

Questão 1: Em \mathbb{R}^3 considere $S = [\vec{u}, \vec{v}]$ sendo $\vec{u} = (1, 1, 0)$ e $\vec{v} = (1, 1, 1)$:

(2.5 PTS)

1.1) Justifique a frase a seguir:

S é um subespaço do \mathbb{R}^3 , ou ainda. S é um plano que passa pela origem.

Solução: S é descrito como um subespaço gerado por $\vec{u} = (1, 1, 0)$ e $\vec{v} = (1, 1, 1)$, vetores do \mathbb{R}^3 e, portanto, é um subespaço do \mathbb{R}^3 . Pela definição do colchete entre dois vetores temos que um vetor qualquer (x, y, z) de S tem que ser do tipo

$$(x, y, z) = c_1(1, 1, 0) + c_2(1, 1, 1)$$

$$x = c_1 \cdot 1 + c_2 \cdot 1;$$

$$y = c_1 \cdot 1 + c_2 \cdot 1;$$

$$z = c_1 \cdot 0 + c_2 \cdot 1.$$

Ou seja, os pontos de S são dados por equações paramétricas que representam um plano que passando pela origem.

1.2) Considere \vec{w} o produto vetorial $\vec{w} = \vec{u} \times \vec{v}$. Verifique se $\alpha = \{\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}\}$ é uma base para o \mathbb{R}^3 .

Solução:

$$\vec{w} = \vec{u} \times \vec{v} = (1, -1, 0)$$

Para verificar que $\alpha = \{(1, 1, 0), (1, 1, 1), (1, -1, 0)\}$ é base precisamos verificar que é um conjunto gerador do \mathbb{R}^3 , que seja linearmente independente. Assim montamos sistema com a matriz de coeficientes tendo os vetores de α como colunas:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Verificar que é um conjunto gerador para o \mathbb{R}^3 é verificar se, dado um vetor genérico do \mathbb{R}^3 , $Y = (x, y, z)$, se o sistema $AX = Y$ tem solução.

Verificar se o conjunto é l.i. é verificar se o sistema $AX = 0$ tem solução única.

Como $\det A \neq 0$ podemos concluir que SIM é uma base ou então resolvemos o sistema $AX = Y$ e verificamos que sempre terá solução e o homogêneo terá solução única.

Questão 2: Considere a matriz

(3.5 PTS)

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

2.1) Construa a matriz $A - \lambda I$ e, pelo desenvolvimento de Laplace, calcule $\det(A - \lambda I)$. Verifique que o resultado é o mesmo que $(1 - \lambda)^2 \cdot (\lambda + 2) \cdot (\lambda + 1)$.

Solução:

$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} -\lambda & 0 & 2 & 0 \\ 1 & -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 - \lambda \end{pmatrix}$$

Escolhendo a última linha no cálculo do determinante:

$$\det(A - \lambda I) = (-1)^{4+4} \cdot (1 - \lambda) \cdot \det \begin{pmatrix} -\lambda & 0 & 2 \\ 1 & -\lambda & 1 \\ 0 & 1 & -2 - \lambda \end{pmatrix} = (1 - \lambda) \cdot [\lambda^2(-2 - \lambda) + 2 + \lambda]$$

Abrindo as contas de $\det(A - \lambda I) = (1 - \lambda)(-\lambda^3 - 2\lambda^2 + \lambda + 2)$ e de $(1 - \lambda)^2 \cdot (\lambda + 2) \cdot (\lambda + 1)$ chegamos ao mesmo resultado, ou seja, $\det(A - \lambda I) = \lambda^4 + \lambda^3 - 3\lambda^2 - \lambda + 2$.

2.2) Encontre a transformação linear T que tenha A como matriz canônica, justificando sua resposta, isto é, você tem que informar o domínio, o contradomínio e a expressão da função T.

Solução: T: $\mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$

$$T((x, y, z, w)^T) = A \cdot (x, y, z, w)^T = (2z, x + z, y - 2z, w)^T$$

2.3) Por que a afirmação a seguir é verdadeira:

A imagem de T é todo o \mathbb{R}^4 .

Solução: A imagem de T é o espaço coluna da matriz A, como são quatro vetores colunas do \mathbb{R}^4 , para verificar se as colunas formam base utilizamos o mesmo raciocínio da questão 2.1. Ou seja, como $\det A = 2 \neq 0$ podemos verificar que a afirmação é verdadeira.

Questão 3: Considere a transformação linear
(4 PTS)

$$T: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$$

$$T(x,y,z,w)=(2z, \ x+z, \ y-2z, \ w).$$

3.1) Encontre matriz canônica de T;

Solução: A matriz canônica é a matriz A da questão anterior.

3.2) Verifique que o polinômio característico de T é $p(\lambda)=(1-\lambda)^2(\lambda+2)(\lambda+1)$. Quais são os autovalores de T?

Solução: O polinômio característico de T é obtido calculando $\det(A-\lambda I)$, que já foi feito em (2.1). Os autovalores são as raízes do polinômio característico, isto é, é necessário encontrar todos os λ tais que

$$(1-\lambda)^2(\lambda+2)(\lambda+1)=0.$$

Assim os autovalores são $\lambda_1=\lambda_2=1$, $\lambda_3=-2$ e $\lambda_4=-1$.

3.3) Encontre os autovetores do autovalor $\lambda=1$:

3.4) Qual a dimensão do autoespaço de $\lambda=1$? Por que?

Solução: Resolveremos 3.3 e 3.4. Substituímos $\lambda=1$ na matriz $A-\lambda I$ e resolveremos o sistema homogêneo $(A-\lambda I)v=0$ para encontrar os autovetores associados a $\lambda=1$ e seu autoespaço.

Escalonando a matriz $A-I$

$$A-I=\begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{L2 \leftarrow L2+L1} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{L3 \leftarrow L3+L2} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Concluído o escalonamento resolvermos um sistema homogêneo com 2 equações e 2 incógnitas, ou seja, com 2 graus de liberdade:

$$-v_1 + 2v_3 = 0$$

$$-v_2 + 3v_3 = 0$$

Façamos v_3 e v_4 como variáveis livres: $v_1 = 2v_3$ e $v_2 = 3v_3$.

O conjunto solução do sistema homogêneo é o autoespaço associado ao $\lambda=1$:

$$S_1 = \left\{ \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2v_3 \\ 3v_3 \\ v_3 \\ v_4 \end{pmatrix} = v_3 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + v_4 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \forall v_1 \text{ ou } v_2 \text{ em } \mathbb{R} \right\}$$

e todos os elementos de S_1 são autovetores de $\lambda=1$, exceto o vetor nulo. Observemos que

$$S_1 = \left[\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right],$$

ou seja, temos um conjunto gerador para S_1 formado pois 2 vetores, que são l.i., pois eles não são múltiplos !!

Portanto, o conjunto $\beta = \{ (2,3,1,0)^T, (0,0,0,1)^T \}$ é uma base para o autoespaço de $\lambda=1$, que, assim, terá dimensão 2.