:
         saida = ADC10MEM;
          milisegundos ++;
          }
    Pulso = 0;
   }
    batimentos = 120000/milisegundos;
    milisegundos = 0;
    if(batimentos > 45 && batimentos < 125){
      if(media A!=0 && media B!=0 && media C!=0
&& media_D!=0 && media_E!=0 && media_F!=0)
         soma_media = media_A + media_B +
media C + media D + media E + media F!=0;
         bpm = soma media/6;
         media_A = 0;
         media B = 0;
         media C = 0:
         media D = 0:
         media E = 0;
        media_F = 0;
        serialInit();
         serial_write_int(bpm);
         Pulso = 1;
      else if(media_A == 0){
         media_A = batimentos;
      else
             if(media_A!=0
                            &&
                                  media C==0
                                                &&
media D==0 && media E==0 && media F==0){
         media B = batimentos;
```

while(saida > 525 && saida < 560){

```
else if(media_A!=0 && media_B!=0)
         media C = batimentos:
             if(media A!=0
      else
                                  media B!=0
                                                &&
media C!=0)
         media D = batimentos;
             if(media A!=0
                             &&
                                  media B!=0
      else
                                                &&
media_C!=0 && media_D!=0)
      {
         media_E = batimentos;
             if(media A!=0
                             &&
                                  media B!=0
                                                 &&
media C!=0 && media D!=0 && media E!=0)
         media F = batimentos;
    Pulso = 1;
#pragma vector = ADC10 VECTOR
  __interrupt void ADC10_ISR(void)
    _bic_SR_register_on_exit(CPUOFF);
```

8. REFERÊNCIAS

- [1] PORTAL BRASIL. **Obesidade cresce 60% em dez anos no Brasil.** http://www.brasil.gov.br/saude/2017/04/obesidade-cresce-60-em-dez-anos-no-brasil
- [2] CUNACIA, Pedro. **Descubra qual a frequência cardíaca ideal para emagrecer.** Disponível em: https://www.ativo.com/corrida-de-rua/iniciantes/fc-ideal-para-perder-peso/>. Acesso em: 01 de Abril 2018 às 20:30
- [3] BRUCE, Carlos. Saiba qual é a melhor frequência cardíaca no treino para emagrecer. Disponível em: https://www.tuasaude.com/frequencia-cardiaca-para-emagrecer/. Acesso em: 01 de Abril 2018 às 21:00
- [4] COURSE WEBSITES: Pulse Sensor. Disponível em: https://courses.engr.illinois.edu/ece445/getfile.asp?id=6 879> Acesso em: 4/4/2018
- [5] OLHAR DIGITAL. App do iPhone utiliza flash e câmera para medir frequência cardíaca. Disponível em: https://olhardigital.com.br/noticia/app-do-iphone-utiliza-flash-e-camera-para-medir-frequencia-cardiaca/14877. Acesso em: 02 de Abril 2018 às 16:52

- [6] MAP OF SPORTS **Questioning the Value of Health Apps.**Disponível em: .">https://well.blogs.nytimes.com/2015/03/16/health-apps-provide-pictures-if-not-proof-of-health/?ref=health&_r=0>.
 Acesso em: 02 de Abril 2018 às 16:33
- [7] MAKEZINE. **Infrared Pulse Sensor.** Disponível em: https://makezine.com/projects/ir-pulse-sensor>. Acesso em: 02 de Abril 2018 às 15:47
- [8] Módulos Bluetooth HC05 e HC06 para comunicação com dispositivos móveis com Arduíno. Disponível em: http://blog.eletrogate.com/modulos-bluetooth-hc05-e-hc06-para-comunicacao-com-dispositivos-moveis-com-arduino>. Acesso em: 02 de Maio 2018.
- [9] GALFAMA. Lauchpad Bluetooth Android. Disponível em: https://galfama.blogspot.com.br/2013/02/control-de-leds-del-msp430-launchpad.html Acesso em: 02 de Maio 2018.
- [10] BAÚ da Eletrõnica. Sensor de Frequência Cardíaca. Disponível em: https://www.filipeflop.com/produto/sensor-de-frequencia-cardiaca/#tab-description
- [11] ENGENEERING AT ILLINOIS. **Pulse Sensor.** https://courses.engr.illinois.edu/ece445/getfile.asp?id=6 879>. Acesso em: 04 de Abril 2018.
- [12] APP STORE. **Pulse Sensor.** https://itunes.apple.com/al/app/pulse-sensor/id761094899?mt=8. Acesso em: 02 de Maio 2018.
- [13] Coder-Tronics Tutorial MSP430 ADC. http://coder-tronics.com/msp430-adc-tutorial/ Acesso em: 30 de Maio 2018.
- [14] Pulse Sensor Amped https://pulsesensor.com/pages/pulse-sensor-amped-arduino-v1dot1 Acesso em: 04 de Junho 2018.